

Филиал МГУ им. М.В. Ломоносова в г. Севастополе
кафедра прикладной математики
кафедра программирования

ПОВЕРХНОСТНЫЕ ВОЛНЫ ГЛУБОКОЙ ЖИДКОСТИ СО СДВИГОМ СКОРОСТИ

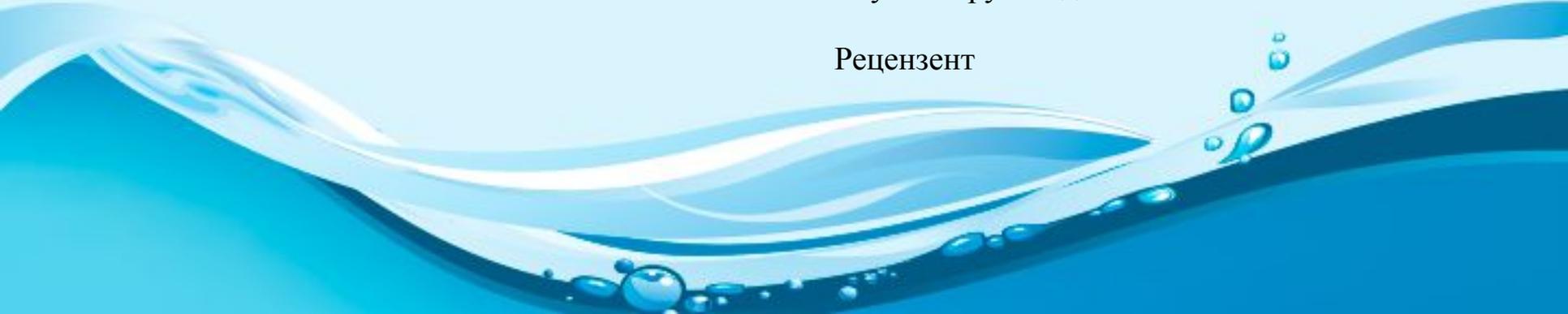
Дипломная работа
студента 401 группы

Научный руководитель

Рецензент

Величанского И.А.

Санников В. Ф.



1

Введение

2

Постановка задачи

3

Построение решения

4

Результаты



Введение

- Большой интерес в гидродинамике представляет собой задача движения тела под поверхностью жидкости.
- Решение такого рода задач сводится к решению систем дифференциальных уравнений в частных производных для волновых возмущений.
- Решение может быть весьма трудоёмким и ресурсозатратным.
- Выход: влияние всех этих факторов можно понизить посредством сведения самой математической модели к более простой форме посредством аналитического аппарата
- В данной работе исследуется задача о поверхностных волнах, создаваемых в большом объеме невязкой жидкости, движущейся неравномерно со сдвигом скорости. Целью работы является получение и упрощение решения задачи аналитическим путём.



Зачем это нужно?

- Обнаружение подводных плавающих средств вероятного противника.
- Скрытие подводных плавающих средств союзника.



Что нового?

- Пространственная (трёхмерная) задача.
- Наличие сдвига скорости.
- Двухслойное течение.
- Метод источников - стоков



Таким образом,

Цель : определение физических закономерностей генерации и распространения поверхностных волн

Объект : волновые движения жидкости в течениях

Предмет : поверхностные волны

Метод : нахождение аналитического и численного решений



Постановка задачи:

- Система уравнений гидродинамики в напряжениях.
- Уравнение неразрывности.
- Граничные условия.
- Условия излучения.

Требуется составить физическую модель поверхности водного объёма, (то есть получить выражение для функции сдвига поверхностных волн) и преобразовать её аналитическим путём в простую форму.



