

$$\nabla \times E = -\frac{1}{c} \frac{\partial B}{\partial t}$$

$$\nabla B = 0$$

$$\nabla \times H = \frac{4\pi}{c} j + \frac{1}{c} \frac{\partial D}{\partial t}$$

$$\nabla D = 4\pi\rho$$

Таким образом, полная система уравнений Максвелла дифференциальной и интегральной формах имеет вид:

$$\operatorname{rot} \vec{\mathbf{H}} = \vec{\mathbf{j}} + \frac{\partial \vec{\mathbf{D}}}{\partial t}, \quad \oint_L (\vec{\mathbf{H}}, d\vec{\mathbf{l}}) = \int_S \left(\vec{\mathbf{j}} + \frac{\partial \vec{\mathbf{D}}}{\partial t} \right) d\vec{\mathbf{S}}$$

- обобщенный закон Био-Савара-Лапласа

$$\operatorname{rot} \vec{\mathbf{E}} = - \frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t}, \quad \oint_L (\vec{\mathbf{E}}, d\vec{\mathbf{l}}) = - \int_S \frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t} d\vec{\mathbf{S}} \quad \text{- закон Фарадея}$$

$$\operatorname{div} \vec{\mathbf{E}} = \frac{\rho}{\varepsilon \varepsilon_0}, \quad \oint_S (\vec{\mathbf{D}}, d\vec{\mathbf{S}}) = \int_V \rho dV \quad \text{- теорема Гаусса}$$

$$\operatorname{div} \vec{\mathbf{B}} = 0, \quad \oint_S (\vec{\mathbf{B}}, d\vec{\mathbf{S}}) = 0 \quad \text{- отсутствие магнитных зарядов}$$

$$\vec{\mathbf{B}} = \mu_0 \mu \vec{\mathbf{H}}, \quad \vec{\mathbf{D}} = \varepsilon_0 \varepsilon \vec{\mathbf{E}}, \quad \vec{\mathbf{j}} = \sigma \vec{\mathbf{E}} + \vec{\mathbf{j}}_{\text{стр}}.$$

Уравнения Максвелла в интегральной форме

$$\oint_L \vec{E} d\vec{l} = - \int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} d\vec{S}$$

Первое уравнение показывает, что источником электрического поля могут быть не только электрические заряды, но и изменяющиеся во времени магнитные поля.

$$\oint_L \vec{H} d\vec{l} = \int_S \left(\vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) d\vec{S}$$

Уравнение показывает, что магнитные поля могут возбуждаться либо движущимися зарядами (электрическими токами), либо переменными электрическими полями.

$$\oint_S \vec{D} d\vec{S} = \int_V \rho dV$$

Это – постулат Максвелла, выражающий закон создания электрических полей действием зарядов в произвольных средах.

$$\oint_S \vec{B} d\vec{S} = 0$$

Магнитное поле не имеет стоков и истоков, линии поля не имеют ни начала ни конца. Магнитное поле называют соленоидальным или вихревым.

$$\operatorname{rot} \bar{H} = \frac{\partial \bar{D}}{\partial t} + \bar{j} \quad \int_S \operatorname{rot} \bar{H} \bar{d}s = \int_S \frac{\partial \bar{D}}{\partial t} \bar{d}s + \int_S \bar{j} \bar{d}s.$$

$$\oint_L \bar{H} \bar{d}l = \int_S \operatorname{rot} \bar{H} \bar{d}s$$

$$\oint_L \bar{H} \bar{d}l = \frac{d}{dt} \int_S \bar{D} \bar{d}s + I \quad I = \int_S \bar{j} \bar{d}s.$$

$$\oint_L \bar{H} \bar{d}l = I \quad \oint_L \bar{H} \bar{d}l = \frac{d}{dt} \int_S \bar{D} \bar{d}s$$

ток проводимости отсутствует ($I = 0$)

$$I_{\text{cm}} = \frac{d}{dt} \int_S \bar{D} \bar{d}S = \int_S \frac{\partial \bar{D}}{\partial t} \bar{d}s.$$

