

п11. Член-данные класса - объекты другого класса: **агрегированные классы**

Член-данные какого-либо класса может быть **переменной** или **указателем**, тип которых - другой известный на данный момент класс. Такой класс называется ***агрегированным***.

Рассмотрим пример

```
class A { int x, y;  
    public:  
        A(int xx = 0){ x = y = xx; }  
        // конструктор с аргументом по умолчанию  
        A( int xx, int yy){ x = xx; y = yy;}  
        void Print(){cout << '\n' << x << ' ' <<<y;}  
        int Getx() { return x; }  
        int Gety() { return y; }  
};
```

```
class B{ // агрегированный класс
    A a; // объект класса A
    int z;
    public:
    B(){ z = 0;}
    B(int, int, int );
    void Print();
};
```

Главное правило при использовании объектов другого класса:
**КОНСТРУКТОР ИСПОЛЬЗУЮЩЕГО КЛАССА ОТВЕЧАЕТ ЗА
ИНИЦИАЛИЗАЦИЮ ЧЛЕН-ДАНЫХ ИСПОЛЬЗУЕМОГО КЛАССА!**

Конструктор класса B

Определяется он так:

```
B(int b, int c, int d) : a(b, c), z(d)
```

список инициализации

```
{ }
```

Собственные член-данные можно инициализировать и внутри { }

```
B(int b, int c, int d) : a(b, c) { z = d; }
```

Конструкторы по умолчанию

Заметим, что если в классе *A* есть *конструктор по умолчанию*, то он будет работать, даже если он явно не указан в списке инициализации конструктора класса *B*. В нашем примере при работе конструктора ***B()***↓***{ z = 0; }*** будет работать и конструктор ***A(int xx = 0)***.

Порядок работы конструкторов при
объявлении объекта класса **B**:
сначала в **A**,
затем в **B**.

Агрегирование по указателю

Несколько сложнее выглядит конструктор агрегированного класса, если член-данное в нем - **указатель** на объект другого класса, и он определяет **массив**.

В этом случае конструктор должен **брать память** в динамической области и **инициализировать элементы** массива.

Списком инициализации здесь не обойтись.

Рассмотрим на примере, как в этом случае можно определить конструктор агрегированного класса.

Пусть имеется **класс Array** – числовой массив.

```
class Array { int *a, n;  
    public:  
        Array(int nn = 1, int t = 0 );  
/* nn - размер, t!=0 – инициализировать массив  
случайными числами */  
        int & operator [ ](int);  
friend ostream & operator <<(ostream &, Array&);  
        ...  
};
```

Используем его для определения класса **Matrix**:
числовая матрица, рассматривая её как **массив массивов** .

