

# Основы программирования

## Комбинаторные алгоритмы

# Комбинаторные алгоритмы

Исследуемые объекты представлены дискретными математическими структурами (множествами, графами).

Требуется найти ответ на вопросы типа:

- существует ли способ...
- сколько существует способов...
- найти все решения...
- найти лучшее (в смысле некоторого критерия) решение.

При этом обычно не существует аналитического решения и не заданы правила вычислений.

**Задачи, требующие перебора вариантов решения – комбинаторные.**

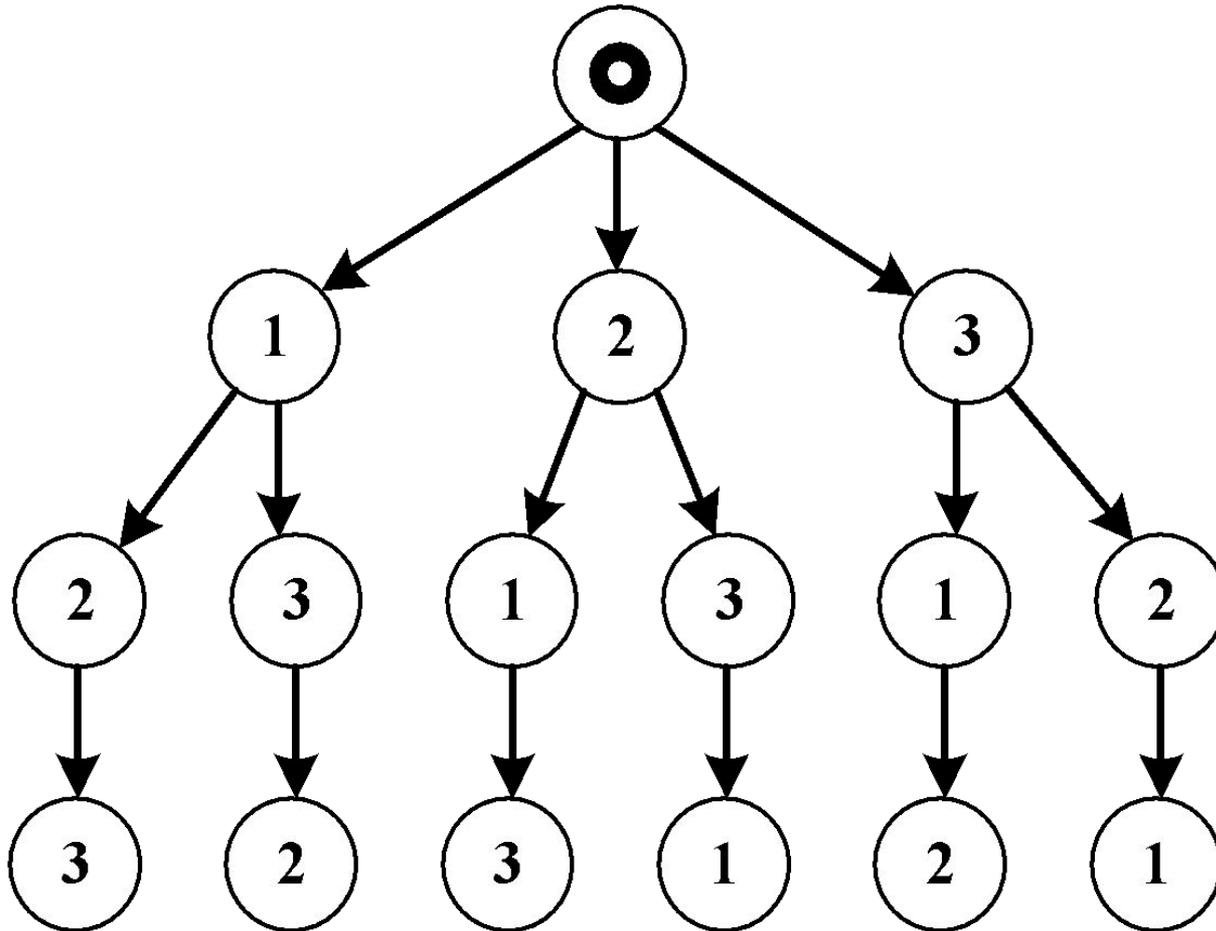
# Перестановки

Пример комбинаторной задачи: нахождение всех перестановок натуральных чисел от 1 до  $n$ :

- 1) первое число – любое из чисел  $1, \dots, n$ ;
- 2) второе число – любое из чисел  $1, \dots, n$ , кроме первого числа;
- 3) третье число – одно из чисел, которое не выбрано первым или вторым, и т.д.

Всего существует  $n (n - 1) \dots 2 \cdot 1 = n!$  вариантов перестановок.

