

# Лекция 6. Интегрирование уравнения одномерного движения.

Одномерным называется движение системы с одной степенью свободы:  $q_1 = q(t)$ .

В общем виде функция Лагранжа выглядит так:

$$L(q, \dot{q}, t) = \frac{1}{2} a(q) \dot{q}^2 - U(q, t)$$

Величина  $a(q)$  -

некоторая функция обобщенной координаты Лагранжа и начальные условия имеют вид:

$q$ .  
Уравнение

$$\begin{cases} \frac{d}{dt} \{a(q) \dot{q}\} = -\frac{\partial U(q, t)}{\partial q}; \\ q(t=0) = q_0; \dot{q}(t=0) = \dot{q}_0; \end{cases}$$

## Лекция 6. (слайд 2)

В общем виде, при произвольной потенциальной энергии  $U(q; t)$ , зависящей как от координаты  $q$ , так и от времени  $t$ , уравнения Лагранжа аналитически не решаются. Ситуация упрощается, когда потенциальная энергия не зависит явно от времени

$$U = U(q)$$

В этом случае решение уравнения Л. легко находится в общем виде при произвольной зависимости  $U(q)$ , по крайней мере в квадратах.

## Лекция 6. (слайд 3)

Т.к. в этом случае  $\partial L / \partial t = 0$ , то  $E = \text{Const}$ , и для нахождения закона движения воспользуемся законом сохранения энергии:

$$\frac{1}{2} a(q) \dot{q}^2 + U(q) = E$$

Отсюда находим, что

$$\dot{q}^2 = \frac{2[E - U(q)]}{a(q)}; \quad \Rightarrow \quad \frac{dq}{dt} = \pm \sqrt{\frac{2}{a(q)}} \sqrt{E - U(q)} .$$

Это уравнение первого порядка с разделяющимися переменными:

$$dt = \pm \sqrt{\frac{a(q)}{2}} \frac{dq}{\sqrt{E - U(q)}}$$

## Лекция 6. (слайд 4)

Его общее решение имеет вид:

$$t = \pm \frac{1}{\sqrt{2}} \int \sqrt{\frac{a(q)}{E - U(q)}} dq + C$$

Если интеграл удастся вычислить аналитически, то мы получим зависимость

$$t = t(q; E, C),$$

т.е. закон движения в неявном виде. Если это уравнение удастся ещё и разрешить относительно обобщенной координаты  $q$ ,

то мы получим закон движения частицы в явном виде:  $q = q(t; E, C)$  и задача будет полностью завершена.

## Лекция 6. (слайд 5)

Роль двух произвольных постоянных здесь играют полная энергия  $E$  и произвольная константа  $C$ .  
Если величина  $q$  — это обычная декартова координата  $q(t) = x(t)$ , то величина  $a(q) = m$  — это масса частицы. В этом случае все полученные выше формулы будут выглядеть так:

$$t = \pm \sqrt{\frac{m}{2}} \int \frac{dx}{\sqrt{E - U(x)}} + C$$

или:

$$t = \pm \sqrt{\frac{m}{2}} \int_{x_0}^x \frac{dx'}{\sqrt{E - U(x')}}$$

## Лекция 6. (слайд 6)

Поскольку кинетическая энергия всегда положительная величина, то движение частицы может происходить только в тех областях пространства, где