Агрегирование
по указателю

class Matrix

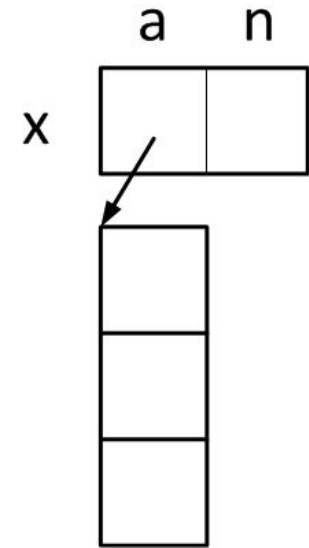
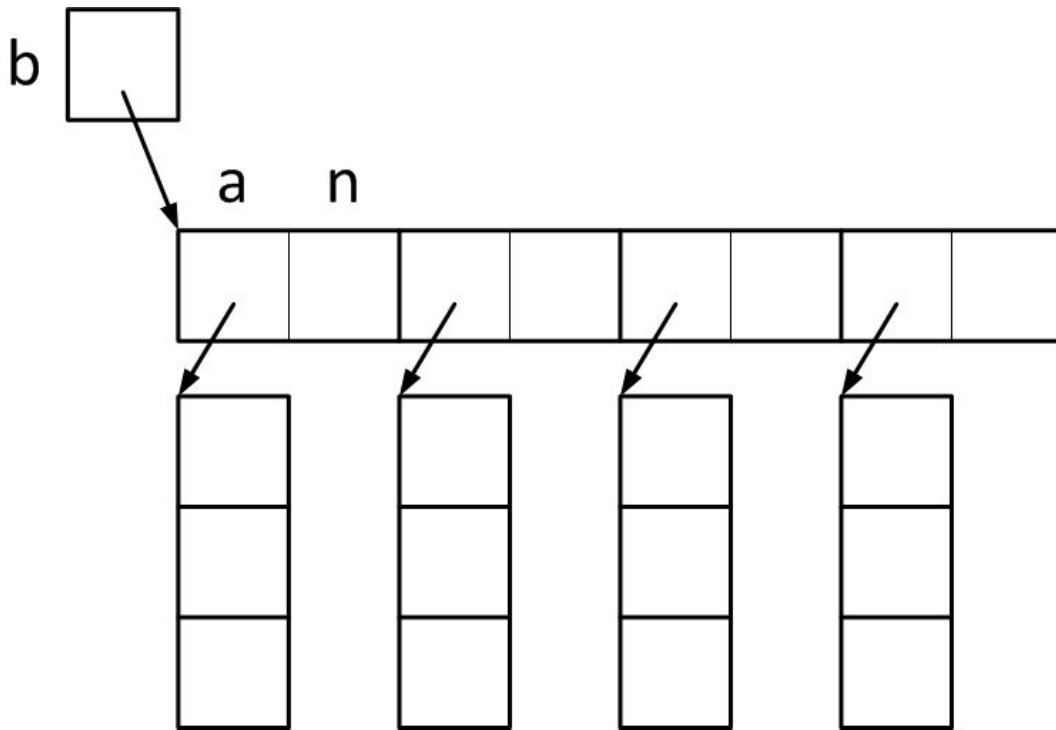
```
class Matrix { Array *b; int m, n;  
    public:  
        Matrix(int m1 = 1, int n1 = 1, int t = 0);  
        /* t !=0 – создание элементов матрицы  
        случайным образом */  
        Array & operator [ ](int i)  
        // возвращает ссылку на i-ую строку матрицы  
        { if ( i<0 || i>=m) throw "Номер строки неверен!";  
          return a[i];  
        }  
        void Show(); // вывод матрицы  
        ... };
```

Конструктор

```
Array(int nn = 10, int t = 0);
```

```
Matrix :: Matrix(int m1, int n1, int t)
{ b = new Array[ m = m1]; /* Так как в этом случае
используется только конструктор по умолчанию
класса Array, то такая инициализация
строк может не подойти. Поэтому определить
строки длиной n можно таким образом: */
n = n1;
for ( int i = 0; i<m; i++)
{ Array x(n, t); /* создается массив – строка
матрицы, t – инициализация */
b[i] = x; /* работает перегруженная
операция '=' класса Array */
} }
```

Конструктор



```
b = new Array[ m = m1]; n = n1;  
for ( int i = 0; i<m; i++)  
{ Array x(n, t);  
  b[i] = x;}
```

