

# ЛЕКЦИЯ 5

## **Позиционные задачи**

**Позиционными задачами называют  
такие, в которых определяется  
взаимное расположение геометрических  
фигур в пространстве**

Существует три типа позиционных задач:

- 1. Взаимный порядок геометрических фигур.*
- 2. Взаимная принадлежность  
геометрических фигур.*
- 3. Взаимное пересечение геометрических  
фигур.*

# Взаимное пересечение геометрических фигур

Две геометрические фигуры, пересекаясь, дают общий элемент:

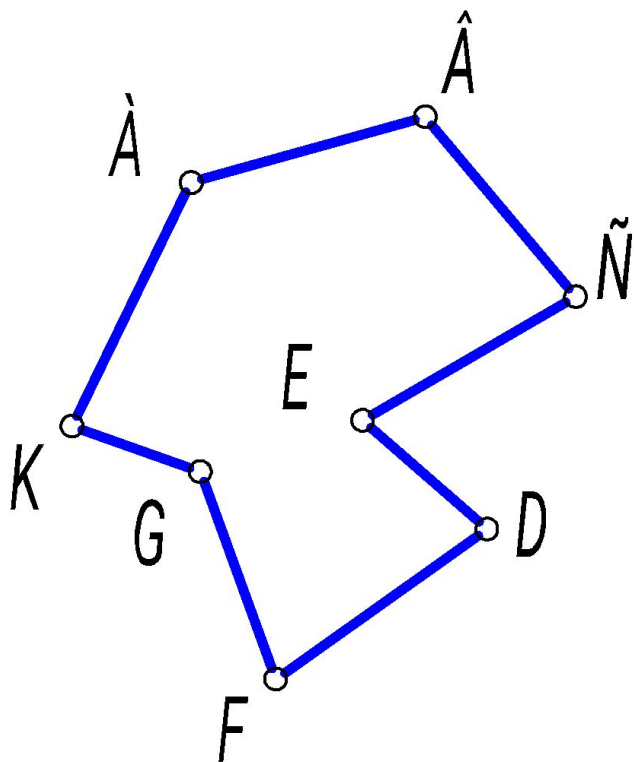
- Прямая с прямой - точку ( $a \cap b \Rightarrow K$ ).
- Прямая с плоскостью - точку ( $a \cap \Sigma \Rightarrow K$ ).
- Прямая с поверхностью - одну или несколько точек ( $a \cap \Delta \Rightarrow K, M \dots$ ).
- Плоскость с плоскостью - прямую линию ( $\Sigma \cap \Gamma \Rightarrow a$ ).
- Плоскость с поверхностью - плоскую кривую или плоскую ломаную ( $\Sigma \cap \Delta \Rightarrow m$ ).
- Поверхность с поверхностью - пространственную кривую или несколько пространственных кривых, которые, в свою очередь, могут состоять из плоских кривых или плоских ломаных ( $\Delta \cap \Lambda \Rightarrow m$ ).

Из всего многообразия этих задач выделяются две общие задачи, которые называют **главными позиционными задачами**:

- **Первая главная позиционная задача (1 ГПЗ)** - пересечение линии с поверхностью.
- **Вторая главная позиционная задача (2 ГПЗ)** - взаимное пересечение двух поверхностей.

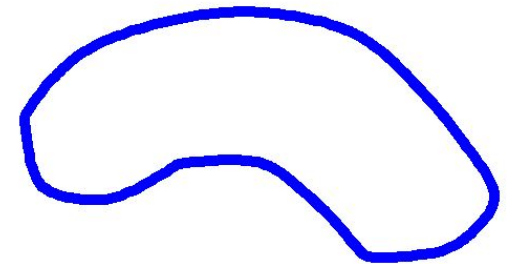
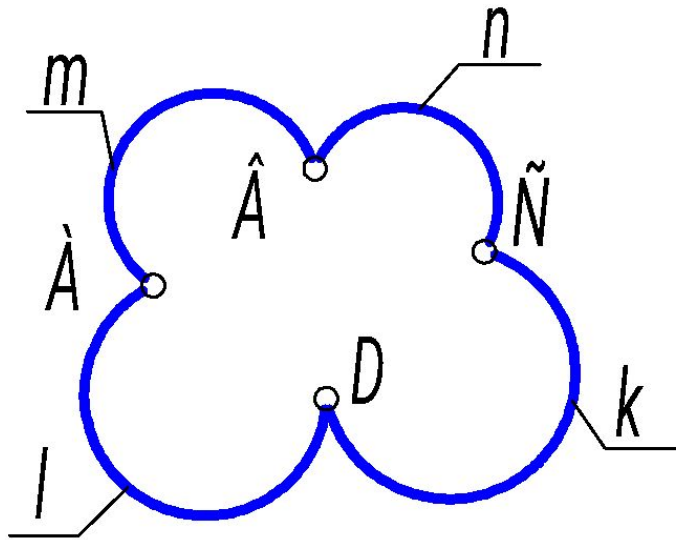
При решении 2 ГПЗ сначала необходимо выяснить, что будет являться общим элементом у двух пересекающихся поверхностей.

а) **Пересекаются два многогранника** - общий элемент есть пространственная ломаная линия, состоящая из отдельных звеньев



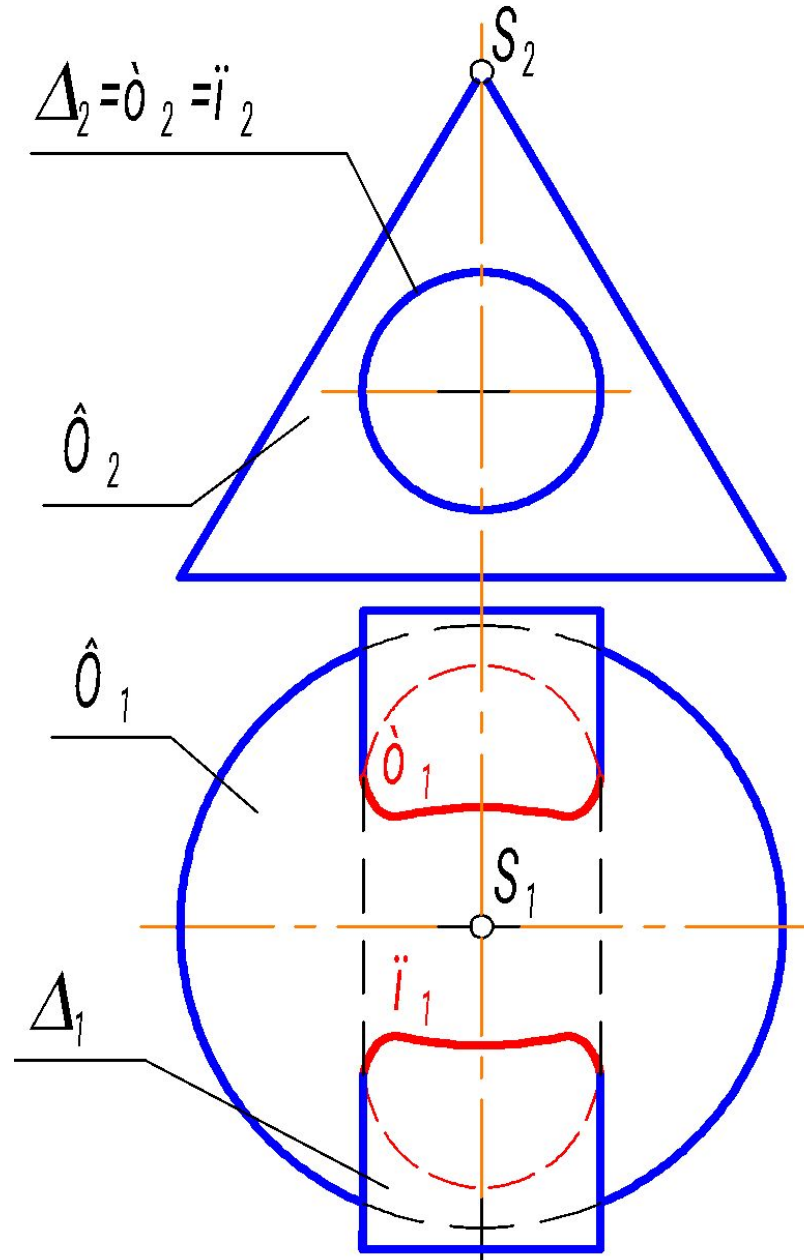
б) **Пересекаются многогранник с кривой поверхностью** (например, тор с пирамидой). Общий элемент - пространственная кривая линия, состоящая из отдельных звеньев.

в) **Пересекаются две кривые поверхности** (например, сфера с конусом). Общий элемент - пространственная кривая линия.



Далее необходимо определить **количество** общих элементов пересекающихся поверхностей. Определяется оно в зависимости от **характера** пересечения поверхностей.

# Характер пересечения поверхностей

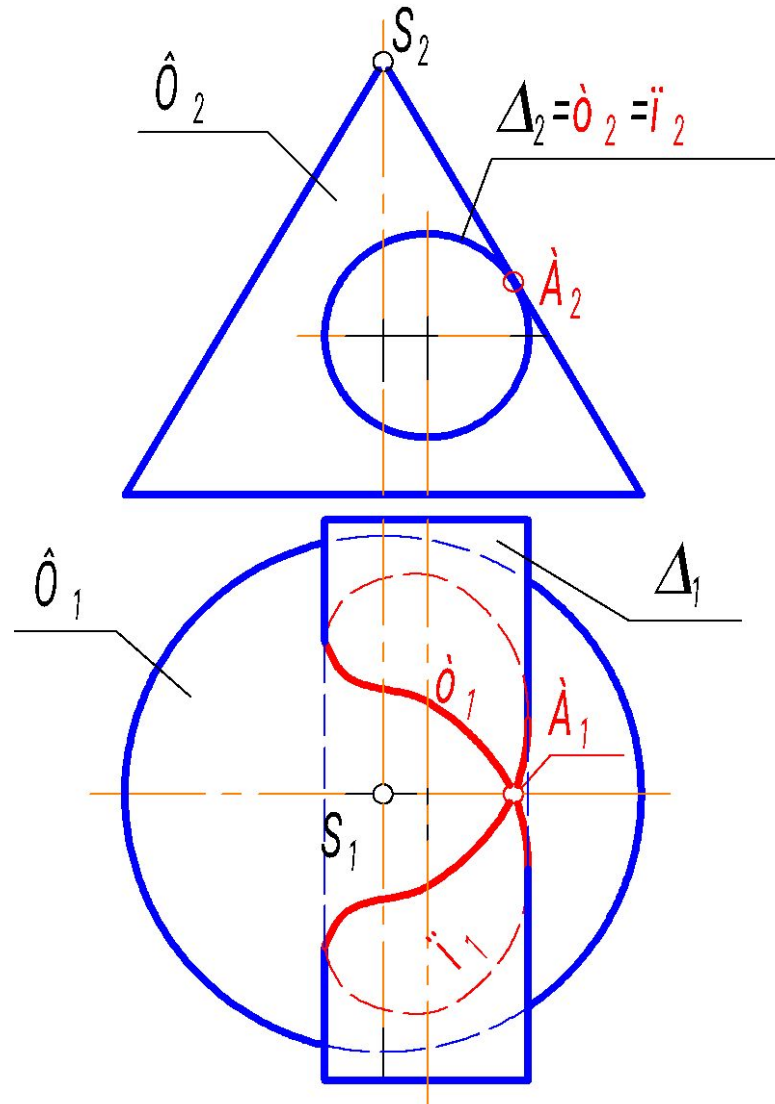




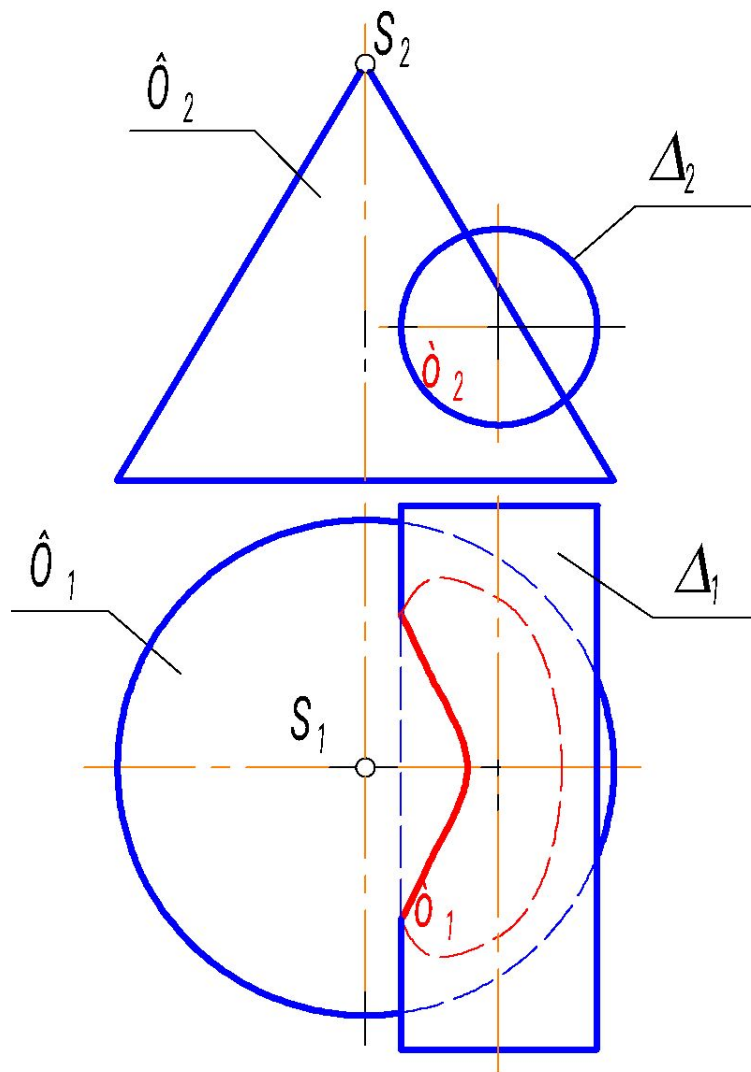
Такой характер пересечения, когда одна из поверхностей насквозь пронзает другую, называется **чистое проникание**.

В этом случае линий пересечения две (на рис. это  $m$  и  $n$ ).

Когда очерки поверхностей касаются в одной точке, является **частным случаем проникания**. Линий пересечения две ( $m$  и  $n$ ), но с одной общей точкой ( $A$ ).



Когда одна из поверхностей "вдавливается" в другую, называется **вмятие**. В этом случае линия пересечения одна (на рис. это -  $m$ ).



## Решение главных позиционных задач.

### *3 случая. 3 алгоритма.*

Здесь имеет место 3 случая:

- обе пересекающиеся фигуры занимают проецирующее положение. Задачи решаются по **первому алгоритму**.
- одна из пересекающихся фигур - проецирующая, другая – непроекцирующая. Задачи решаются по **второму алгоритму**.
- обе пересекающиеся фигуры - непроекцирующие. Задачи решаются по **третьему алгоритму**.

# Фигуры могут занимать проецирующее положение.

Таковыми являются: прямая, плоскость, а из всех известных нам поверхностей проецирующее положение могут занимать только **призматическая поверхность** (частный случай - призма) и **цилиндрическая поверхность** (частный случай - прямой круговой цилиндр).

