



Транспортная задача линейного программирования

Метод минимального (максимального) элемента

- Суть метода заключается в том, что из всей таблицы стоимостей выбирают наименьшую и в клетку, которая ей соответствует, помещают меньшее из чисел a_i и b_j . Затем из рассмотрения исключают либо строку, соответствующую поставщику, запасы которого полностью израсходованы, либо столбец, соответствующий потребителю, потребности которого полностью удовлетворены, либо и строку и столбец, если израсходованы запасы поставщика и удовлетворены потребности потребителя. Из оставшейся части таблицы стоимостей снова выбирают наименьшую стоимость, и процесс распределения запасов продолжают, пока все запасы не будут распределены, а потребности удовлетворены.

Задание

- Составить первоначальный опорный план методом минимального элемента для транспортной задачи вида:

2	3	4	15
11	6	10	1
8	9	3	3
4	1	2	21
10	20	10	

Задание

- Найти опорный план для задачи

	Поставщики	Потребители				Запасы груза
		B_1	B_2	B_3	B_4	
	A_1	2	6	3	1	11
$X=$	A_2	3	7	8	5	11
	A_3	9	2	4	5	8
	Потребность в грузе	5	9	9	7	30

Метод потенциалов

- Идея метода потенциалов для решения транспортной задачи сводится к следующему. Представим себе что каждый из пунктов отправления A_i вносит за перевозку единицы груза (всё равно куда) какую-то сумму α_i ; в свою очередь каждый из пунктов назначения B_j также вносит за перевозку груза (куда угодно) сумму β_j . Эти платежи передаются некоторому третьему лицу (“перевозчику”). $\alpha_i + \beta_j$ ($i=1..m$; $j=1..n$) будем называть “псевдостоимостью” перевозки единицы груза из A_i в B_j . Заметим, что платежи α_i и β_j не обязательно должны быть положительными; не исключено, что “перевозчик” сам платит тому или другому пункту какую-то премию за перевозку. Также надо отметить, что суммарная псевдостоимость любого допустимого плана перевозок при заданных платежах (α_i и β_j) одна и та же и от плана к плану не меняется.

Метод потенциалов

- До сих пор мы никак не связывали платежи (α_i и β_j) и псевдостоимости с истинными стоимостями перевозок $C_{i,j}$. Теперь мы установим между ними связь. Предположим, что план $(x_{i,j})$ невырожденный (число базисных клеток в таблице перевозок равно $(m + n - 1)$). Для всех этих клеток $x_{i,j} > 0$. Определим платежи (α_i и β_j) так, чтобы во всех базисных клетках псевдостоимости были равны стоимостям:
 - $\alpha_i + \beta_j = c_{i,j}$, при $x_{i,j} > 0$.
- Что касается свободных клеток (где $x_{i,j} = 0$), то в них соотношение между псевдостоимостями и стоимостями может быть какое угодно.

Метод потенциалов

- Оказывается соотношение между псевдостоимостями и стоимостями в свободных клетках показывает, является ли план оптимальным или же он может быть улучшен. Существует специальная теорема: Если для всех базисных клеток плана ($x_{i,j} > 0$)
 - $\alpha_i + \beta_j = c_{i,j}$, (1)
- а для всех свободных клеток ($x_{i,j} = 0$)
 - $\alpha_i + \beta_j \leq c_{i,j}$, (2)
- то план является оптимальным и никакими способами улучшен быть не может. Нетрудно показать, что эта теорема справедлива также для вырожденного плана, и некоторые из базисных переменных равны нулю. План обладающий этим свойством называется **потенциальным** планом, а соответствующие ему платежи (α_i и β_j) — потенциалами пунктов A_i и B_j ($i=1, \dots, m$; $j=1, \dots, n$).

Метод потенциалов

- Для решения транспортной задачи нам нужно одно - построить потенциальный план. Оказывается его можно построить методом последовательных приближений, задаваясь сначала какой-то произвольной системой платежей, удовлетворяющей условию (1). При этом в каждой базисной клетке получится сумма платежей, равная стоимости перевозок в данной клетке; затем, улучшая план следует одновременно менять систему платежей. Так, что они приближаются к потенциалам. При улучшении плана нам помогает следующее свойство платежей и псевдостоимостей: Какова бы ни была система платежей (α_i и β_j) удовлетворяющая условию (1), для каждой свободной клетки цена цикла пересчёта равна разности между стоимостью и псевдостоимостью в данной клетке.

