

# Элементы векторной алгебры

Вектор. Действия над векторами. Координаты вектора

# Векторы. Основные понятия.

◆ Отрезок  $AB$ , у которого указаны его начальная точка  $A$  и конечная точка  $B$ , называется **направленным отрезком**.

Вектором называется любой параллельный перенос в пространстве.

Определенный так вектор может быть задан с помощью направленного отрезка  $\overrightarrow{AB}$ , где  $A$  – какая-либо точка пространства, а  $B$  – ее образ при данном параллельном переносе.

Два направленных отрезка  $\overrightarrow{AB}$  и  $\overrightarrow{CD}$  изображают один и тот же вектор, если их длины равны, прямые  $(AB)$  и  $(CD)$  параллельны (в т.ч. совпадают), а направление от  $A$  к  $B$  одинаково с направлением от  $C$  к  $D$ .

Таким образом, направленных отрезков, изображающих один и тот же вектор, бесконечное множество.

Равенство  $\vec{AB} = \vec{CD}$  означает, что направленные отрезки  $\vec{AB}$  и  $\vec{CD}$  определяют один и тот же вектор.

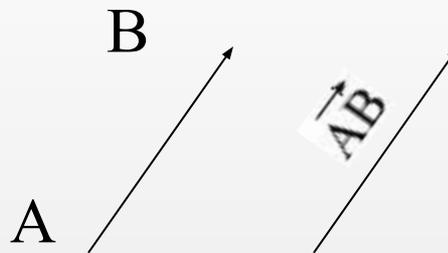
♦ **Длиной** (модулем) вектора  $\vec{AB}$  называется длина отрезка АВ.

Обозначения:  $|\vec{AB}|$

♦ Вектор, длина которого равна нулю, называется **нулевым** и обозначается  $\vec{0}$ .

♦ Вектор, длина которого равна единице, называется **единичным** (или ортом).

На чертежах вектор  $\vec{AB}$  будем обозначать стрелкой с началом в точке А и концом в точке В:



◆ Два ненулевых вектора называются **коллинеарными**, если они могут быть изображены направленными отрезками параллельных прямых (в т.ч., одной и той же прямой).

◆ Три ненулевых вектора называются **компланарными**, если они могут быть изображены направленными отрезками, принадлежащими параллельным плоскостям (в том числе, одной и той же).

# Линейные операции над векторами

## Правило треугольника

Суммой  $\vec{a} + \vec{b}$  двух векторов  $\vec{a}$  и  $\vec{b}$

называется вектор, начало которого лежит в начале вектора  $\vec{a}$  и конец в конце вектора  $\vec{b}$ .



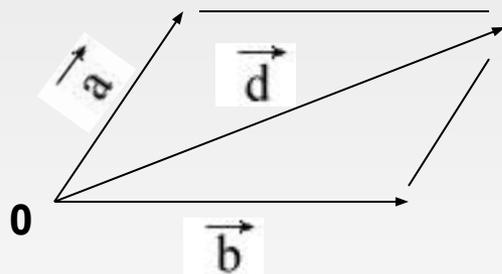
## Правило параллелограмма

Если векторы отложены от общего начала  $\vec{a}$  и  $\vec{b}$

и на них построен параллелограмм, то сумма  $\vec{a} + \vec{b}$

есть вектор, совпадающий с вектором-диагональю этого параллелограмма, идущей из

общего начала векторов  $\vec{a}$  и  $\vec{b}$

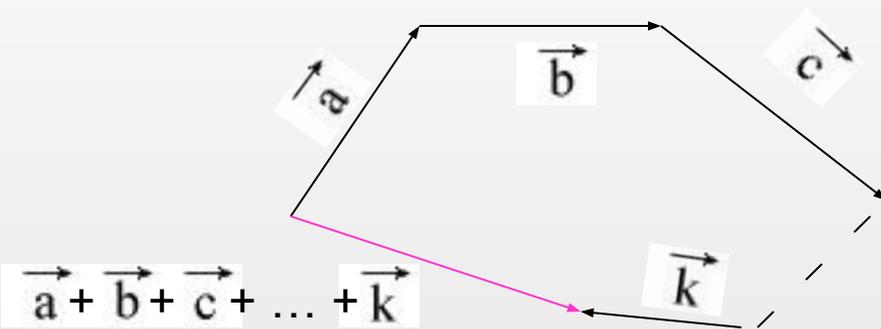


$$\vec{d} = \vec{a} + \vec{b}$$

Отсюда следует, что  $\vec{a} + \vec{b} = \vec{b} + \vec{a}$

◆ Сложение многих векторов может производиться при помощи последовательного применения правила треугольника.

