

## Лекция 3.

# ТЕОРЕМА ОСТРОГРАДСКОГО-ГАУССА

3.1. Силовые линии электростатического поля

3.2. Поток вектора напряженности

3.3. Теорема Остроградского-Гаусса

3.4. Дифференциальная форма теоремы Остроградского-Гаусса

3.5. Вычисление электростатических полей с помощью теоремы Остроградского - Гаусса

3.5.1. Поле бесконечной однородно заряженной плоскости

3.5.2. Поле двух равномерно заряженных плоскостей

3.5.3. Поле заряженного бесконечного цилиндра (нити)

3.5.4. Поле двух коаксиальных цилиндров с одинаковой линейной плотностью заряда, но разным знаком

3.5.5. Поле заряженного пустотелого шара

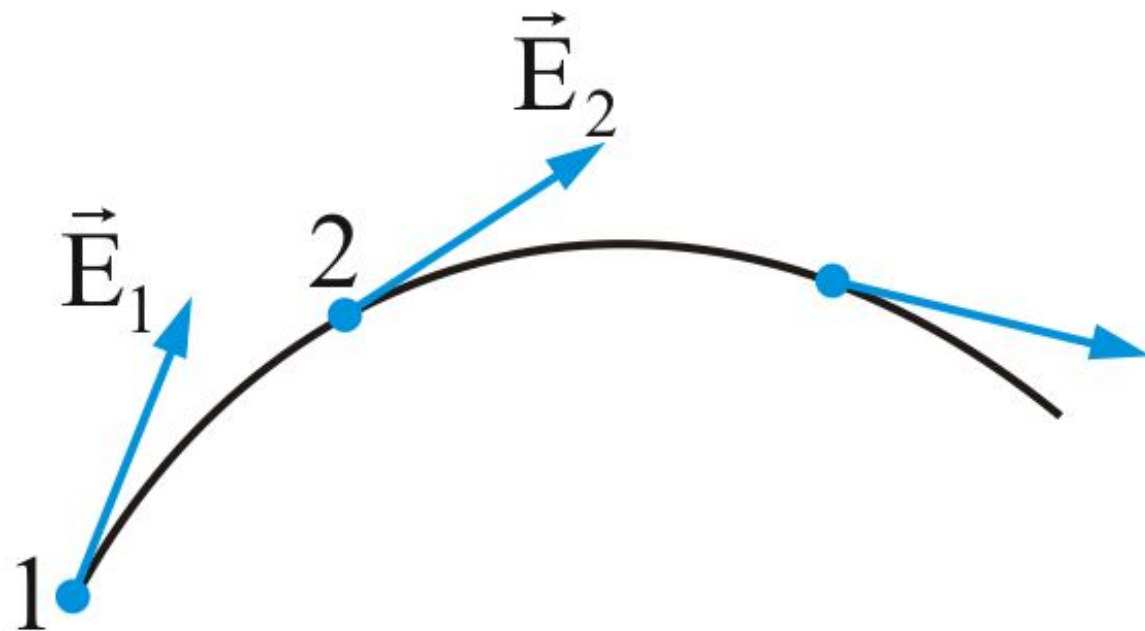
3.5.6. Поле объемного заряженного шара

# 3.1. Силовые линии электростатического поля

Теорема Остроградского-Гаусса, которую мы докажем и обсудим позже, устанавливает связь между электрическими зарядами и электрическим полем. Она представляет собой более общую и более изящную формулировку закона Кулона.

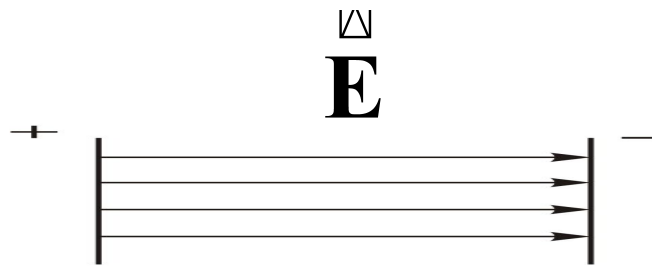
Основная ценность теоремы  
Остроградского-Гаусса состоит в том, что  
она позволяет *глубже понять природу  
электростатического поля и  
устанавливает более общую связь  
между зарядом и полем.*