Пример использования

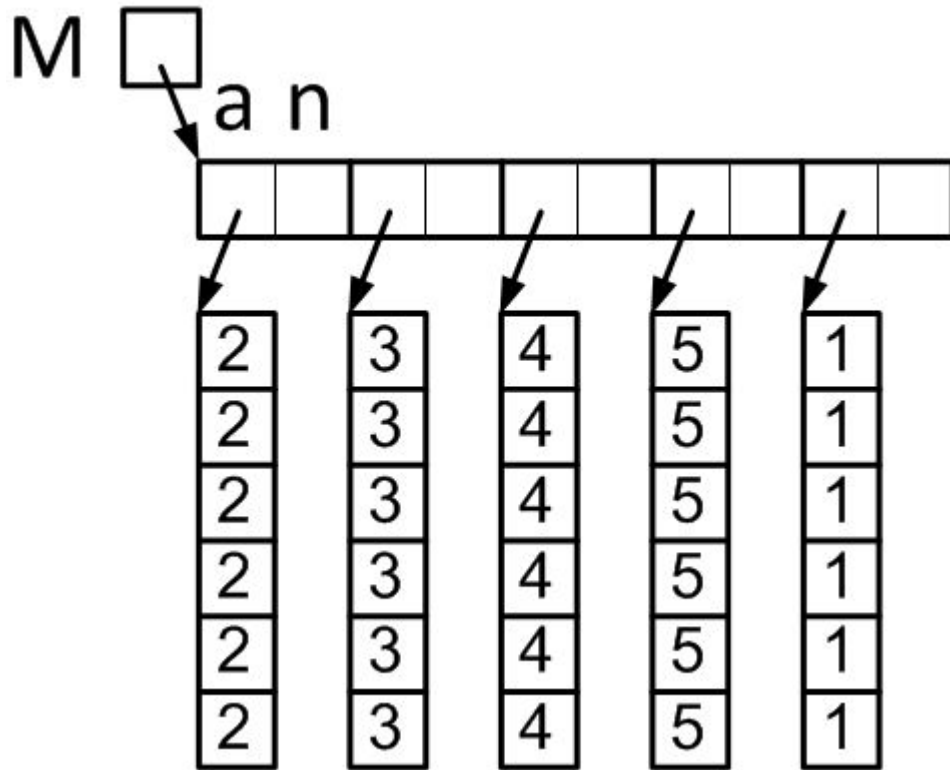
```
void main()
{ Matrix c(4, 5, 1);
  c.Show();
  c[1][1] = 100;
  /* Работают две перегруженные операции [ ]:
  первая – в классе Matrix, вторая – в классе
  Array */
  cout << c[0];
  /* вывод строки с номером 0 по операции
  потокового вывода, определенной для класса
  Array */
}
```

Задача

Сдвинуть строки матрицы вверх на одну циклически.

```
void main()
{ Matrix M(5,6,1); Array b;
  M.Show();
  b = M[0];
  for ( int i =1; i<5; i++)
    M[i-1] = M[i];
  M[4] = b;
  M.Show();
}
```

Задача



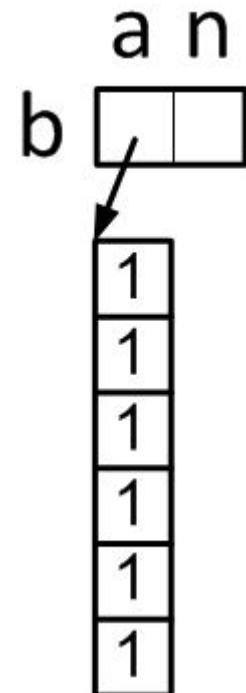
Matrix $M(5,6,1)$; Array b ;

$b = M[0]$;

for (int $i = 1$; $i < 5$; $i++$)

$M[i-1] = M[i]$;

$M[4] = b$;



Пример решения этой задачи со «СДВИГОМ» *адресов* строк

```
int *& Array::Geta(){ return a;}
```

```
void Matrix::operator !() /* циклический сдвиг строк  
вверх на одну позицию */
```

```
{  
    int *b = a[0] . Geta();  
    for(int i = 1; i<m; i++)  
        a[i - 1] . Geta() = a[i] . Geta();  
    a[m - 1]. Geta() = b;  
}
```

```
class Array { int *a, n; ....};
```



```
void Matrix:: operator <<( int k) // сдвиг на k
{ while(k--)
    !(*this);
}
void main()
{ Matrix M(5,6,1);
  cout<<M; // << перегружена для Matrix
  M<<2;    /* циклический сдвиг на 2
            позиции вверх */
  cout << endl<<M;
}
```

```
class A { int x, y;  
    public:  
    A(int xx = 0) { x = y = xx;  
}...
```

```
class B {  
    // агрегированный класс  
    A a;  
    int z; ...
```

Разберемся, как в классе B можно использовать член-данные **x** и **y** из класса A

Определим функцию вывода в классе B:

```
void B :: Print() (1)  
{ cout << '\n' << a.x << ' ' << a.y << ' ' << z;}
```

Так нельзя: a.x, a.y - член-данные из части **private** класса A !

