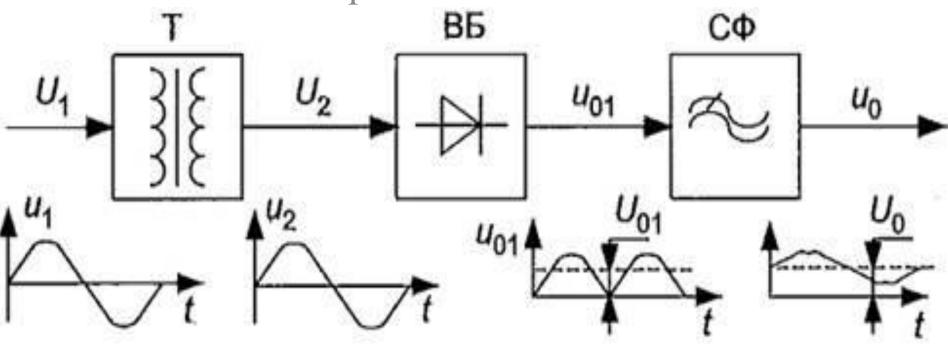
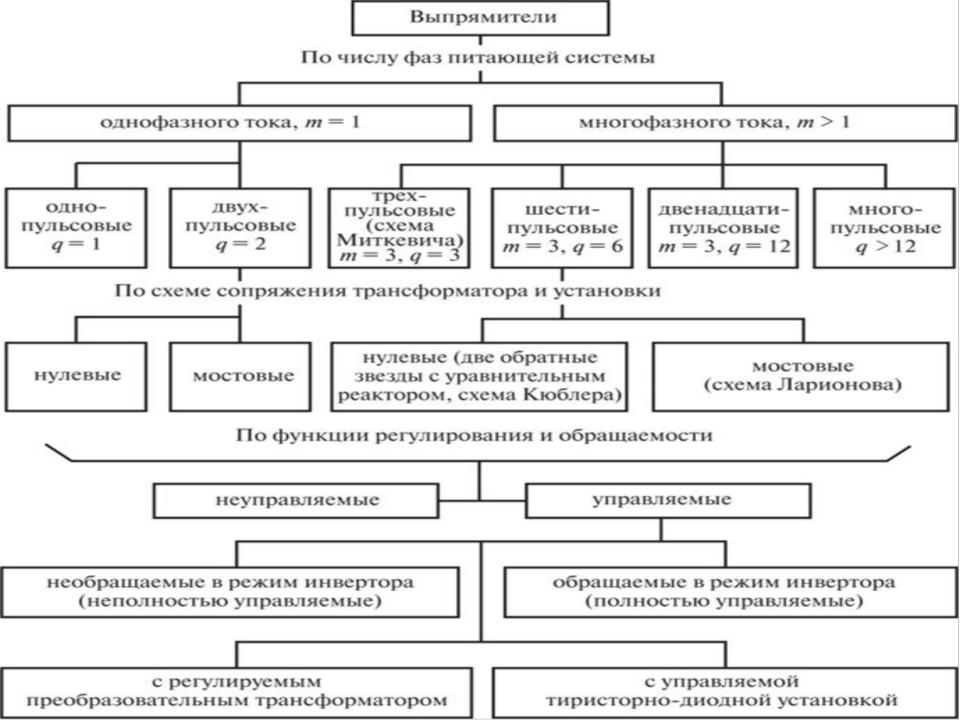
## Выпрямительные устройства

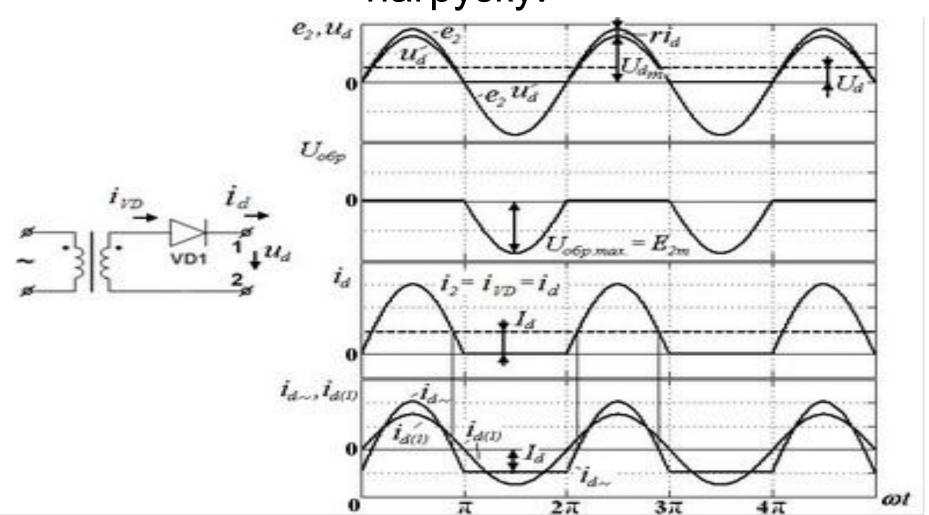
ВЫПРЯМИТЕЛЬ - это устройство, преобразующее энергию переменного тока в энергию постоянного