Система уравнений гидродинамики:

$$\begin{cases} \frac{\partial U}{\partial t} + \left(U \frac{\partial}{\partial x} + V \frac{\partial}{\partial y} + W \frac{\partial}{\partial z} \right) U = \rho^{-1} \left(\frac{\partial \mu q_{xx}}{\partial x} + \frac{\partial \mu q_{xy}}{\partial y} + \frac{\partial \mu q_{xz}}{\partial z} \right) - \frac{1}{\rho} \frac{\partial P}{\partial x} + g_x \\ \frac{\partial V}{\partial t} + \left(U \frac{\partial}{\partial x} + V \frac{\partial}{\partial y} + W \frac{\partial}{\partial z} \right) V = \rho^{-1} \left(\frac{\partial \mu q_{yx}}{\partial x} + \frac{\partial \mu q_{yy}}{\partial y} + \frac{\partial \mu q_{yz}}{\partial z} \right) - \frac{1}{\rho} \frac{\partial P}{\partial y} + g_y \\ \frac{\partial W}{\partial t} + \left(U \frac{\partial}{\partial x} + V \frac{\partial}{\partial y} + W \frac{\partial}{\partial z} \right) W = \rho^{-1} \left(\frac{\partial \mu q_{zx}}{\partial x} + \frac{\partial \mu q_{zy}}{\partial y} + \frac{\partial \mu q_{zz}}{\partial z} \right) - \frac{1}{\rho} \frac{\partial P}{\partial z} + g_z \end{cases}$$

ρ (плотность) сплошной среды (набегающей жидкости);

x, y, z (координаты), t (время); $U(x, y, z, t), V(x, y, z, t), W(x, y, z, t)$ – ординатные плоскости;

μ (коэффициент динамической вязкости);

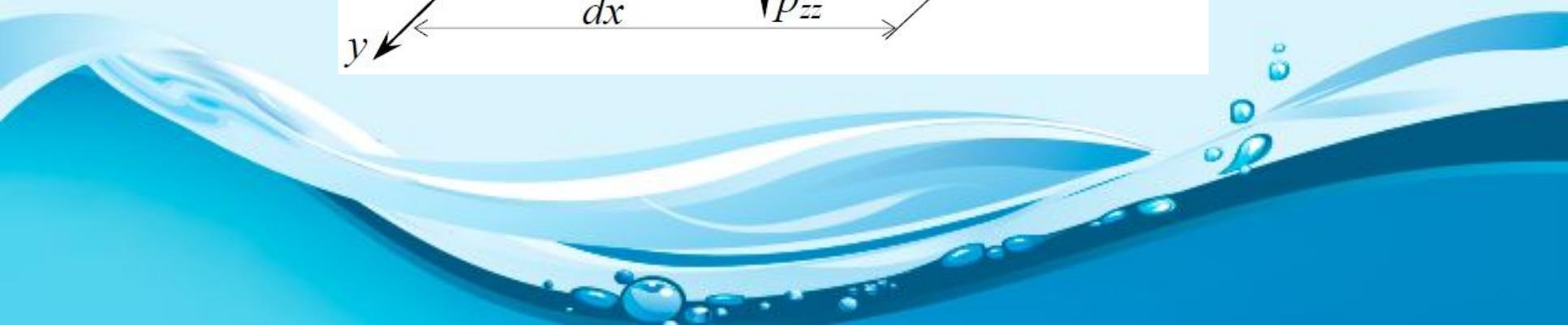
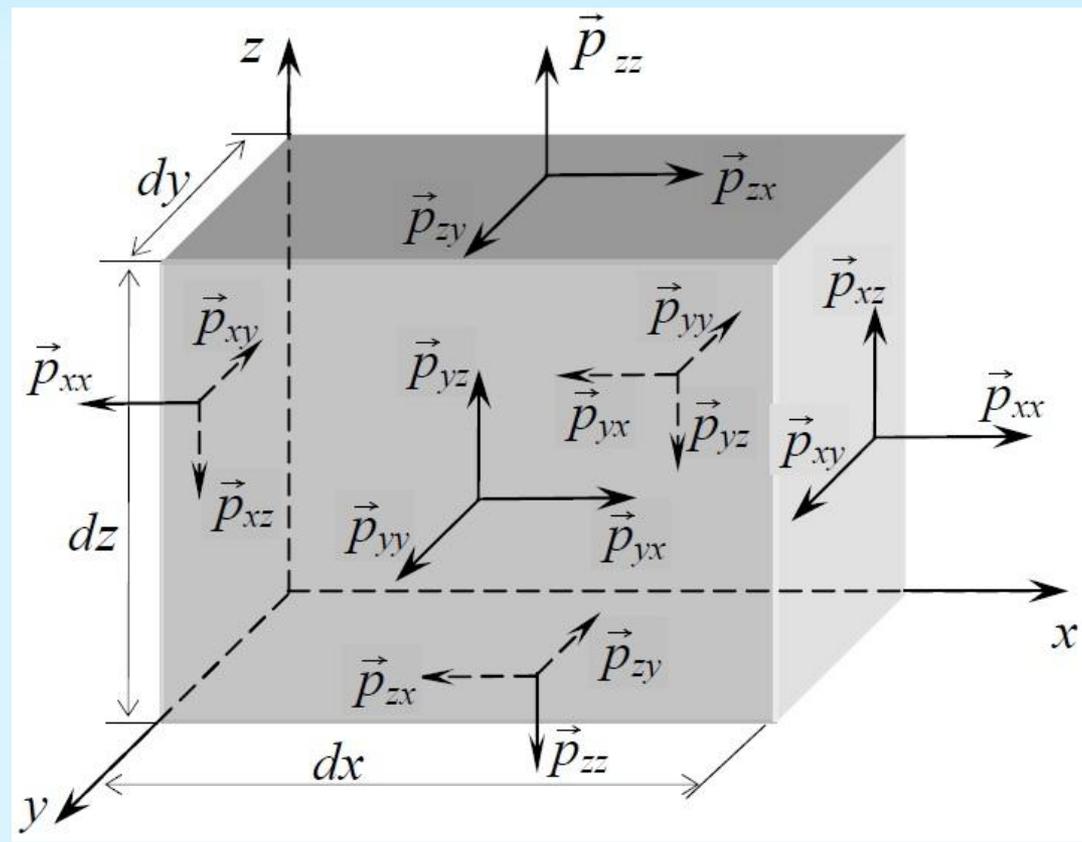
P (давление);