**Главными проекциями у них являются:**

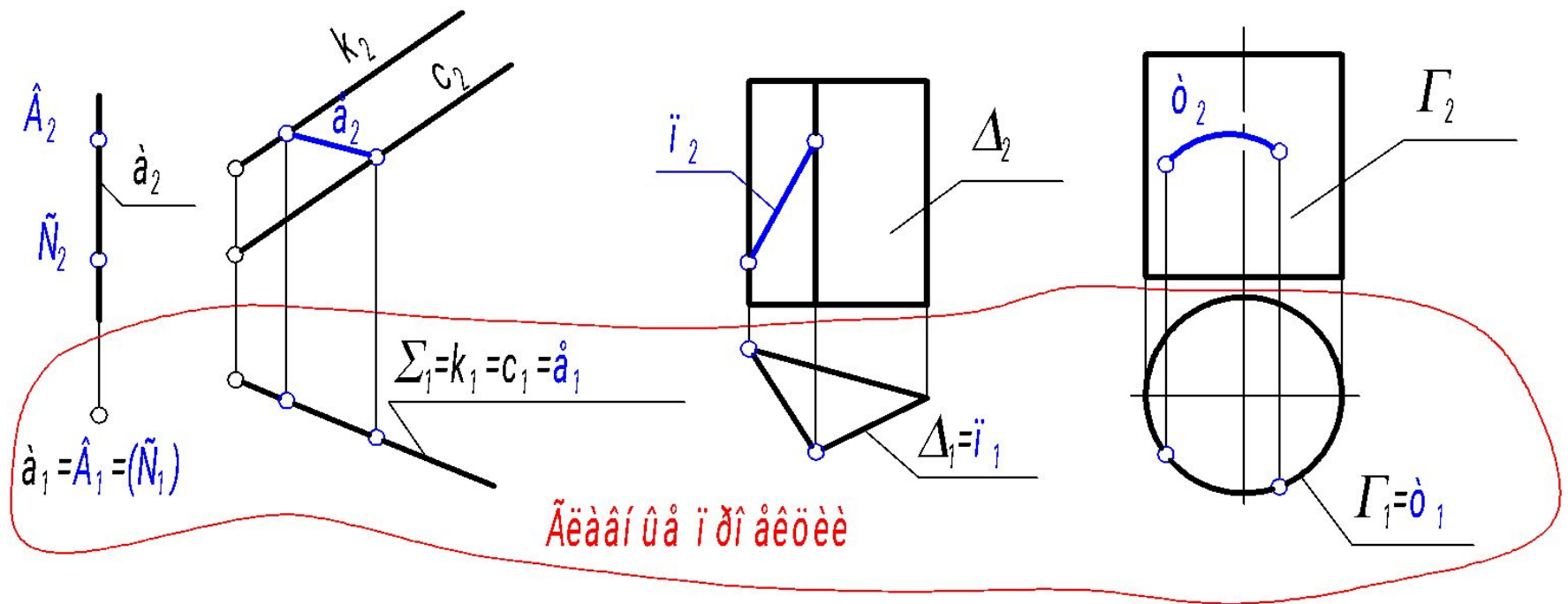
у прямой  $a$  - точка  $a_1$ , у плоскости  $\Sigma$  - прямая  $\Sigma_1$ ,

у призмы  $\Delta$  - треугольник  $\Delta_1$ ,

у цилиндра  $\Gamma$  - окружность  $\Gamma_1$  (в общем случае - замкнутая или

разомкнутая кривая). **Главные проекции** проецирующих фигур

обладают "собирательными" свойствами

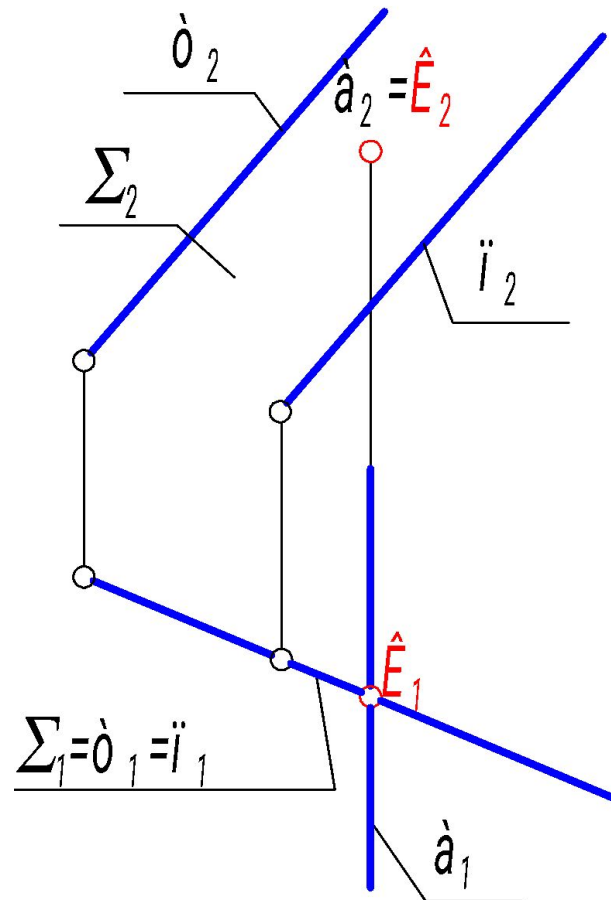


**Решение задач в случае, когда обе пересекающиеся фигуры занимают проецирующее положение.**

## **1 алгоритм**

**Задача :** Найти проекции точки пересечения горизонтально-проецирующей плоскости  $\Sigma(m \parallel n)$  с фронтально-проецирующей прямой  $a$ .

**Алгоритм:** Так как в пересечении участвует прямая линия ( $a$ ), то это - **первая главная позиционная задача**. Обе пересекающиеся фигуры - проецирующие относительно разных плоскостей проекций. Решение начинаем с фронтальной проекции.





Выполним краткую алгоритмическую запись вышеизложенного:

$\Sigma(m \parallel n) \cap a = K; 1 \text{ ГПЗ},$

1 алгоритм.

1.  $K \in a, a \perp \perp \Pi_2 \Rightarrow K_2 = a_2.$

2.  $K \in a, K \in \Sigma, \Sigma \perp \perp \Pi_1 \Rightarrow K_1 = \Sigma_1 \cap a_1.$

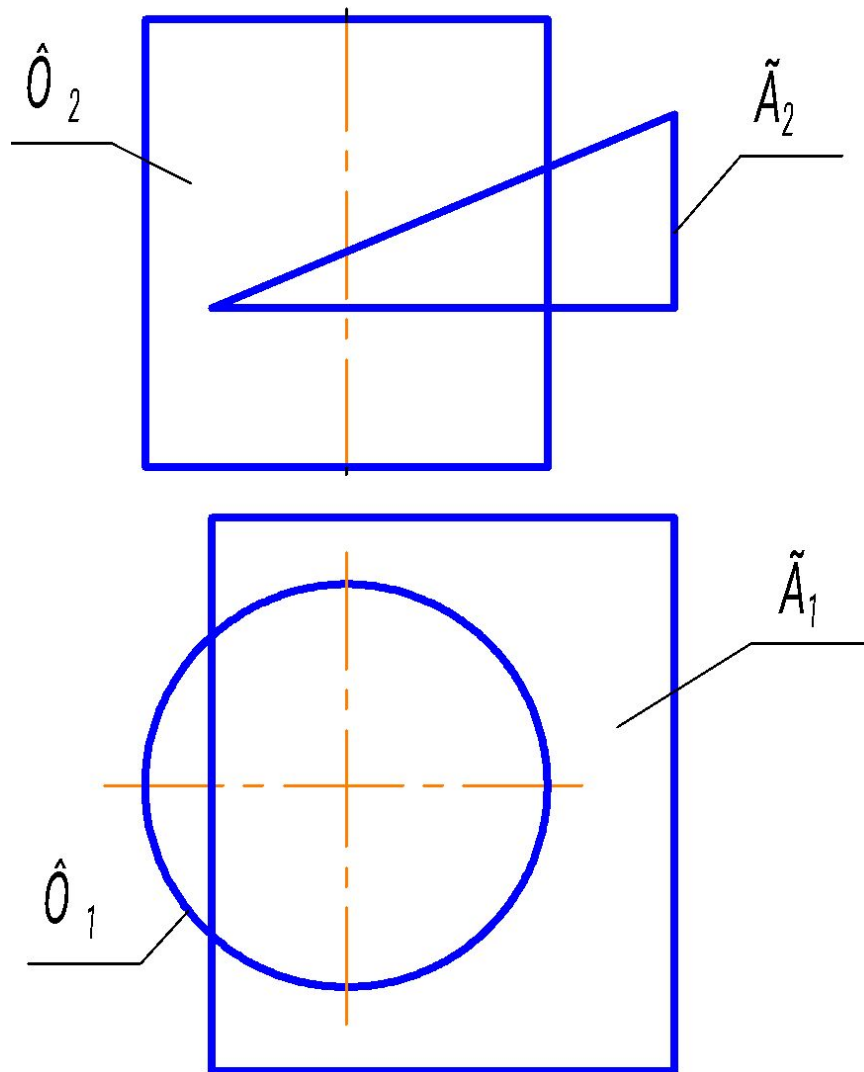
Таким образом, решение 1 ГПЗ по первому алгоритму заключается в следующем:

***Проекции общего элемента на чертеже уже присутствуют. Они совпадают с главными проекциями проецирующих фигур. Решение сводится к их нахождению и обозначению.***

**Вторую главную позиционную задачу решим в соответствии с рассмотренным алгоритмом.**

**Задача:** найти проекции линии пересечения горизонтально проецирующего цилиндра  $\Phi$  с фронтально проецирующей призмой  $\Gamma$

**Алгоритм:** Пересекаются две поверхности, это - **2 ГПЗ**. Вначале анализируем, **что** должно получиться в результате пересечения. Так как характер пересечения - вмятие, то общим элементом должна быть одна пространственная линия - *m*.

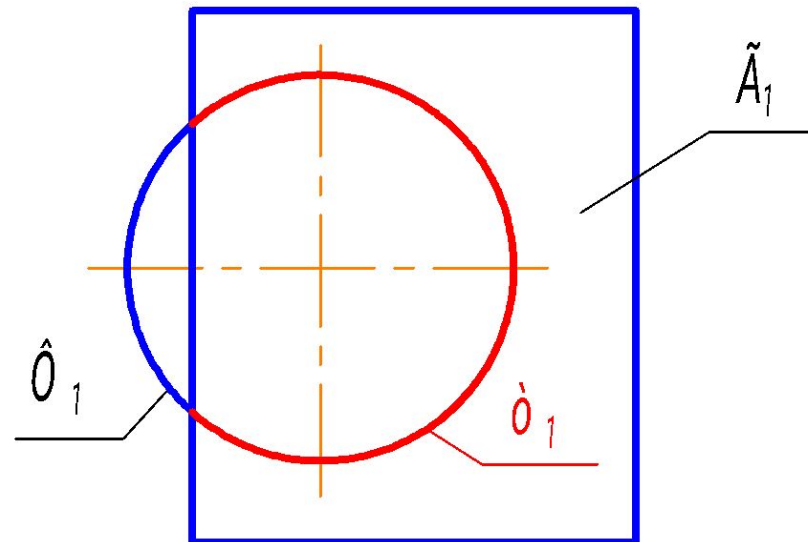
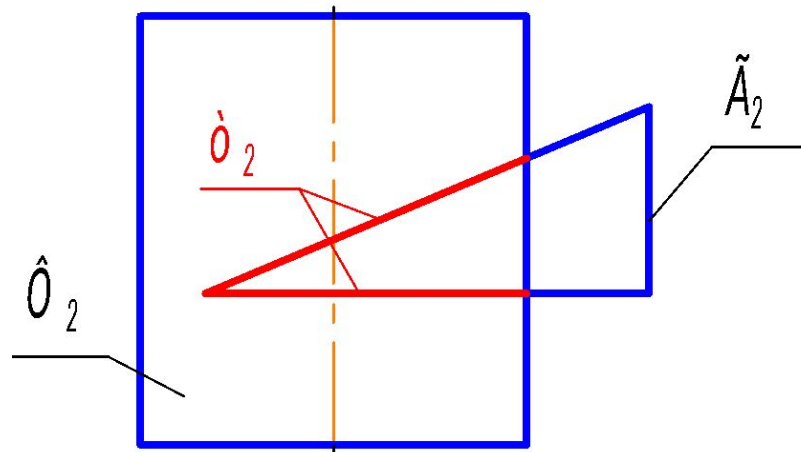


Алгоритмическая запись будет выглядеть следующим образом:

**$\Phi \cap \Gamma = m$ ; 2 ГПЗ, 1 алгоритм.**

**$m \in \Gamma, \Gamma \perp\perp \Pi_2 \Rightarrow m_2 = \Gamma_2$**

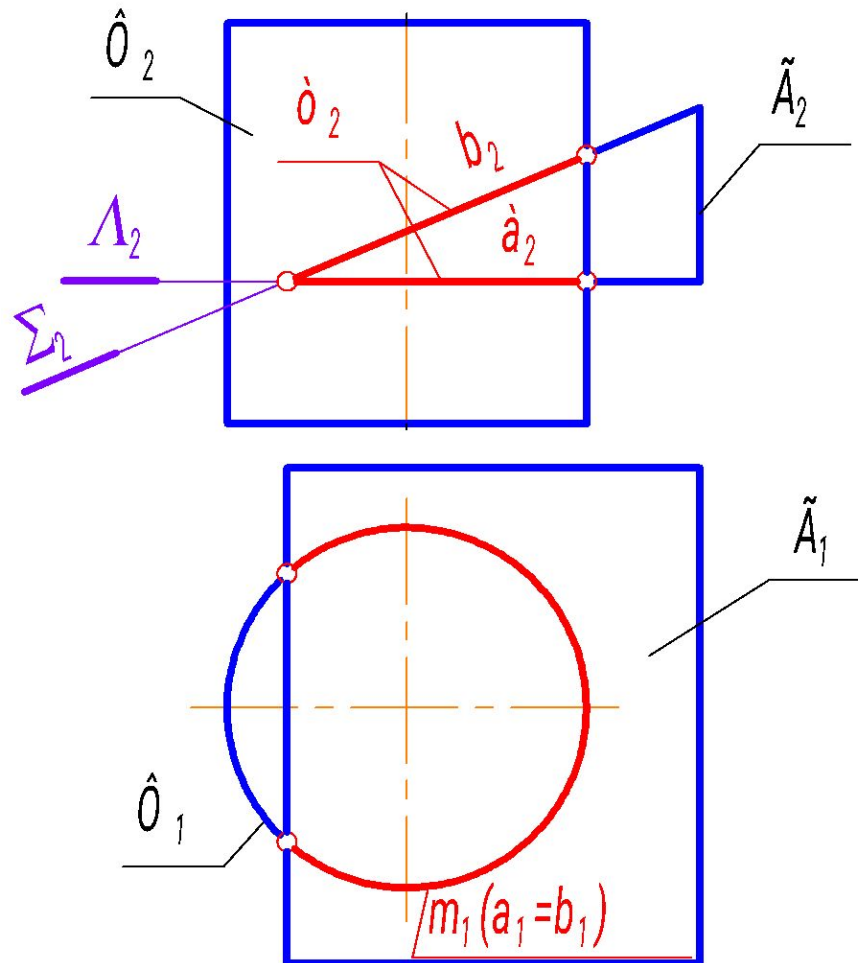
**$m \in \Phi, \Phi \perp\perp \Pi_1 \Rightarrow m_1 = \Phi_1$**

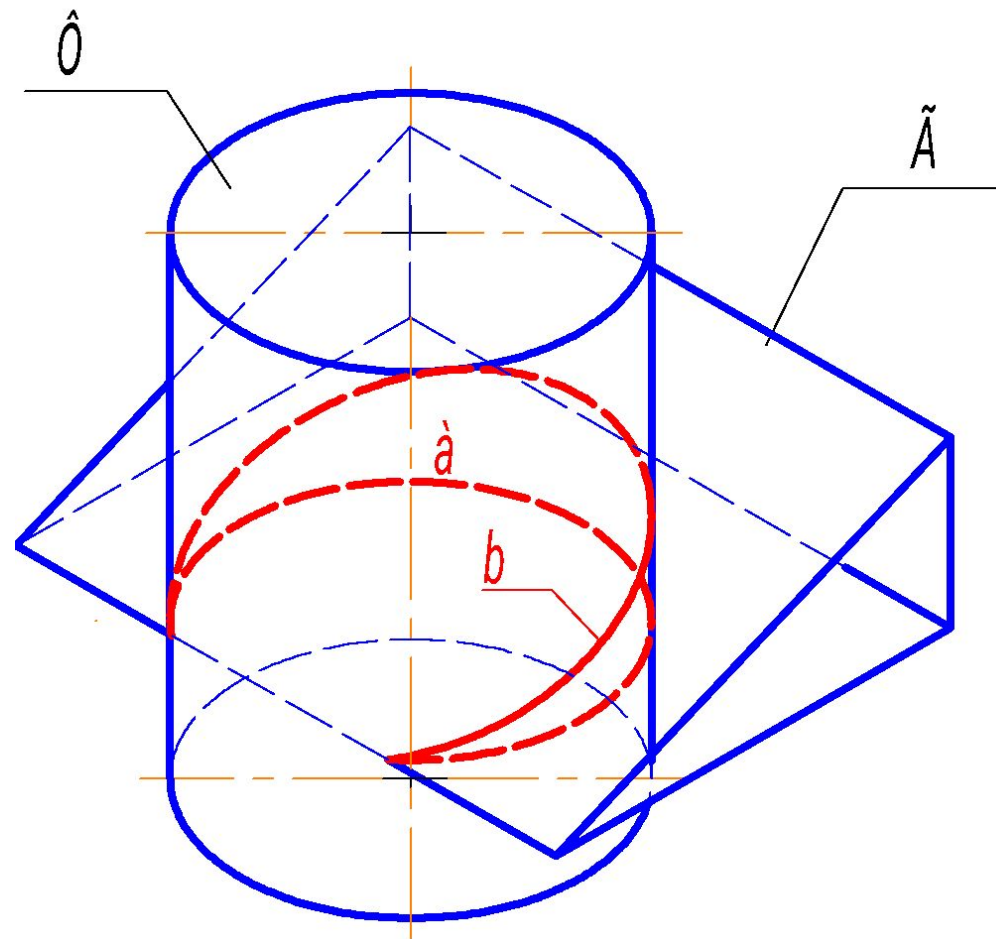


Проанализируем, из чего состоит линия пересечения  $m$ .

*Как мы уже предполагали, это пространственная линия. Она состоит из двух плоских кривых  $a$  и  $b$ , получающихся от пересечения цилиндра двумя гранями призмы, которые на рис. обозначены плоскостями  $\Sigma$  и  $\Lambda$ .*

Плоскость  $\Lambda(\Lambda_2)$  - это горизонтальная плоскость уровня. Она параллельна окружности основания цилиндра, поэтому она пересечёт цилиндр  $\Phi$  тоже по окружности. Плоскость  $\Sigma(\Sigma_2)$  - фронтально проецирующая и пересечёт цилиндр  $\Phi$  по эллипсу.