# Дерево решений для $n=3$



# Перестановки

В реальных задачах могут потребоваться различные перестановки  $n$  произвольных объектов. Для этого проще всего использовать «косвенный» метод: переставлять местами не сами объекты, а их номера в наборе.

Построим, соответственно, алгоритм генерации **всех перестановок чисел  $0 \dots n-1$** .

Идея рекурсивного алгоритма:

- основным параметром является номер текущей позиции в перестановке  $k$  ( $0 \leq k < n$ )
- начиная с  $k=0$ , последовательно ставим на позицию  $k$  все числа, которые пока не использованы в перестановке, и производим рекурсивный вызов для  $k+1$  (т.е. генерируем все возможные варианты для позиций  $k+1 \dots n-1$ ).

# Алгоритм генерации всех перестановок

В алгоритме используются 2 массива (их проще сделать глобальными, чтобы постоянно не передавать параметры в рекурсивную функцию):

- целочисленный массив **Per** длины **n** содержит текущую построенную часть перестановки
- массив **Inc** длины **n** содержит признаки включения чисел в перестановку (**bool** или **int**), например **Inc[i]=true**, если число **i** включено в перестановку, и **Inc[i]=false**, если нет.

Вызов функции генерации перестановок **permut**:

```
for (i = 0; i < n; i++) Inc[i] = false;  
permut(0);
```

# Алгоритм генерации всех перестановок

```
void permut(int k)
{
    for (int i = 0; i < n; i++)
        if (!Inc[i])
        {
            Per[k] = i; Inc[i] = true;
            if (k == n-1) OUTPUT_PERMUTATION();
            else permut(k+1);
            Inc[i] = false;
        }
}
```

Число рекурсивных вызовов:  $O(n!)$

# Сочетания

Сочетания из  $n$  элементов по  $m$  – это всевозможные подмножества  $1 \leq m \leq n$  элементов множества длины  $n$ . Порядок расположения элементов не важен, т.е. при использовании их номеров и  $m=3$  последовательности (1,3,6), (3,1,6), (6,3,1) представляют одно и то же сочетание.

Следовательно, сочетания номеров элементов (в глобальном массиве **Comb**) выгодно генерировать в возрастающем порядке, и массив **Inc** не нужен:

- $\min(\text{Comb}[k+1]) = \text{Comb}[k] + 1$
- $\max(\text{Comb}[k]) = n - m + k$

Количество различных сочетаний из  $n$  по  $m$ :

$$C_n^m = A_n^m / m! = \frac{n!}{m!(n-m)!}$$

# Алгоритм генерации всех сочетаний

```
void combinat(int k)
{
    int i = (!k)? 0 : Comb[k-1]+1;
    for (; i <= n-m+k; i++)
    {
        Comb[k] = i;
        if (k == m-1) OUTPUT_COMBINATION();
        else combinat(k+1);
    }
}
```

ВЫЗОВ: combinat(0);

# Задача о ферзях

## Пример для доски 4x4

		♚	
♚			
			♚
	♚		

# Задача о ферзях

Основные требования при поиске решения любой комбинаторной задачи:

- найти удобную форму для представления информации;
- найти **эвристики** (совокупности приемов и правил решения практических задач), позволяющие заранее отсекать невыполнимые варианты.

Число проверяемых вариантов для 8 ферзей:

- без учета совпадения вертикалей и горизонталей всего

$$C_{64}^8 \approx 4.4 \text{ млрд.}$$

- с учетом расстановки только в разных горизонталях (или только в разных вертикалях)  $8^8 \approx 16.8 \text{ млн.}$

# Задача о ферзях

- с учетом горизонталей и диагоналей – для элементов на одной диагонали константами являются величины:

(№ столбца – № строки)

0	1	2	3
-1	0	1	2
-2	-1	0	1
-3	-2	-1	0

(№ столбца + № строки)

0	1	2	3
1	2	3	4
2	3	4	5
3	4	5	6

Для 8 ферзей проверяется всего  $8!=40320$  вариантов.

# Гамильтоновы циклы и пути

**Гамильтонов цикл** в неориентированном графе:

- начинается в произвольной вершине **a**
- проходит **по ребрам через все вершины графа по одному разу**
- завершается в вершине **a**.

Если в графе найдутся такие 2 вершины **a** и **b**, что переходя из **a** по ребрам можно попасть в **b**, обойдя все остальные вершины по одному разу, то в графе существует **гамильтонов путь** из **a** в **b**.

Для графов нет явных аналитических условий существования гамильтонова цикла/пути, поэтому решение можно найти только путем перебора вариантов путей.

# Гамильтоновы циклы и пути

Любой гамильтонов цикл/путь задается некоторой перестановкой номеров вершин графа. Получать все перестановки, а затем проверять, не соответствуют ли они некоторому пути в графе, невыгодно.