$$E = T + U \geq U(x)$$

Неравенство определяют границы области движения частицы. Корни уравнения

$$E = U(x)$$

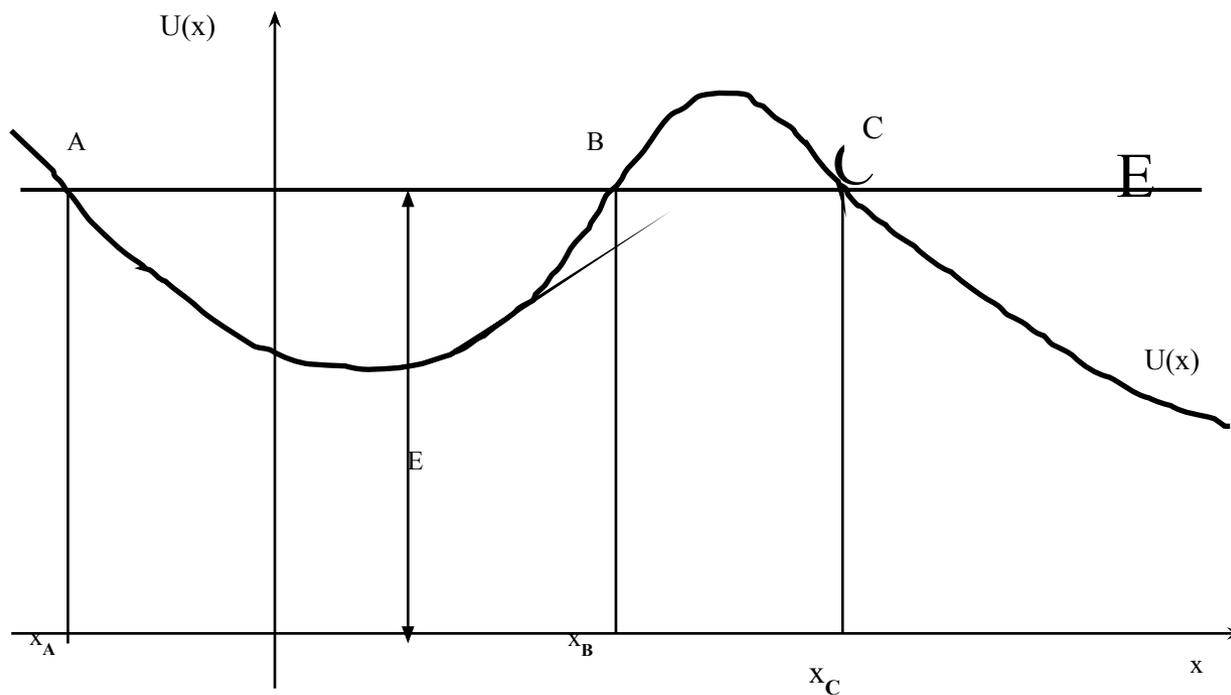
определяют истинные точки остановки частицы. В этих точках  $T = 0$  и, следовательно,  $\dot{x} = v_x = 0$ .

## Лекция 6. (слайд 7)



Если область движения ограничена двумя точками остановки, то движение происходит между этими точками в ограниченной области пространства. Такое движение называется  $\phi$ -инитным движением. Если же область движения ограничена с одной стороны одной точкой остановки (или вообще не ограничена), то такое движение называется инфинитным.

# Лекция 6. (слайд 8)



## Лекция 6. (слайд 9)

### Вычисление периода одномерных колебаний

Одномерное финитное движение всегда является колебательным. Частица совершает периодически повторяющиеся движения между двумя точками остановки  $x_A$  и  $x_B$ . Время движения от  $x_A$  к  $x_B$  и обратно, от  $x_B$  к  $x_A$  одно и тоже и равно половине периода колебаний. Выберем за начало отсчета времени тот момент, когда частица находилась в крайней левой точке  $x_A$ . Тогда

$$T(E) = 2 \sqrt{\frac{m}{2}} \int_{x_A(E)}^{x_B(E)} \frac{dx}{\sqrt{E - U(x)}}$$

Координаты точек остановки  $x_A$  и  $x_B$  зависят от энергии  $E$ .

## Лекция 6. (слайд 10)

Рассмотрим пример. Вычислим период гармонических колебаний тела  $m$  на пружине жесткостью  $\kappa$ ,  $E > 0$ ,  
если задана энергия системы

$$T(E) = 2\sqrt{\frac{m}{2}} \int_{x_1}^{x_2} \frac{dx}{\sqrt{E - \kappa x^2 / 2}} = 2\sqrt{\frac{m}{2E}} \int_{x_1}^{x_2} \frac{dx}{\sqrt{1 - (\kappa / 2E)x^2}}$$

Точки остановки  $x_1 = -\sqrt{2E / \kappa}$  и  $x_2 = \sqrt{2E / \kappa}$ .  
Делая замену переменной интегрирования  $y = \sqrt{\kappa / 2E} \cdot x$ ,

получаем

$$T(E) = 2\sqrt{\frac{m}{\kappa}} \int_{-1}^1 \frac{dy}{\sqrt{1 - y^2}} = 2\sqrt{\frac{m}{\kappa}} \{\arcsin y\}_{-1}^1,$$

Откуда:  $T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{\kappa}}$ .