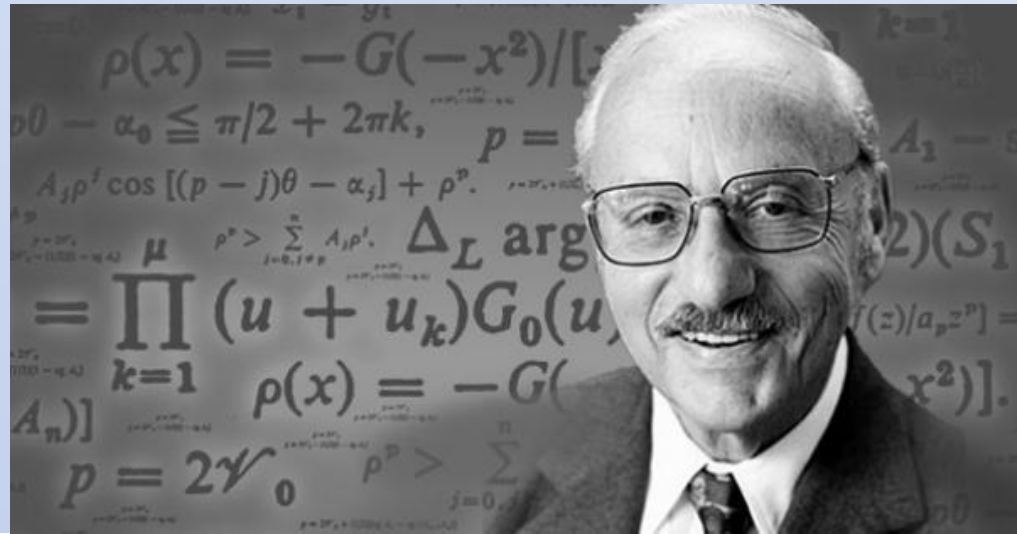


Симплекс-метод

универсальный метод решения
задач линейного
программирования

Авторы симплекс-метода

Симплекс-метод был разработан и впервые применен для решения задач в 1947 г. американским математиком **Дж. Данцигом**



Джорд Бернард Данциг (George Bernard Dantzig; 1914 —2005) — выдающийся математик США. Разработал симплексный алгоритм, применяемый при решении задач линейного программирования. Считается «отцом линейного программирования», наряду с советским математиком Л. В. Канторовичем.



Леонид Витальевич Канторович (1912-1986) — советский математик, создатель математической экономики и линейного программирования. Работал в области функционального анализа, вычислительной математики, теории программирования, математической физики и в экономике.

Авторы симплекс-метода

Джордж Данциг будучи студентом университета, однажды опоздал на занятие и принял написанные на доске уравнения за домашнее задание. Оно показалось ему сложнее обычного, но через несколько дней Бернард всё-таки смог его выполнить. Оказалось, что это были «нерешаемые в то время» задачи по статистике, над решением которых работали многие учёные.



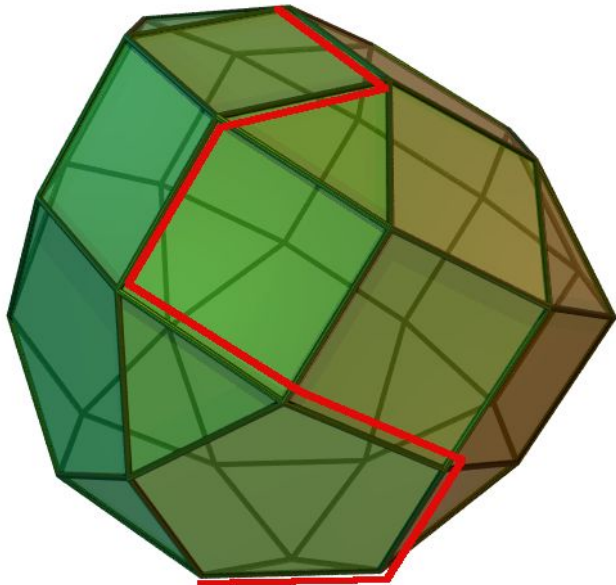
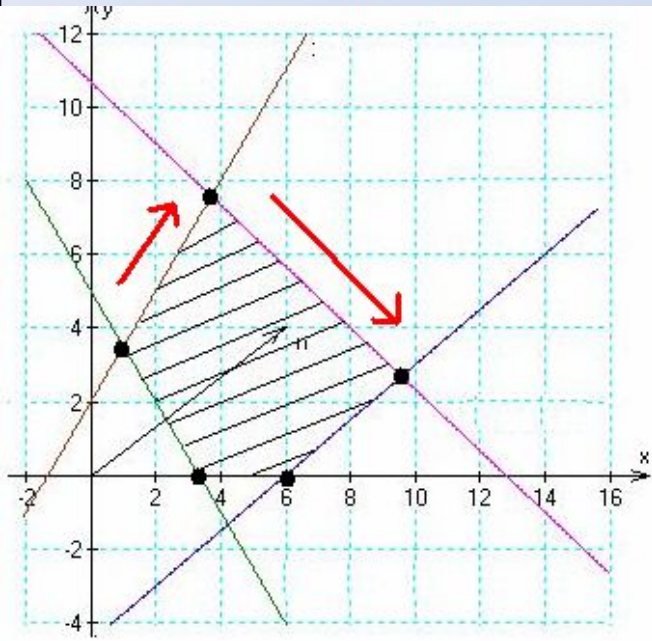
Присуждение премии Дж. Данцигу