q_{ij} (компоненты тензора скоростей деформации);

ρ (плотность); g_x, g_y, g_z (компоненты массовых сил);



Напряжения в элементарном объёме:



Уравнение неразрывности :

$$\frac{\partial U}{\partial x} + \frac{\partial V}{\partial y} + \frac{\partial W}{\partial z} = \pm q \left(4\pi \sqrt{(x+a)^2 + y^2 + (z \pm h)^2} \right)^{-1};$$

$U(x, y, z, t)$ – потенциал скорости;

$W(x, y, z, t)$ – скорость;

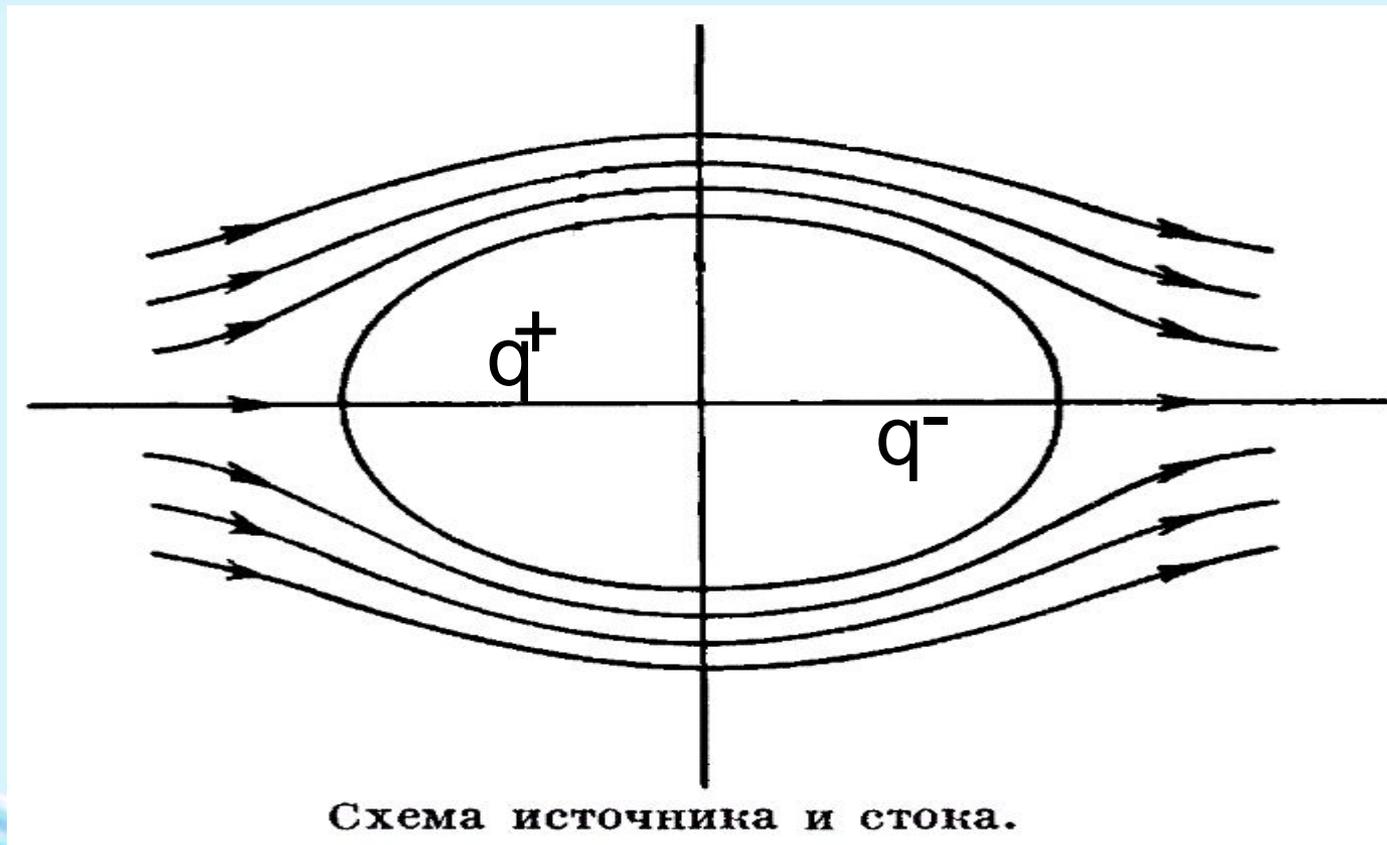
$\pm q$ – интенсивность стока и сточника;

x, y, z – пространственные координаты;

h – глубина погружённого тела;



ИСТОЧНИК И СТОК :



Граничные условия :

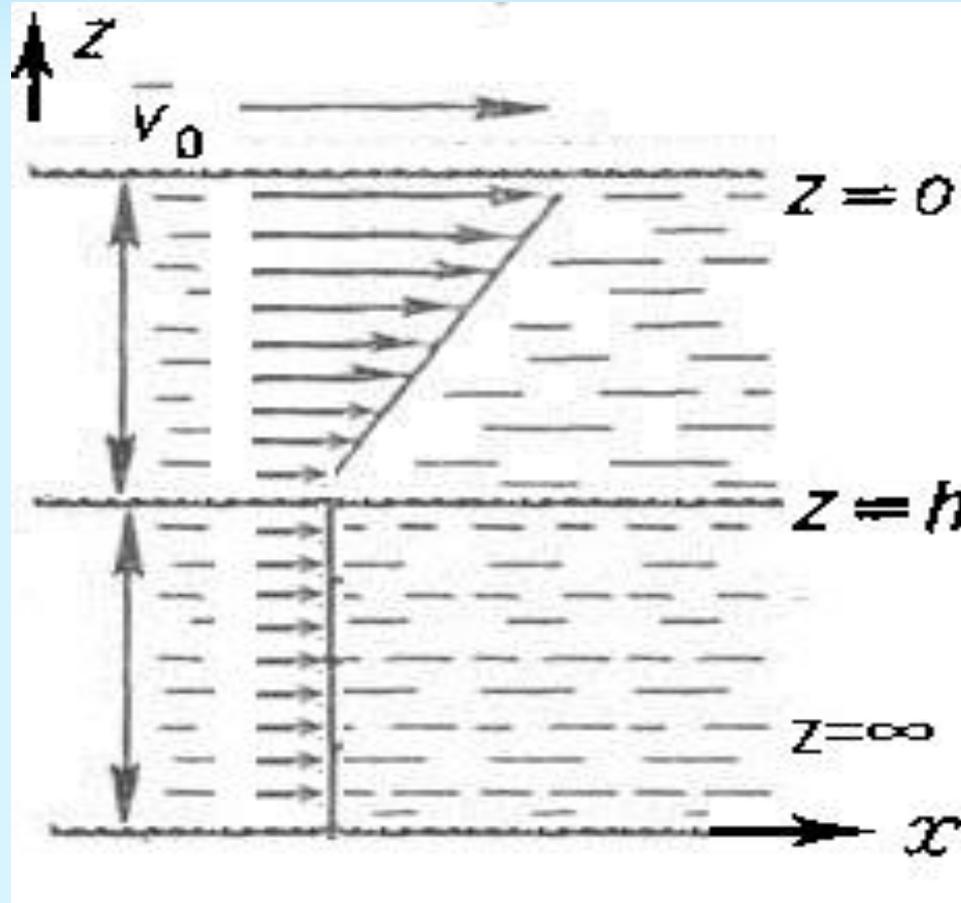
1. Граница тела и жидкости (условие непротекания): $V_n = \frac{\partial V}{\partial n} = 0$;
2. На поверхности ($z = 0$):