Вычислим $\operatorname{div} \operatorname{rot} \vec{a}$:

$$\begin{aligned} \operatorname{div} \operatorname{rot} \vec{a} &= \frac{\partial}{\partial x} (\operatorname{rot} \vec{a})_x + \frac{\partial}{\partial y} (\operatorname{rot} \vec{a})_y + \frac{\partial}{\partial z} (\operatorname{rot} \vec{a})_z = \\ &= \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial a_z}{\partial y} - \frac{\partial a_y}{\partial z} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial a_x}{\partial z} - \frac{\partial a_z}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial a_y}{\partial x} - \frac{\partial a_x}{\partial y} \right) = \\ &= \frac{\partial^2 a_z}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 a_y}{\partial x \partial z} + \frac{\partial^2 a_x}{\partial y \partial z} - \frac{\partial^2 a_z}{\partial x \partial y} + \frac{\partial^2 a_y}{\partial x \partial z} - \frac{\partial^2 a_x}{\partial y \partial z} = 0. \end{aligned}$$

$$\operatorname{div} \operatorname{rot} H \equiv 0.$$

$$\operatorname{div} \left(\frac{\partial \bar{D}}{\partial t} + \bar{j} \right) = 0.$$

вектор плотности полного тока $\frac{\partial \bar{D}}{\partial t} + \bar{j}$ не имеет источников (стоков).

$$\frac{\partial}{\partial t} (\operatorname{div} \bar{D}) + \operatorname{div} \bar{j} = 0 \quad \operatorname{div} \bar{D} = \rho \quad \operatorname{div} \bar{j} = -\partial \rho / \partial t$$

Возможные определения и толкования дивергенции

Определение дивергенции	Математическое определение	Условие определения	Физический смысл дивергенции
Общепринятое определение, разделяемое и автором	$\operatorname{div} \vec{A} = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z}$	Пространственная производная вектора в рассматриваемой точке поля	Пространственная расходимость или сходимости векторного поля
Общепринятое определение, не разделяемое автором	$\operatorname{div} \vec{F}(M) = \lim_{dV \rightarrow 0} \frac{\oint \vec{F} \cdot d\vec{S}}{dV}$	Объемная плотность потока через замкнутую поверхность предельно малого объема	Дивергенция – это истоки и стоки векторного поля
Встречающийся в литературе вариант, не разделяемый автором	$\operatorname{div} \vec{F} = \frac{\vec{F} \vec{S}_n}{V}$ при $S \rightarrow 0$ и $V \rightarrow 0$	Объемная плотность потока при $S \rightarrow 0$ и $V \rightarrow 0$	Объемная плотность потока векторного поля
Авторский вариант 1	$\operatorname{div} \vec{F} = \lim_{\substack{S \rightarrow 0 \\ V \rightarrow 0}} \frac{\Delta(\vec{F} \vec{S}_n)}{V}$	Дивергенция – скаляр, численно равный градиенту объемной плотности потока	Пространственное изменение объемной плотности потока вектора
Авторский вариант 2	$\operatorname{div} \vec{F} = \frac{d F }{d\vec{r}_F}$	Дивергенция – это изменение модуля вектора	Пространственное изменение модуля вектора

$$\operatorname{rot} \vec{A} \equiv \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix} =$$

$$= \vec{i} \left(\frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) - \vec{j} \left(\frac{\partial A_z}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial z} \right) + \vec{k} \left(\frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right).$$

Переход к уравнениям Максвелла в дифференциальной форме осуществляется на основании

теоремы Остроградского-Гаусса:

$$\oint_S \vec{A} d\vec{S} = \int_V \operatorname{div} \vec{A} dV,$$

теоремы Стокса:

$$\oint_L \vec{A} d\vec{l} = \int_S \operatorname{rot} \vec{A} d\vec{S}.$$

Таким образом, полная система уравнений Максвелла дифференциальной и интегральной формах имеет вид:

$$\operatorname{rot} \vec{\mathbf{H}} = \vec{\mathbf{j}} + \frac{\partial \vec{\mathbf{D}}}{\partial t}, \quad \oint_L (\vec{\mathbf{H}}, d\vec{\mathbf{l}}) = \int_S \left(\vec{\mathbf{j}} + \frac{\partial \vec{\mathbf{D}}}{\partial t} \right) d\vec{\mathbf{S}}$$