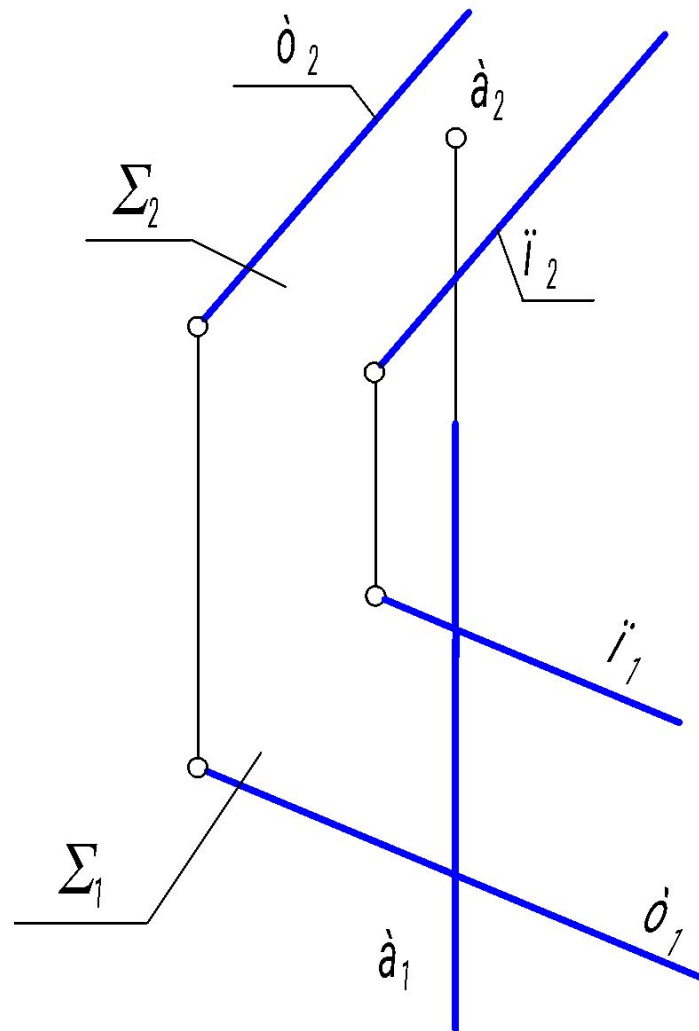
- Проекции общего элемента на чертеже уже есть. Они совпадают с главными проекциями проецирующих фигур. Если совпадение только частичное, то находят границы общей части. Решение сводится к их нахождению и обозначению.



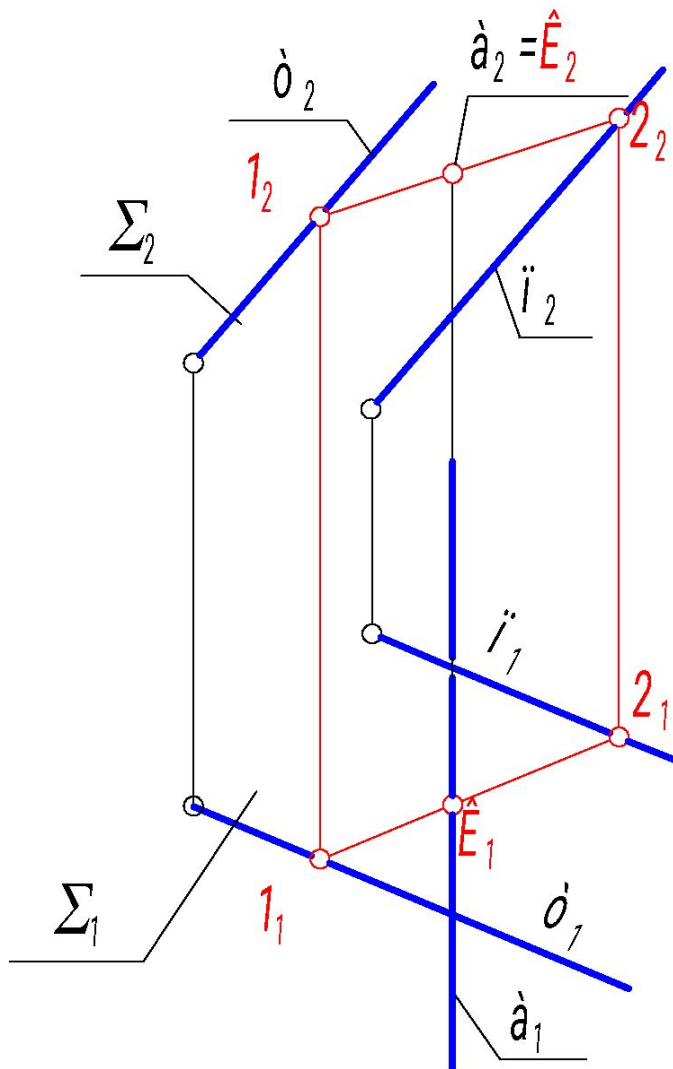
**Решение задач в случае, когда  
одна из пересекающихся фигур  
проецирующая, вторая -  
непроецирующая.**

**2 алгоритм**

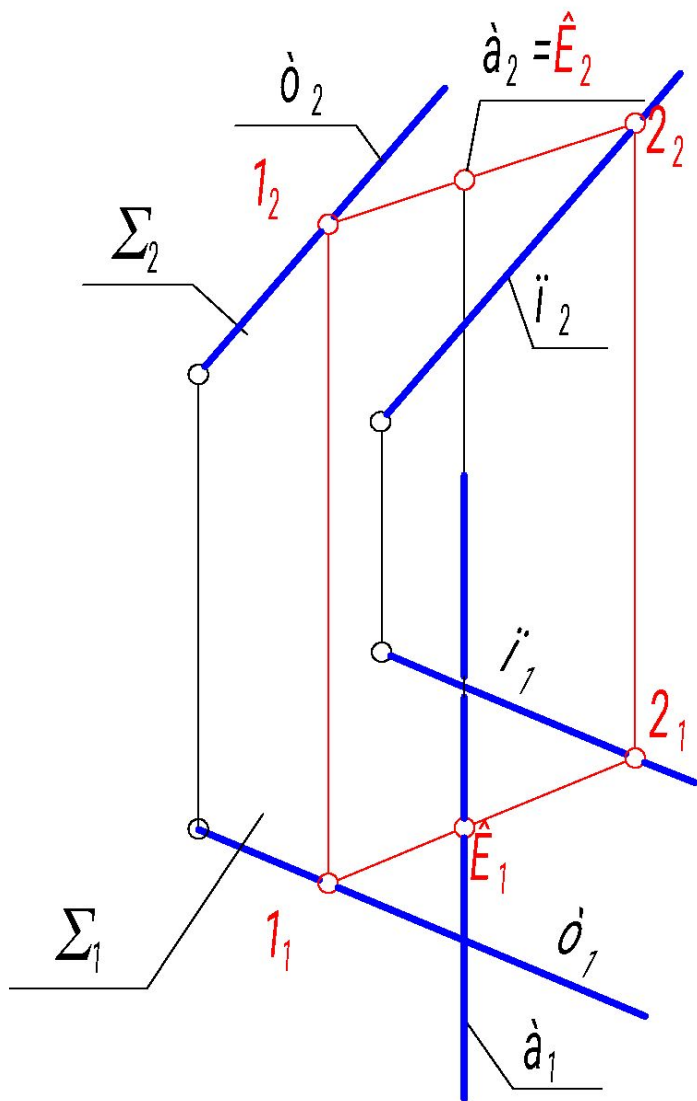
**Задача:** Найти проекции точки пересечения плоскости общего положения  $\Sigma(m \parallel n)$  с фронтально проецирующей прямой  $a$ .



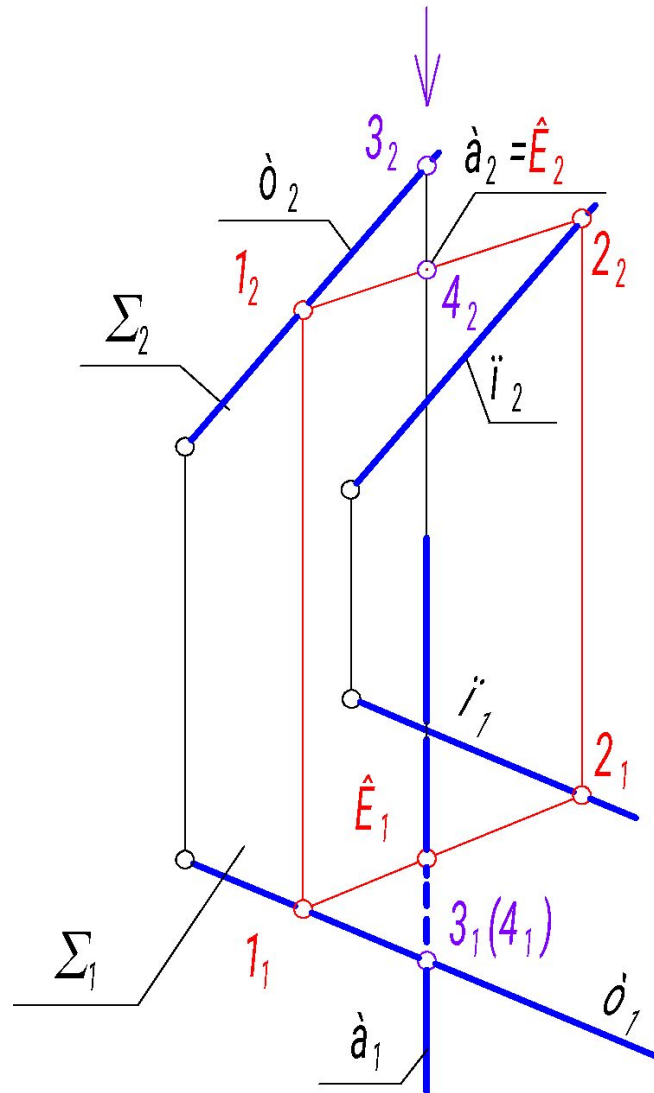
**Алгоритм:** Решение начинаем, с фронтальной проекции. Фронтальная проекция точки пересечения  $K_2$  совпадёт с фронтальной проекцией прямой  $a_2$ , так как  $a_2$  - точка.



Горизонтальную проекцию точки пересечения  $K1$  будем находить её по признаку принадлежности плоскости  $\Sigma$ .



Следующим этапом необходимо определить видимость прямой **a** на горизонтальной проекции. Для этого воспользуемся **методом конкурирующих точек**.



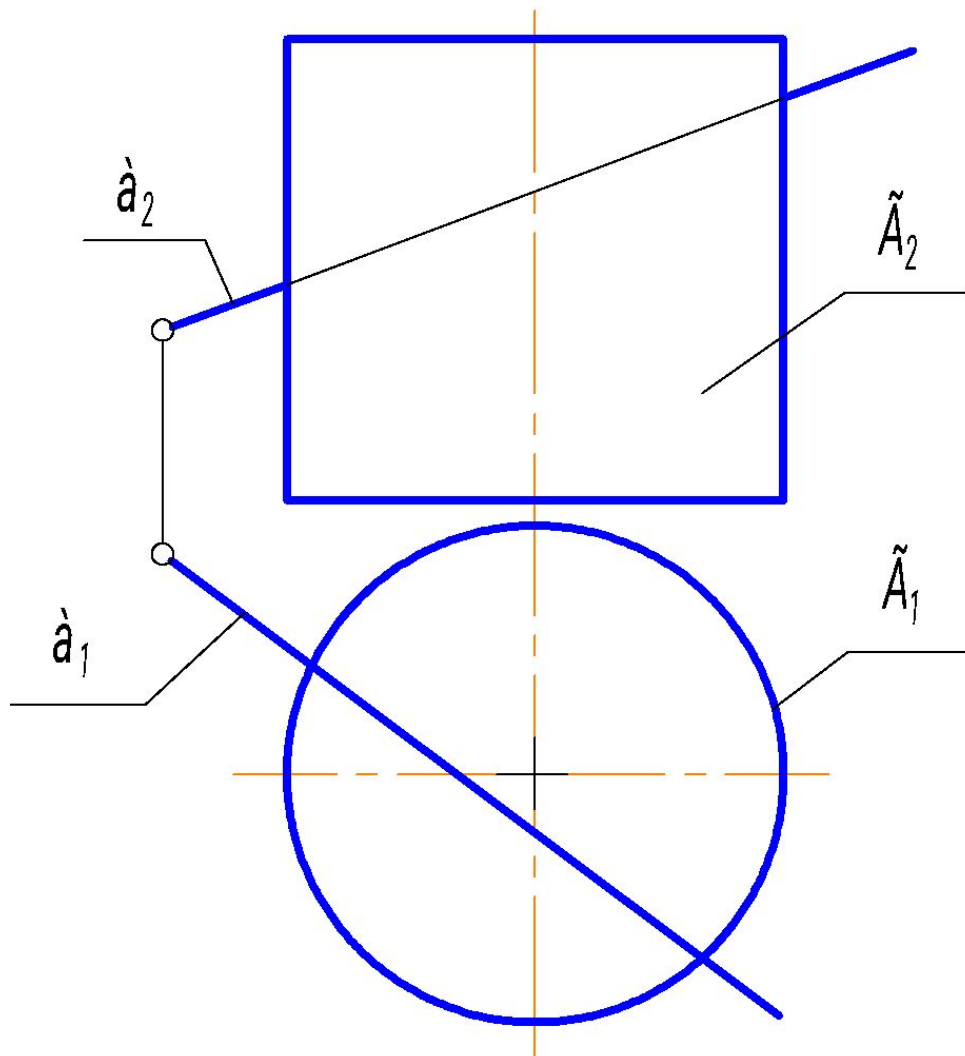
Выполним краткую  
алгоритмическую запись  
решения:

**$\Sigma(m \parallel n) \cap a = K$ ; 1 ГПЗ, 2 алгоритм**

**1.  $K \in a$ ,  $a \perp \perp \Pi_2 \Rightarrow K_2 = a_2$ .**

**2.  $K_1 \in \Sigma$ ,  $K \in 12$ ,  $12 \subset \Sigma \Rightarrow K_1 = a_1 \cap 1_1 2_1$ .**

Рассмотрим ещё одну задачу: Пересекаются прямая общего положения  $a$  с поверхностью горизонтально проецирующего цилиндра  $\Gamma$ . Найти проекции точек пересечения.

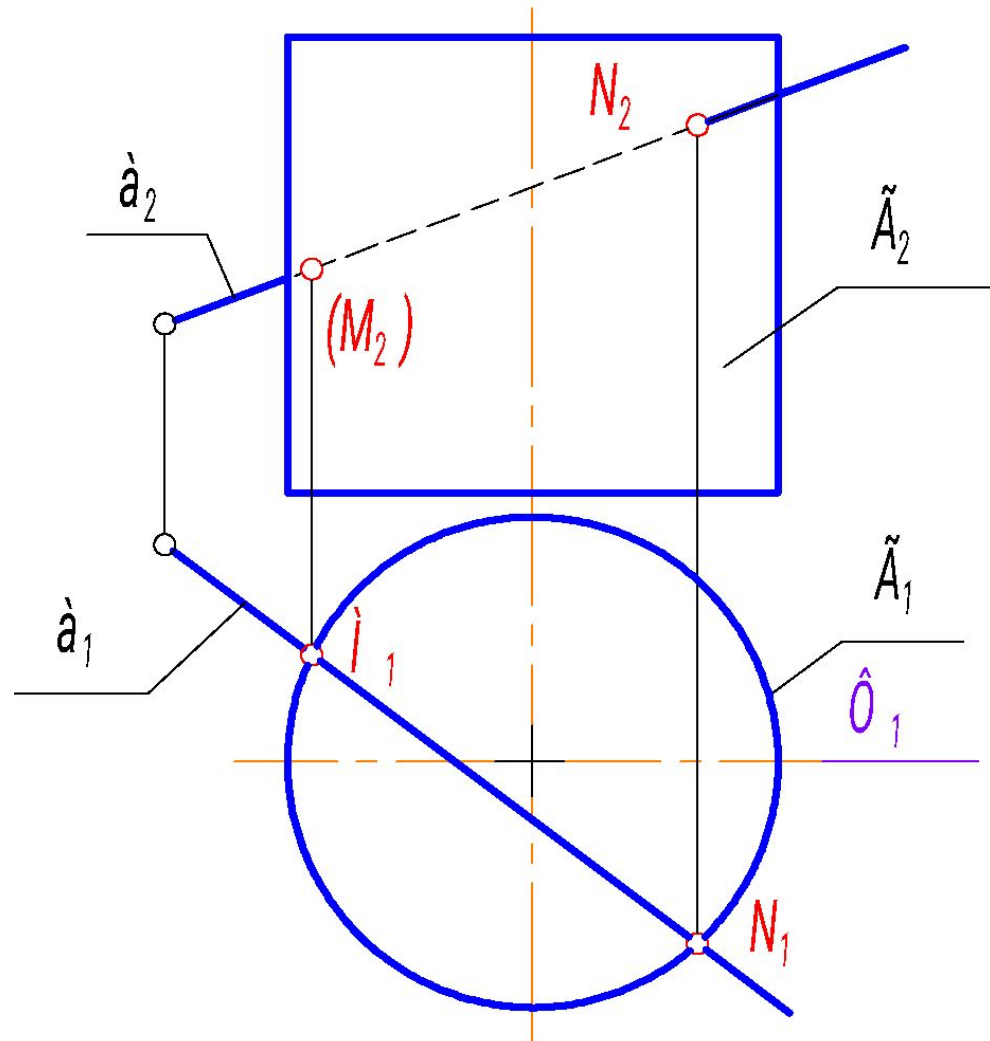


Алгоритмическая запись решения:

$\Gamma \cap a = M, N, 1$  ГПЗ, 2 алгоритм.