{	Кинематическое условие);
	Динамическое условие);
3. На дне ($z = -\infty$): $W = 0$;
4. На границе раздела ($z = h_0$):

{	Условие неразрывности скорости);
	Условие сочло линейного сдвига скорости);
	$\frac{W^+}{(U_0 \frac{\partial}{\partial x} + V_0 \frac{\partial}{\partial y})^+} = \zeta = \frac{W^-}{(U_0 \frac{\partial}{\partial x} + V_0 \frac{\partial}{\partial y})^-}$	(кинематическое условие);
	Динамическое условие);



Сдвиг скорости :



Решение:

ЛИНЕАРИЗАЦИЯ

ПРЕОБРАЗОВАНИЕ ФУРЬЕ

РЕШЕНИЕ ОДНОРОДНОГО УРАВНЕНИЯ

РЕШЕНИЕ НЕОДНОРОДНОГО УРАВНЕНИЯ

РЕШЕНИЕ НА ГРАНИЦАХ

ОБРАТНОЕ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ ФУРЬЕ

ЧИСЛЕННОЕ РЕШЕНИЕ



ЛИНЕАРИЗАЦИЯ

Переход в систему координат, связанную с телом;

Используется эйлерово приближение;

Представление функций в виде суммы среднего и возмущения:

$$U = U_0 + U' \quad (U_0 \boxtimes U')$$

$$V = V_0 + V' \quad (V_0 \boxtimes V')$$

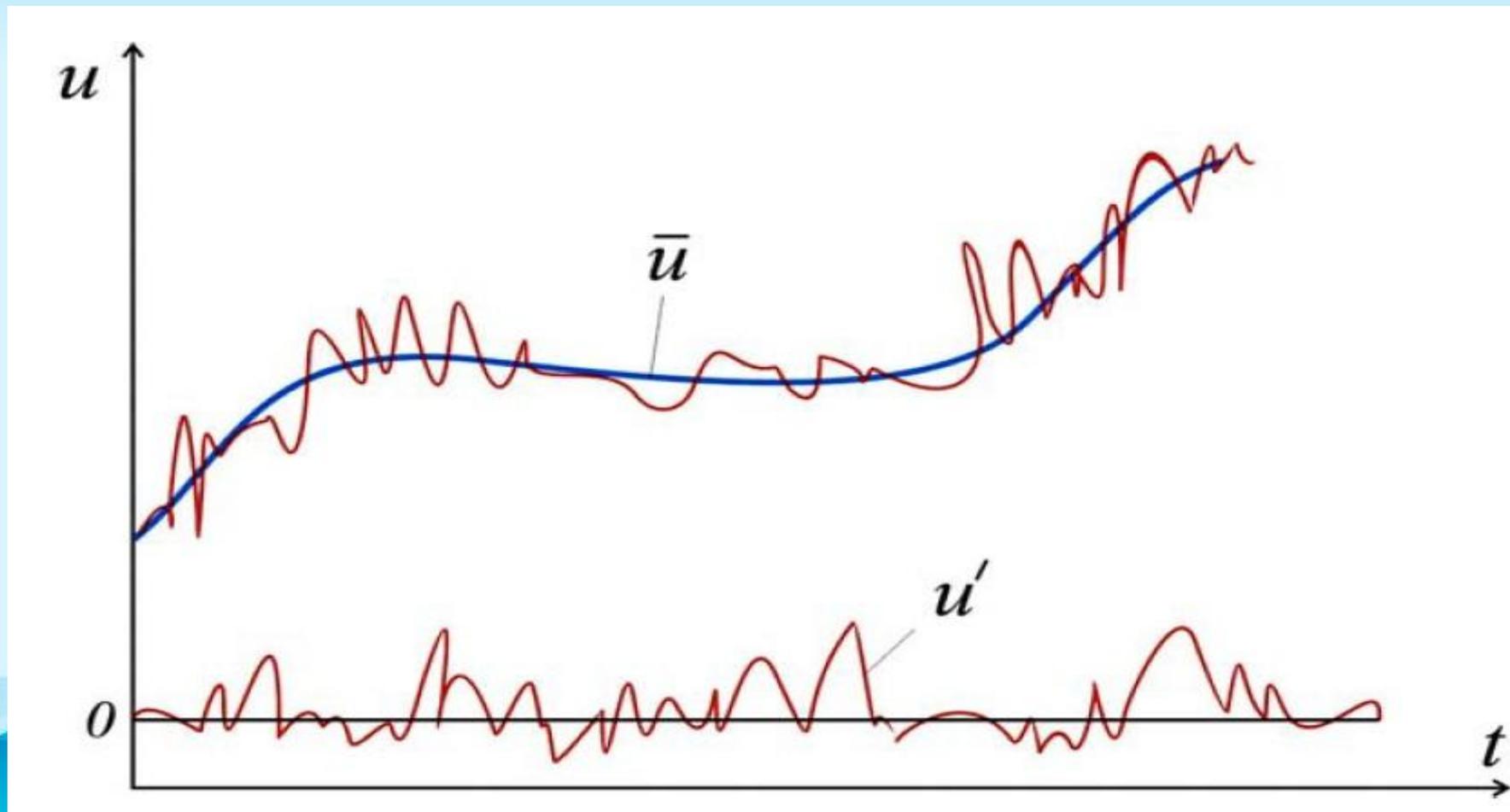
$$W = W_0 + W' \quad (W' \boxtimes W_0)$$

$$P = P_0 + P'$$



Решение:

среднее и возмущение



ПРЕОБРАЗОВАНИЕ ФУРЬЕ

Замена дифференцирования алгебраическим умножением:

$$f(x, y) \rightarrow \mathbf{F}(m, n) \quad \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} \rightarrow im\mathbf{F}(m, n)$$

$$\mathbf{F}(m, n)^{-1} \rightarrow f(x, y) \quad \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} \rightarrow in\mathbf{F}(m, n)$$



РЕШЕНИЕ НА ГРАНИЦАХ:

$$W_{\text{общее нижнего слоя}} = C_1 e^{kz} + C_2 e^{-kz} + \frac{(-q)(z+h)}{2|z+h|} e^{-k|z+h|}$$

$$W_{\text{общее верхнего слоя}} = C_3 e^{kz} + C_4 e^{-kz} + \frac{(-q)(z+h)}{2|z+h|} e^{-k|z+h|}$$

1. На дне ($z = -\infty$): $C_2 = 0$ из условия ограниченности решения;
2. На границе раздела ($z = h$): константы C_3, C_4 выражаются через C_1 ;
3. На поверхности ($z = 0$): остаётся выразить функцию возмущения;



