

**Интегральное исчисление.
Дифференциальные
уравнения**

Элементы интегрального исчисления

- 1. Первообразная и неопределенный интеграл**
- 2. Основные приемы вычисления неопределенных интегралов**
- 3. Интегрирование функций, содержащих квадратный трехчлен**
- 4. Интегрирование дробно-рациональных функций**
- 5. Интегрирование тригонометрических функций**
- 6. Интегрирование некоторых иррациональностей**

Первообразная и неопределенный интеграл

Если $F(x)$ - первообразная функции $f(x)$, то $F(x)+C$, где C - некоторая постоянная, также является первообразной функции $f(x)$.

Если $F(x)$ есть какая-либо первообразная функции $f(x)$, то всякая функция вида $\Phi(x) = F(x)+C$ также является первообразной функции $f(x)$ и всякая первообразная представима в таком виде.

Первообразная и неопределенный интеграл

Определение. Совокупность всех первообразных функции $f(x)$, определенных на некотором промежутке, называется неопределенным интегралом от функции $f(x)$ на этом промежутке и обозначается $\int f(x)dx$.

Неопределенный интеграл

Определение 1.

Функция $F(x)$ называется **первообразной** для $f(x)$ в (a,b) , если $F(x)$ определена в (a,b) и $F'(x) = f(x)$

•Пример.

$$f(x) = \sin x \Rightarrow F(x) = -\cos x$$

(так как $(-\cos x)' = \sin x$)

Неопределенный интеграл

- **Теорема** (о разности первообразных).

$F(x)$ и $G(x)$ – первообразные
для $f(x)$ в (a, b)



$$F(x) - G(x) \equiv \text{const}$$

- **Доказательство.**
- Обозначим через $\Phi(x) = F(x) - G(x)$.
- Пусть $x_1, x_2 \in (a, b)$.
- Функция $\Phi(x)$ удовлетворяет условиям теоремы Лагранжа:
- а) $\Phi(x)$ – непрерывна на $[x_1, x_2]$
- б) $\exists \Phi'(x) = F'(x) - G'(x) \equiv f(x) - f(x) \equiv 0$ в (x_1, x_2)



$$\begin{aligned}\Phi(x_2) - \Phi(x_1) &= \Phi'(c)(x_2 - x_1) = 0 \\ \Rightarrow \Phi(x_2) &= \Phi(x_1) \quad \forall x_1, x_2 \in (a, b) \\ \Rightarrow \Phi(x) &\equiv \text{const}.\end{aligned}$$

Неопределенный интеграл

- **Следствие.**

- Пусть $F(x)$ первообразная для $f(x)$ в (a, b) .

- Тогда любая другая первообразная

$$G(x) \equiv F(x) + C$$

- **Определение 2.**

- **Неопределенным интегралом** от $f(x)$

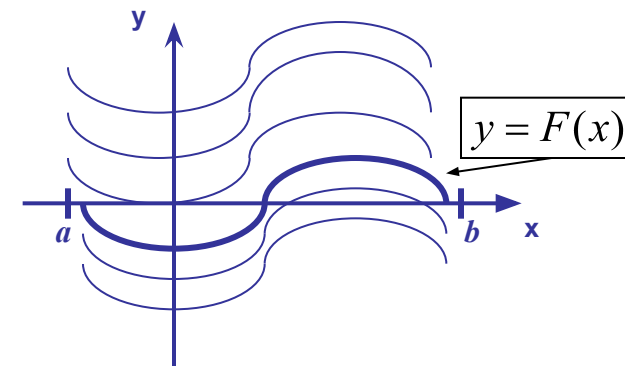
- называется **совокупность** всех первообразных

$$\int f(x) dx = F(x) + C$$

- Пример.

$$\int \sin x dx = -\cos x + C$$

Графическая иллюстрация



Свойства интеграла, вытекающие из определения

Производная неопределенного интеграла равна подынтегральной функции, а его дифференциал-подынтегральному выражению.

Действительно:

$$1. (\int f(x) dx)' = (F(x) + C)' = F'(x) = f(x);$$

$$2. d \int f(x) dx = (\int f(x) dx)' dx = f(x) dx.$$

Свойства интеграла, вытекающие из определения

Неопределенный интеграл от дифференциала непрерывно дифференцируемой функции равен самой этой функции с точностью до постоянной:

$$3. \int d\varphi(x) = \int \varphi'(x) dx = \varphi(x) + C,$$

так как $\varphi(x)$ является первообразной для $\varphi'(x)$.