**силовые линии** – это линии, касательная к которым в любой точке поля совпадает с направлением вектора напряженности



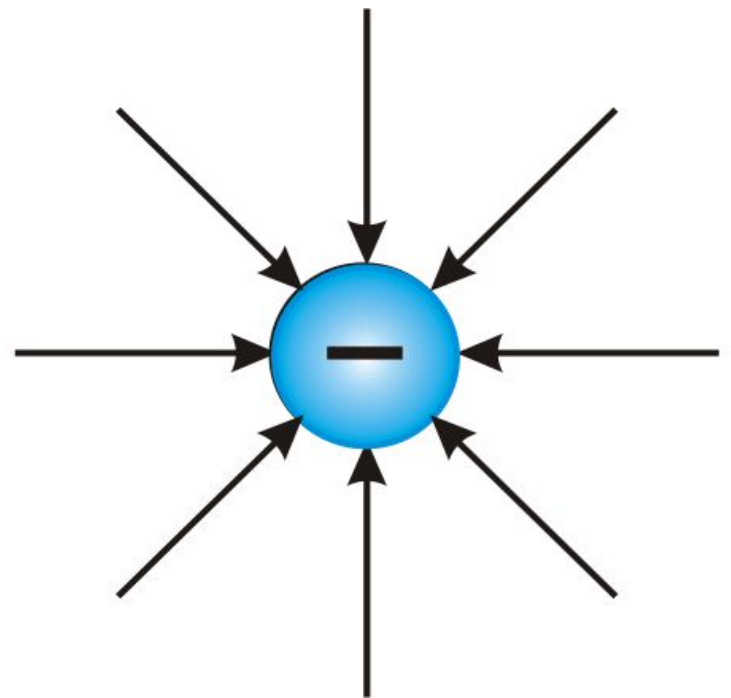
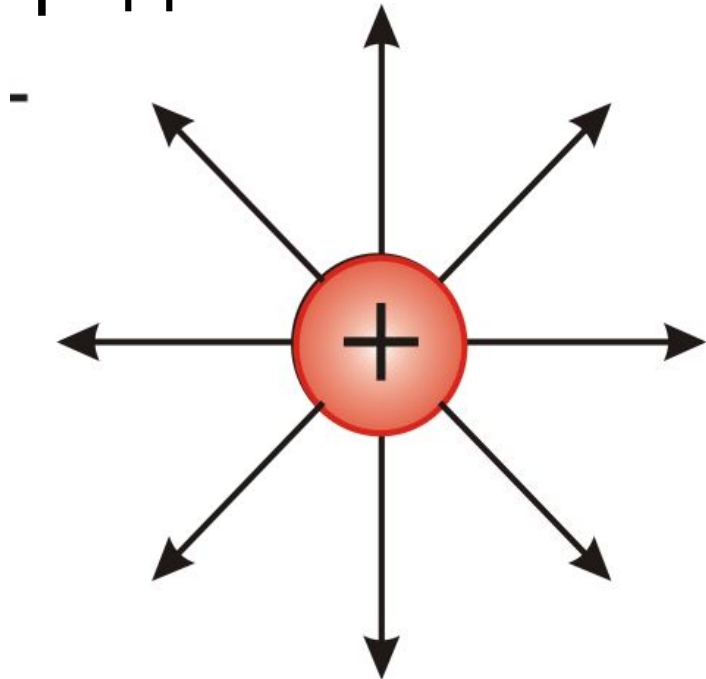
**Однородным** называется электростатическое поле, во *всех точках которого напряженность одинакова по величине и направлению*, т.е.

однородное электростатическое поле изображается параллельными силовыми линиями на равном расстоянии друг от друга