Вспоминают, что когда *Канторович* пришёл на свою первую лекцию, студенты дружелюбно закричали ему: «*Парень, садись на место! Сейчас профессор придет*» Что неудивительно, поскольку «профессору» в это время было 18 лет. Пишут, что он был не очень блестящим лектором, но пытался добросовестно донести до студентов глубинный смысл математических определений и теорем. Экзаменатором он был строгим и требовательным, что, наверное, свойственно для многих вундеркиндов, которые очень многое схватывают на лету и не прощают студентам тупости.

Король Швеции Карл XVI Густав вручает Л.В.Канторовичу Нобелевскую премию

Общие положения



Геометрический смысл симплексного метода состоит в *последовательном переходе от одной вершины многогранника ограничений к соседней*, в которой целевая функция принимает лучшее (или, по крайней мере, не худшее) значение до тех пор, пока не будет найдено оптимальное решение - вершина, где достигается оптимальное значение функции цели (если задача имеет конечный оптимум).

Процесс применения симплексного метода предполагает реализацию трех основных элементов:

- 1) способ определения какого-либо первоначального допустимого базисного решения задачи;
- 2) правило перехода к лучшему (точнее, не худшему) решению;
- 3) критерий проверки оптимальности найденного решения.

Алгоритм симплекс-метода.

ШАГ 1

Формулировка ЗЛП (формирование целевой функции и системы ограничений).

Для определенности будем считать, что решается задача на отыскание максимума.

$$\begin{cases} f(x) = c_1 x_1 + c_2 x_2 + \dots + c_n x_n \rightarrow \max; \\ a_{11} x_1 + a_{12} x_2 + \dots + a_{1n} x_n \leq b_1, \\ a_{21} x_1 + a_{22} x_2 + \dots + a_{2n} x_n \leq b_2, \\ \dots \\ a_{m1} x_1 + a_{m2} x_2 + \dots + a_{mn} x_n \leq b_m; \\ x_j \geq 0, j = 1, n \end{cases}$$

Алгоритм симплекс-метода.

ШАГ 2

Приведение задачи к канонической форме (перевод функциональных ограничений в систему уравнений).

В ограничения задачи вводятся
дополнительные переменные

$$\left\{ \begin{array}{l} a_{11}X_1 + a_{12}X_2 + \dots + a_{1n}X_n + y_1 = b_1, \\ a_{21}X_1 + a_{22}X_2 + \dots + a_{2n}X_n + y_2 = b_2, \\ \dots \\ a_{m1}X_1 + a_{m2}X_2 + \dots + \underline{a_{mn}X_n} + \underline{y_m} = \underline{b_m}. \end{array} \right.$$

Все дополнительные переменные также должны быть неотрицательными и иметь тот же знак, что и свободные члены системы ограничений.

Алгоритм симплекс-метода.

ШАГ 3

Построение исходной симплекс-таблицы (получение первоначального допустимого базисного решения).