Свойства интеграла

Сформулируем далее следующие свойства неопределенного интеграла:

4. Если функции $f_1(x)$ и $f_2(x)$ имеют первообразные, то функция $f_1(x) + f_2(x)$

также имеет первообразную, причем

$$\int [f_1(x) + f_2(x)] dx = \int f_1(x) dx + \int f_2(x) dx ;$$

5. $\int Kf(x) dx = K \int f(x) dx ;$

6. $\int f'(x) dx = f(x) + C ;$

7. $\int f(\varphi(x))\varphi'(x) dx = F[\varphi(x)] + C .$

Таблица неопределенных интегралов

1. $\int dx = x + C .$

2. $\int x^a dx = \frac{x^{a+1}}{a+1} + C, (a \neq -1) .$

3. $\int \frac{dx}{x} = \ln|x| + C .$

4. $\int a^x dx = \frac{a^x}{\ln a} + C .$

5. $\int e^x dx = e^x + C .$

6. $\int \sin x dx = -\cos x + C .$

7. $\int \cos x dx = \sin x + C .$

8. $\int \frac{dx}{\sin^2 x} = -ctgx + C .$

9. $\int \frac{dx}{\cos^2 x} = tgx + C .$

10. $\int \frac{dx}{1+x^2} = arctgx + C .$

Таблица неопределенных интегралов

$$11. \int \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \arcsin x + C .$$

$$16. \int \frac{dx}{\sqrt{x^2 \pm a}} = \ln \left| x + \sqrt{x^2 \pm a} \right| + C .$$

$$12. \int \frac{dx}{a^2 + x^2} = \frac{1}{a} \operatorname{arctg} \frac{x}{a} + C .$$

$$17. \int \operatorname{sh} x dx = \operatorname{ch} x + C .$$

$$13. \int \frac{dx}{\sqrt{a^2 - x^2}} = \arcsin \frac{x}{a} + C ..$$

$$18. \int \operatorname{ch} x dx = \operatorname{sh} x + C .$$

$$14. \int \frac{dx}{x^2 - a^2} = \frac{1}{2a} \ln \left| \frac{x-a}{x+a} \right| + C$$

$$19. \int \frac{dx}{\operatorname{ch}^2 x} = \operatorname{th} x + C .$$

$$15. \int \frac{dx}{a^2 - x^2} = \frac{1}{2a} \ln \left| \frac{a+x}{a-x} \right| + C .$$

$$20. \int \frac{dx}{\operatorname{sh}^2 x} = -\operatorname{cth} x + C .$$

Интегрирование по частям

Этот метод основан на формуле $\int u dv = uv - \int v du$.

Методом интегрирования по частям берут такие интегралы:

а) $\int x^n \sin x dx$, где $n = 1, 2, \dots, k$;

б) $\int x^n e^x dx$, где $n = 1, 2, \dots, k$;

в) $\int x^n \operatorname{arctg} x dx$, где $n = 0, \pm 1, \pm 2, \dots, \pm k$;

г) $\int x^n \ln x dx$, где $n = 0, \pm 1, \pm 2, \dots, \pm k$.

При вычислении интегралов а) и б) вводят

обозначения: $x^n = u$, тогда $du = nx^{n-1} dx$, а, например

$\sin x dx = dv$, тогда $v = -\cos x$.

При вычислении интегралов в), г) обозначают за u функцию

$\operatorname{arctg} x$, $\ln x$, а за dv берут $x^n dx$.

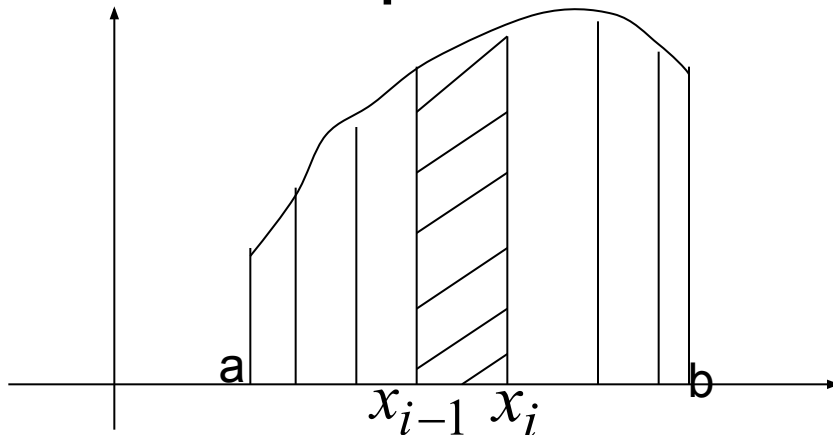
Метод замены переменной

Пусть требуется найти $\int f(x)dx$, причем непосредственно подобрать первообразную для $f(x)$ мы не можем, но нам известно, что она существует. Часто удается найти первообразную, введя новую переменную, по формуле

$$\int f(x)dx = \int f[\varphi(t)]\varphi'_t dt, \text{ где } x = \varphi(t), \text{ а } t - \text{ новая переменная}$$