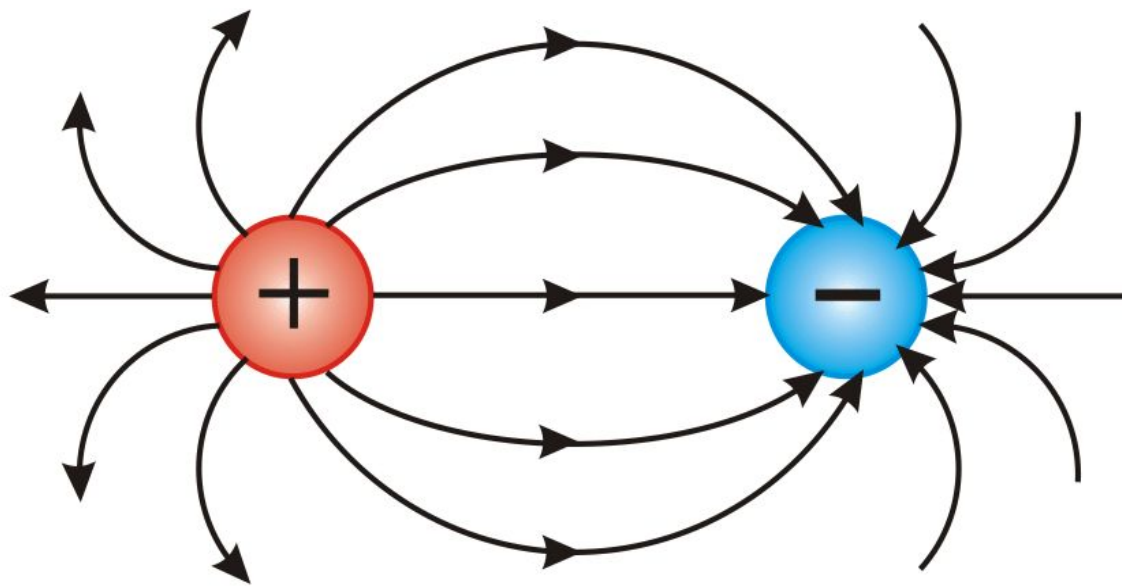


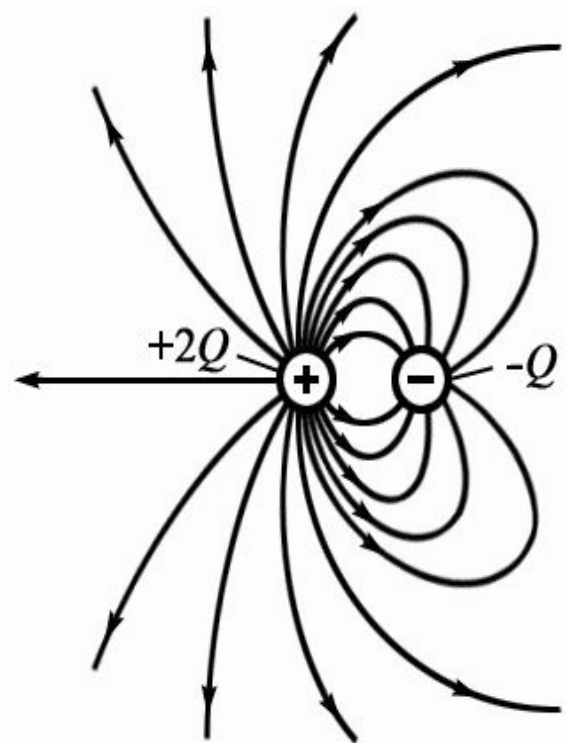
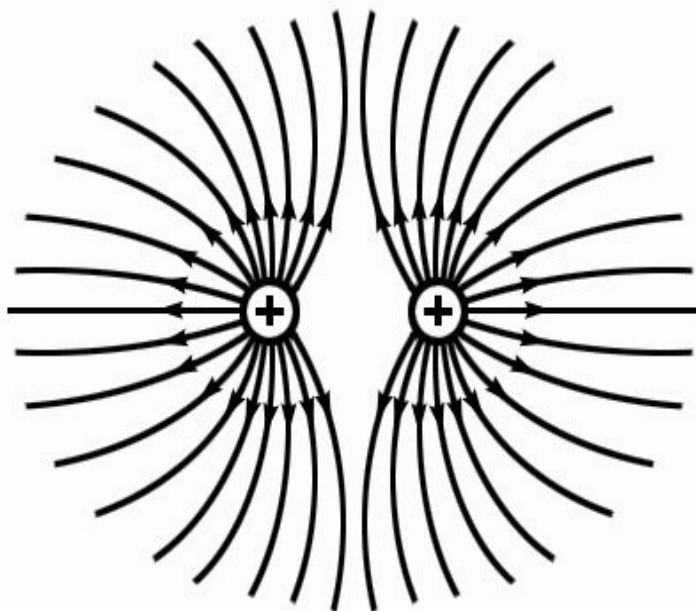
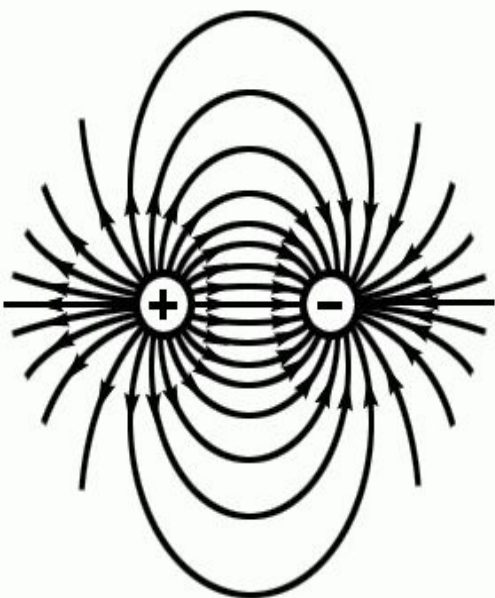
В случае точечного заряда, линии напряженности исходят из положительного заряда и уходят в бесконечность; и из бесконечности входят в отрицательный заряд.

Т.к.  $E \sim 1/r^2$  то густота силовых линий обратно пропорциональна квадрату расстояния от заряда



Для системы зарядов, как видим,  
силовые линии направлены от  
положительного заряда к  
отрицательному





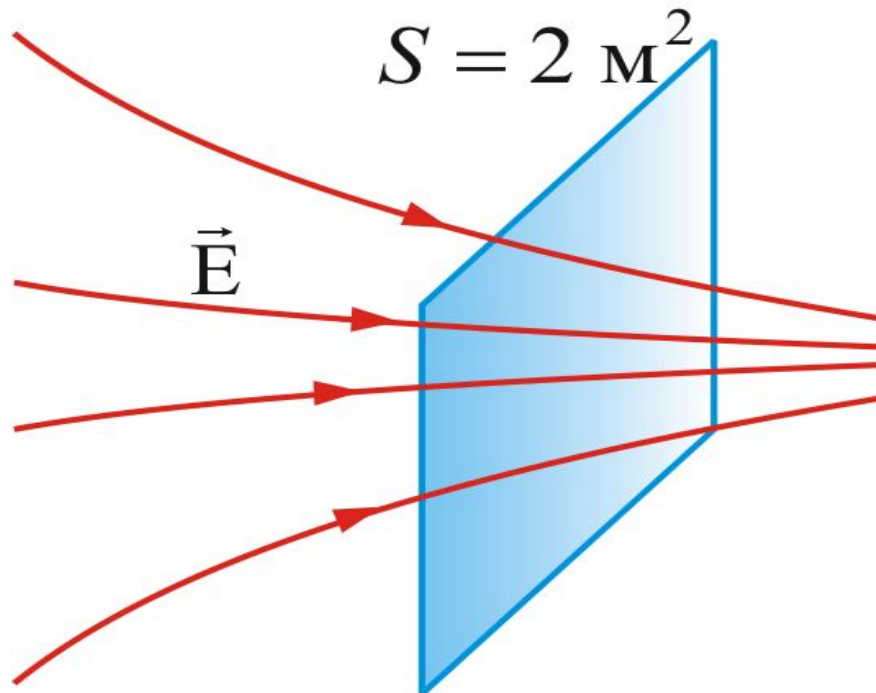


Густота силовых линий должна быть такой, чтобы единичную площадку, нормальную к вектору напряженности пересекало такое их число, которое равно модулю вектора напряженности  $|\vec{E}|$ , т.е.