Необходимо как можно раньше отсекать варианты, которые не соответствуют путям в графе, когда переход из предыдущей вершины в следующую невозможен.

Для упрощения алгоритма добавим в класс **MGraph 2** дополнительных поля:

- **int \*Path** – массив, в котором будут сохраняться пути
- **bool \*Inc** – массив отметок пройденных вершин.

Рекурсивная функция **ham\_loops** – поиск всех гамильтоновых циклов в графе – это просто модификация функции генерации всех перестановок.

# Алгоритм поиска всех гамильтоновых циклов

```
void MGraph::ham_loops (int k)
{ int i, j;
  for (i = 0; i < vernum; i++)
    if (!Inc[i] && mat[Path[k-1]][i])
    {
      Path[k] = i; Inc[i] = true;
      if (k == vernum-1)
        { if (mat[i][0]) PROCESS_LOOP (); }
      else ham_loops (k+1);
      Inc[i] = false;
    }
}
```

Трудоемкость:  $O(n!)$

# Обертка для рекурсивной функции

Для метода `ham_loops` необходимо заранее подготовить 2 массива и задать начальную вершину пути. Поэтому `ham_loops` лучше сделать приватным методом и добавить public-обертку для него:

```
void hamilton_loops ()
{
    Path = new int[vernum];
    Inc = new bool[vernum];
    for (int i = 0; i < vernum; i++)
        Inc[i] = false;
    Path[0] = 0; Inc[0] = true;
    ham_loops(1);
    delete [] Inc;
    delete [] Path;
}
```

# Формализация комбинаторных задач

## Общие условия:

- задано  $M = \{a_1, a_2, \dots, a_n\}$  – множество элементов решения
- решение  $S^{(m)} = \{a^{(1)}, a^{(2)}, \dots, a^{(m)}\}$ ,  $1 \leq m \leq n$ ,  $a^{(j)} \in M$ , – это обычно не просто подмножество  $M$ , а комплекс, в котором важен порядок следования элементов  $a^{(j)}$
- множество всех возможных **вариантов решений**  $R$  (возможных комплексов элементов из  $M$ ) очень велико и не может быть построено целиком, поэтому все решения  $S \in R$  отыскиваются последовательно
- не каждый вариант может оказаться решением задачи.

Существуют 2 основных подхода к решению

комбинаторных задач: **бэктрекинг** и **метод решета**.

# Бэктрекинг (поиск с возвратом)

Полное решение  $S^{(m)} = \{a^{(1)}, a^{(2)}, \dots, a^{(m)}\}$  формируется рекурсивно на основе последовательности **частичных решений**  $S^{(1)} = \{a^{(1)}\}$ ,  $S^{(2)} = \{a^{(1)}, a^{(2)}\}, \dots$ ,  $S^{(m)} = \{a^{(1)}, a^{(2)}, \dots, a^{(m)}\}$  : при очередном рекурсивном вызове к **текущему частичному решению** добавляется новый элемент – один из множества допустимых.

Если из текущего решения  $S^{(i)}$  невозможно построить никакое последующее  $S^{(i+1)}$  (тупик) или  $S^{(i)}$  уже является полным решением, то производится рекурсивный возврат к предыдущему частичному решению  $S^{(i-1)}$  и выбирается следующий допустимый элемент  $a^{(i)}$ .

Бэктрекинг позволяет перебрать **все варианты полных решений без повторов**.

# Общий вид алгоритма поиска с возвратом

Пусть **S** – текущее решение, **M** – множество элементов решений, **a** – один из эл-тов M):

поиск (S)

```
{  
  while (существует_подходящий_элемент (M, S, a) )  
  {  
    добавить_к_текущему_решению (S, a) ;  
    if (полное_решение (S) ) вывод_решения (S) ;  
    else if  
      (возможен_дальнейший_поиск (S) ) поиск (S) ;  
    удалить_из_текущего_решения (S, a) ;  
  }  
}
```

# Метод решета

▣ производится не последовательный расчет допустимых решений, а **исключение вариантов, которые не являются решениями** (если таких много и они исключаются просто).

**Решето Эратосфена** для нахождения простых чисел  $\leq n$ :

- битовую строку длины  $n$  заполнить нулями
- $\forall$  нулевого бита с номером  $i: 2 \leq i \leq \sqrt{n}$  установить в 1 все биты с номерами  $ki \leq n, k \geq 2$ .

Трудоемкость составляет  $O(n\sqrt{n})$  – это гораздо быстрее, чем проверять остатки от деления.

## **Задача о корзине с яйцами**

Найти минимальное  $n$ , для которого выполняется:

$$n \bmod 2 = n \bmod 3 = \dots = n \bmod 6 = 1, \quad n \bmod 7 = 0 .$$

**Решение:**  $n - 1$  делится нацело на 2, 3, 4, 5 и 6, следовательно,  $n - 1 = 60k$ .