Задача о вычислении площади плоской фигуры

Решим задачу о вычислении площади фигуры, ограниченной графиком функции $y = f(x)$ отрезками прямых $x = a$, $x = b$ и осью Ox . Такую фигуру называют криволинейной трапецией



Задача о вычислении площади плоской фигуры

Разобьем отрезок $[a, b]$ на n частей точками $a = x_0, x_1, x_2, \dots, x_{i-1}, x_i, \dots, x_n = b$.

При этом криволинейная трапеция разобьется на n элементарных криволинейных трапеций. Заменяем каждую такую криволинейную трапецию прямоугольником с основанием $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$, где $i = 1, 2, \dots, n$ и высотой $h = f(\bar{x}_i)$, где \bar{x}_i - произвольно выбранная внутри отрезка $[x_{i-1}, x_i]$ точка.

Задача о вычислении площади плоской фигуры

Площадь прямоугольника будет равна $\Delta S_i = f(\bar{x}_i) \Delta x_i$, а площадь всей криволинейной фигуры приблизительно будет равна сумме площадей всех прямоугольников:

$$S \approx \sum_{i=1}^n \Delta S_i = \sum_{i=1}^n f(\bar{x}_i) \Delta x_i .$$

Определенный интеграл

Определение.

Выражение $\sum_{i=1}^n f(\bar{x}_i) \Delta x_i$, где

$\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$, называется

интегральной суммой функции $f(x)$
на отрезке $[a, b]$.

Определенный интеграл

Определение.

Если существует конечный $\lim_{\max \Delta x_i \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(\bar{x}_i) \Delta x_i$, не

зависящий ни от способа разбиения отрезка $[a, b]$ на части, ни от выбора точек $\bar{x}_i \in [x_{i-1}, x_i]$, то этот предел называется определенным интегралом функции $f(x)$ на отрезке $[a, b]$ и

обозначается $\int_a^b f(x) dx$.

Определенный интеграл

Замечание.

С геометрической точки зрения

при $f(x) \geq 0$ $\int_a^b f(x)dx$ равен

площади криволинейной
трапеции

Теорема о существовании определенного интеграла

Теорема.

Если функция $f(x)$ непрерывна на

отрезке $[a, b]$, то $\lim_{\max \Delta x_i \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(\bar{x}_i) \Delta x_i$

существует и конечен, т.е.

существует и конечен $\int_a^b f(x) dx$.

Свойства определенного интеграла

$$1. \int_a^a f(x) dx = 0 ;$$

$$2. \int_a^b dx = b - a ;$$

$$3. \int_a^b f(x) dx = - \int_b^a f(x) dx ;$$

$$4. \int_a^b [f_1(x) + f_2(x)] dx = \int_a^b f_1(x) dx + \int_a^b f_2(x) dx ;$$

Свойства определенного интеграла

$$5. \int_a^b Kf(x)dx = K \int_a^b f(x)dx ;$$

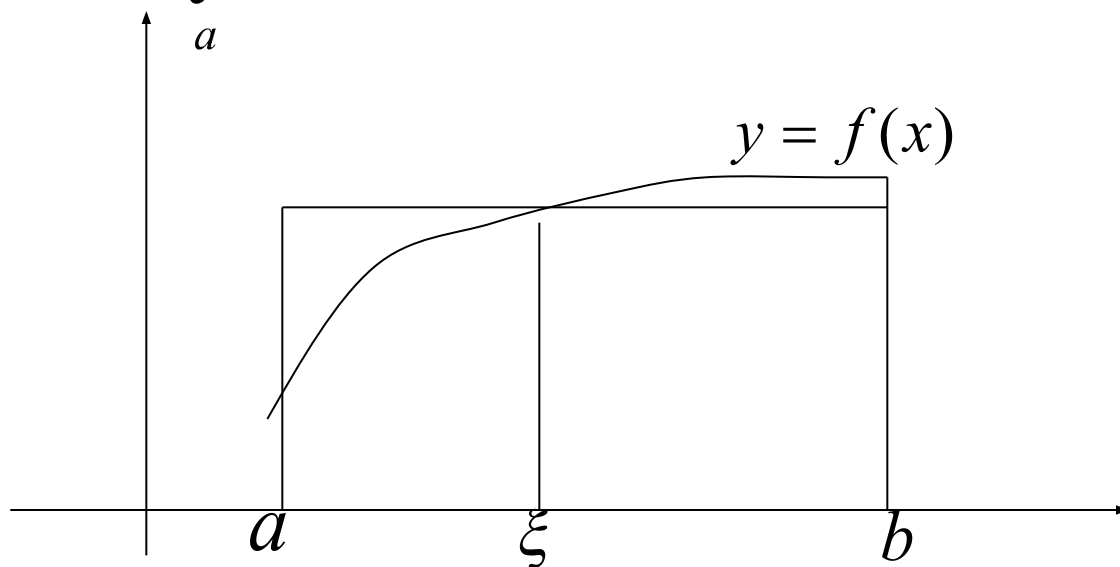
$$6. \int_a^b f(x)dx = \int_a^c f(x)dx + \int_c^b f(x)dx ;$$