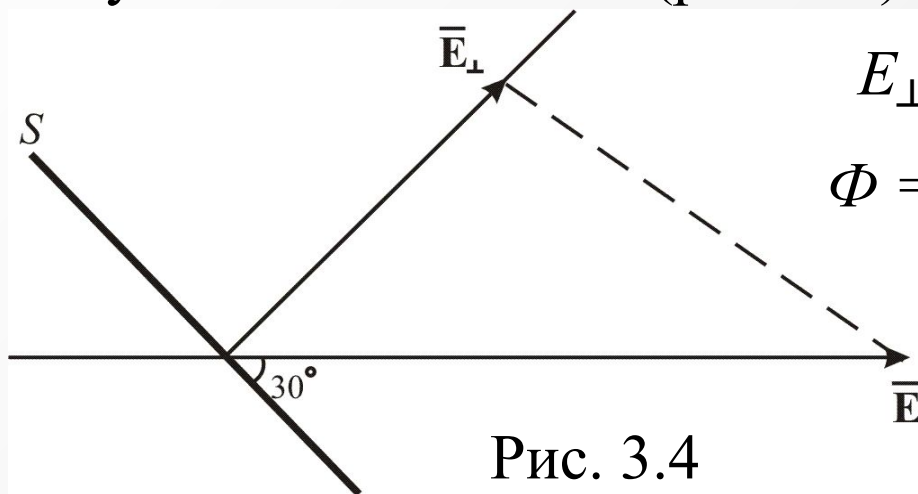
$$|\vec{E}| = \frac{\text{число линий}}{S} = \frac{\Phi}{S}.$$

если на рисунке выделить площадку  $S = 2 \text{ м}^2$ , то напряженность изображенного поля будет равна

$$|\vec{E}| = \frac{\Phi}{S} = \frac{4}{2} = 2 \frac{\text{В}}{\text{м}}.$$



Пример 2: площадка  $S = 3\text{ м}^2$  находится в однородном поле  $100\text{ Н/Кл}$ . Сколько линий пересекает эту площадку, если угол составляет  $30^\circ$  (рис. 3.4).



$$E_\perp = E \cos 60^\circ = 50 \text{ Н/Кл}$$

$$\Phi = E_\perp \cdot S = 50 \cdot 3 = 150 \text{ линий}$$

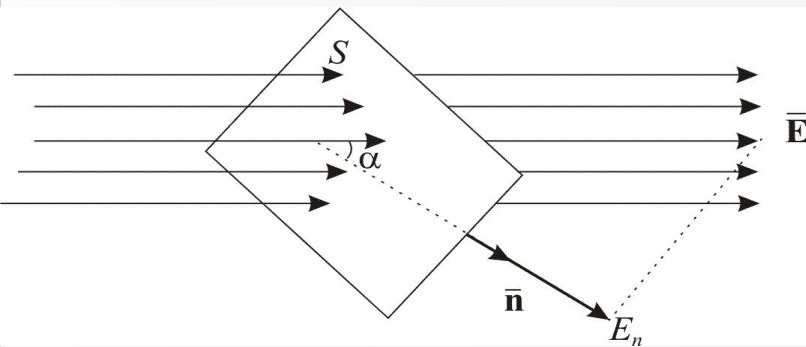
Рис. 3.4

## 3.2. Поток вектора напряженности

Итак, на примерах мы показали, что если силовые линии однородного электрического поля  $\vec{E}$  пронизывают некоторую площадку  $S$ , то поток напряженности (раньше мы называли число силовых линий через площадку) будет определяться формулой

$$\Phi_E = ES_{\perp} = ES \cos \alpha = E_n S \quad (3.1)$$

где  $E_n$  – произведение вектора  $\vec{E}$  на нормаль  $\vec{n}$  к данной площадке (рис. 3.5).



А величина  $\Phi_E$  здесь и называется потоком вектора напряженности электрического поля через площадку  $S$ , т.е. определение:

Рис. 3.5.

Полное число силовых линий, проходящих через поверхность  $S$  называется потоком вектора напряженности  $\Phi_E$  через эту поверхность.  $\Phi_E = (\vec{E}, \vec{S})$

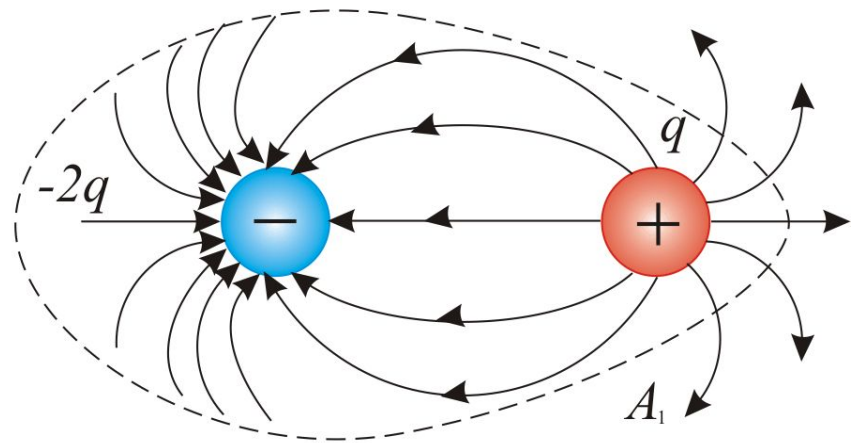
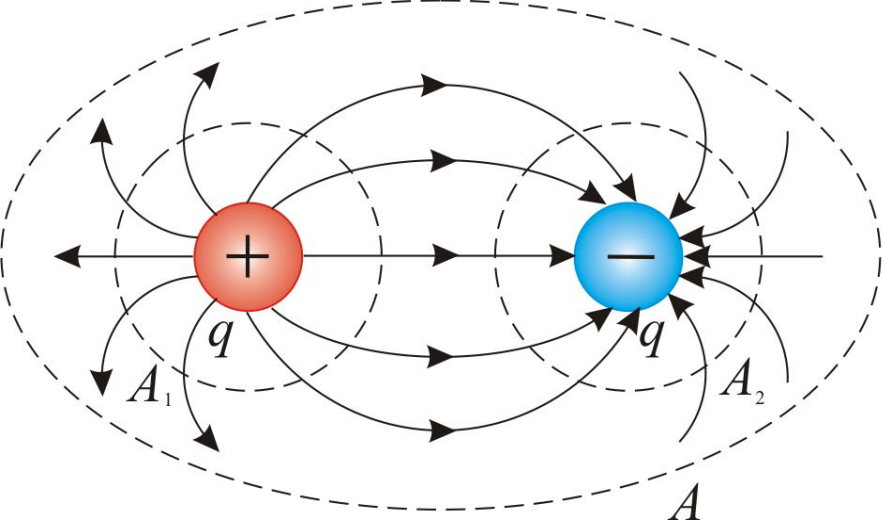
В векторной форме можно записать