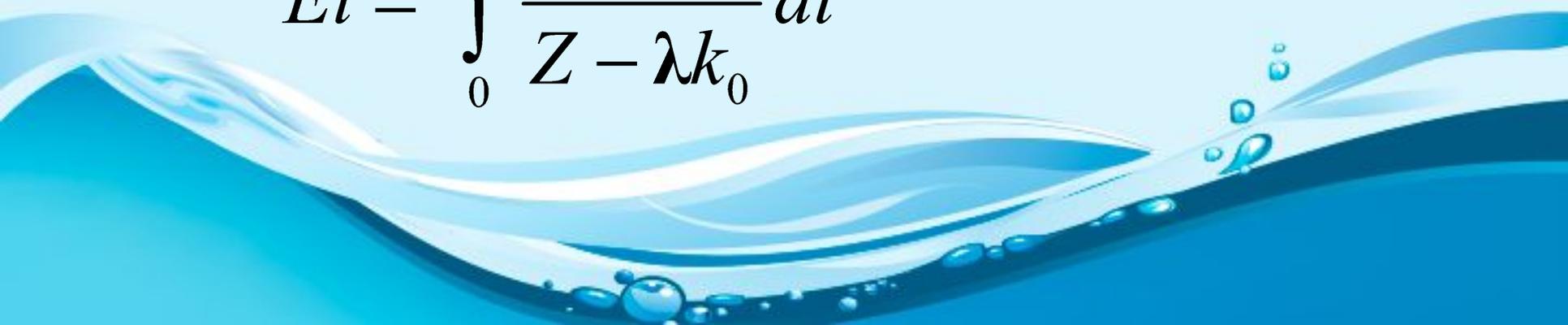
ОБРАТНОЕ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ ФУРЬЕ

$$\zeta(x, y, z, t) = \frac{1}{4\pi^2} \iint_{-\infty}^{+\infty} e^{i(mx+ny)} Z(m, n, z, t) dm dn$$

Идея – свести к однократному интегралу от действительной функции.

Проблема – интегральная экспонента.