$M, N \in \Gamma, \Gamma \perp \Pi_1 \Rightarrow M_1, N_1 = \Gamma_1 \cap a_1.$

$M, N \in a \Rightarrow M_2, N_2 \in a_2.$





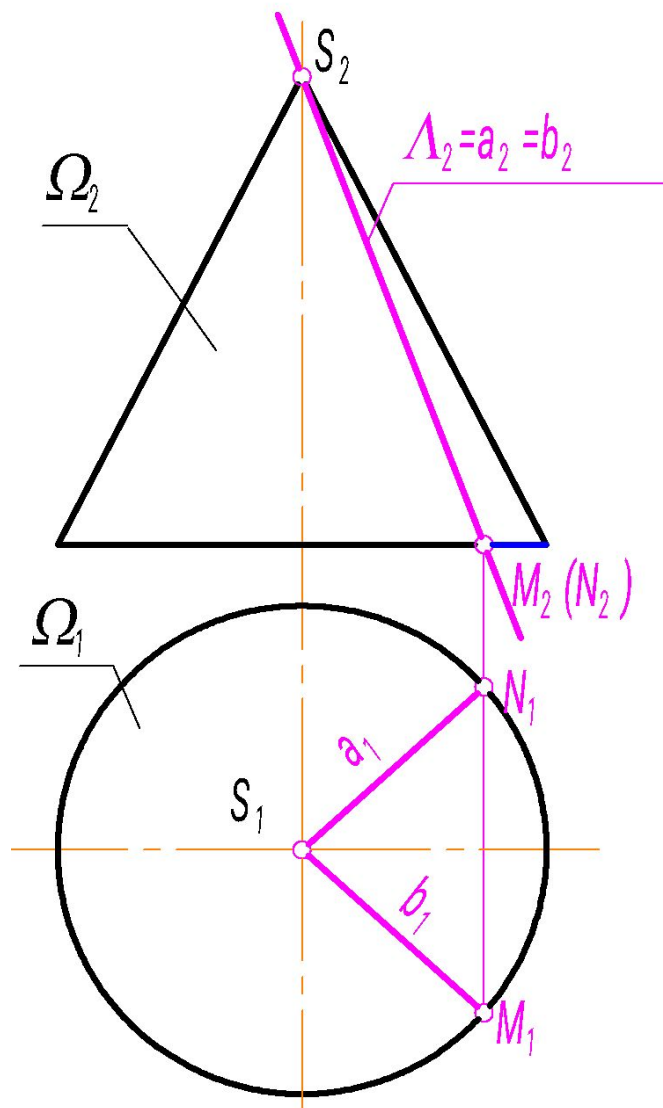
# Решение задач по 2 алгоритму СВОДИТСЯ К СЛЕДУЮЩЕМУ:

- Выделяют из двух заданных фигур проецирующую и отмечают её главную проекцию .
- Ставят обозначение той проекции искомого общего элемента, которая совпадает с главной проекцией проецирующей фигуры. Если совпадение только частичное, то находят границы общей части.
- Вторую проекцию общего элемента находят по условию его принадлежности непроецирующей фигуре.
- Определяют видимость проекций общих элементов и пересекающихся фигур.

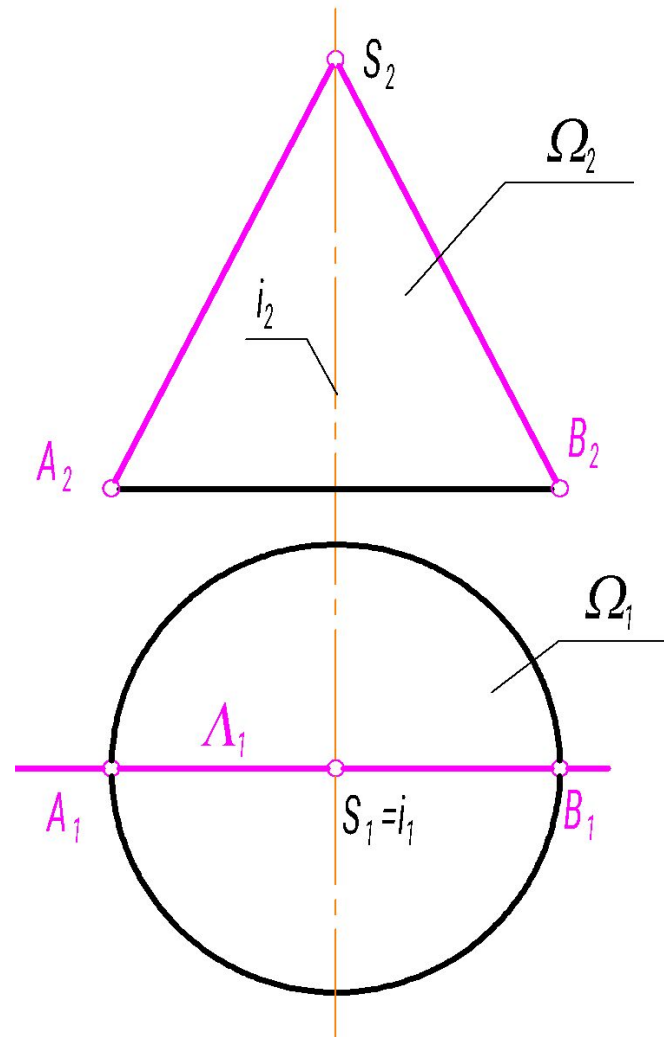
Решение **2 ГПЗ** по 2 алгоритму рассмотрим на примере **конических сечений**.

При пересечении конуса различными плоскостями можно получить прямые линии, кривые второго порядка и, как вырожденный случай, точку.

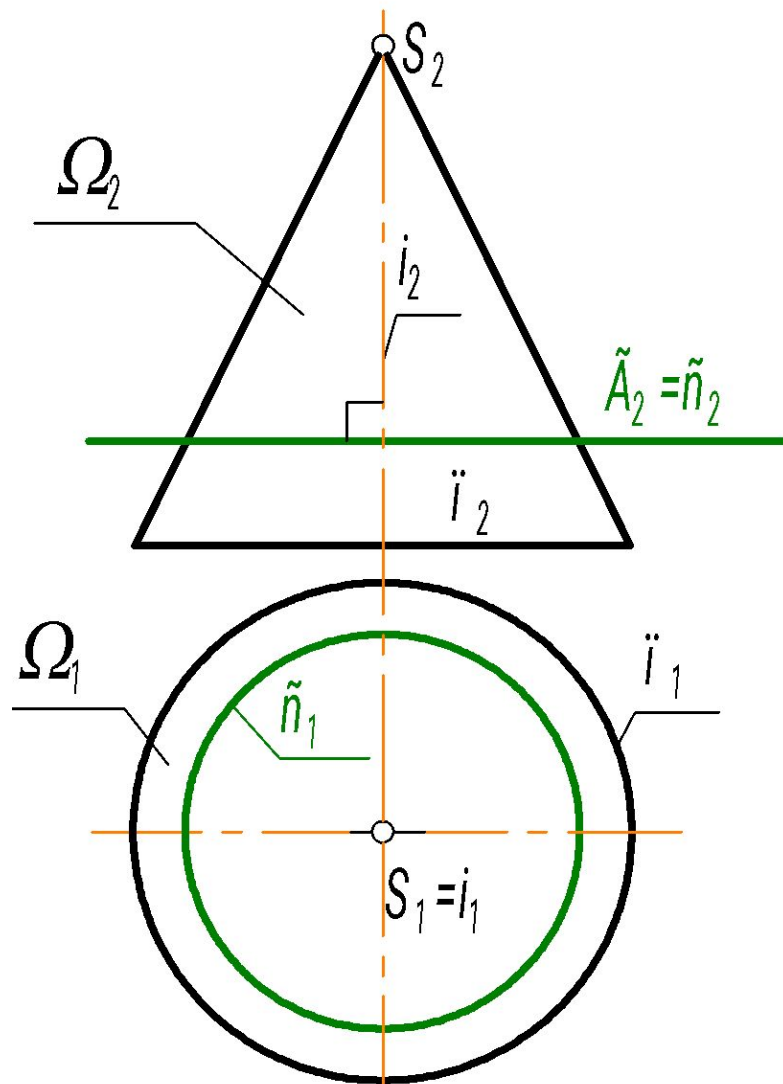
**Две образующие** получатся в сечении, если плоскость, пересекая конус, проходит через его вершину



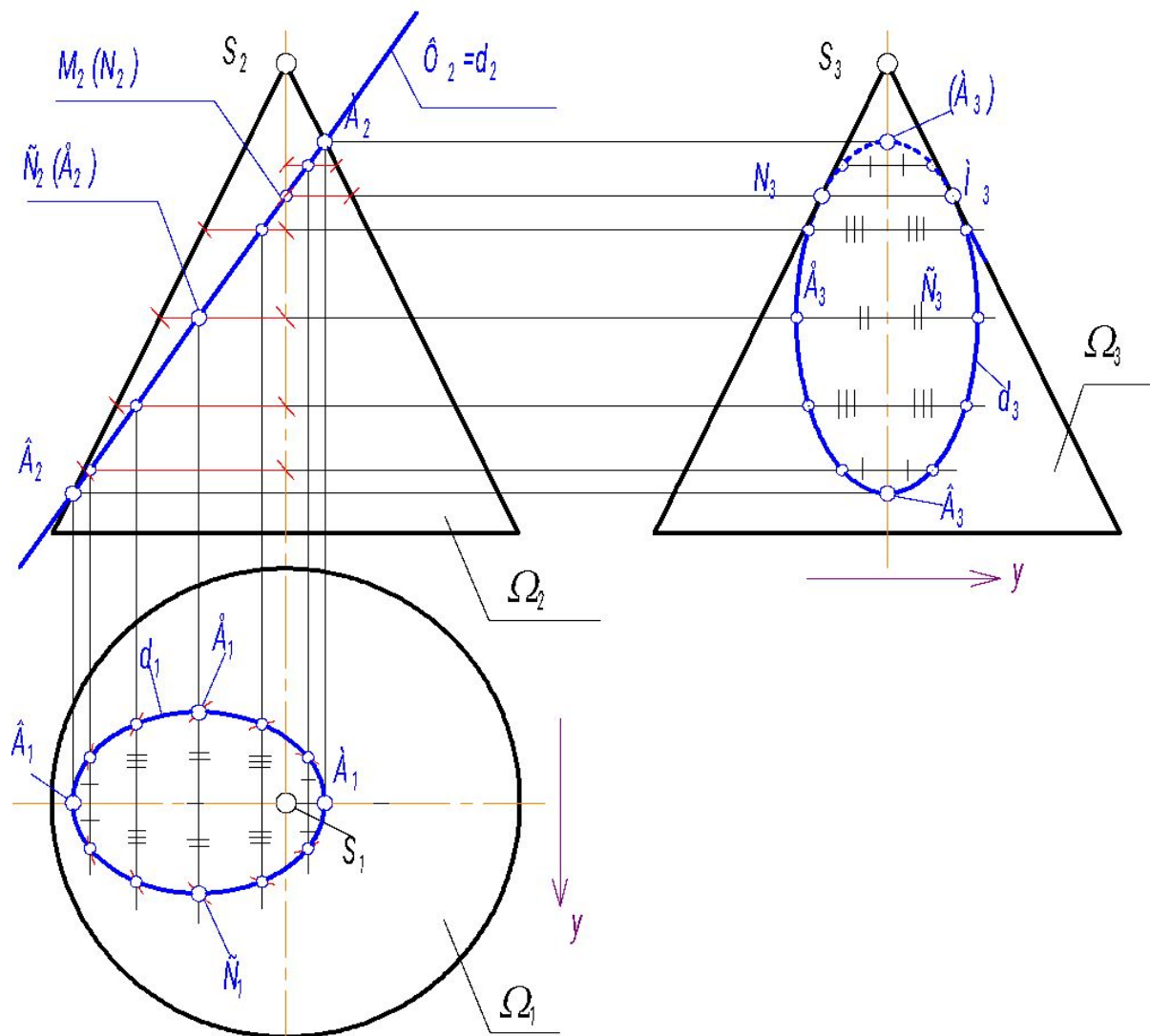
Частным случаем такого вида пересечения конуса плоскостью является такое положение, при котором плоскость  $\Lambda$  проходит через ось  $i$  конуса (  $\Lambda_1$  совпадает с плоскостью фронтального меридиана).



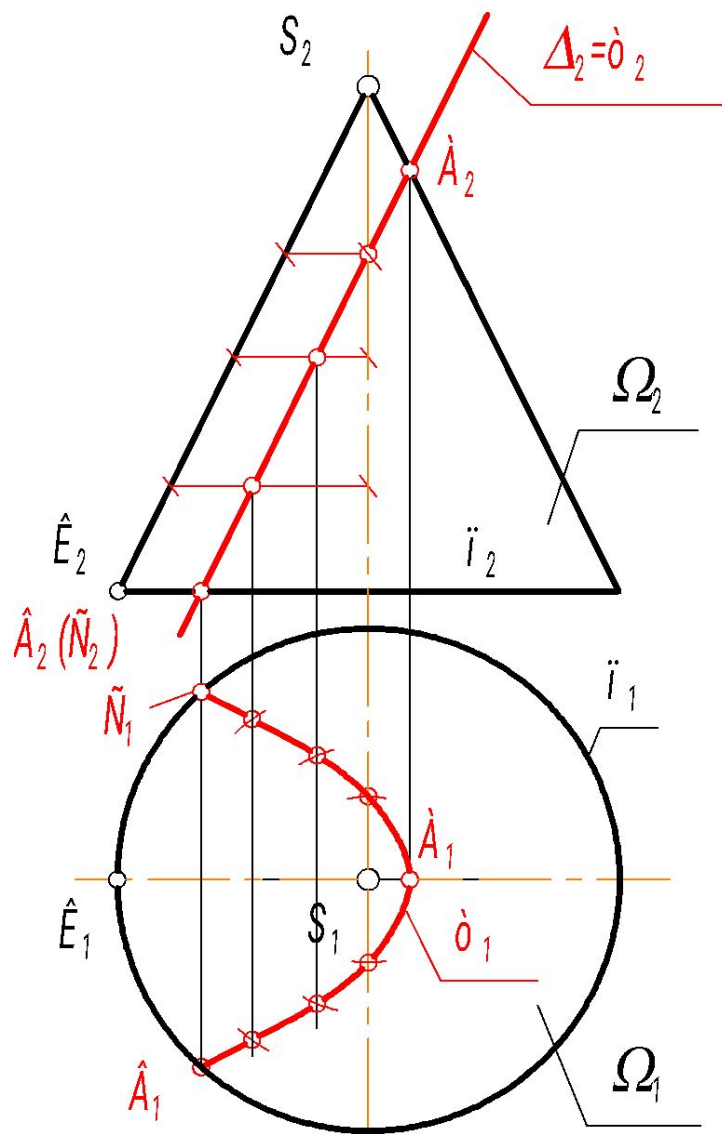
**Окружность** получится в сечении, если плоскость, пересекая конус, параллельна окружности основания  $n$ , а значит, перпендикулярна оси  $i$  конуса.



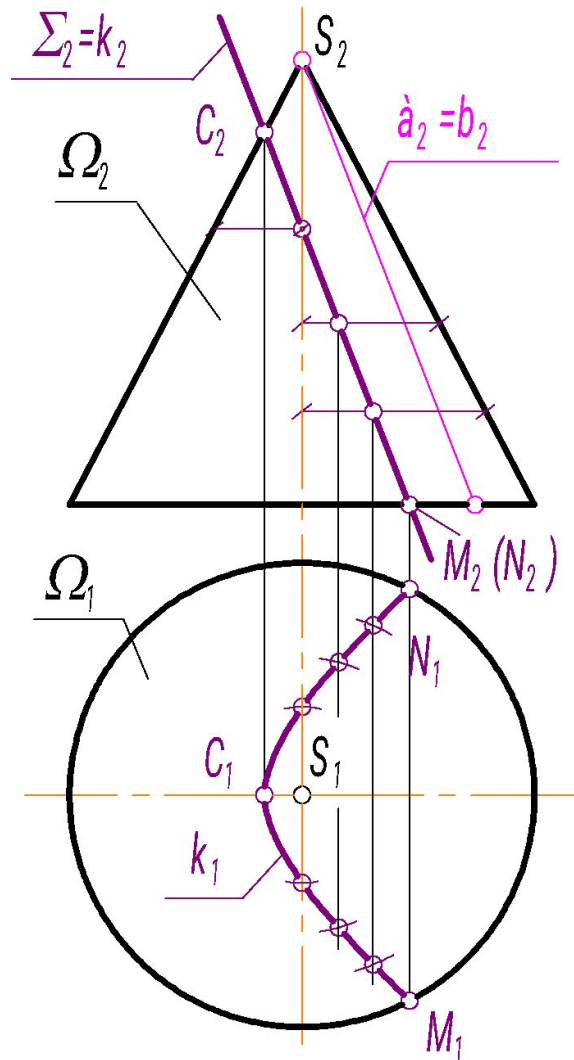
**Эллипс** получится в сечении, если плоскость не перпендикулярна  
 оси конуса и пересекает все его образующие



**Парабола** получится в сечении, если плоскость, пересекая конус, проходит параллельно только одной его образующей



**Гипербола** получится в сечении, если плоскость при пересечении с конусом параллельна одновременно **двум** образующим конуса





Рассмотрим ещё одну задачу на пересечение поверхностей, из которых одна проецирующая, вторая - непроекцирующая.