$$\vec{S} = E \vec{n}$$

– скалярное произведение двух векторов, где вектор

- Таким образом, поток вектора есть скаляр, который в зависимости от величины угла  $\alpha$  может быть как положительным, так и отрицательным.





Для первого рисунка – поверхность  $A_1$  окружает положительный заряд и поток здесь направлен наружу, т.е.  $\Phi_E > 0$ .

Поверхность  $A_2$  – окружает отрицательный заряд, здесь поток  $\Phi_E$  направлен внутрь и  $\Phi_E < 0$ .

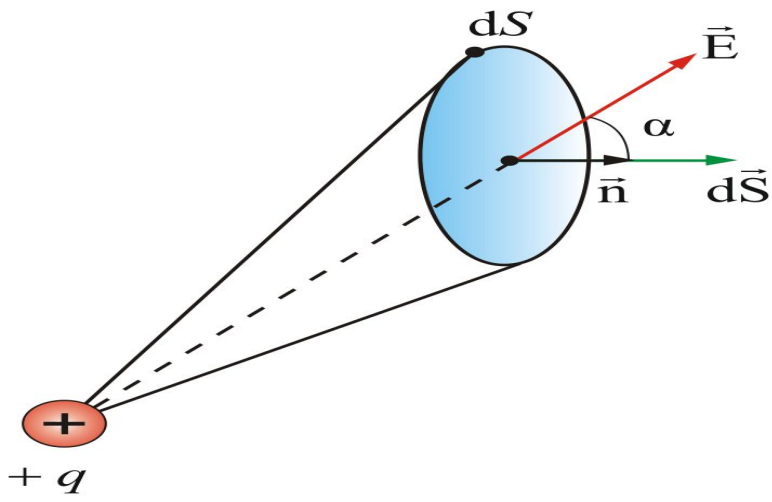
**Общий поток через поверхность  $A$  равен нулю.**

Опишите второй рисунок самостоятельно.

## 3.3. Теорема Остроградского-Гаусса

*Итак, по определению, поток вектора напряженности электрического поля равен числу линий напряженности, пересекающих поверхность  $S$ .*





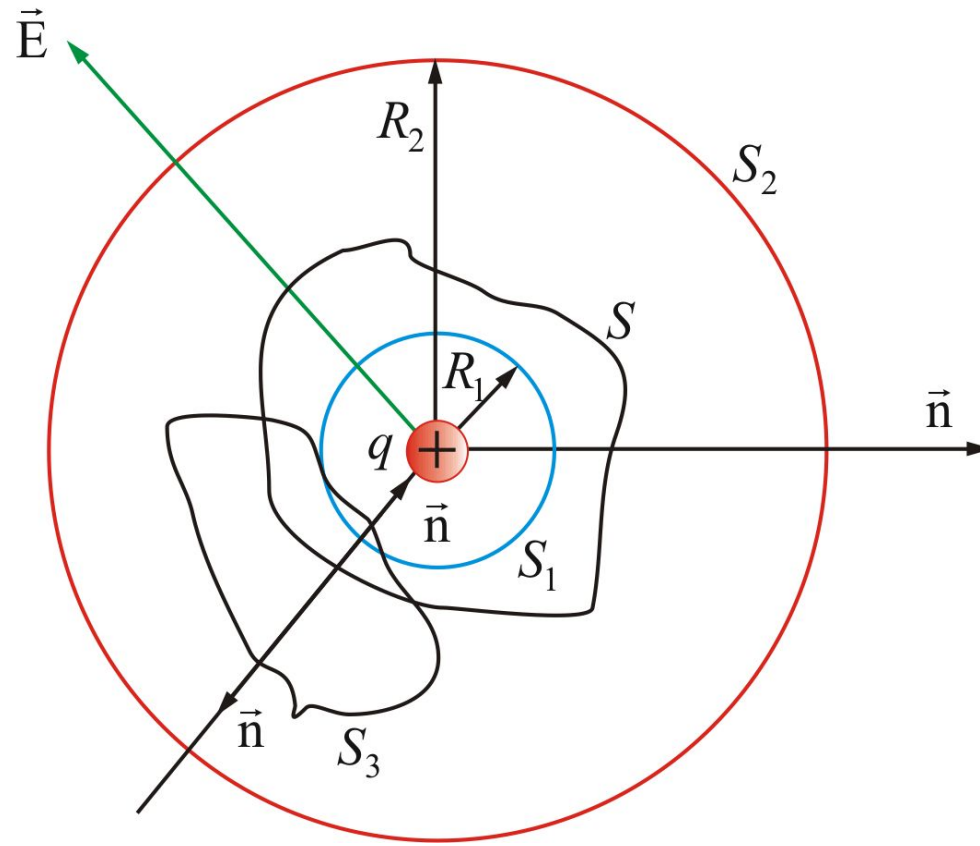
поток вектора напряженности  
через произвольную  
элементарную площадку  $dS$   
будет равен:

$$\Phi_E = E dS \cos \alpha = E_n dS.$$

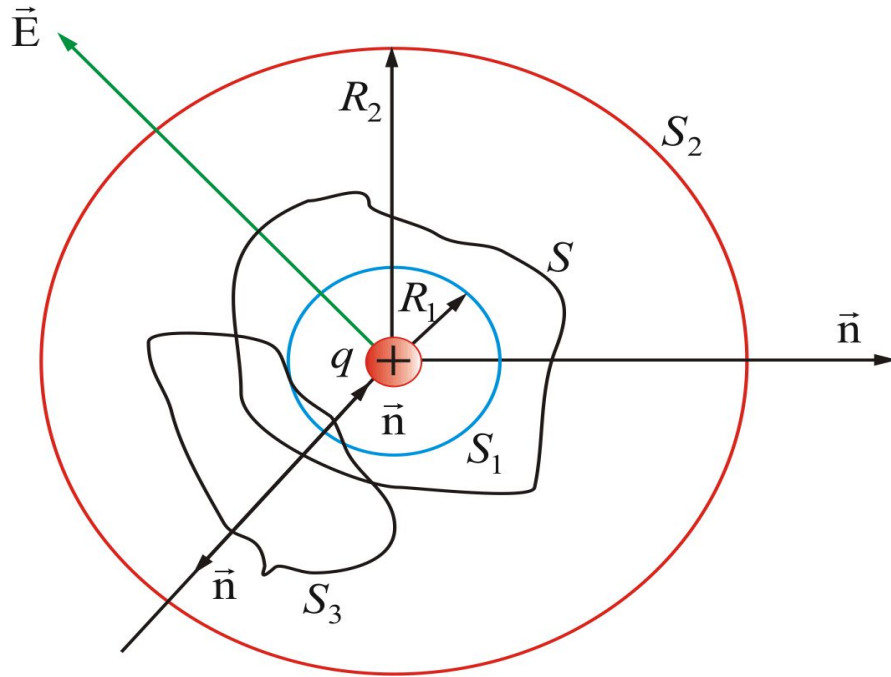
Т.е. в однородном поле  $\Phi_E = ES.$

В произвольном электрическом поле

$$\Phi_E = \int_S E_n dS = \int_S \vec{E} \cdot \vec{dS}.$$



Подсчитаем поток вектора  $\vec{E}$  через произвольную замкнутую поверхность  $S$ , окружающую точечный заряд  $q$ . Окружим заряд  $q$  сферой  $S_1$ .



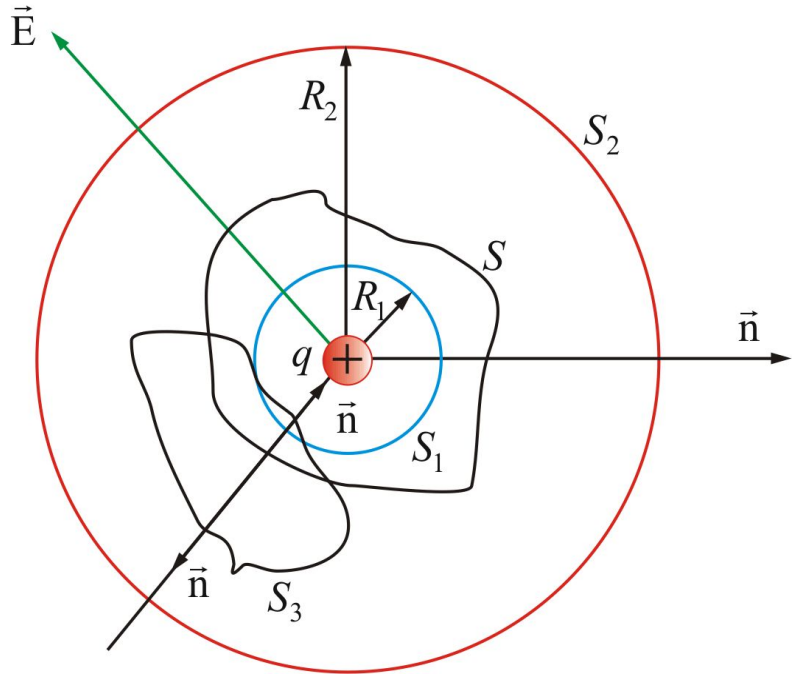
Центр сферы совпадает с центром заряда.

Радиус сферы  $S_1$  равен  $R_1$ .

В каждой точке поверхности  $S_1$  проекция  $\mathbf{E}$  на направление внешней нормали одинакова и