$$Ei = \int_0^{+\infty} \frac{e^{-z}}{Z - \lambda k_0} dt$$

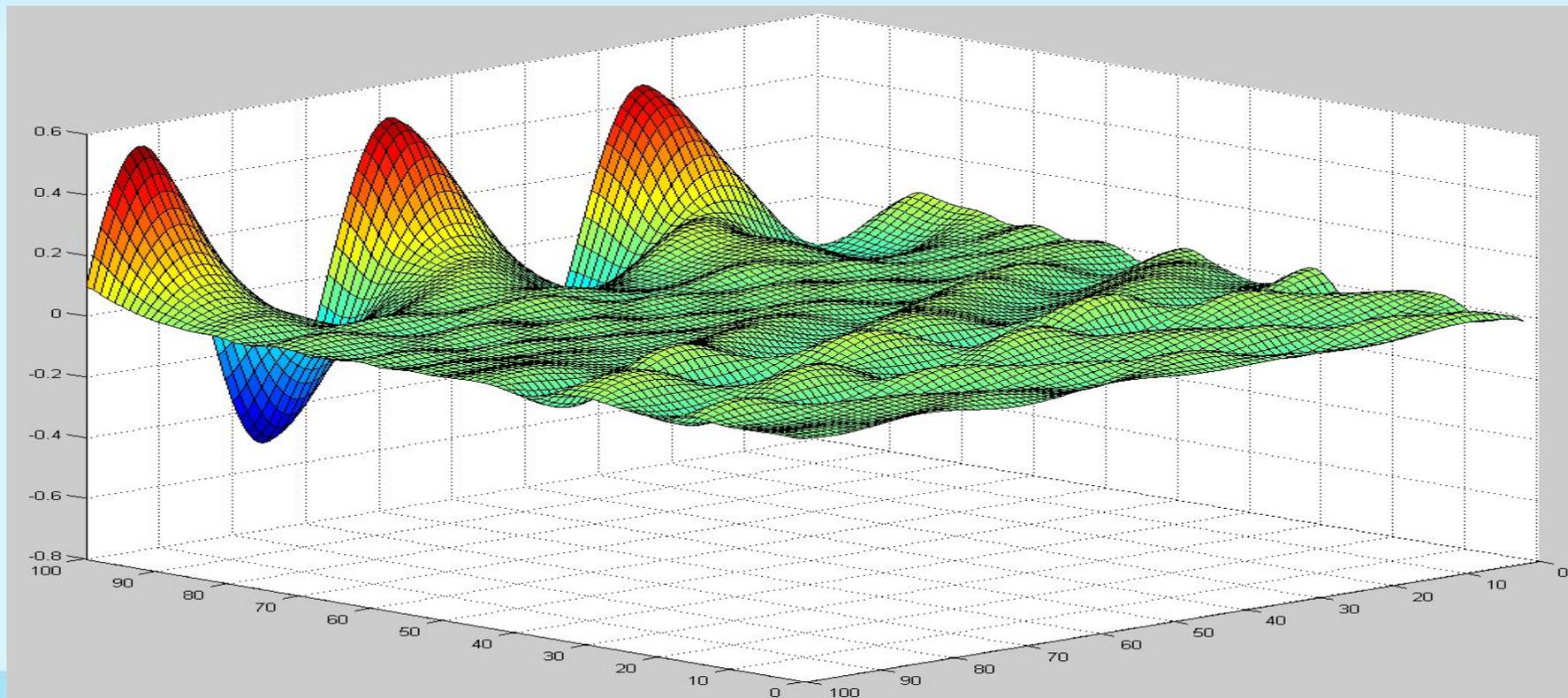


ЧИСЛЕННОЕ РЕШЕНИЕ

$$\left\{ \begin{array}{l} \zeta = \frac{(-2)q}{\pi} \left(\int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} e^{hk} \cos(kM) \left(\frac{(g + AB \cos(\varphi)) \cos(\varphi - \beta)}{A^2 \cos^2(\varphi)} \right) d\varphi \right) \\ k = -\frac{g}{A^2 \cos^2(\varphi)} - \frac{B \cos(\varphi - \beta)}{A \cos(\varphi)} \\ M = r \cos(\varphi - \theta) = x \cos(\varphi) + y \sin(\varphi) \\ A = \sqrt{u^2(0) + v^2(0)} ; \quad B = \sqrt{u_z^2(0) + v_z^2(0)} \\ \zeta_{\text{дип}} = (\zeta(x - a) - \zeta(x + a)) \end{array} \right.$$