Процедура построения потенциального (оптимального) плана

- В качестве первого приближения к оптимальному плану берётся любой допустимый план. В этом плане $m+n-1$ базисных клеток, где m - число строк, n - число столбцов транспортной таблицы. Для этого плана можно определить платежи (α_i и β_j), так, чтобы в каждой базисной клетке выполнялось условие :
 - $\alpha_i + \beta_j = c_{i,j} \quad (3)$
- Уравнений (3) всего $m+n-1$, а число неизвестных равно $m+n$. Следовательно, одну из этих неизвестных можно задать произвольно (например, равной нулю). После этого из $m+n-1$ уравнений (3) можно найти остальные платежи α_i , β_j , а по ним вычислить псевдостоимости для каждой свободной клетки.
- Если оказалось, что все эти псевдостоимости не превосходят стоимостей, то план потенциален и, значит, оптимален. Если же хотя бы в одной свободной клетке псевдостоимость больше стоимости, то план не является оптимальным и может быть улучшен переносом перевозок по циклу, соответствующему данной свободной клетке. Цена этого цикла равна разности между стоимостью и псевдостоимостью в этой свободной клетке.

Критерий оптимальности

- Если известны потенциалы решения X_0 транспортной задачи и для всех незаполненных ячеек выполняются условия $\alpha_i + \beta_j \leq c_{i,j}$, то X_0 является оптимальным планом транспортной задачи.
- Если план не оптимален, то необходимо перейти к следующему плану (таблице) так, чтобы транспортные расходы не увеличивались.
- **Цикл перерасчёта таблицы** - это последовательность ячеек, удовлетворяющая условиям:
 - одна ячейка пустая, все остальные заняты;
 - любые две соседние ячейки находятся в одной строке или в одном столбце;
 - никакие три соседние ячейки не могут быть в одной строке или в одном столбце.
- Пустой ячейке присваивают знак $+$, остальным - поочерёдно знаки $-$ и $+$.

Метод потенциалов

- Для перераспределения плана перевозок с помощью цикла перерасчёта сначала находят незаполненную ячейку (r, s) , в которой $\alpha r + \beta s = c_{r,s}$, и строят соответствующий цикл; затем в минусовых клетках находят число $X = \min(X_{i,j})$. Далее составляют новую таблицу по следующему правилу:
 - В плюсовых клетках добавляем X ;
 - Из минусовых клеток вычитаем X ;
 - Все остальные клетки вне цикла остаются без изменения.
- Получим новую таблицу, дающую новое решение X , такое, что $F(X_1) \leq F(X_0)$; оно снова проверяется на оптимальность через конечное число шагов, обязательно найдем оптимальный план транспортной задачи, ибо он всегда существует.

Пример

- Найдём оптимальный план задачи.
- Фирма должна отправить некоторое количество кроватей с трёх складов в пять магазинов. На складах имеется соответственно 15, 25 и 20 кроватей, а для пяти магазинов требуется соответственно 20, 12, 5, 8 и 15 кроватей. Стоимость перевозки одной кровати со склада в магазин приведены в таблице.

Склады	Магазины				
	B1	B2	B3	B4	B5
A1	1	0	3	4	2
A2	5	1	2	3	3
A3	4	8	1	4	3

Пример

- В качестве опорного плана возьмем план, полученный с помощью метода "минимального элемента" $X_{11}=3$, $X_{12}=12$, $X_{21}=2$, $X_{24}=8$, $X_{25}=15$, $X_{31}=15$, $X_{33}=5$. Все остальные элементы равны 0.
- Составим систему уравнений для нахождения потенциалов решения, найдем сумму соответствующих потенциалов для каждой свободной ячейки и пересчитаем тарифы (стоимости) для каждой свободной ячейки.

	B1	B2	B3	B4	B5	
A1	1	0	3	4	2	15
A2	5	1	2	3	3	25
A3	4	8	1	4	3	20
	15		5			15
	20 17 2	12	5	8	15	

$$\begin{cases} \alpha_1 + \beta_1 = c_{11} = 1 \\ \alpha_1 + \beta_2 = c_{12} = 0 \\ \alpha_2 + \beta_1 = c_{21} = 5 \\ \alpha_2 + \beta_4 = c_{24} = 3 \\ \alpha_2 + \beta_5 = c_{25} = 3 \\ \alpha_3 + \beta_1 = c_{31} = 4 \\ \alpha_3 + \beta_3 = c_{33} = 1 \end{cases}
 \begin{cases} \alpha_1 = 0 \\ \beta_1 = 1 \\ \alpha_2 = 4 \\ \beta_2 = 0 \\ \beta_3 = -2 \\ \beta_4 = -1 \\ \alpha_3 = 3 \\ \beta_5 = -1 \end{cases}
 \begin{cases} c_{13} = -2 \\ c_{14} = -1 \\ c_{15} = -1 \\ c_{22} = 4 \\ c_{23} = 2 \\ c_{32} = 2 \\ c_{33} = 2 \\ c_{35} = 2 \end{cases}
 \begin{cases} c'_{13} = 5 \\ c'_{14} = 5 \\ c'_{15} = 3 \\ c'_{22} = -1 \\ c'_{23} = 0 \\ c'_{32} = 4 \\ c'_{34} = 2 \\ c'_{35} = 1 \end{cases}$$

Пример

- Так как у нас получились отрицательные значения, то полученный план не является оптимальным. Выберем ячейку для пересчета 22. Получим:

	B1	B2	B3	B4	B5	
A1	+ 1 3	- 0 12	3	4	2	15
A2	- 5 2	+ 1	2	3	3	25
A3	4	8	1	4	3	20
	15		5			
	20	12	5	8	15	

$$X = \min\{2, 12\} = 2$$

Строим следующую транспортную таблицу

	B1	B2	B3	B4	B5	
A1	+ 1 5	- 0 10	3	4	2	15
A2	- 5 0	+ 1 2	2	3 8	3 15	25
A3	4 15	8	1 5	4	3	20
	20	12	5	8	15	

Пример

- Проверим полученный план на оптимальность. Теперь ячейка 12 не заполнена.

$$\begin{cases} \alpha_1 + \beta_1 = c_{11} = 1 \\ \alpha_1 + \beta_2 = c_{12} = 0 \\ \alpha_2 + \beta_2 = c_{22} = 1 \\ \alpha_2 + \beta_4 = c_{24} = 3 \\ \alpha_2 + \beta_5 = c_{25} = 3 \\ \alpha_3 + \beta_1 = c_{31} = 4 \\ \alpha_3 + \beta_3 = c_{33} = 1 \end{cases} \quad \begin{cases} \alpha_1 = 0 \\ \beta_1 = 1 \\ \alpha_2 = 1 \\ \beta_2 = 0 \\ \beta_3 = -2 \\ \beta_4 = 2 \\ \alpha_3 = 2 \\ \beta_5 = -1 \end{cases} \quad \begin{cases} c_{13} = -2 \\ c_{14} = 2 \\ c_{15} = -2 \\ c_{12} = 0 \\ c_{23} = -1 \\ c_{32} = 3 \\ c_{34} = 5 \\ c_{35} = 5 \end{cases} \quad \begin{cases} c'_{13} = 5 \\ c'_{14} = 2 \\ c'_{15} = 4 \\ c'_{12} = 5 \\ c'_{23} = 3 \\ c'_{32} = 5 \\ c'_{34} = -1 \\ c'_{35} = -2 \end{cases}$$

Пример

- Построенный план не является оптимальным, следовательно, производим пересчет. Выберем ячейку 35.

	B1	B2	B3	B4	B5	
A1	+ 1 5	- 0 10	3	4	2	15
A2	5 0	+ 1 2	2	3 8	- 3 15	25
A3	- 4 15	8	1 5	4	+ 3	20
	20	12	5	8	15	

$$X = \min\{15, 10, 15\} = 10$$

Пример

- Строим следующую транспортную таблицу.

	B1	B2	B3	B4	B5		
A1	15	1	0	3	4	2	15
A2	0	5	1	2	3	3	25
A3	5	4	8	1	4	3	20
	20	12	5	8	15		

Пример

- Проверим построенный план на оптимальность.

$$\begin{cases} \alpha_1 + \beta_1 = c_{11} = 1 \\ \alpha_2 + \beta_2 = c_{22} = 1 \\ \alpha_2 + \beta_4 = c_{24} = 3 \\ \alpha_2 + \beta_5 = c_{25} = 3 \\ \alpha_3 + \beta_1 = c_{31} = 4 \\ \alpha_3 + \beta_3 = c_{33} = 1 \\ \alpha_3 + \beta_5 = c_{35} = 3 \end{cases} \quad \begin{cases} \alpha_1 = 0 \\ \beta_1 = 1 \\ \alpha_2 = 3 \\ \beta_2 = -2 \\ \beta_3 = -2 \\ \beta_4 = 0 \\ \alpha_3 = 3 \\ \beta_5 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} c_{12} = -2 \\ c_{13} = -2 \\ c_{14} = 0 \\ c_{15} = 1 \\ c_{21} = 4 \\ c_{23} = 1 \\ c_{32} = 1 \\ c_{34} = 1 \end{cases} \quad \begin{cases} c'_{12} = 2 \\ c'_{13} = 5 \\ c'_{14} = 4 \\ c'_{15} = 1 \\ c'_{21} = 1 \\ c'_{23} = 1 \\ c'_{32} = 1 \\ c'_{34} = 1 \end{cases}$$

- **Полученный план является оптимальным.**
 $X_{11}=15, X_{22}=12, X_{24}=8, X_{25}=5, X_{31}=5, X_{33}=5,$
 $X_{35}=10.$ Все остальные $X_{ij}=0.$
- **$F=1*15+1*12+3*8+3*5+4*5+1*5+3*10=121$**

Задания

2	4	7	9		200
5	1	8	12		270
11	6	4	3		130
<hr/>					
122	82	242	154		

2	3	4	3		90
5	3	1	2		60
2	1	4	2		150
<hr/>					
122	42	62	74		

18	2	3	12		180
3	4	8	7		160
4	5	6	12		140
7	1	5	6		120
<hr/>					
152	152	122	174		

4	5	3	7		280
7	6	2	9		175
1	3	9	8		125
2	4	5	6		130
<hr/>					
92	182	304	132		