Другое правило: сумма  $\vec{a} + \vec{b} + \vec{c} + \dots + \vec{k}$  векторов  $\vec{a}, \vec{b}, \dots$  строится так: от произвольной точки 0 откладывают вектор  $\vec{a}$ , затем от конца отложенного вектора  $\vec{a}$  откладывают вектор  $\vec{b}$ , затем от конца отложенного вектора  $\vec{b}$  откладывают вектор  $\vec{c}$  и т.д. При этом началом вектора суммы  $\vec{a} + \vec{b} + \dots$  служит точка 0, а его концом – конец последнего отложенного вектора  $\vec{k}$



◆ Преобразование, обратное по отношению к вектору  $\vec{a}$ , называется противоположным вектором (обозначается  $-\vec{a}$ ). Противоположный вектор  $-\vec{a}$  имеет ту же длину, что и вектор  $\vec{a}$ , но направлен в сторону, противоположную  $\vec{a}$

◆ Разностью  $\vec{a} - \vec{b}$  называется такой вектор  $\vec{x}$ , что  $\vec{x} + \vec{b} = \vec{a}$

Легко видеть, что  $\vec{a} - \vec{b} = \vec{a} + (-\vec{b})$ .

Т.е. построение разности равносильно прибавлению к одному вектору вектора, противоположного другому.

## Свойства сложения векторов:

$$1. \vec{a} + \vec{b} = \vec{b} + \vec{a}$$

$$2. (\vec{a} + \vec{b}) + \vec{c} = \vec{a} + (\vec{b} + \vec{c})$$

$$3. \vec{a} + \vec{0} = \vec{a}$$

$$4. \vec{a} + (-\vec{a}) = \vec{0}$$

# Умножение вектора на число.

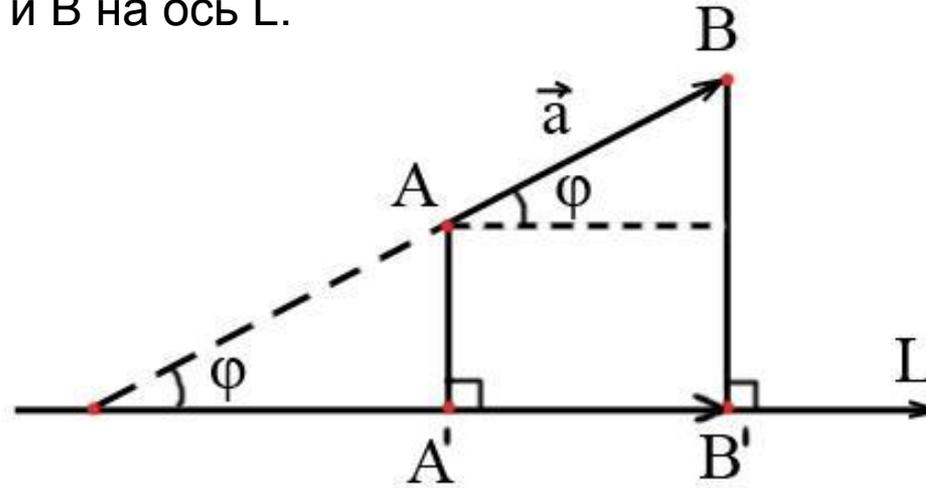
- ◆ Произведением ненулевого вектора  $\vec{a}$  на число  $\lambda$ , называется вектор  $\vec{b} = \lambda \vec{a}$ , коллинеарный вектору  $\vec{a}$ , имеющий длину  $|\vec{b}| = |\lambda| |\vec{a}|$  и направленный в ту же сторону, что и вектор  $\vec{a}$ , если  $\lambda > 0$ , и в противоположную, если  $\lambda < 0$  (отсюда: если  $\vec{b} = \lambda \vec{a}$ ,  $\lambda \neq 0$  то  $\vec{b}$  и  $\vec{a}$  - коллинеарны)

## Свойства умножения вектора на число:

1.  $(\lambda\mu) \vec{a} = \lambda(\mu \vec{a})$
2.  $\lambda \vec{a} + \mu \vec{a} = (\lambda + \mu) \vec{a}$
3.  $\lambda \vec{a} + \lambda \vec{b} = \lambda(\vec{a} + \vec{b})$
4.  $0 \cdot \vec{a} = \lambda \cdot 0 = 0$

# Проекция вектора на ось.

Пусть даны ось  $L$  и вектор  $\vec{a} = \vec{AB}$ . Обозначим через  $A'$  и  $B'$  соответственно проекции точек  $A$  и  $B$  на ось  $L$ .