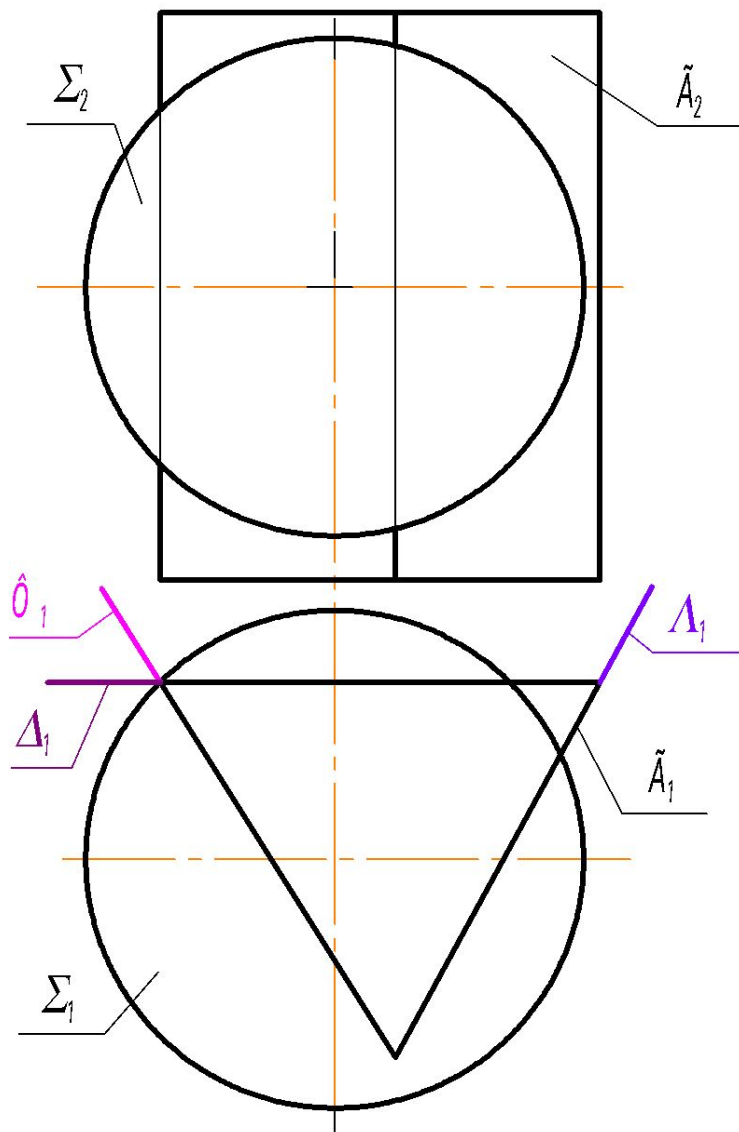
**Задача:** Построить линию пересечения сферы  $\Sigma$  и горизонтально проецирующей призмы  $\Gamma$

# Алгоритм: 2 ГПЗ, 2 алг.

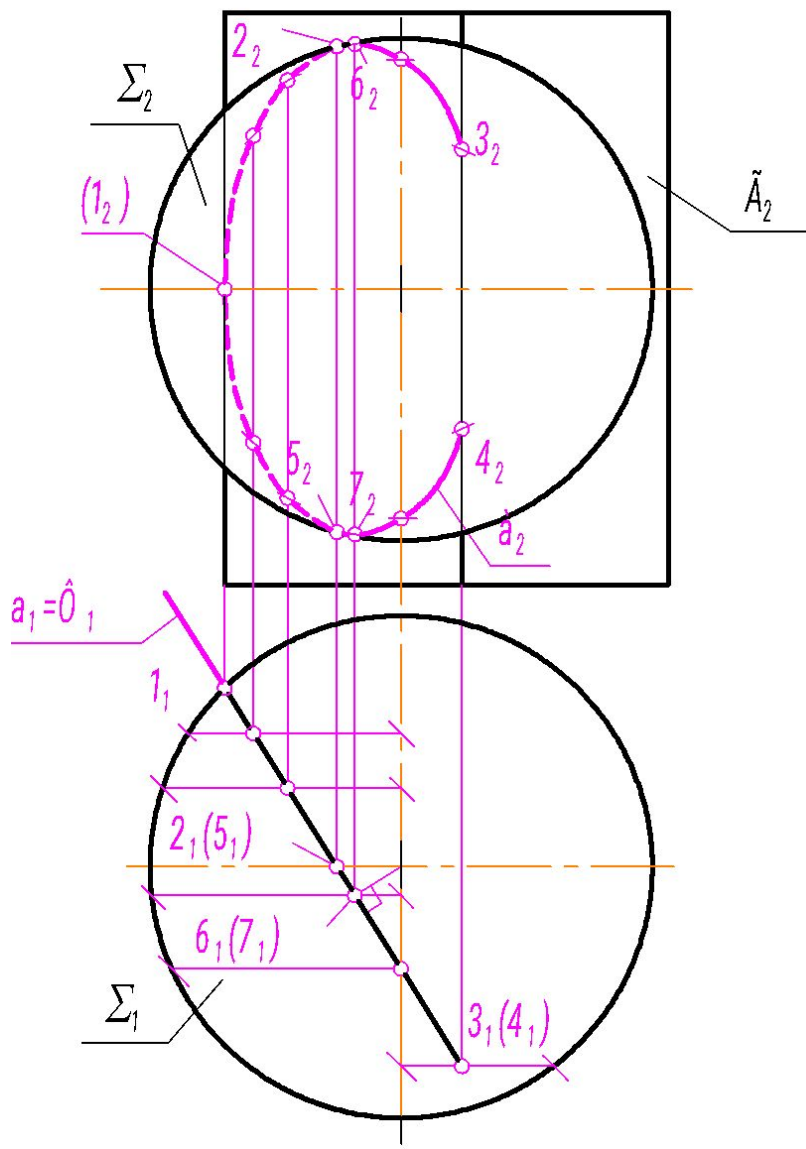
Алгоритм: 2 ГПЗ, 2 алг.

1. Вначале определяем, что должно получиться в результате пересечения. Характер пересечения - частный случай вмятия, с одной общей точкой. Призма - трёхгранная, значит можно рассматривать пересечение сферы тремя отдельными плоскостями:  $\Delta$ ,  $\Phi$  и  $\Lambda$ . Следовательно, линией пересечения является пространственная линия, состоящая из трёх плоских кривых второго порядка: двух дуг эллипсов ( $\Sigma \cap \Phi = a$ ,  $\Sigma \cap \Lambda = b$ ) и одной дуги окружности ( $\Sigma \cap \Delta = c$ ).
2. Поскольку поверхность призмы – горизонтально проецирующая, то горизонтальная линия пересечения совпадает с  $\Gamma_1$ .
3. Фронтальную проекцию линии пересечения сферы с любой из плоскостей, например,  $\Phi$ , строим по принадлежности сфере.  $a \subset \Sigma \Rightarrow a_2 \subset \Sigma_2$ .

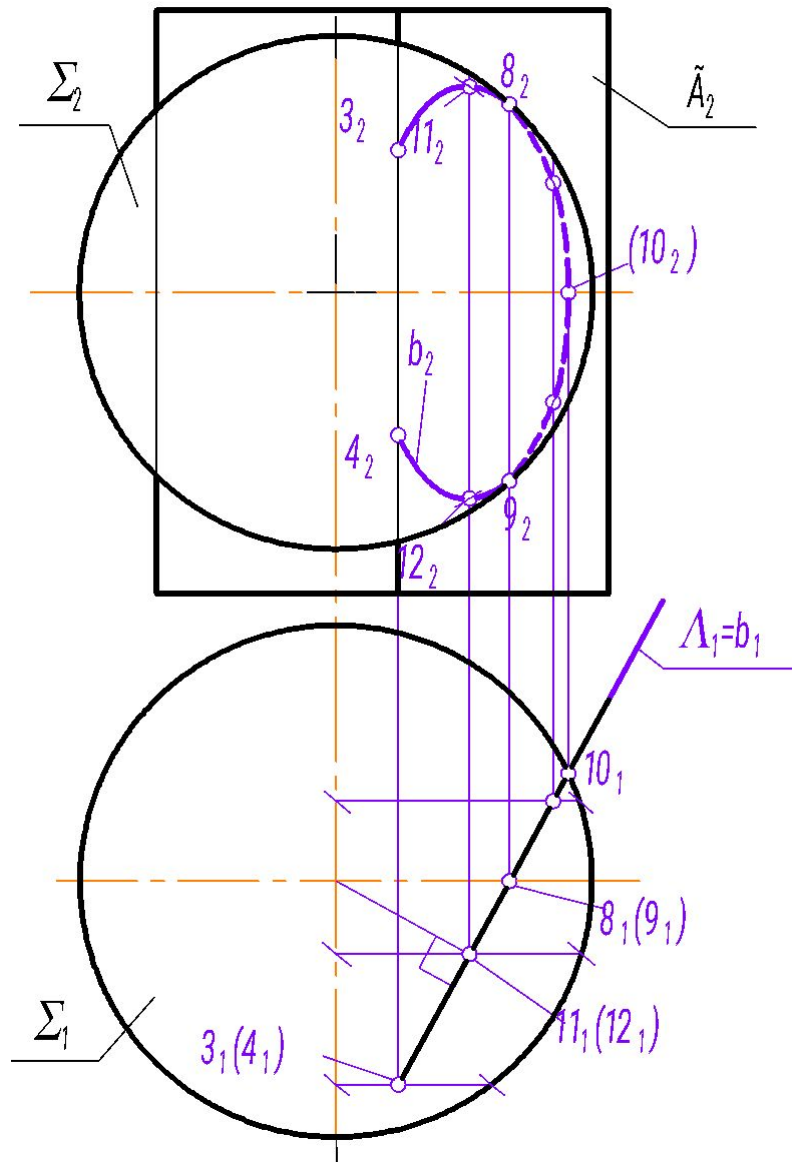
Построения начинаем с характерных точек: 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7.  
Промежуточные точки, находим по принадлежности параллелям  
сферы. Определяем видимости.



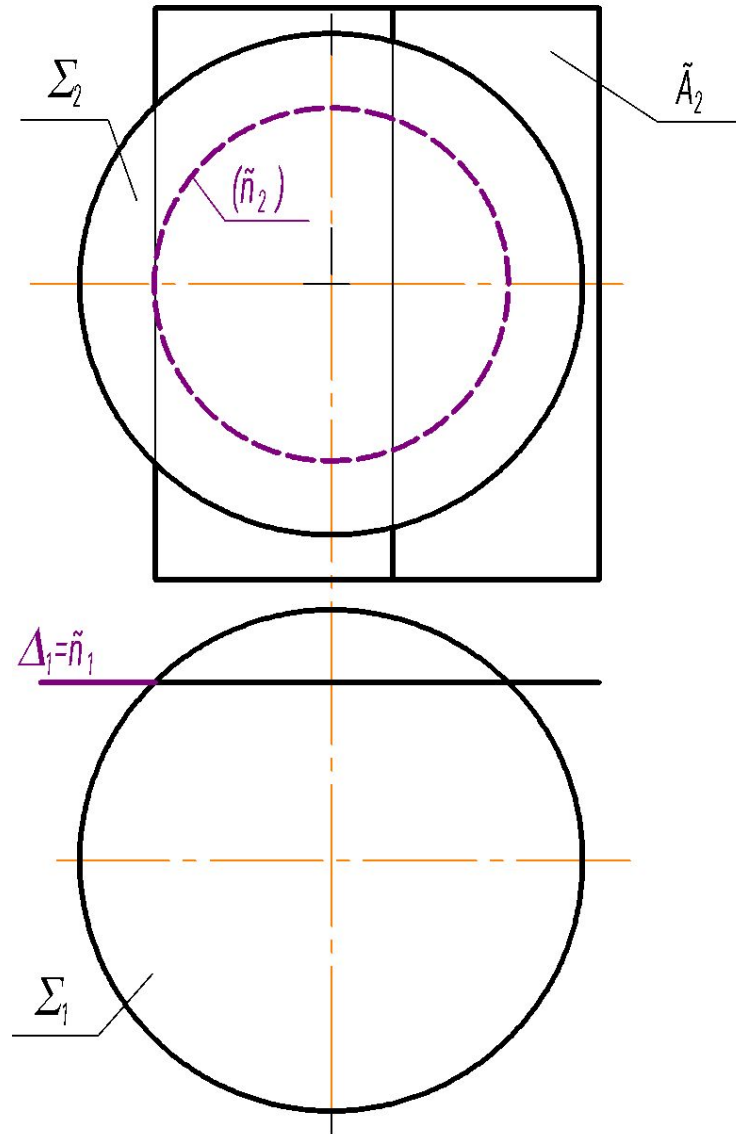
Построения начинаем с характерных точек: 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7.  
Промежуточные точки, находим по принадлежности параллелям  
сферы. Определяем видимости.



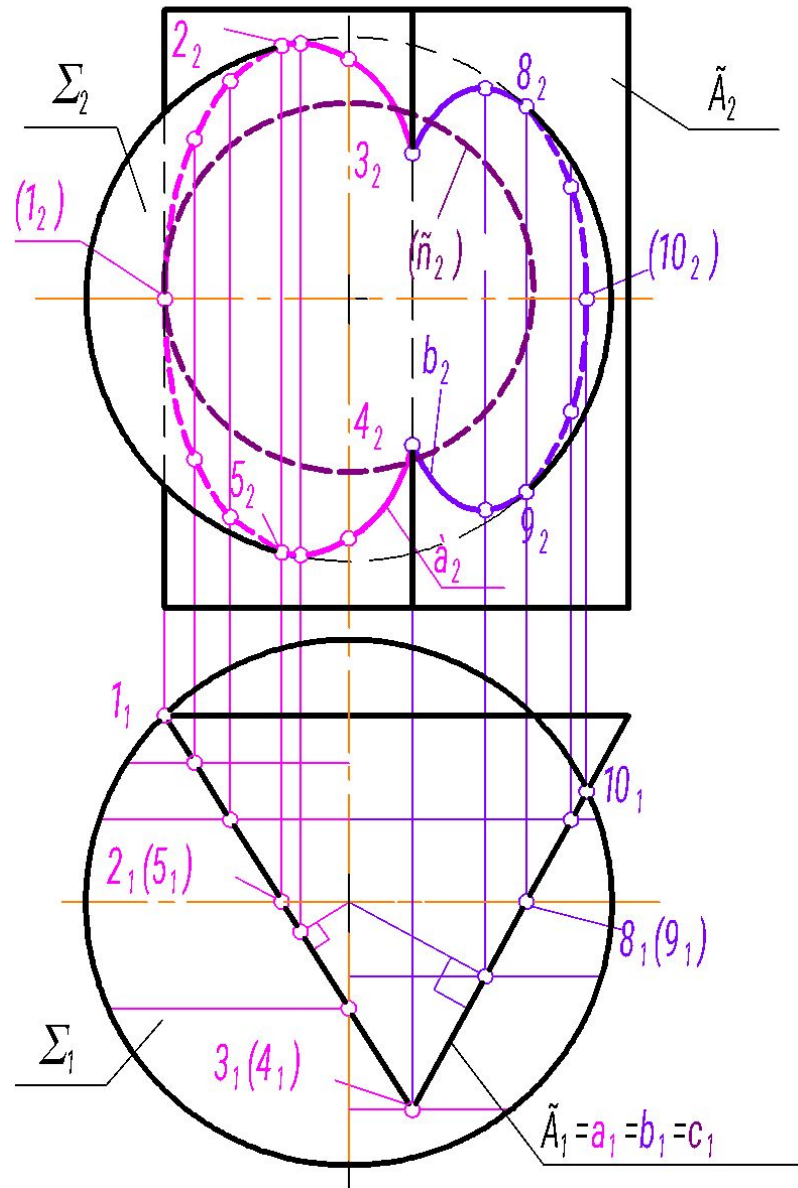
4. Аналогично строим линию пересечения сферы с плоскостью  $\Lambda$  ( $b \subset \Sigma \Rightarrow b_2 \subset \Sigma_2$ ).



Результат пересечения сферы  $\Sigma$  с плоскостью  $\Delta$  - окружность с которая расположена за плоскостью фронтального меридиана, следовательно,  $c_2 \subset \Sigma_2$  - невидимая.



Общий результат решения задачи с учётом видимости  
поверхностей:



**Алгоритм:  $\Sigma \cap \Gamma = a, b, c.$**

**$\Gamma \perp \perp \Pi_1.$  2 ГПЗ, 2 алгоритм.**

**1.  $\Gamma \perp \perp \Pi_1 \Rightarrow a_1, b_1, c_1 = \Gamma_1.$**

**2.  $a_2, b_2, c_2 \subset \Sigma.$**



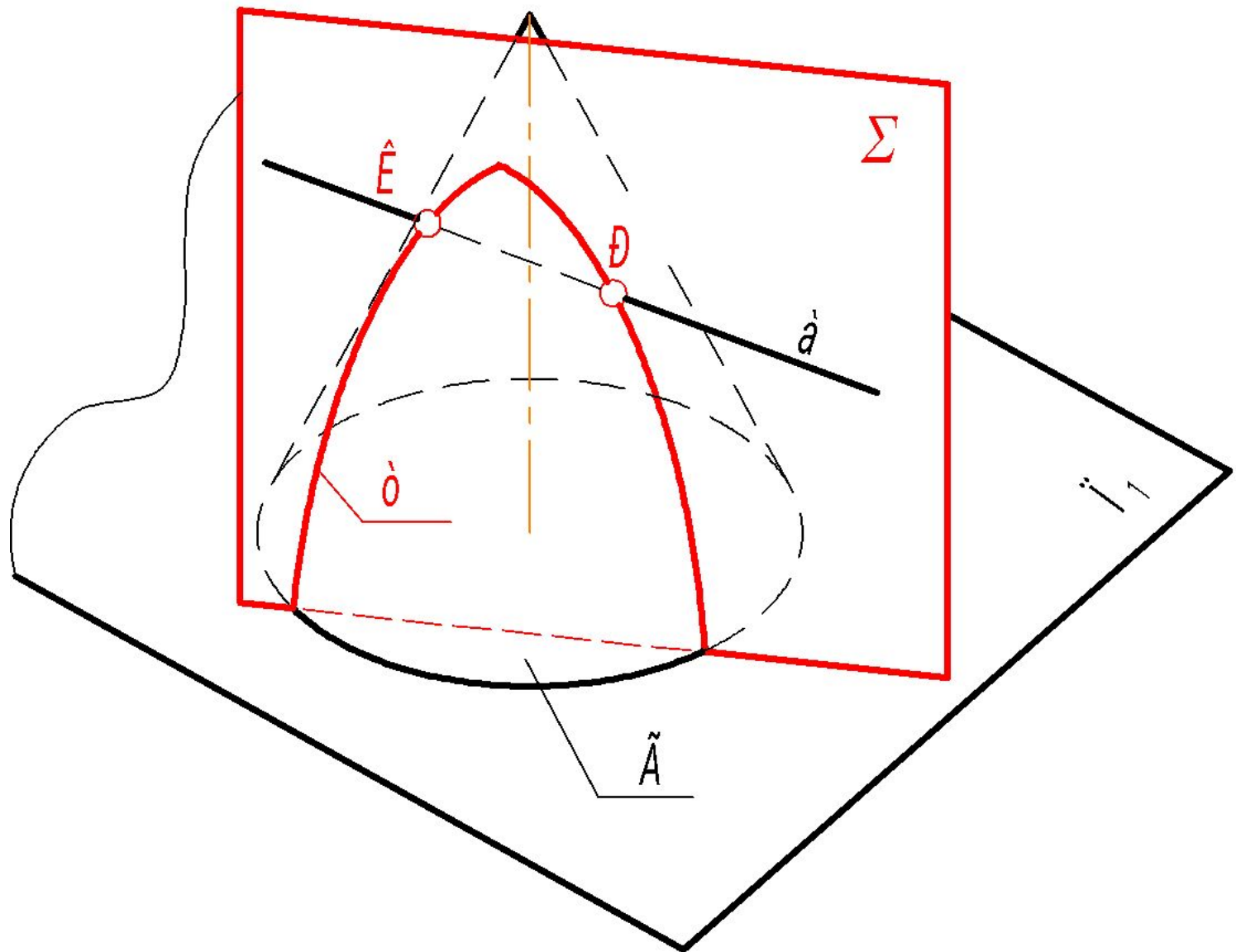
**Решение задач в случае, когда обе  
пересекающиеся фигуры -  
непроецирующие.**