$$7. \int_a^b f(x)dx \geq 0 , \text{ если } f(x) \geq 0 .$$

Теорема о среднем

Если функция непрерывна на $[a, b]$, то существует такая точка $\xi \in [a, b]$,

что $\int_a^b f(x)dx = f(\xi)(b - a)$.



Вычисление определенного интеграла

Теорема.

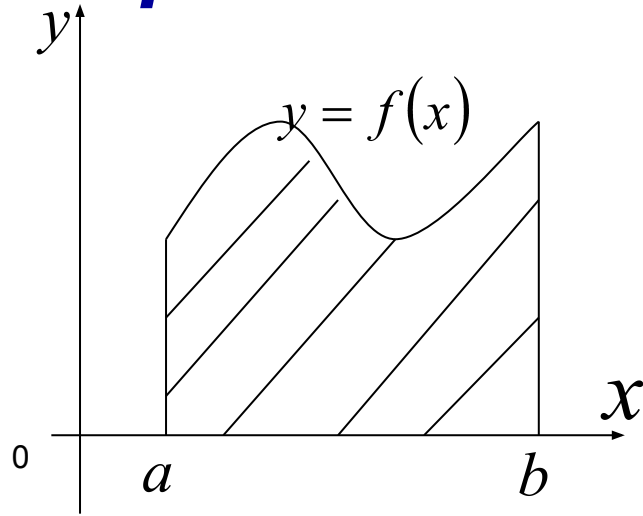
Пусть $F(x)$ - первообразная функции $f(x)$.

$$\text{Тогда } \int_a^b f(x)dx = F(b) - F(a).$$

Эту формулу называют формулой Ньютона-Лейбница, из которой следует, что для вычисления определенного интеграла необходимо найти первообразную подынтегральной функции.

Вычисление площадей

Площадь фигуры в декартовых координатах.



Площадь такой фигуры, называемой криволинейной трапецией, вычисляют по

формуле
$$S = \int_a^b f(x) dx .$$

***Обыкновенные
дифференциальные
уравнения***

Уравнение первого порядка

Функциональное уравнение

$F(x, y, y') = 0$ или $y' = f(x, y)$, связывающее между собой независимую

переменную, искомую функцию $y(x)$ и ее производную $y'(x)$, называется

дифференциальным уравнением первого порядка.

Общее решение дифференциального уравнения 1-го порядка

Общим решением дифференциального уравнения первого порядка называется такая функция $y = \phi(x, C)$, которая при любом значении параметра C является решением этого дифференциального уравнения.

Уравнение $\Phi(x, y, C) = 0$, определяющее общее решение как неявную функцию, называется *общим интегралом* дифференциального уравнения первого порядка.

Постановка задачи Коши

Задача отыскания решения
дифференциального уравнения

$$y' = f(x, y) \quad ,$$

удовлетворяющего начальному условию

$y = y_0$ при $x = x_0$, называется
*задачей Коши для уравнения 1-го
порядка.*

Уравнение с разделяющимися переменными

Дифференциальное уравнение

$$f(x)dx = g(y)dy$$

называется уравнением с
разделенными переменными.

Уравнение с разделяющимися переменными

Дифференциальное уравнение 1-го порядка называется уравнением с *разделяющимися переменными*, если оно имеет вид:

$$M_1(x)N_1(y)dx + M_2(x)N_2(y)dy = 0 \quad .$$

Для решения уравнения делят обе его части на произведение функций

$$N_1(y)M_2(x) \quad ,$$

а затем интегрируют.

Однородные уравнения

Дифференциальное уравнение первого порядка называется *однородным*, если его можно привести к виду $y' = f\left(\frac{y}{x}\right)$ или к виду $M(x, y)dx + N(x, y)dy = 0$ где $M(x, y)$ и $N(x, y)$ – однородные функции одного порядка .