Способы выхода из положения

1. Использовать **a.x** и **a.y** *непосредственно* в член-функциях класса **B** станет возможным, если объявить **класс B дружественным классу A**.

```
class B;  
class A{ friend class B;  
    ...  
};
```

```
void A :: Print()  
{cout << '\n' << x << ' ' <<y;};
```

2. Использовать **x** и **y** через член-функции класса **A** из части **public**:

```
void B :: Print() { a.Print(); cout << ' ' <<y;};
```

Конечно, нет.

a. это гарантирует!

Как вы думаете, не запустит ли компилятор тут рекурсию?

3. В некоторых случаях приходится специально задавать функции, которые возвращают то или иное значение из части **private** используемого класса.

Например,

в классе A - ч/функции **Getx(), Gety()**.

```
class A { int x, y;  
        public:  
        ...  
        int Getx() { return x; }  
        int Gety() { return y; } ...
```

Функция Print() в классе B в этом случае может быть определена таким образом

```
void B :: Print()  
{ cout << '\n' << a.Getx() << ' ' << a.Gety()  
  << ' ' << z;}
```

Пример использования агрегированных классов

```
void main()
{ A a1, a2(7,8); // работают оба конструктора класса A
  B b1; /* работают конструкторы по умолчанию
        классов A и B: b1.a.x = b1.a.y = b1.z = 0; */
  B b2(1, 2, 3); /* работают конструкторы с
                 аргументом сначала A, потом B:
                 b2.a.x = 1; b2.a.y = 2; b2.z = 3; */
  B *b3= new B(7,8,9); // b3->a.x = 7, b3->a.y = 8, b3->z = 9
  a1. Print(); a2. Print(); // функция A :: Print()
  b1.Print(); b2.Print(); // функция B:: Print()
  b3->Print();           //           B::Print()
}
```

Графический пример агрегированного класса

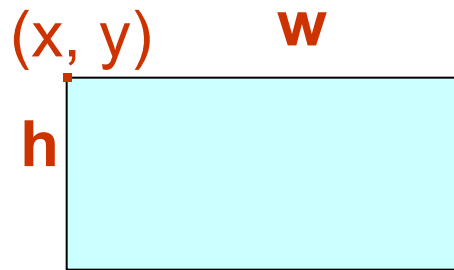
Определим 3 класса:

Bar – прямоугольник,

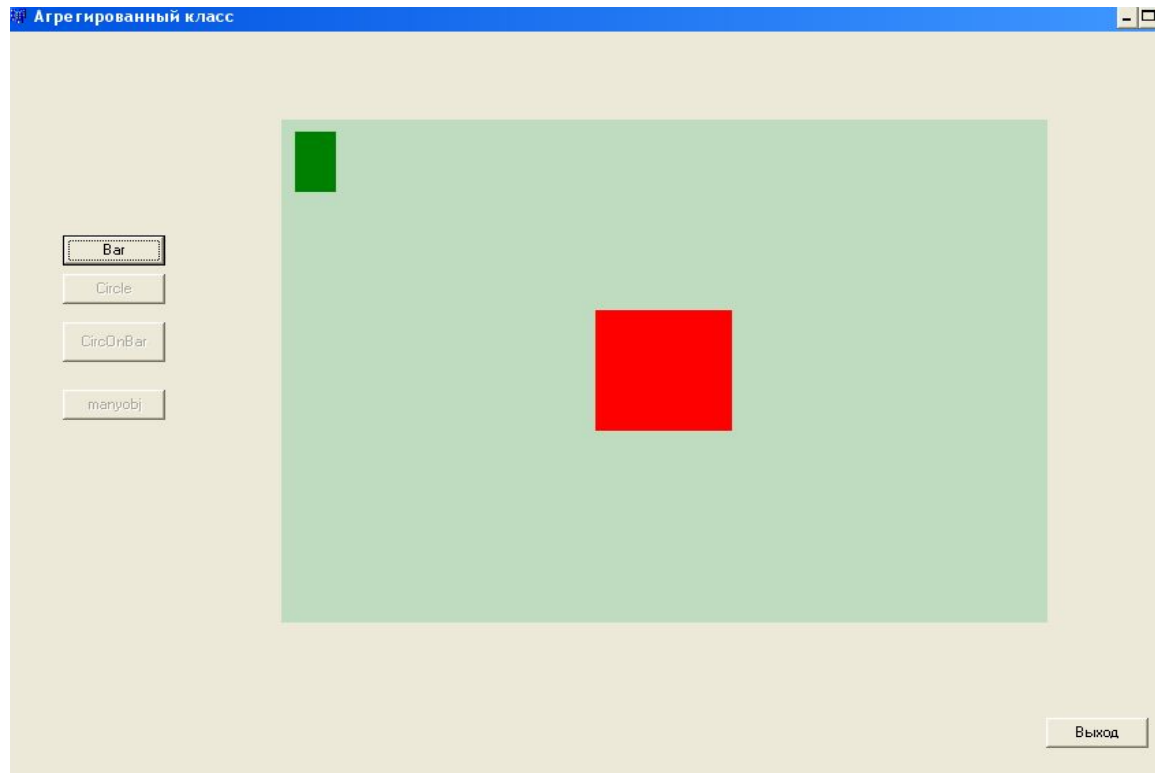
Circ – круг,

CircOnBar – круг на прямоугольнике

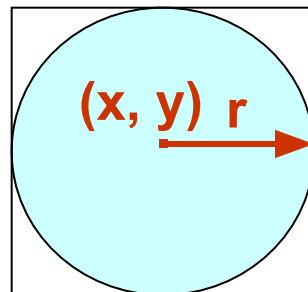
```
class Bar { int h, w, x, y;  
    public:  
    Bar(int hh, int ww, int xx, int yy)  
        { h = hh; w = ww; x = xx; y = yy; }  
    void Show(int c, TImage *im)  
    { if(x+w>im->Width || y+h > im->Height || x<0 || y<0)  
        throw "Выход за экран";  
      im->Canvas->Brush->Color = c;  
      im-> Canvas-> FillRect( Rect(x, y, x+w, y+h));  
    }  
};
```