**3 алгоритм**

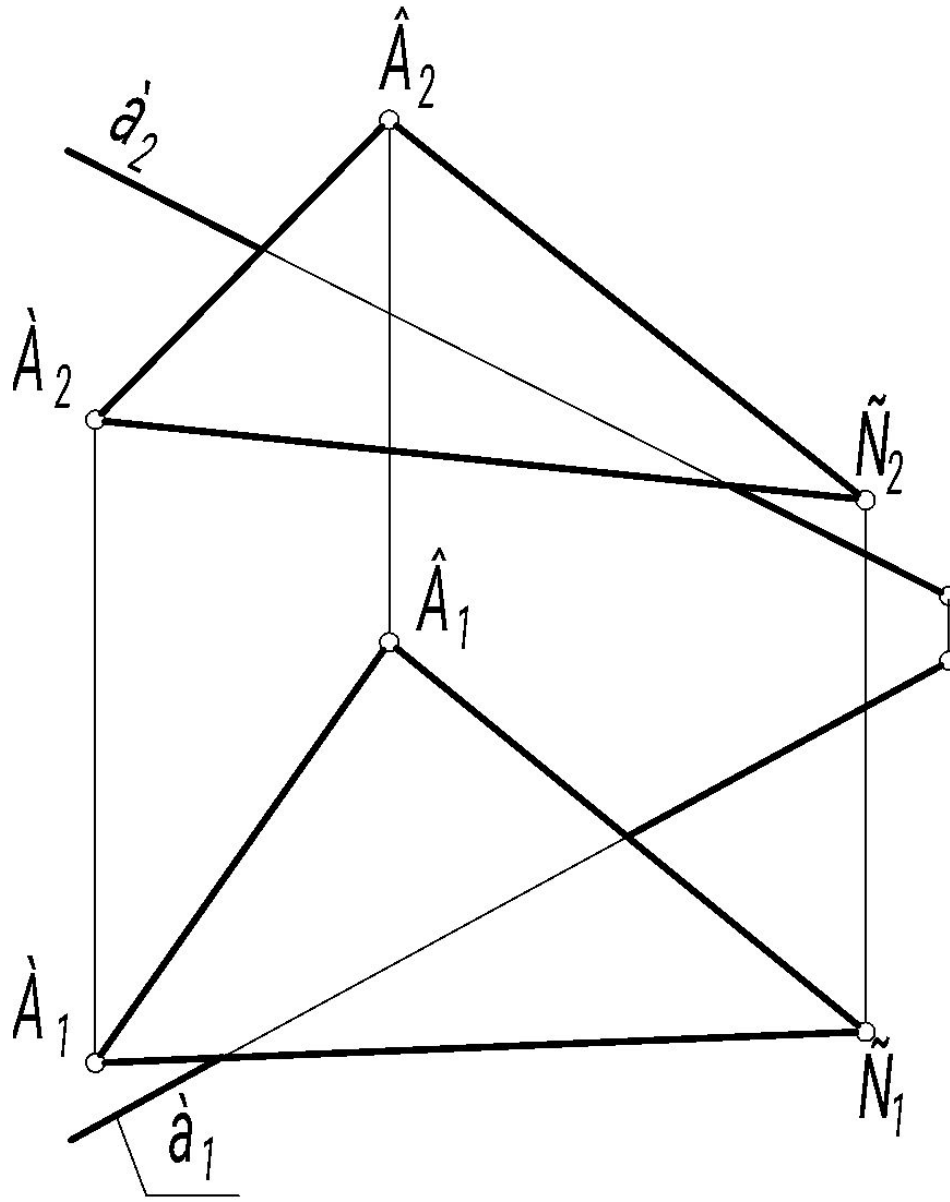
В данном случае задача усложняется тем, что на чертеже нет **главной проекции** ни у одной из пересекающихся фигур. Поэтому для решения таких задач специально вводят **вспомогательную секущую поверхность-посредник**, которая пересекает обе фигуры, выявляя общие точки.

Эта **поверхность-посредник** может быть **проецирующей**, и тогда решение задачи можно свести ко **2 алгоритму**, или **непроецирующей** (например, сфера - посредник). Решение **первой и второй ГПЗ** рассмотрим отдельно.

# Решение 1ГПЗ

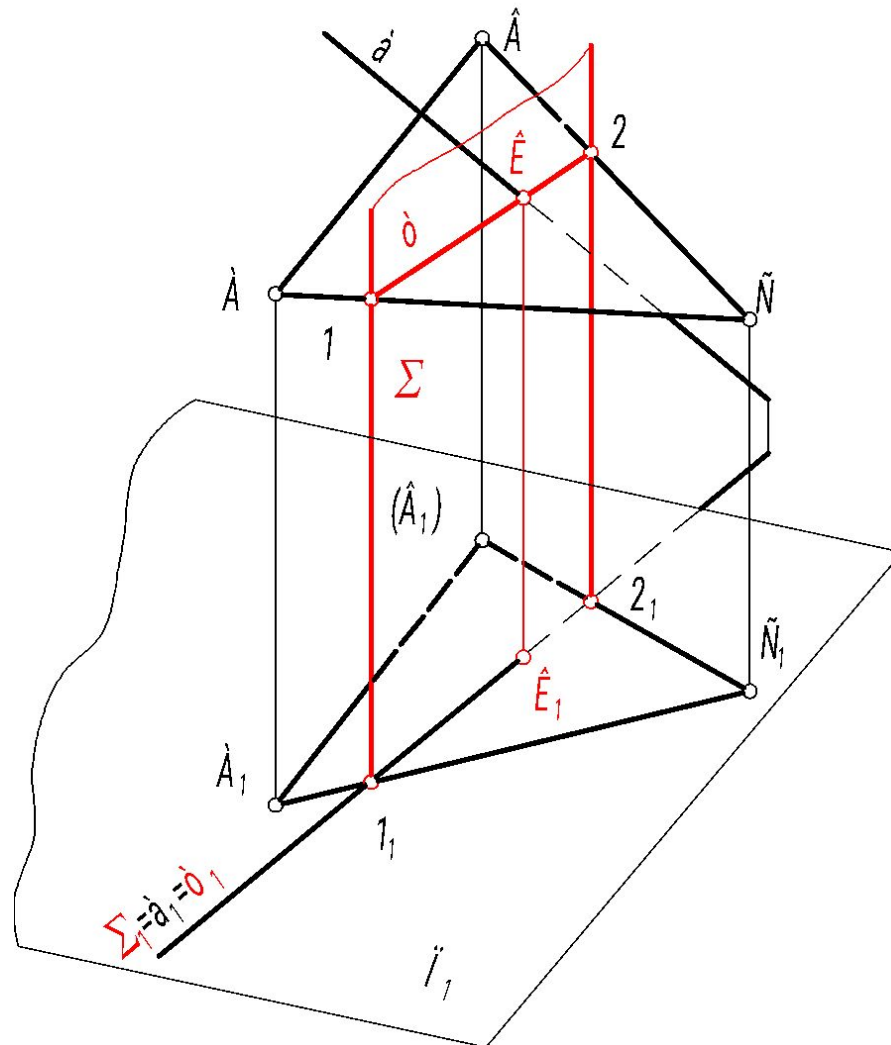


**Задача:** Найти точку пересечения плоскости  $\Gamma(ABC)$  с прямой  $a$ . Определить видимость прямой

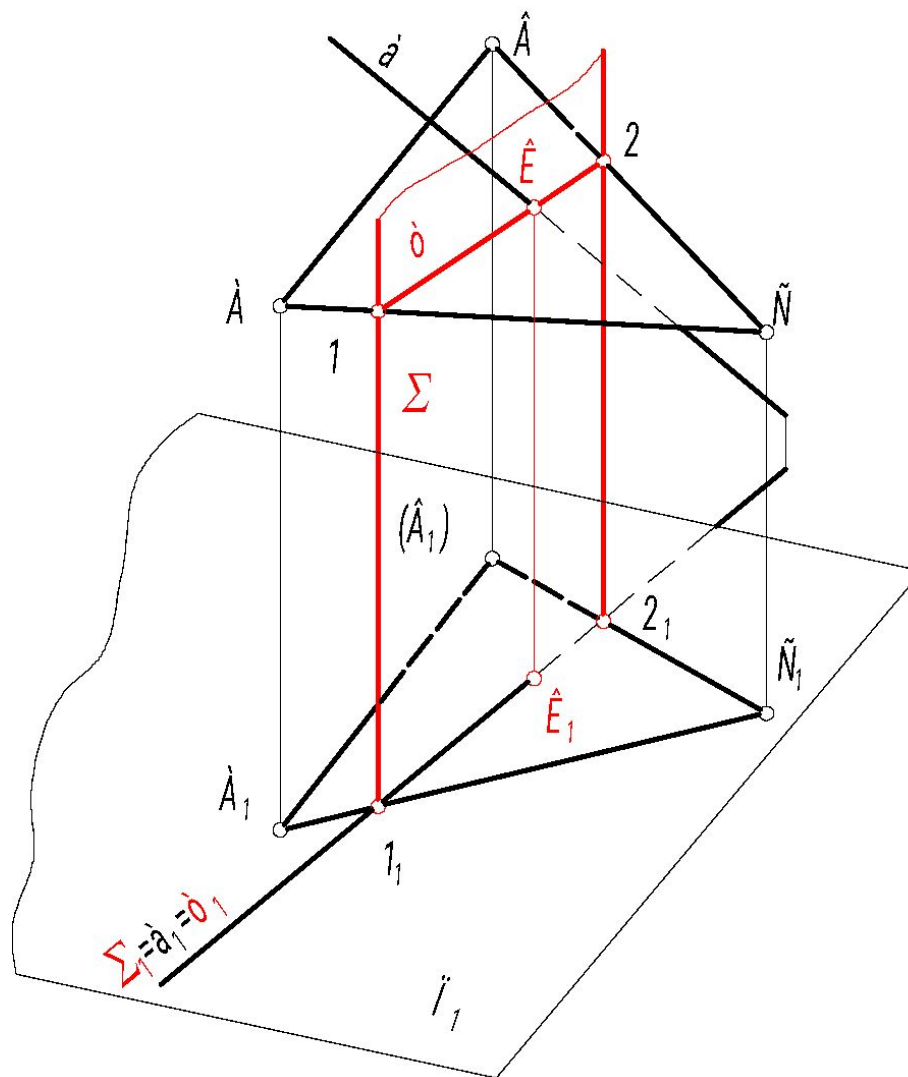


1 **Алгоритм:** Возьмём **плоскость-посредник**  $\Sigma$  так, чтобы она включала в себя прямую  $a$  и была бы проецирующей, например, относительно  $\Pi_1$ . Тогда  $\Sigma_1$

совпадёт с  $a_1$

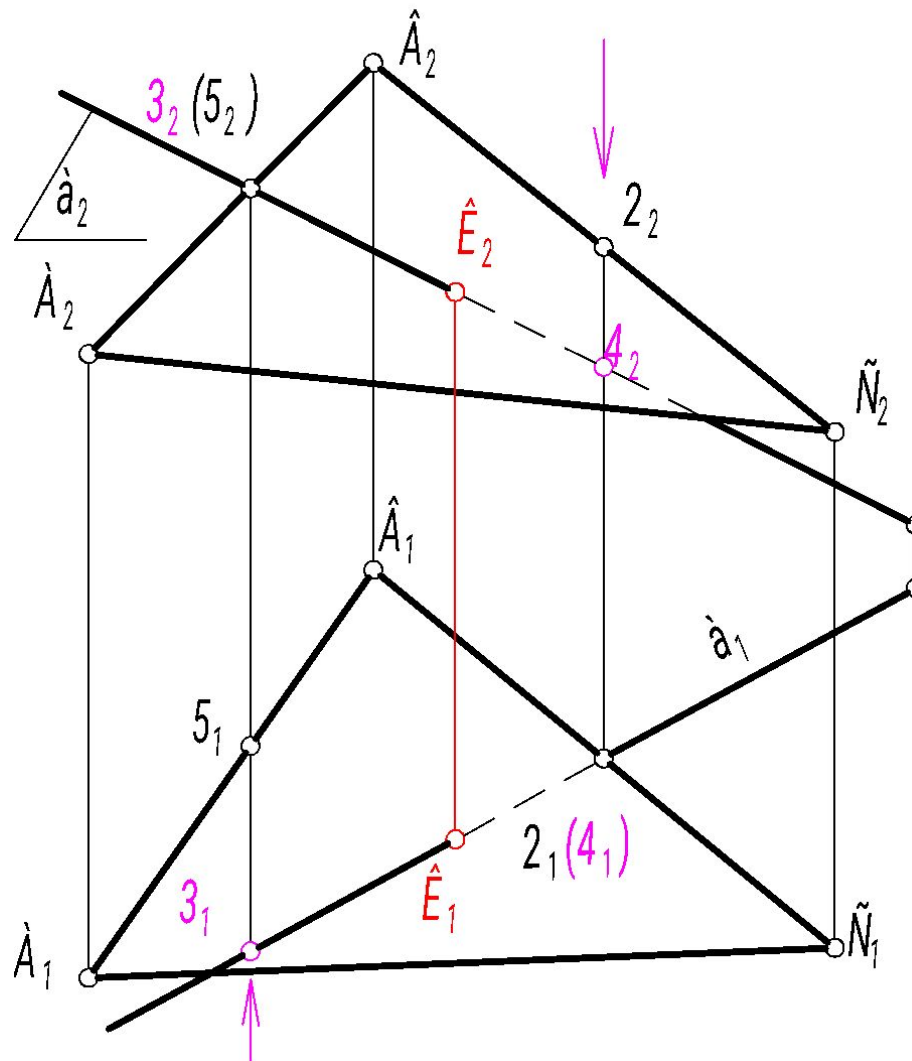


2. Пересекаем проецирующую плоскость  $\Sigma$  с плоскостью общего положения  $ABC$ , результатом будет прямая  $m$ . Задачу решаем по **2 алгоритму**:  $m_1$  совпадает с  $\Sigma_1$ ,  $m_2$  находим по принадлежности плоскости  $ABC$ .  $m = 12 \Rightarrow m_2 = 1_2 2_2$ .



3.  $m_2$ , пересекаясь с  $a_2$ , даёт нам точку  $K_2 \Rightarrow K_1$ .

4. Видимость прямой  $a$  определяем методом **конкурирующих точек**



Выполним краткую алгоритмическую запись решения задачи:

$$\Gamma(ABC) \cap a = K.$$

1 ГПЗ, 3 алгоритм.