равна

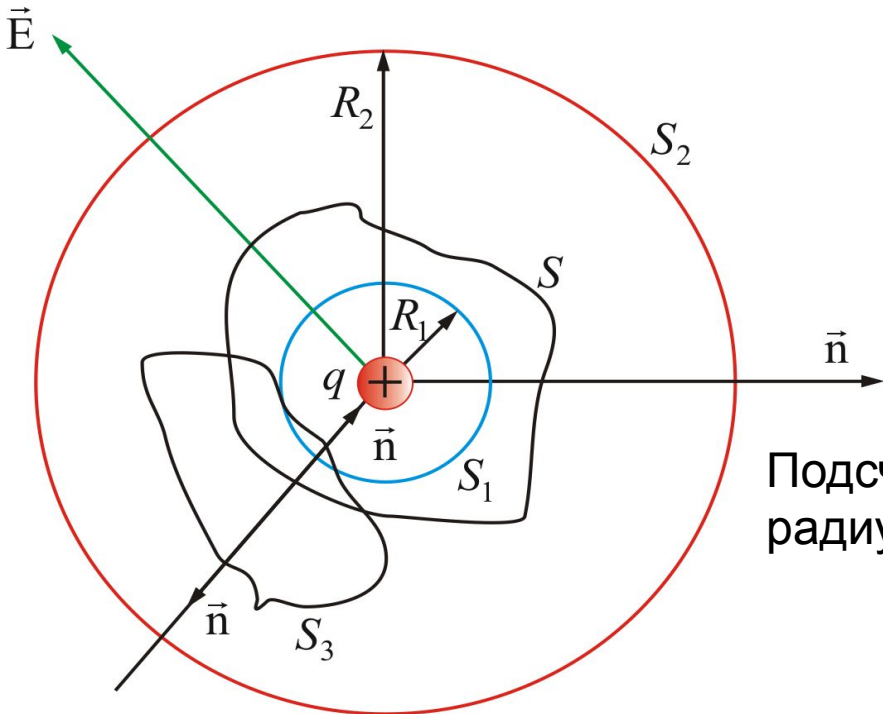
$$E_n = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{R_1^2}.$$



Тогда поток через  $S_1$

$$\Phi_E = \oint_{S_1} E_n dS = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R_1^2} 4\pi R_1^2 = \frac{q}{\epsilon_0}.$$

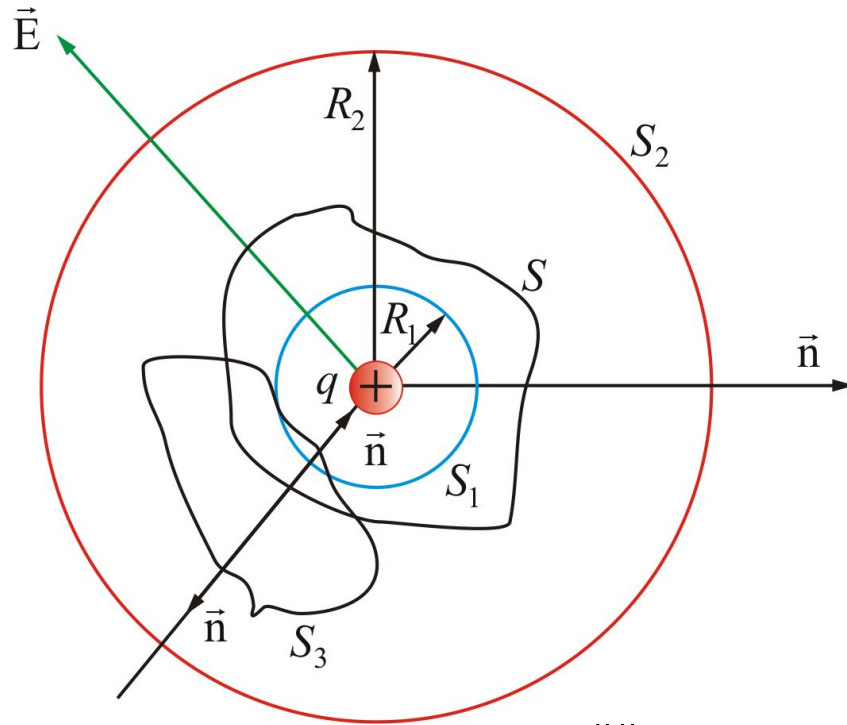
$$\Phi_E = \frac{q}{\epsilon_0}. \quad (3.3)$$



Подсчитаем поток через сферу  $S_2$ , имеющую радиус  $R_2$ :

$$\Phi_E = \oint_{S_2} \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R_2^2} dS = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R_2^2} 4\pi R_2^2 = \frac{q}{\epsilon_0}.$$

$$\Phi_E = \frac{q}{\epsilon_0}. \quad (3.3)$$



Из непрерывности линии  $\vec{E}$  следует, что поток и через любую произвольную поверхность  $S$  будет равен этой же величине:

$$\Phi_E = \oint_S E_n dS = \frac{q}{\epsilon_0} \quad (3.3)$$

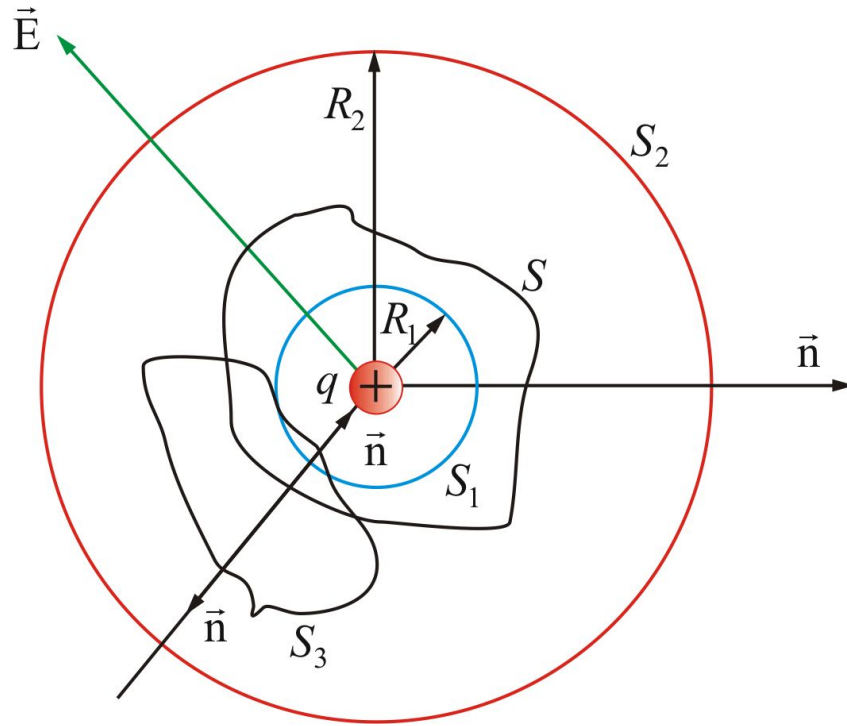
– теорема Гаусса для одного заряда.