базис	переменные							b_i
	x_1	x_2	...	x_n	y_1	...	y_m	
y_1	a_{11}	a_{12}	...	a_{1n}	1	0	0	b_1
y_2	a_{21}	a_{22}	...	a_{2n}	0	...	0	b_2
...
y_m	a_{m1}	a_{m2}	...	a_{mn}	0	0	1	b_m
c_j	c_1	c_2	...	c_n	0	0	0	L

Первое допустимое решение: $(0, 0, \dots, 0, b_1, b_2, \dots, b_m)$

Алгоритм симплекс-метода.

ШАГ 4

Проверка условия: все $c_j \leq 0$. Если НЕТ - осуществляется переход к шагу 5, если ДА - задача решена.

Алгоритм симплекс-метода.

ШАГ 5

Выбор разрешающего столбца
(переменной, вводимой в базис).

Разрешающий столбец выбирается в соответствии со следующим условием:

$$c_r = \max_{j=1, n+m} \{c_j\}$$

Алгоритм симплекс-метода.

ШАГ 6

Проверка условия: все $a_{ir} \leq 0$. Если ДА - целевая функция неограничена и решения нет, если НЕТ - переход к шагу 7.

Необходимо проверить элементы разрешающего столбца. Если среди них нет положительных, то задача неразрешима.

Алгоритм симплекс-метода.

ШАГ 7

Выбор разрешающей строки (переменной, выводимой из базиса) по условию:

$$D_s = \min_{i=1,m} \left\{ \frac{b_i}{a_{ir}} \right\}, \quad \text{для } a_{ir} > 0, \text{ где } s - \text{номер разрешающей строки.}$$

Алгоритм симплекс-метода.

ШАГ 8

Пересчет элементов симплекс-таблицы (переход к новому базисному решению).

Порядок пересчета различных элементов таблицы несколько отличается.

Для элементов разрешающей строки используются следующие формулы:

$$a'_{sj} = \frac{a_{sj}}{a_{sr}}, b'_s = \frac{b_s}{a_{sr}},$$

где s - номер разрешающей строки,

r - номер разрешающего столбца,

a'_{sj} , b'_s - новые значения пересчитываемых элементов,

a_{sj} , b_s - старые значения пересчитываемых элементов,

a_{sr} - старое значение разрешающего элемента.

Таким образом, при пересчете элементов разрешающей строки каждый ее элемент делится на разрешающий элемент.

Алгоритм симплекс-метода.

ШАГ 8

Пересчет элементов *разрешающего столбца*. Все они (кроме разрешающего элемента) **должны стать равными нулю**:

$$a'_{ir} = 0, c'_r = 0$$

базис	переменные							b_i
	x_1	x_2	...	x_n	y_1	...	y_m	
y_1	a_{11}	0	...	a_{1n}	1	0	0	b_1
x_2	a_{21}/a_{22}	1	...	a_{2n}/a_{22}	$0/a_{22}$...	$0/a_{22}$	b_2/a_{22}
...
y_m	a_{m1}	0	...	a_{mn}	0	0	1	b_m
c_j	c_1	0	...	c_n	0	0	0	L

Алгоритм симплекс-метода.

ШАГ 8

Пересчет остальных элементов

Элементы, не принадлежащие разрешающим столбцу и строке, пересчитываются по так называемому **правилу прямоугольника**: мысленно выделяется прямоугольник, в котором элемент, подлежащий пересчету и разрешающий элемент образуют одну из диагоналей. Формулы будут иметь следующий вид:

$$a'_{ij} = a_{ij} - \frac{a_{ir} a_{sj}}{a_{sr}}; b'_i = b_i - \frac{a_{ir} b_s}{a_{sr}}; c'_j = c_j - \frac{a_{sj} c_r}{a_{sr}}; L' = L - \frac{c_r b_s}{a_{sr}}.$$

Алгоритм повторяем с шага 4 до тех пор,
пока в строке коэффициентов целевой
 функции **есть неотрицательные**

элементы.

Решение находится в первом и последнем столбцах, значение целевой функции – в правой нижней ячейке (со знаком минус)

базис	переменные							b_i
	x_1	x_2	...	x_n	y_1	...	y_m	
x_2	0	1		0				b'_1
x_n	0	0		1				b'_2
...								...
x_1	1	0		0				b'_m
c_j	≤ 0	≤ 0	...	≤ 0	≤ 0	...	≤ 0	$-L$