Линейные уравнения 1-го порядка

Дифференциальное уравнение первого порядка называется *линейным*, если оно содержит y и y' в первой степени, т.е. имеет вид

$$y' + P(x)y = Q(x) \quad .$$

Решают такое уравнение с помощью подстановки $y=uv$, где u и v - вспомогательные неизвестные функции, которые находят, подставляя в уравнение вспомогательные функции и на одну из функций налагают определенные условия.

Уравнение Бернулли

Уравнением Бернулли называется уравнение 1-го порядка, имеющее вид

$$y' + P(x)y = Q(x)y^m$$

где $m \neq 0$ и $m \neq 1$

Его, как и линейное уравнение решают с помощью подстановки

$$y = uv$$

Основные понятия

Уравнение 2-го порядка имеет вид

$$F(x, y, y', y'') = 0$$

Или $y'' = f(x, y, y')$

Общим решением уравнения второго порядка называется такая функция $y = \varphi(x, c_1, c_2)$, которая при любых значениях параметров c_1, c_2 является решением этого уравнения.

Задача Коши для уравнения 2-го порядка

Если уравнение 2-го порядка разрешить относительно второй производной, то для такого уравнения имеет место задача: найти решение уравнения $y'' = f(x, y, y')$, удовлетворяющее начальным условиям:

$$y(x_0) = y_0 \text{ и } y'(x_0) = y'_0$$

Эту задачу называют *задачей Коши* для дифференциального уравнения 2-го порядка.

Теорема существования и единственности решения уравнения 2-го порядка

Если в уравнении $y'' = f(x, y, y')$ функция $f(x, y, y')$ и ее частные производные по аргументам y и y' непрерывны в некоторой области, содержащей точку (x_0, y_0, y'_0) , то существует и притом единственное решение $y = y(x)$ этого уравнения, удовлетворяющее условиям

$$y(x_0) = y_0 \text{ и } y'(x_0) = y'_0$$

Уравнения 2-го порядка, допускающие понижение

Простейшее уравнение 2-го порядка

$y'' = f(x)$ решают двукратным интегрированием.

Уравнение $F(x, y', y'') = 0$, не содержащее явно y , решают с помощью подстановки $y' = p$, $y'' = p'$

Уравнение $F(y, y', y'') = 0$ не содержащее x , решают заменой

$$y' = p , \quad y'' = \frac{dp}{dy} \cdot p$$

Линейные однородные уравнения

Линейным однородным дифференциальным уравнением второго порядка называется уравнение
. $y'' + p(x)y' + q(x)y = 0$

Если все коэффициенты этого уравнения постоянны, то уравнение называется уравнением с постоянными коэффициентами .

Линейное однородное уравнение 2-го порядка с постоянными коэффициентами

Уравнение $k^2 + pk + q = 0$ **называется
характеристическим уравнением**
линейного уравнения $y'' + py' + qy = 0$.

Оно получается из ЛОУ заменой
соответствующей порядку
производной степенью k .

Вывод формул общего решения ЛОУ 2-го порядка

Корни характеристического уравнения

$$k_{1,2} = -\frac{p}{2} \pm \sqrt{\frac{p^2}{4} - q}$$

Случай 1. Если $\frac{p^2}{4} - q > 0$, то характеристическое уравнение имеет два различных действительных корня $k_1 \neq k_2 \in R$. В этом случае общее решение имеет вид

$$y = C_1 e^{k_1 x} + C_2 e^{k_2 x}.$$

Случай 2. Если $\frac{p^2}{4} - q = 0$, то характеристическое уравнение имеет одинаковые корни $k_1 = k_2 = k$.

Частные решения ЛОУ выбираем так, чтобы они были линейно независимыми:

$$y_1 = e^{kx} \quad \text{и} \quad y_2 = xe^{kx} .$$

Общее решение ЛОУ 2-го порядка будет иметь вид $y = e^{kx} (C_1 + xC_2)$.


Случай 3. Если $\frac{p^2}{4} - q < 0$, то характеристическое уравнение имеет два комплексно-сопряженных корня

$$k_1 = \alpha + \beta i \quad \text{и} \quad k_2 = \alpha - \beta i, \quad \text{где} \quad \alpha = -\frac{p}{2}$$

$$\text{и} \quad \beta = \sqrt{q - \frac{p^2}{4}}.$$

Общее решение ЛОУ 2-го порядка в действительной форме можно записать

$$\text{в виде} \quad y = e^{\alpha x} (C_1 \cos \beta x + C_2 \sin \beta x)$$



СПАСИБО ЗА ВНИМАНИЕ!