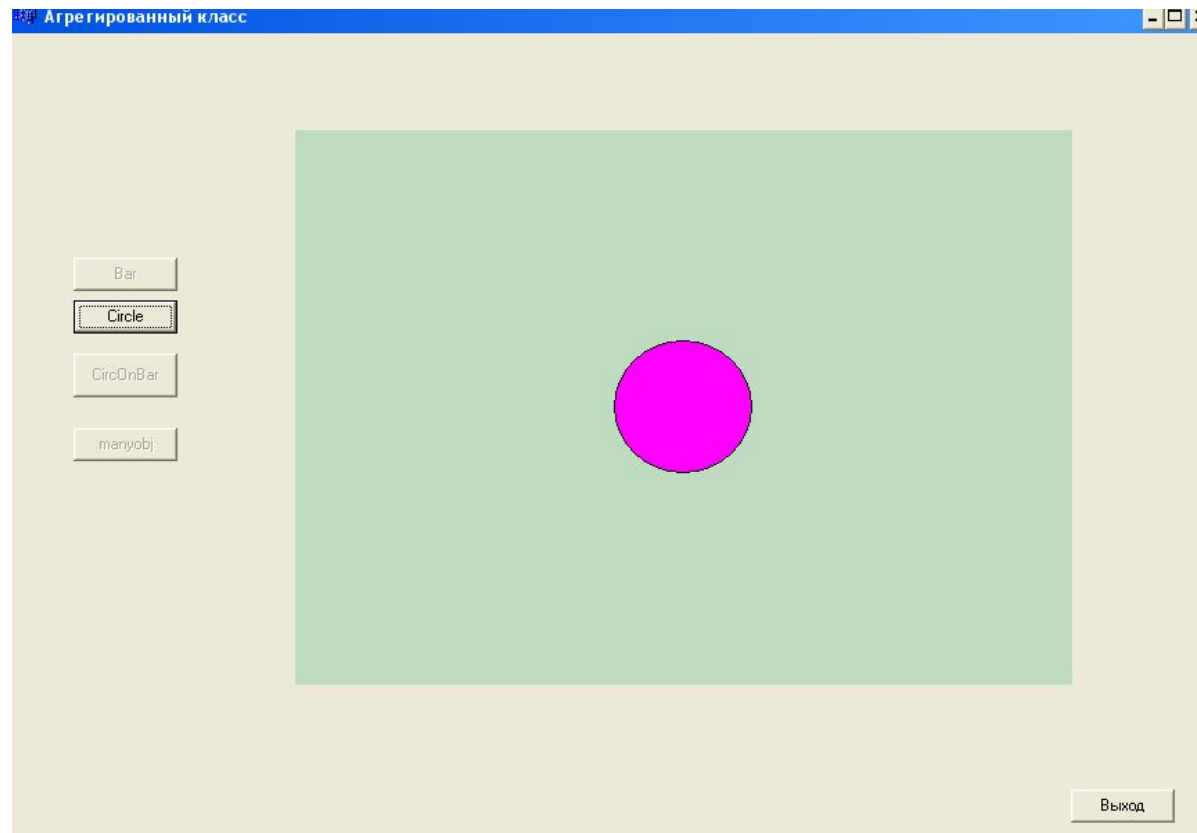

```
void __fastcall TForm1::Button1Click(TObject *Sender)
{ try{
  Bar b(50, 30, 10, 10);
  b.Show(clGreen, Image1);
  Bar c(100,100,Image1->Width/2-50,Image1->Height/2-50);
  c.Show(clRed, Image1) ;
}catch(const char *s){ ShowMessage(s);}
  catch(...) { ShowMessage("Unknown error"); }
}
```



```
class Circ {
    int r, x, y;
    public:
    Circ(int rr, int xx, int yy)
        {r = rr; x = xx; y = yy;}
    void Show(int c, TImage *im)
    { if(x - r < 0 || x+r>im->Width || y-r<0 || y+r>im->Height)
        throw «Выход за экран»;
      im->Canvas->Brush->Color = c;
      im->Canvas->Ellipse( x-r, y-r, x+r, y+r);
    }
};
```

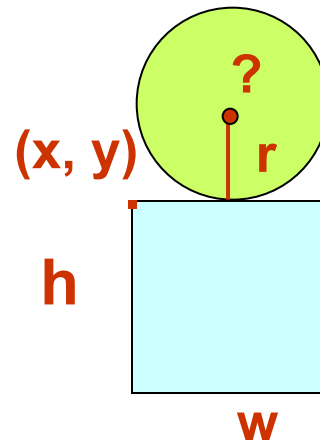


```
void __fastcall TForm1::Button3Click(TObject *Sender)
{ Circ c(50, Image1->Width/2, Image1->Height/2);
  c.Show(cIFuchsia, Image1);
}
```