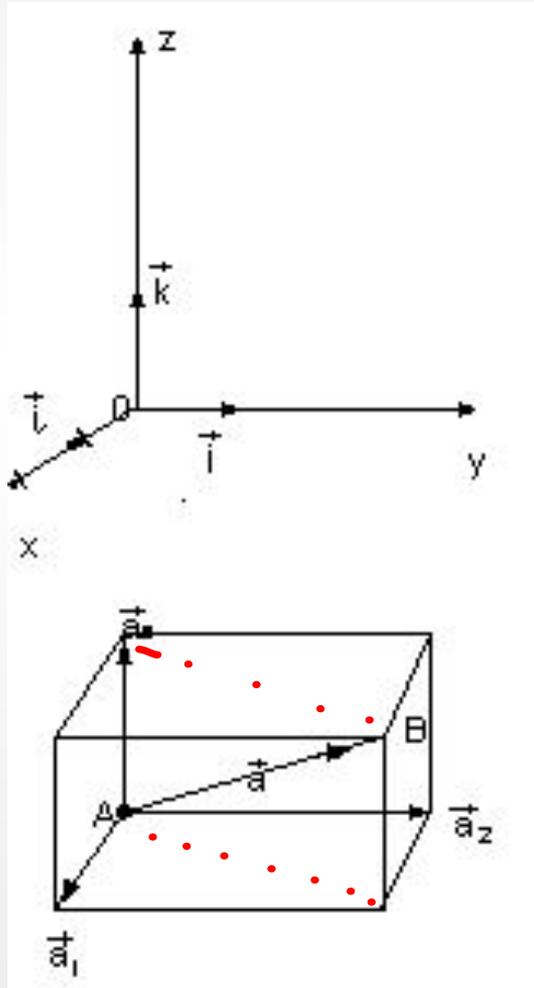


Проекцией вектора  $\vec{AB}$  на ось  $L$  (обозначение:  $\text{Pr}_L \vec{AB}$  называется число, равное длине вектора  $\vec{A'B'}$ , взятое со знаком «+», если направления вектора  $\vec{AB}$  и оси  $L$  совпадают, и со знаком «-» в противном случае.

Аналогично определяется проекция вектора на вектор.

Справедлива формула:  $\text{Pr}_L \vec{a} = |\vec{a}| \cos \varphi$ , где  $\varphi$  – угол между вектором  $\vec{a}$  и осью  $L$ .

Введем **единичные векторы** (орты)  $i, j, k$ , направленные по осям координат. Они не равны, так как являются единичными векторами неколлинеарных векторов.



$$\vec{a} = \vec{a}_1 + \vec{a}_2 + \vec{a}_3$$

$$\vec{a}_1 = a_x \cdot \vec{i}$$

$$\vec{a}_2 = a_y \cdot \vec{j}$$

$$\vec{a}_3 = a_z \cdot \vec{k}$$

$$\vec{a} = a_x \vec{i} + a_y \vec{j} + a_z \vec{k}$$

Это разложение единственно!

Пусть в пространстве  $Oxyz$  задан вектор  $\vec{a}$

Проекция  $a_x = \text{pr}_x \vec{a}$ ,  $a_y = \text{pr}_y \vec{a}$ ,  $a_z = \text{pr}_z \vec{a}$  вектора на оси координат называются координатами вектора  $\vec{a}$

$$\vec{a} = [a_x, a_y, a_z]$$

Def: Длина (модуль) вектора равна корню квадратному из суммы квадратов его координат.

$$|\vec{a}| = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}$$

Def: Расстояние между двумя точками пространства равно корню квадратному из суммы квадратов разностей одноименных координат этих точек.

$$|M_1 M_2| = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}$$

Рассмотренные выше линейные операции над векторами можно теперь записать в следующем виде:

$$1) \lambda \vec{a} = \{\lambda a_x, \lambda a_y, \lambda a_z\}$$

$$\lambda \vec{a} = \lambda a_{x \cdot i} + \lambda a_{y \cdot j} + \lambda a_{z \cdot k}$$

- скаляр

$\lambda$

При умножении вектора на скаляр координаты вектора умножаются на этот скаляр.

$$2) \vec{a} \pm \vec{b} = (a_x \pm b_x) \vec{i} + (a_y \pm b_y) \vec{j} + (a_z \pm b_z) \vec{k}$$

$$\vec{a} \pm \vec{b} = \{a_x \pm b_x; a_y \pm b_y; a_z \pm b_z\}$$

При сложении (вычитании) векторов их одноименные координаты складываются (или вычитаются).

## Необходимое и достаточное условие коллинеарности двух ненулевых векторов

3) **Векторы коллинеарные** тогда и только тогда, когда их одноименные координаты пропорциональны.

$$\vec{a} = (a_x; a_y; a_z) \text{ и } \vec{b} = (b_x; b_y; b_z):$$

$$\frac{a_x}{b_x} = \frac{a_y}{b_y} = \frac{a_z}{b_z} \quad \Bigg| \quad = \lambda \quad \Rightarrow \vec{a} = \lambda \vec{b} \text{ или } \vec{b} = \lambda \vec{a}$$

## Направляющие косинусы.

Если  $\alpha$ ,  $\beta$ ,  $\gamma$  – углы, которые составляет вектор  $\vec{a}$  с осями координат, то  $\cos \alpha$ ,  $\cos \beta$ ,  $\cos \gamma$  называются направляющими косинусами вектора  $\vec{a}$

Вспоминая формулу для проекции вектора  $\vec{a}$  на ось, получим:

$$a_x = |\vec{a}| \cos \alpha \quad a_y = |\vec{a}| \cos \beta \quad a_z = |\vec{a}| \cos \gamma$$

Подставив эти формулы в формулу для длины вектора  $\vec{a}$ , получим:

$$\cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma = 1$$