*1.  $\Sigma$  - плоскость-посредник,*

$$\Sigma \supset a, \Sigma \perp\!\!\!\perp \Pi_1 \Rightarrow \Sigma_1 = a_1;$$

*2.  $\Sigma \cap \Gamma = m$ . 2 ГПЗ, 2 алгоритм.*

$$\Sigma \perp\!\!\!\perp \Pi_1 \Rightarrow m_1 = \Sigma_1; m_2 \subset \Gamma$$

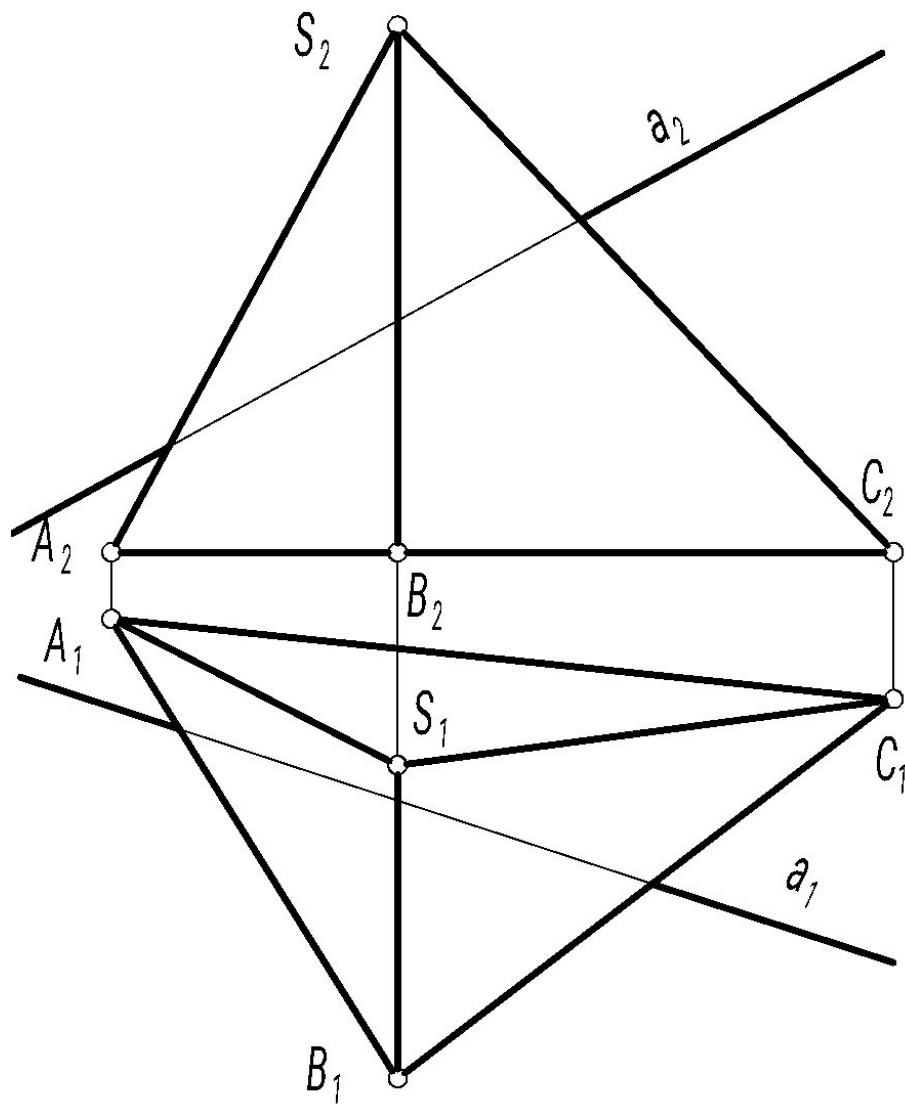
$$m_2 \cap a_2 = K_2 \Rightarrow K_1.$$



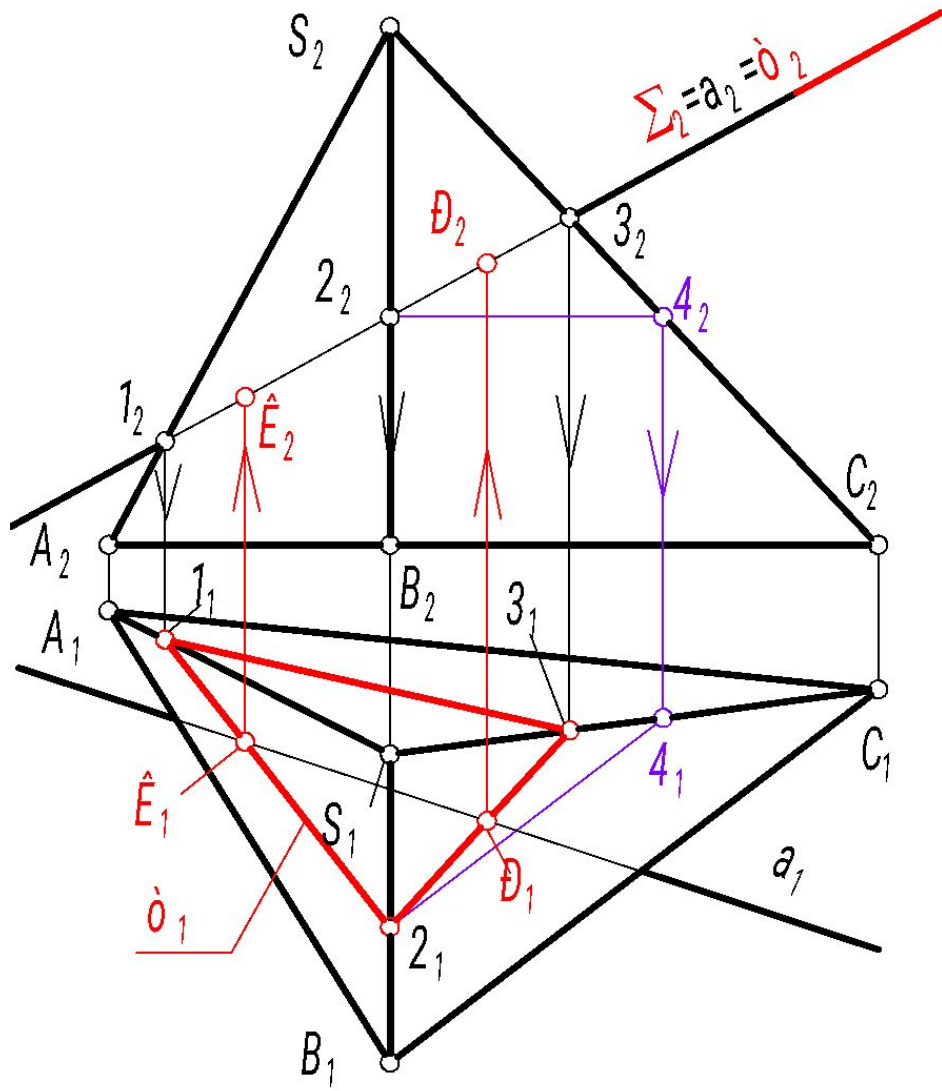
Такой алгоритм решения приемлем для нахождения точек пересечения любой поверхности с прямой линией. Разница заключается в форме линии  $m$ , которая является результатом пересечения **плоскости-посредника** с заданной поверхностью и зависит от вида поверхности.

В рассмотренном примере  $m$  - это прямая линия. Если вместо плоскости  $\Gamma(ABC)$  возьмём, например, **сферу**, то линия  $m$  будет являться **окружностью**, которая может проецироваться на какую-либо плоскость проекций в виде **эллипса**, если с прямой пересекается **многогранник**, то  $m$  - это **плоский многоугольник** и т.д.

**Задача:** Найти точки пересечения пирамиды  $\Gamma(SABC)$  с прямой  $a$ .  
Определить видимость прямой.



1. Через прямую  $a$  проведём плоскость-посредник  $\Sigma$ , проецирующую относительно  $\Pi_2$ .  $\Sigma_2 = a_2$





# Алгоритм решения:

$\Gamma(SABC) \cap a = K, P$ . 1 ГПЗ, 3 алгоритм.

1.  $\Sigma$  - плоскость-посредник,

$$\Sigma \supset a, \Sigma \perp \perp \Pi_2 \Rightarrow \Sigma_2 = a_2$$

2.  $\Sigma \cap \Gamma = m(123)$ . 2 ГПЗ, 2 алг.

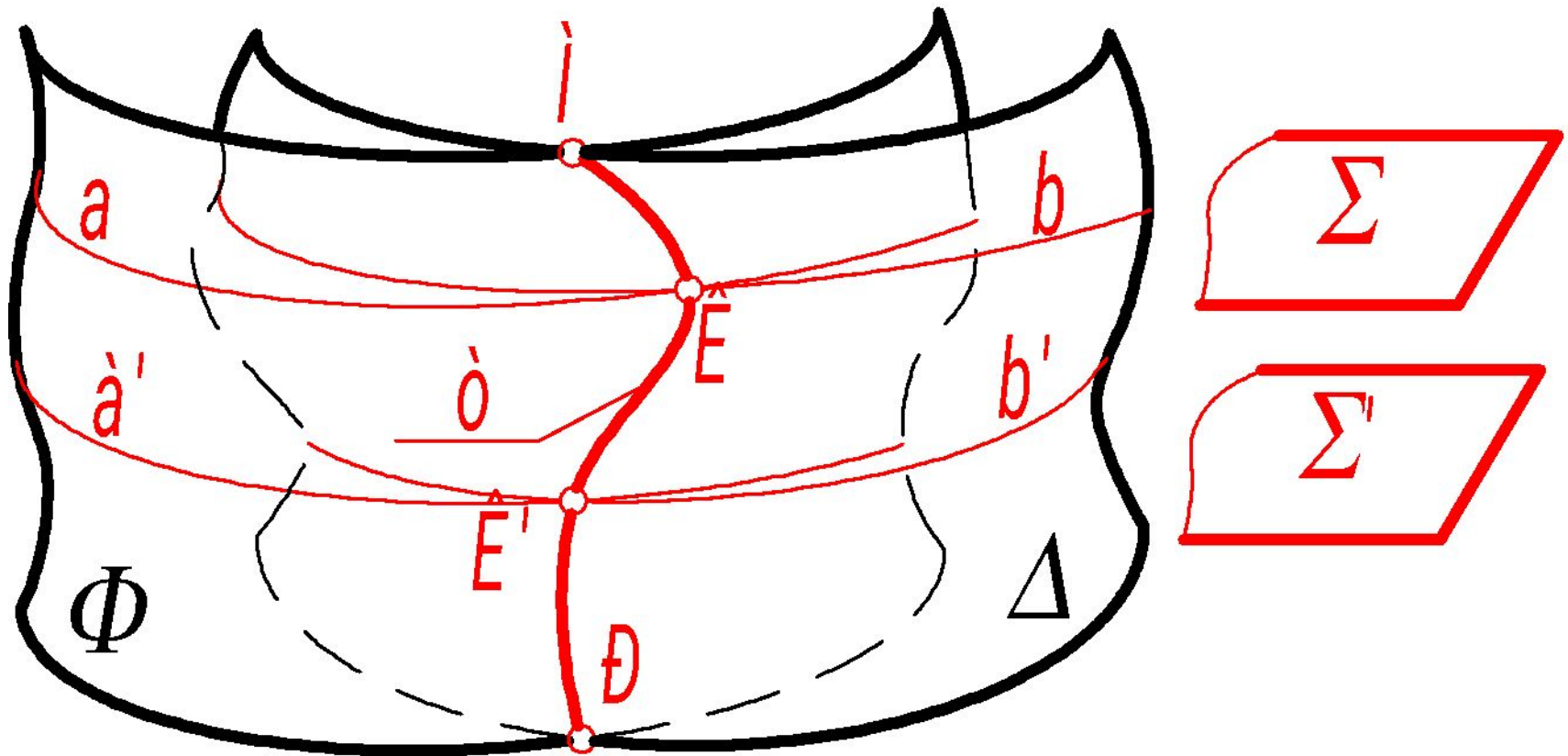
$$\Sigma \perp \perp \Pi_2 \Rightarrow m_2(1_2, 2_2, 3_2) = \Sigma_2;$$

$$m_1(1_1, 2_1, 3_1) \subset \Gamma$$

3.  $m_1(1_1, 2_1, 3_1) \cap a_1 = K_1, P_1 \Rightarrow K_2, P_2$ .

# Решение 2ГПЗ (в случае пересечения непроецирующих фигур)

Рассмотрим алгоритм решения на пространственной модели

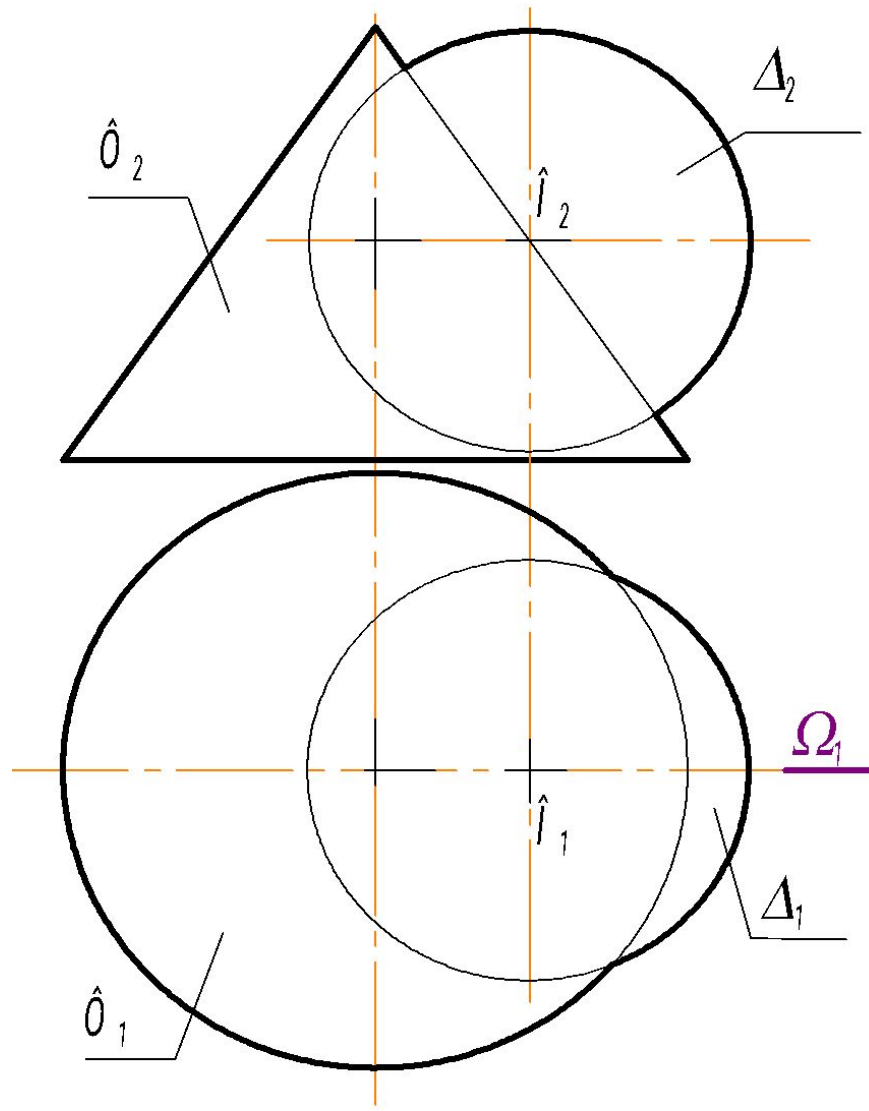


# Алгоритм решения

1.  $\Phi \cap \Delta = m$ ; 2ГПЗ, 3 алгоритм .
2. Отмечаем очевидные точки пересечения -  $M$  и  $P$ .
3. Вводим плоскость-посредник  $\Sigma$  (как правило - проецирующую.)
4.  $\Sigma \cap \Phi = a$ ;  $\Sigma \cap \Delta = b$ ;
5.  $a \cap b = K$ .
6. Для построения линии  $m$  нужно найти такое количество точек, которое определяет данную линию. Для этого вводим несколько плоскостей-посредников.
7. Определяем видимость линии пересечения  $m$  и поверхностей.

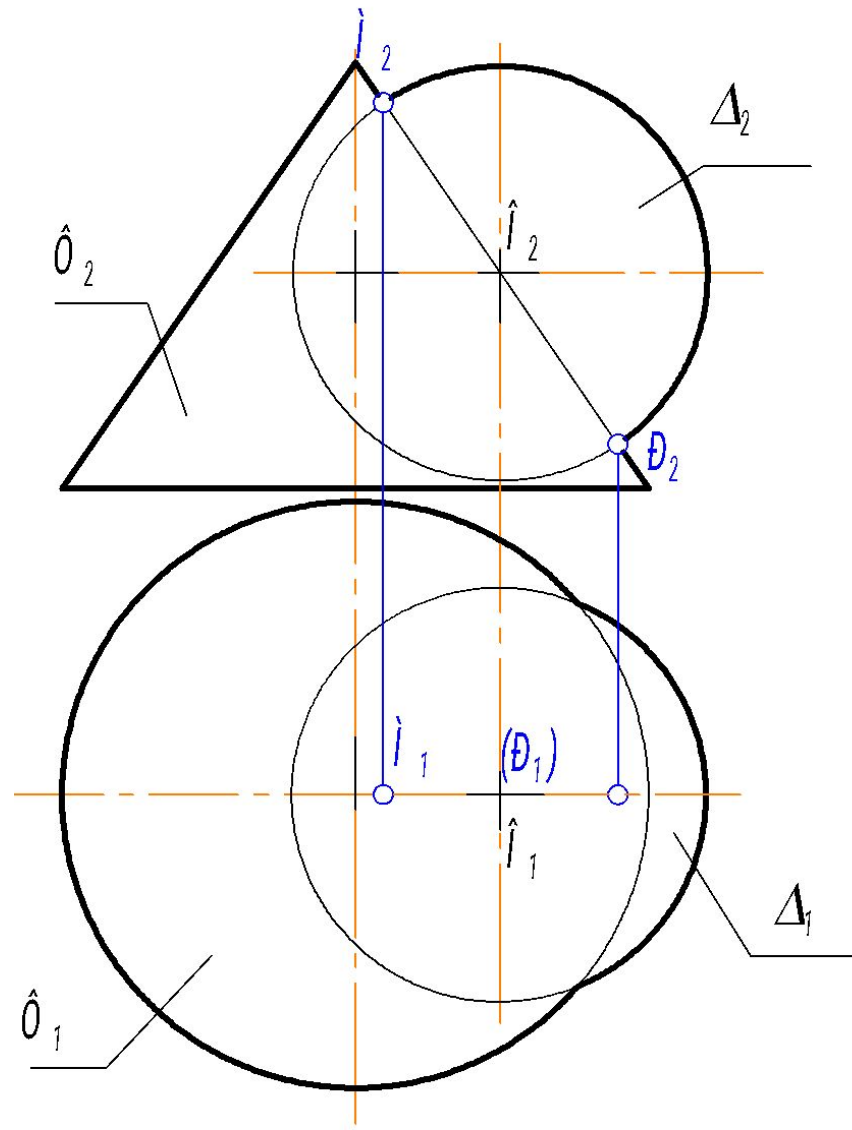
# Задача:

Построить линию пересечения конуса  $\Phi$  со сферой  $\Delta$

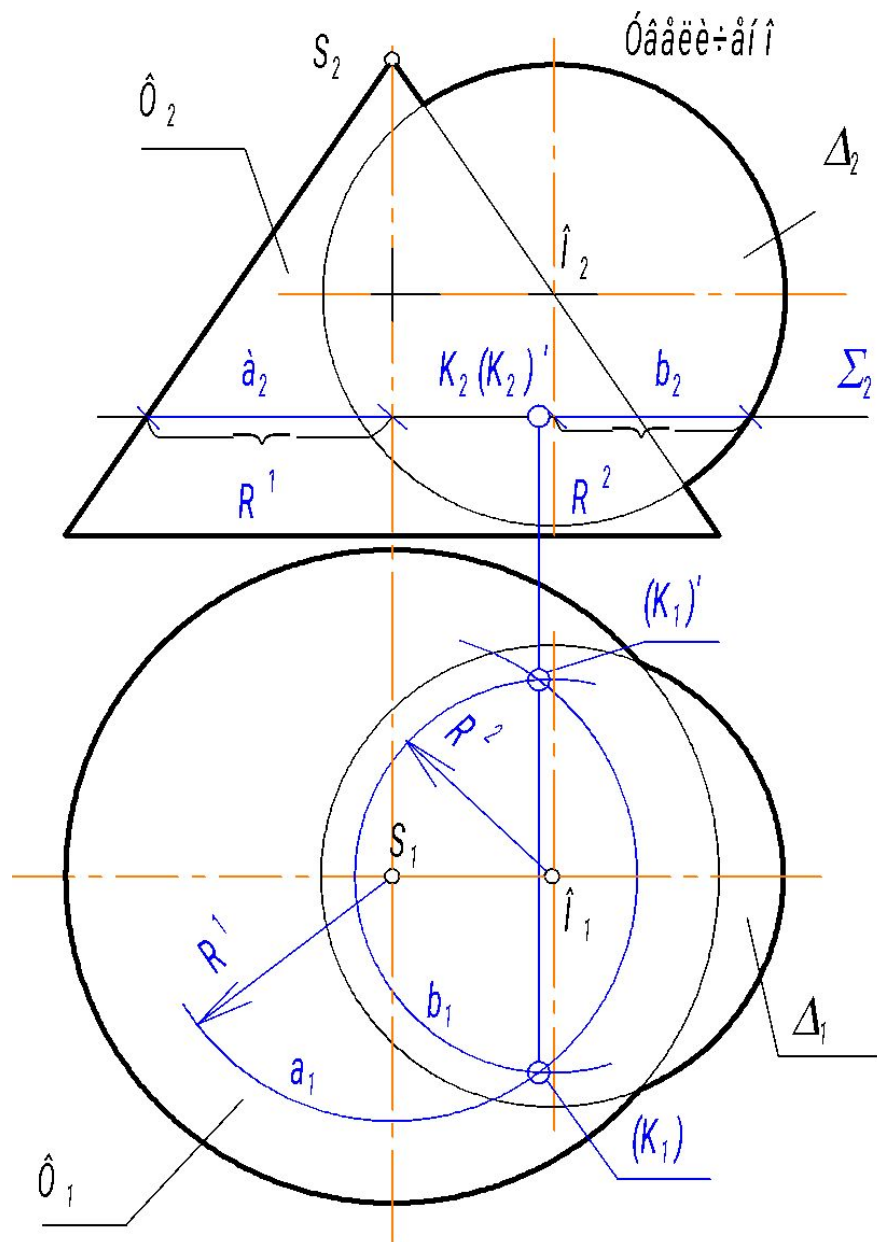




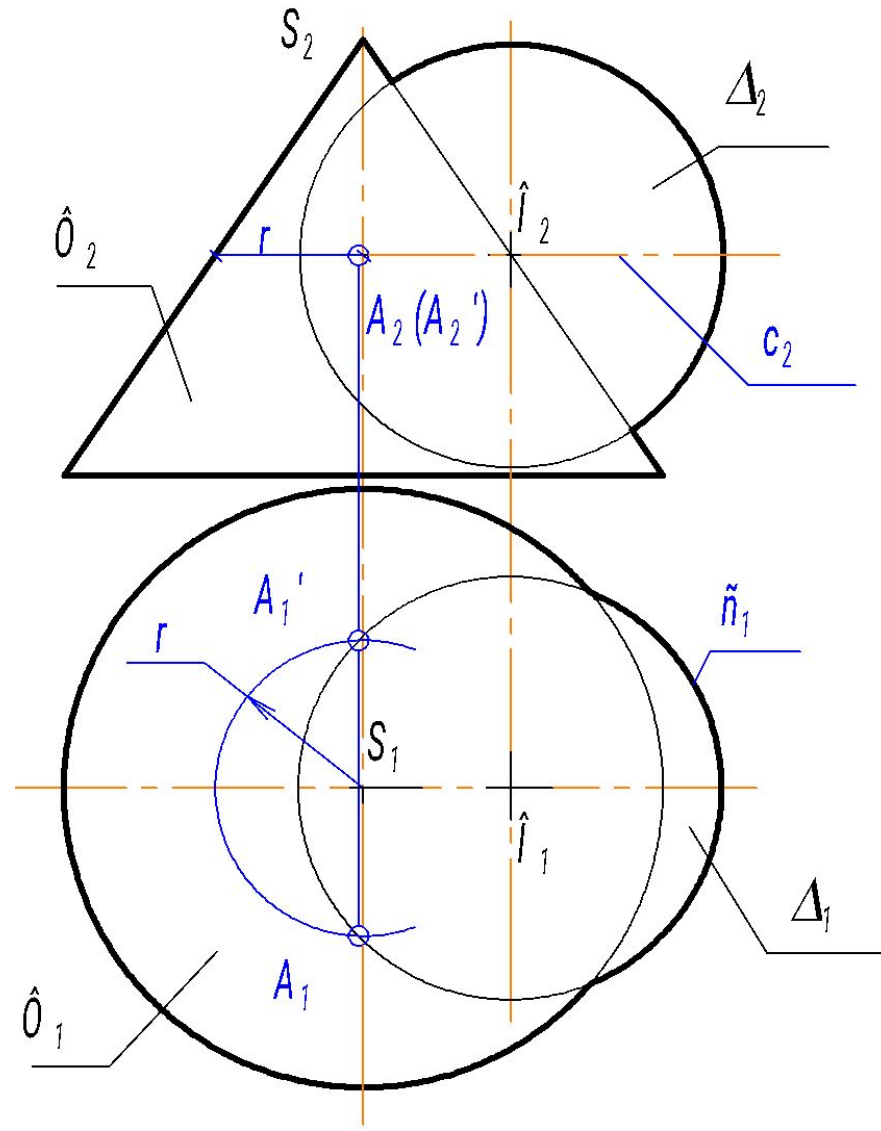
Построения начинаем с характерных точек, не требующих дополнительных построений для их нахождения.



3. Все остальные точки находим одинаково: задаём плоскость-посредник  $\Sigma$ .

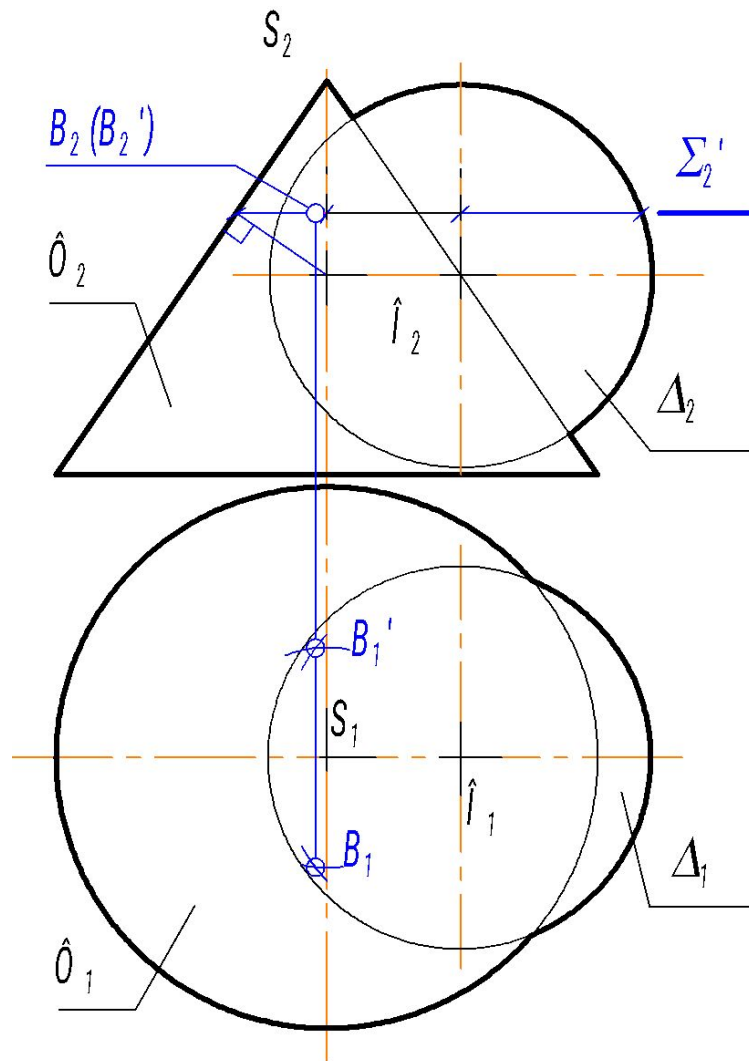


4. Видимость горизонтальной проекции линии пересечения определяют точки  $A$  и  $A'$ , лежащие в плоскости экватора с сферы. На  $\Pi_1$  они принадлежат окружности  $c_1$ .

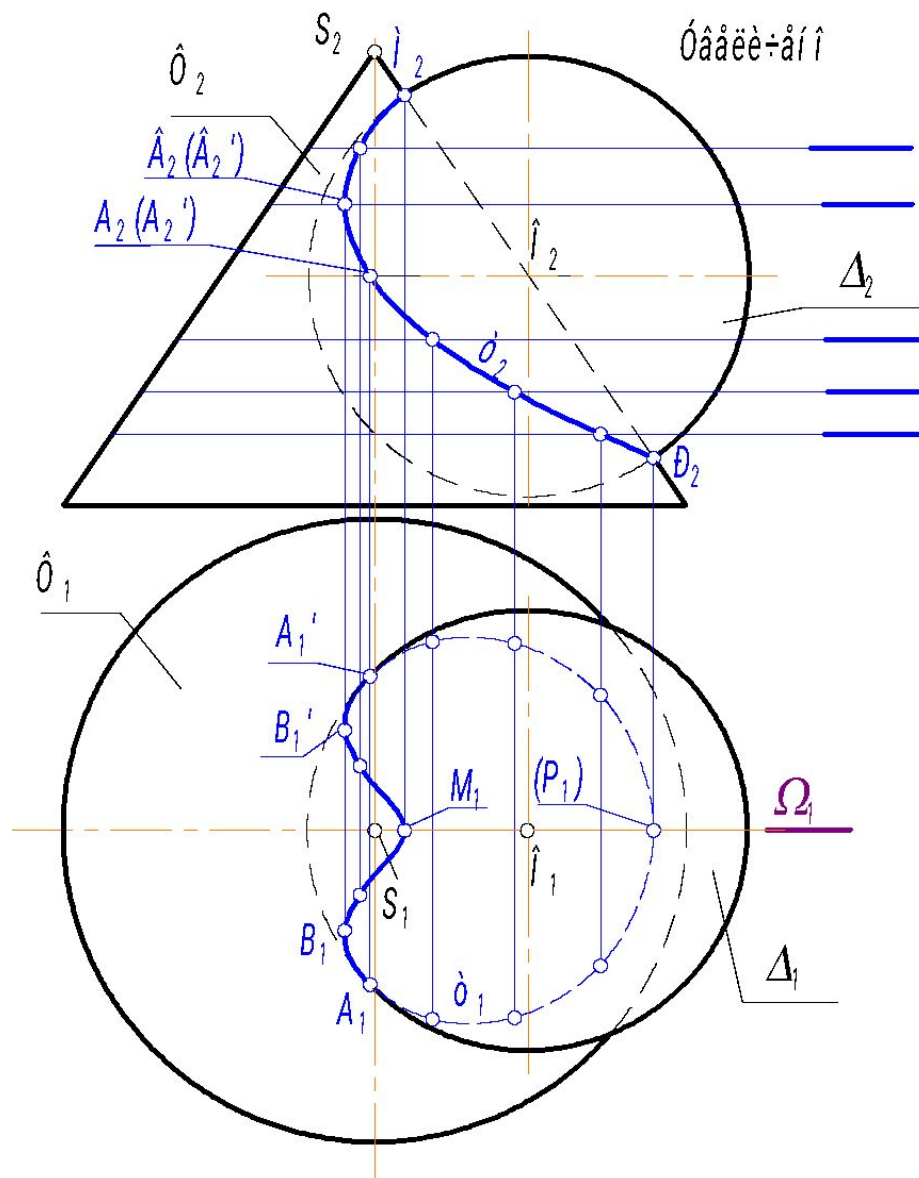


5. Крайние левые точки  $B$  и  $B'$  находим в плоскости  $\Sigma'$ , проходящей через точку встречи левой очерковой образующей конуса с перпендикуляром, проведённым из точки пересечения оси конуса с

плоскостью экватора сферы



Конечный результат построений с учётом видимости линии пересечения и самих поверхностей приведен на рис.



# Алгоритмическая запись решения:

$\Phi \cap \Delta = m$ . 2ГПЗ, 3 алгоритм .

1. Точки  $M$  и  $P \in \Omega \Rightarrow M_2; P_2 \Rightarrow M_1; P_1$ .

2.  $\Sigma$  - плоскость-посредник;  $\Sigma \parallel \Pi_1$ ,

3.  $\Sigma \cap \Phi = a \Rightarrow a_1; \Sigma \cap \Delta = b \Rightarrow b_1; b_1 \cap a_1 = K_1; K_1' \Rightarrow K_2; K_2'$ .

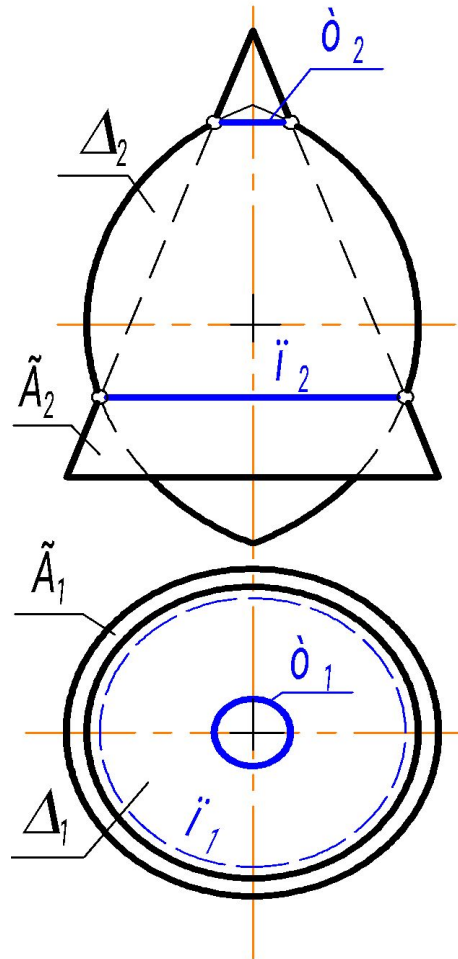
4. Аналогично строим остальные точки:  $m_1 \Rightarrow m_2$ .

5. Видимость  $m$  относительно  $\Pi_1$ : точки  $A, A' \in c$ .

# **Частные случаи пересечения поверхностей вращения второго порядка**

## **Пересечение соосных поверхностей вращения**

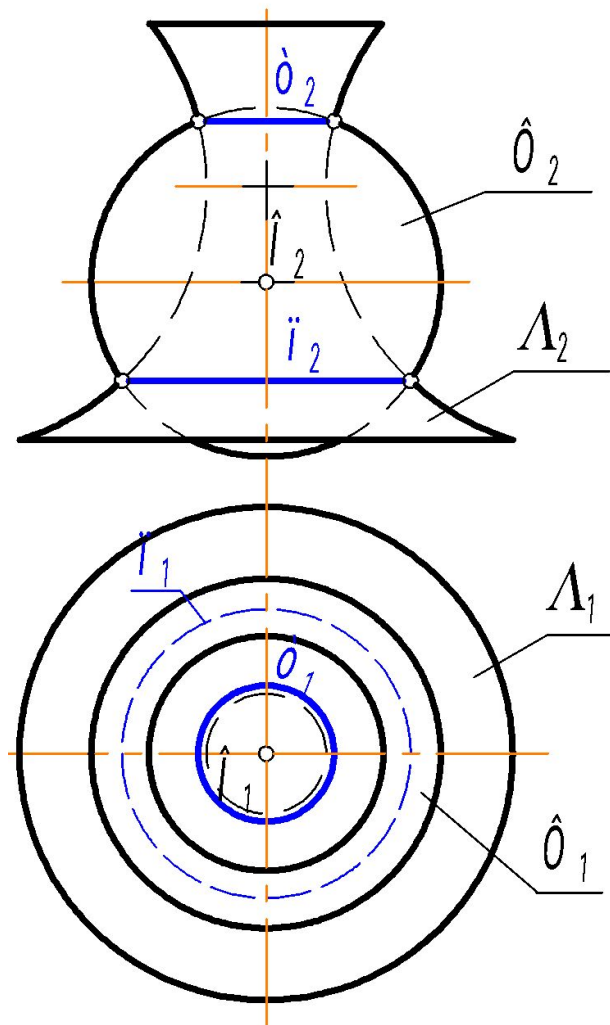
Две соосные поверхности вращения пересекаются по окружностям, плоскости которых перпендикулярны оси вращения:  $\Gamma \cap \Delta = m; n$  - окружности





Если центр сферы находится на оси поверхности вращения, то сфера пересечёт эту поверхность по окружностям, плоскости которых перпендикулярны оси вращения:

$$\Phi \cap \Lambda = m; n - \text{окружности} .$$



# Теорема Монжа

- Если две поверхности вращения второго порядка описаны около третьей поверхности вращения второго порядка, или вписаны в неё, то линия их пересечения распадается на две плоские кривые второго порядка. Причём, плоскости кривых проходят через прямую, соединяющую точки двойного соприкосновения.

Теорема Монжа проиллюстрирована пересечением двух конусов  $\Sigma$  и  $\Gamma$ , в которые вписана сфера  $\Phi$ .

