

Лекция 18. Спин 1/2. Матрицы Паули и их свойства. Разложение по спиновым функциям

Целый ряд элементарных частиц обладают спином $s = 1/2$.

В этом
случае проекция спина на ось z

$$s_z = +1/2 \quad s_z = -1/2,$$

может принимать два значения

и а потому спиновые волновые функции
представляют собой двухкомпонентные спиноры

$$\psi(s_z) = \begin{pmatrix} C_1 \\ C_2 \end{pmatrix}$$

причем вероятности различных значений проекции спина на ось z

$$w(s_z = +1/2) = |C_1|^2$$

$$w(s_z = -1/2) = |C_2|^2$$

равны

Лекция 18 (2 слайд)

Построим матрицы спиновых операторов в s_z -
представлении. В этом
представлении базисными функциями являются собственные функции
оператора \hat{S}_z .
Очевидно такими функциями являются следующие спиноры

$$e_1(s_z) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{и} \quad e_2(s_z) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Действительно, в состоянии $e_1(s_z)$ проекция спина на ось z принимает
единственное значение $s_z = 1/2$, и, следовательно, эта функция – собственная
для оператора \hat{S}_z , отвечающая собственному значению $+1/2$. Аналогично,
функция $e_2(s_z)$ – собственная функция оператора \hat{S}_z , отвечающая собственному
значению $-1/2$.

Лекция 18 (3 слайд)

Начнем с построения матрицы оператора \hat{s}_z .

Для этой матрицы выполнены
следующие условия

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = +\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Отсюда находим

$$\hat{s}_z = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Лекция 18 (4 слайд)

Для построения матриц операторов \hat{s}_x и \hat{s}_y найдем сначала
 $\hat{s}_{\pm} = \hat{s}_x \pm i\hat{s}_y$.
матрицы операторов \hat{s}_+ (\hat{s}_-)
При действии операторов
на собственную функцию, отвечающую
собственному значению получается спиновая функция, тождественно
равная нулю, то есть нулевой столбец. Поэтому

$$\hat{s}_+ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \hat{s}_+ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Отсюда

$$\hat{s}_+ = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \hat{s}_- = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

А затем находим

$$\hat{s}_x = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \hat{s}_y = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}$$

Лекция 18 (5 слайд)

Матрицу оператора \hat{s}^2

легко найти, возводя в квадрат и складывая
матрицы операторов проекций спина

$$\hat{s}^2 = \frac{3}{4} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Эту матрицу можно было бы получить и по-другому из следующих
тся

рассуждений. Поскольку любой двумерный столбец являе
собственной функцией оператора \hat{s}^2 ,

$1/2((1/2) + 1) = 3/4$, отвечающей собственному
значению то матрица оператора \hat{s}^2 является
диагональной, причем диагональные матричные элементы равны $3/4$.

Лекция 18 (6 слайд)

Матрицы операторов \hat{s}_x , \hat{s}_y , \hat{s}_z (и без множителей $1/2$) называются матрицами Паули и обозначаются σ_x , σ_y , σ_z .
и Рассмотрим их свойства.

- А. Все матрицы Паули эрмитовы.
- Б. Для всех матриц Паули выполнено условие $\sigma_x^2 = \sigma_y^2 = \sigma_z^2 = 1$, где 1 – единичная матрица.
- В. $\sigma_i \sigma_k = \delta_{ik} + i\varepsilon_{ikl} \sigma_l$
- Г. Любая матрица (2×2) может быть представлена в виде:
$$U(2 \times 2) = a_0 + a\sigma .$$
- Д. $\sigma_i \sigma_k + \sigma_k \sigma_i = 2\delta_{ik}$.
$$\sigma_x \sigma_y = -\sigma_y \sigma_x,$$

В частности, т.е. они антикоммутируют.
- Алгебра (так называют правила умножения матриц) очень простая - при перестановке матриц просто меняется знак их произведения.
- Е. Для матриц Паули выполнены обычные коммутационные соотношения для операторов проекций момента на координатные оси

$$[\sigma_i \sigma_k] = 2i\varepsilon_{ikl} \sigma_l$$

Лекция 18 (7 слайд)

Рассмотрим теперь такой вопрос. Пусть частица находится в состоянии

$$\psi(s_z) = \begin{pmatrix} C_1 \\ C_2 \end{pmatrix}$$

Какие значения может принимать в этом состоянии проекция спина на ось x

и с какими вероятностями? Для ответа на этот вопрос необходимо найти собственные функции оператора \hat{S}_x и разложить по ним функцию.

Лекция 18 (8 слайд)

Решаем уравнение

$$\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}$$

или

$$\frac{1}{2} a_2 = \lambda a_1$$

$$\frac{1}{2} a_1 = \lambda a_2$$

Система однородных алгебраических уравнений имеет ненулевые решения

в том случае, когда определитель этой системы равен нулю.

Лекция 18 (9 слайд)

Отсюда находим возможные значения проекций спина на ось x :

$$\lambda_1 = \frac{1}{2} \quad \lambda_2 = -\frac{1}{2}$$

Подставляя теперь собственные значения в систему уравнений (12),
находим
собственные функции

$$\psi_1(s_z) = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \psi_2(s_z) = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

(
множители можно убрать по условию нормированы)

Лекция 18 (10 слайд)

Разложим теперь данную функцию по собственным функциям (15).

Это разложение имеет следующий вид

$$\begin{pmatrix} C_1 \\ C_2 \end{pmatrix} = \frac{C_1 + C_2}{\sqrt{2}} \psi_1 + \frac{C_1 - C_2}{\sqrt{2}} \psi_2$$

Отсюда согласно постулатам квантовой механики находим
вероятности различных значений проекции спина на ось x

$$w(s_x = +1/2) = \frac{|C_1 + C_2|^2}{2}$$

$$w(s_x = -1/2) = \frac{|C_1 - C_2|^2}{2}$$

в состоянии (10):