- Метод Гаусса позволяет достичь хорошую алгебраическую точность.

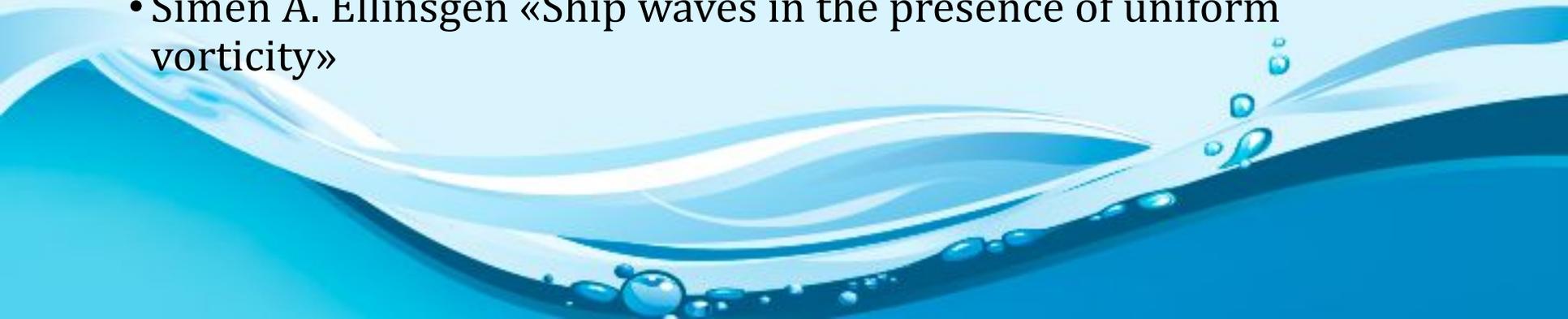
РЕЗУЛЬТАТЫ:



• ... И ДО СИХ ПОР
ВЫВОДЯТСЯ

Список использованной литературы:

- С.Д. Чижиумов, «Основы гидродинамики»
- А.Б.Мазо, К.А. Поташев, «Гидродинамика»
- Н.Е. Кочин, И.А. Кибель, Н.В. Розе, «Теоретическая гидромеханика»
- О.В.Бесов, «Тригонометрические ряды Фурье»
- В.М.Ларионов, С.Е. Филипов «Введение в гидродинамику»
- «Математические модели гидродинамики»
- В.Ф.Санников, «Простое выражение для функции Грина. Задачи о корабельных волнах в глубокой однородной жидкости»
- Simen A. Ellingsen «Ship waves in the presence of uniform vorticity»



Спасибо за внимание!