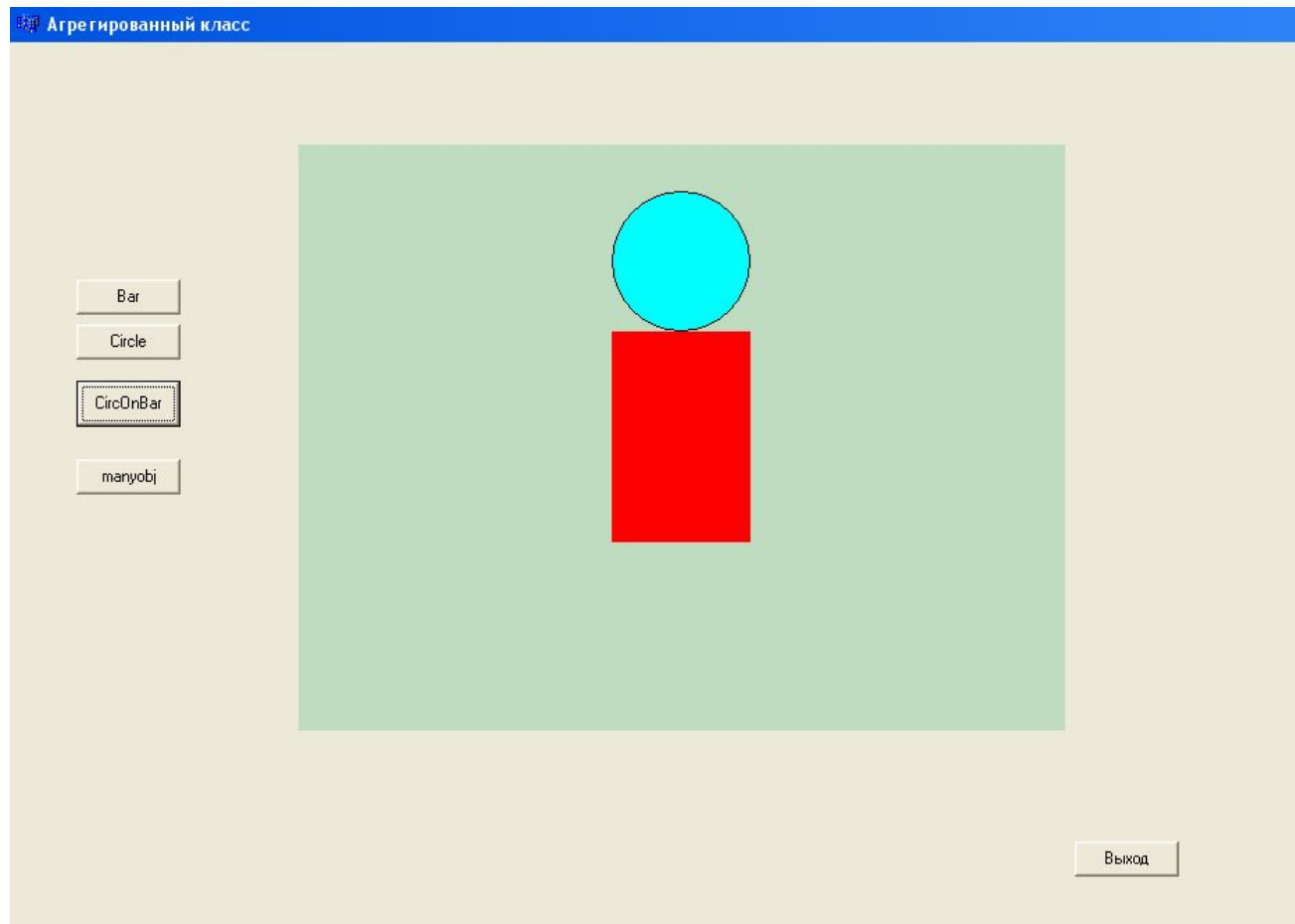


Агрегированный класс

```
class CircOnBar{ Bar b;  
    Circ c;  
    public:  
    CircOnBar(int h, int w, int x, int y, int r) : b(h, w, x, y),  
        c(r, x + w/2, y - r)  
    {}  
    void Show(int cb, int cc, TImage *im)  
    { b.Show(cb, im); c.Show(cc, im);  
    }  
};
```