Для любого числа произвольно  
расположенных зарядов, находящихся  
внутри поверхности:

$$\Phi_E = \oint_S E_n dS = \frac{\sum q}{\epsilon_0} \quad (3.4)$$

**– теорема Гаусса для нескольких зарядов.**

**Поток вектора напряженности электрического поля через замкнутую поверхность в вакууме равен алгебраической сумме всех зарядов, расположенных внутри поверхности, деленной на  $\epsilon_0$ .**



*Полный поток проходящий через  $S_3$ , не охватывающую заряд  $q$ , равен нулю:*

$$\Phi_3 = 0$$



*Таким образом, для точечного заряда  $q$ , полный поток через любую замкнутую поверхность  $S$  будет равен:*

$\Phi_E = \frac{q}{\varepsilon_0}$  – *если заряд расположен внутри замкнутой поверхности;*

$\Phi_E = 0$  – *если заряд расположен вне замкнутой поверхности;*

*этот результат не зависит от формы поверхности, и знак потока совпадает со знаком заряда.*

Электрические заряды могут быть «размазаны» с некоторой **объемной плотностью**, различной в разных местах пространства:

$$\rho = dq / dV$$

Здесь  $dV$  – **физически бесконечно малый объем**, под которым следует понимать такой объем, который с одной стороны **достаточно мал**, чтобы в пределах его плотность заряда считать одинаковой, а с другой – **достаточно велик**, чтобы не могла проявиться **дискретность заряда**, т.е. то, что любой заряд кратен целому числу элементарных зарядов электрона или протона .

Суммарный заряд объема  $dV$  будет равен:

$$\sum q_i = \int_V \rho dV.$$

Тогда из теоремы Гаусса можно получить:

$$\Phi_E = \oint_S \mathbf{E} \cdot d\mathbf{S} = \frac{1}{\epsilon_0} \int_V \rho dV$$

$$\Phi_E = \frac{1}{\epsilon_0} \int_V \rho dV \quad (3.5)$$

*это ещё одна форма записи теоремы  
Остроградского-Гаусса, если заряд  
неравномерно распределен по объему.*

## 3.4. Дифференциальная форма теоремы Остроградского-Гаусса

- Пусть заряд распределен в пространстве  $\Delta V$ , с объемной плотностью  $\langle \rho \rangle$ . Тогда

$$\oint \vec{E} d\vec{S} = \frac{q}{\epsilon_0}$$

$$\oint \vec{E} d\vec{S} = \frac{\langle \rho \rangle \Delta V}{\epsilon_0}$$

$$\frac{1}{\Delta V} \oint \vec{E} d\vec{S} = \frac{\langle \rho \rangle}{\epsilon_0}$$

Теперь устремим  $\Delta V \rightarrow 0$ , стягивая его к интересующей нас точке. Очевидно, что при этом  $\langle \rho \rangle$  будет стремиться к  $\rho$  в данной точке, т.е.

$$\frac{\langle \rho \rangle}{\varepsilon_0} \rightarrow \frac{\rho}{\varepsilon_0}.$$

Величину, являющуюся пределом отношения  $\oint \vec{E} d\vec{S}$  к  $\Delta V$ , при  $\Delta V \rightarrow 0$ , называют **дивергенцией поля  $\mathbf{E}$**  и обозначают

$$\boxed{\operatorname{div} \vec{E}}$$

## Дивергенция поля $\mathbf{E}$

$$\operatorname{div} \mathbf{E} = \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta V} \oint \mathbf{E} d\mathbf{S}. \quad (3.6)$$

Аналогично определяется дивергенция любого другого векторного поля.

Из этого определения следует, что *дивергенция является скалярной функцией координат.*

В декартовой системе координат

$$\operatorname{div} \mathbf{E} = \frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z}.$$

Итак, 
$$\operatorname{div} \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}. \quad (3.6.a)$$

*Это теорема Остроградского-Гаусса в дифференциальной форме.*

Написание многих формул упрощается, если ввести векторный дифференциальный оператор  $\nabla$  (Набла)

$$\nabla = \frac{\partial}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial}{\partial z} \mathbf{k}, \quad \text{где } \mathbf{i}, \mathbf{j}, \mathbf{k} \text{ — орты осей}$$

(единичные векторы).

Сам по себе оператор смысла не имеет. Он приобретает смысл в сочетании с векторной или скалярной функцией, на которую символично умножается:

$$\nabla \cdot \mathbf{E} = \nabla_x E_x + \nabla_y E_y + \nabla_z E_z = \frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z}$$

*дифференциальная форма теоремы  
Остроградского-Гаусса.*

$$\nabla \cdot \mathbf{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0} \quad (3.6.5)$$



В тех точках поля, где  $\operatorname{div} E > 0$  – *источники* поля (положительные заряды),

где  $\operatorname{div} E < 0$  – *стоки* (отрицательные заряды).

*Линии выходят из источников и заканчиваются в стоках.*