

# Линейная алгебра

Лекция 2

Определители

# План лекции

- **Определитель 2-го порядка.**
- **Определитель  $n$ -го порядка.**
- **Свойства определителя.**
- **Основные методы вычисления определителя:**

*метод приведения к треугольному виду;*

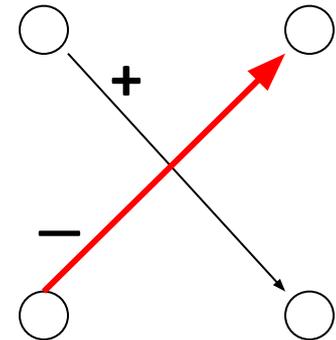
*метод понижения порядка.*

# Определитель 2-го порядка

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$$

Определителем 2-го порядка, соответствующим матрице  $A$  (определителем матрицы  $A$ ), называется число

$$\det A = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}$$



# Примеры вычисления определителя 2-го порядка

$$1) \quad \begin{vmatrix} -3 & 2 \\ 6 & -5 \end{vmatrix} = (-3) \cdot (-5) - 6 \cdot 2 = 3$$

$$2) \quad \begin{vmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{vmatrix} = \cos^2 \alpha - (-\sin^2 \alpha) = 1$$

## Определитель n-го порядка

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

Определителем n-го порядка, соответствующим матрице  $A$ , называется число  $\det A$ , равное сумме всех произведений элементов матрицы, взятых по одному из каждого столбца и каждой строки и снабженных знаком «+» или «-» по определенному правилу – «правилу знаков», которое состоит в следующем:

# Определитель n-го порядка. Правило знаков

$$\det(A) = \sum_{s=(j_1, j_2, \dots, j_n)} (-1)^{t(s)} a_{1, j_1} a_{2, j_2} \dots a_{n, j_n}$$

Число  $t(s)$  равно числу транспозиций, которое нужно сделать, чтобы перейти от основной перестановки  $(1, 2, \dots, n)$  к перестановке  $s = (j_1, j_2, \dots, j_n)$ .

## Пример.

Произведение  $a_{2,5} a_{4,4} a_{1,3} a_{5,2} a_{3,1}$  ВХОДИТ В определитель 5-го порядка со знаком «+», т.к.

$$s = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 3 & 5 & 1 & 4 & 2 \end{pmatrix}, \quad t(s) = 2$$

## Свойства определителя

1. Умножение некоторой строки (столбца) матрицы определителя на некий коэффициент равносильно умножению самого определителя на этот коэффициент.

*Если все элементы некоторой строки (столбца) содержат общий множитель, то его можно вынести за знак определителя).*

$$\begin{vmatrix} \lambda a_{11} & \lambda a_{12} & \dots & \lambda a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nm} \end{vmatrix} = \lambda \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nm} \end{vmatrix}$$

## Свойства определителя

2. Если все элементы некоторой строки (столбца) матрицы равны нулю, то и определитель равен нулю.
3. При перестановке двух строк (столбцов) между собой величина определителя меняет лишь знак.
4. Определитель не меняется при транспонировании (свойство равноправности строк и столбцов матрицы).
5. Определитель с двумя одинаковыми строками (столбцами) равен нулю.
6. Определитель с двумя пропорциональными строками (столбцами) равен нулю.

## Свойства определителя

7. Если к некоторой строке (столбцу) определителя прибавить другую строку (столбец), умноженную на произвольное число, то величина определителя не изменится.
8. Определитель верхнетреугольной матрицы равен произведению элементов главной диагонали:

$$\begin{vmatrix} c_{11} & c_{12} & \dots & \dots & c_{1n} \\ 0 & c_{22} & c_{23} & \dots & c_{2n} \\ 0 & 0 & c_{33} & \dots & c_{3n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & c_m \end{vmatrix} = c_{11} \cdot c_{22} \cdot c_{33} \cdot \dots \cdot c_m$$

## Свойства определителя

Алгебраическим дополнением  $A_{ij}$  элемента  $a_{ij}$  называется следующий определитель  $n$ -го порядка

$a_{ij}$

$$A_{ij} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & 0 & \dots & a_{1,n-1} & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & 0 & \dots & a_{2,n-1} & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & 0 & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & 0 & \dots & \dots & \dots \\ a_{n-1,1} & a_{n-1,2} & \dots & 0 & \dots & a_{n-1,n-1} & a_{n-1,n} \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \dots & 0 & \dots & a_{n,n-1} & a_{n,n} \end{vmatrix}$$

*i-ая строка*

*j-й столбец*

## Свойства определителя

9. Сумма произведений элементов любой строки (столбца) определителя на их алгебраические дополнения равна этому определителю, т.е.

$$|A| = a_{i1}A_{i1} + a_{i2}A_{i2} + a_{i3}A_{i3} + \dots + a_{in}A_{in}$$

10. Определитель произведения двух квадратных матриц равен произведению определителей этих матриц:

$$\det(A \cdot B) = \det(A) \cdot \det(B)$$

# Элементарные преобразования

Под элементарными преобразованиями понимаются:

- 1) умножение строки (столбца) на число, отличное от нуля;
- 2) прибавление к одной строке (столбцу) другой, умноженной на любое число;
- 3) перемена местами двух строк (столбцов).