- обобщенный закон Био-Савара-Лапласа

$$\operatorname{rot} \vec{\mathbf{E}} = - \frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t}, \quad \oint_L (\vec{\mathbf{E}}, d\vec{\mathbf{l}}) = - \int_S \frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t} d\vec{\mathbf{S}} \quad \text{- закон Фарадея}$$

$$\operatorname{div} \vec{\mathbf{E}} = \frac{\rho}{\varepsilon \varepsilon_0}, \quad \oint_S (\vec{\mathbf{D}}, d\vec{\mathbf{S}}) = \int_V \rho dV \quad \text{- теорема Гаусса}$$

$$\operatorname{div} \vec{\mathbf{B}} = 0, \quad \oint_S (\vec{\mathbf{B}}, d\vec{\mathbf{S}}) = 0 \quad \text{- отсутствие магнитных зарядов}$$

$$\vec{\mathbf{B}} = \mu_0 \mu \vec{\mathbf{H}}, \quad \vec{\mathbf{D}} = \varepsilon_0 \varepsilon \vec{\mathbf{E}}, \quad \vec{\mathbf{j}} = \sigma \vec{\mathbf{E}} + \vec{\mathbf{j}}_{\text{стр}}.$$

$$\Delta \mathbf{E} - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \mathbf{E}}{\partial t^2} = 0 \quad \Delta \mathbf{H} - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \mathbf{H}}{\partial t^2} = 0.$$

$\Delta = \nabla^2$ – дифференциальный оператор Лапласа

$$v = (\varepsilon \varepsilon_0 \mu \mu_0)^{-1/2}$$

Объемная плотность энергии электростатического поля:

СИ СГС

$$W_E = \frac{\varepsilon_0 \varepsilon_r |\vec{E}|^2}{2} \quad (\text{Дж/м}^3) \quad W_E = \frac{\varepsilon |\vec{E}|^2}{8\pi} \quad (\text{Эрг/см}^3) \quad (2.2.1)$$

Объемная плотность энергии магнитного поля:

СИ СГС

$$W_H = \frac{\mu_0 \mu_r |\vec{H}|^2}{2} \quad (\text{Дж/м}^3) \quad W_H = \frac{\mu |\vec{H}|^2}{8\pi} \quad (\text{Эрг/см}^3) \quad (2.2.2)$$

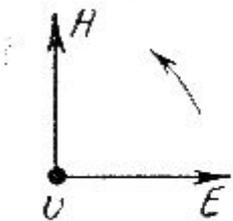
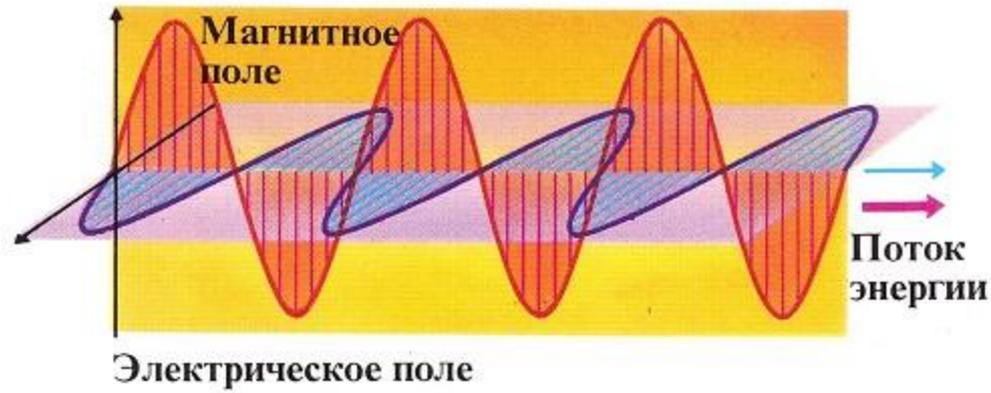
Очевидно, что полная энергия, запасенная электрическим и магнитным полями в объеме V_0 , определяется интегралами по объему:

$$W_E^{total} = \int_{V_0} \frac{\varepsilon_0 \varepsilon_r |\vec{E}|^2}{2} dV \quad (2.2.3)$$

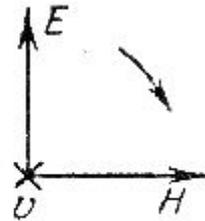
$$W_H^{total} = \int_{V_0} \frac{\mu_0 \mu_r |\vec{H}|^2}{2} dV \quad (2.2.4)$$

для энергии, запасенной в конденсаторе с емкостью C и катушке с индуктивностью L , если к конденсатору приложена разность потенциалов U , через катушку протекает ток I :

$$W_C = \frac{CU^2}{2} \quad W_L = \frac{LI^2}{2} \quad (2.2.5)$$



Волна движется
на нас



Волна движется
от нас