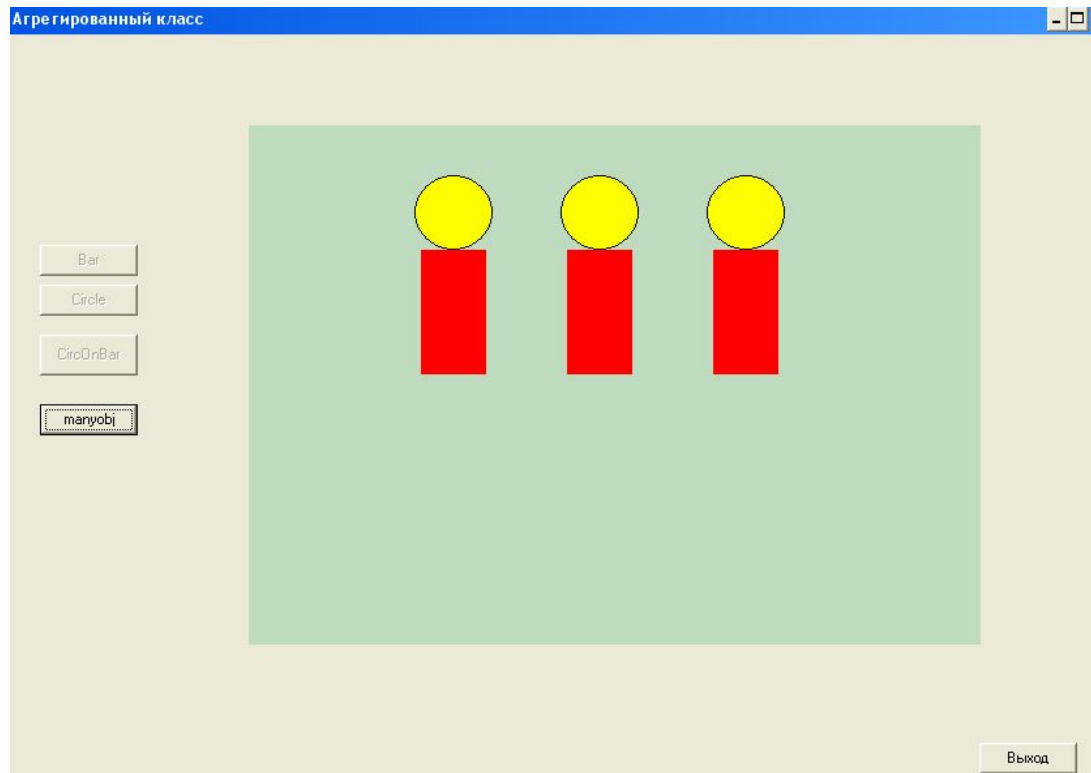
```
void __fastcall TForm1::Button4Click(TObject *Sender)
{ CircOnBar cb(150, 100, Image1->Width/2-50, Image1->Height/2 - 75,
                50);
  cb.Show(cIRed, cIAqua, Image1);
}
```



```

void __fastcall TForm1::Button5Click(TObject *Sender)
{
    int x = 20, dx = Image1->Width/5, i;
    // Определяем массив агрегированных объектов CircOnBar
    CircOnBar bc[3] = {CircOnBar(100, 50, x = x + dx, 100, 30),
                      CircOnBar(100, 50, x = x + dx, 100, 30),
                      CircOnBar(100, 50, x + dx, 100, 30)};
    for(i = 0; i<3; i++)
        bc[i].Show(cIRed, cIYellow, Image1); // Выводим их на экран
}

```



```
// Объект в динамической области:
```

```
Image1->Canvas->Font->Size = 14;
```

```
Image1->Canvas->Font->Color = clRed;
```

```
Image1->Canvas->TextOut(420,360,«Объект »);
```

```
Image1->Canvas->TextOut(320,380,"в динамической  
области!");
```

```
CircOnBar *pbc = new CircOnBar(50, 50, 430, 300, 50);
```

```
pbc->Show(clRed, clPurple, Image1);
```

```
delete pbc; // удалили
```

```
}
```