# Методы вычисления определителей

## 1. Метод приведения к треугольному виду

Матрица определителя приводится элементарными преобразованиями над строками (или столбцами) к верхнетреугольному виду.

Определитель полученной матрицы вычисляется как произведение диагональных элементов:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & \dots & a_{nm} \end{vmatrix} \Rightarrow \begin{vmatrix} c_{11} & c_{12} & \dots & \dots & c_{1n} \\ 0 & c_{22} & c_{23} & \dots & c_{2n} \\ 0 & 0 & c_{33} & \dots & c_{3n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & c_{nn} \end{vmatrix} =$$

$$= c_{11} \cdot c_{22} \cdot c_{33} \cdot \dots \cdot c_{nn}$$

# Методы вычисления определителей

## 2. Метод понижения порядка

Минором  $M_{ij}$ , соответствующим элементу  $a_{ij}$  определителя  $n$ -го порядка, называется определитель  $(n-1)$ -го порядка, получающийся из исходного определителя вычеркиванием  $i$ -й строки и  $j$ -го столбца.

Справедливо следующее равенство:  $A_{ij} = (-1)^{i+j} M_{ij}$ .

Разложение определителя по  $i$ -ой строке

$$\begin{aligned} |A| &= a_{i1} A_{i1} + a_{i2} A_{i2} + a_{i3} A_{i3} + \dots + a_{in} A_{in} = \\ &= a_{i1} M_{i1} - a_{i2} M_{i2} + a_{i3} M_{i3} + \dots + a_{in} (-1)^{i+n} M_{in} \end{aligned}$$

# Линейная алгебра

Лекция 2

Обратная матрица

# План лекции

- **Определение обратной матрицы**
- **Свойства обратимой матрицы**
- **Вырожденная и невырожденная матрицы**
- **Необходимое и достаточное условие существования обратной матрицы**
- **Основные методы нахождения обратной матрицы:**

*метод присоединенной матрицы;*

*метод элементарных преобразований.*

## ОБРАТНАЯ МАТРИЦА

Квадратная матрица  $\mathbf{A}$  называется обратимой, если найдётся квадратная матрица  $\mathbf{B}$  такая, что выполняются равенства:

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = \mathbf{B} \cdot \mathbf{A} = \mathbf{E}$$

В этом случае матрица  $\mathbf{B}$  называется обратной к матрице  $\mathbf{A}$  и обозначается

$$\mathbf{B} = \mathbf{A}^{-1}$$

# НЕКОТОРЫЕ СВОЙСТВА ОБРАТИМЫХ МАТРИЦ

Если квадратные матрицы  $A$  и  $B$  обратимы, то справедливы следующие соотношения:

$$(A^{-1})^{-1} = A$$

$$(A \cdot B)^{-1} = B^{-1} \cdot A^{-1}$$

$$(A')^{-1} = (A^{-1})'$$

# Вырожденные и невырожденные матрицы

Матрица  $A$  называется невырожденной, если определитель матрицы отличен от нуля, и вырожденной в противном случае.

$\det(A) = 0$  – матрица  $A$  вырожденная.

$\det(A) \neq 0$  – матрица  $A$  невырожденная.

## ТЕОРЕМА (условия существования обратной матрицы)

Для того чтобы для матрицы  $A$  существовала обратная, необходимо и достаточно, чтобы определитель матрицы был отличен от нуля, т.е. чтобы  $A$  была невырожденной. При этом:

$$A^{-1} = \frac{1}{\Delta} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \dots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \dots & A_{n2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ A_{1n} & A_{2n} & \dots & A_{nn} \end{pmatrix}, \quad \Delta = \det(A)$$

# Основные методы построения обратной матрицы.

## Метод присоединенной матрицы

Присоединенная матрица  $A^\vee$  определяется как транспонированная к матрице, составленной из алгебраических дополнений соответствующих элементов матрицы  $A$  :

$$A^\vee = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \dots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \dots & A_{n2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ A_{1n} & A_{2n} & \dots & A_{nn} \end{pmatrix}$$

Справедливо равенство  $A^\vee A = AA^\vee = \det A \cdot E$  .

Из теоремы следует, что если  $A$  – невырожденная матрица, то

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} A^\vee$$

## Метод элементарных преобразований

Элементарными преобразованиями матрицы называются следующие:

- 1) *перестановка строк (столбцов);*
- 2) *умножение строки (столбца) на число, отличное от нуля;*
- 3) *прибавление к элементам строки (столбца) элементов другой строки (столбца), умноженных на некоторое число.*

Для данной квадратной матрицы  $A$   $n$ -го порядка строят прямоугольную матрицу  $\Gamma_A = (A | E)$  размера  $n \times 2n$ , приписывая к  $A$  справа единичную матрицу.

Используя элементарные преобразования над строками, приводят матрицу  $\Gamma_A$  к виду  $(E | B)$ , что всегда возможно, если  $A$  невырождена. Тогда  $B = A^{-1}$ .