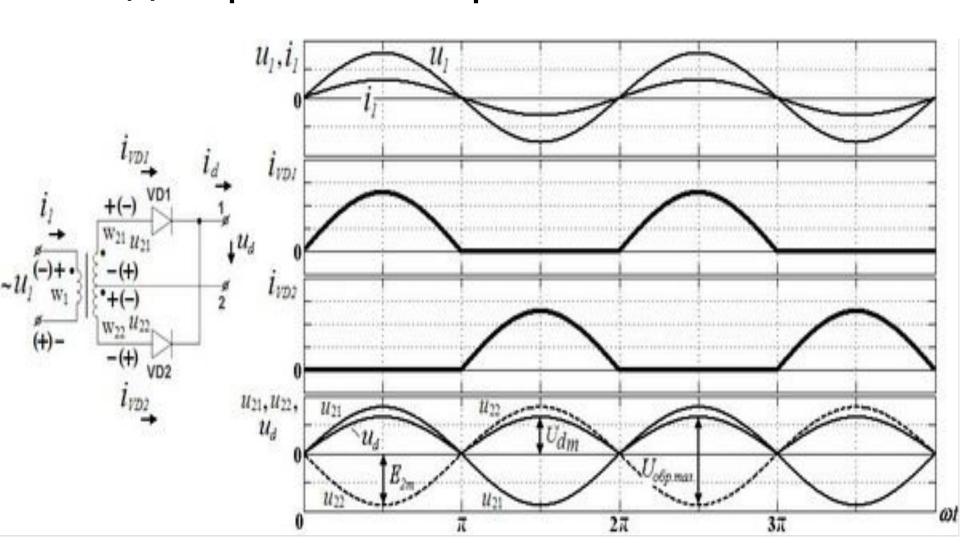
структурная схема выпрямителя



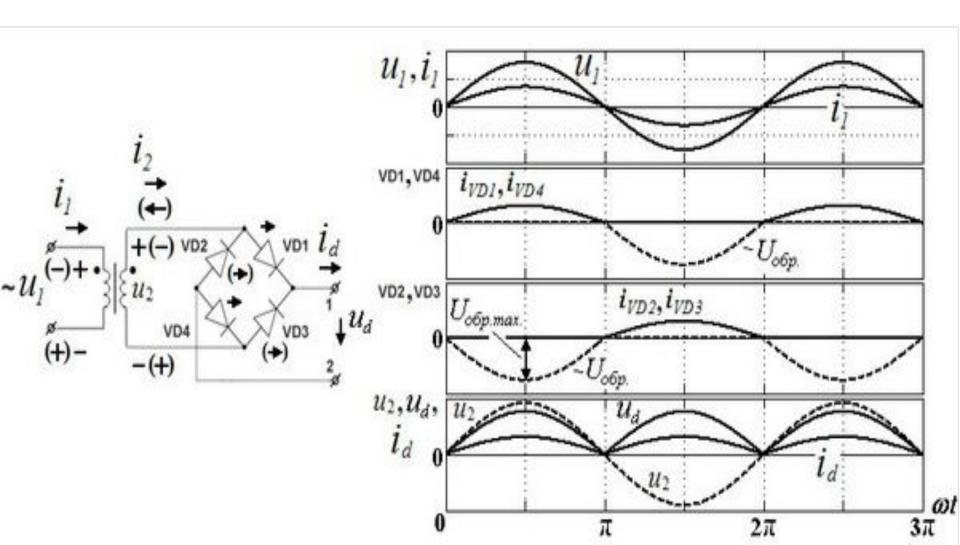
однофазная, однополупериодная схема выпрямления и диаграммы напряжений и токов в ней при работе на активную нагрузку.



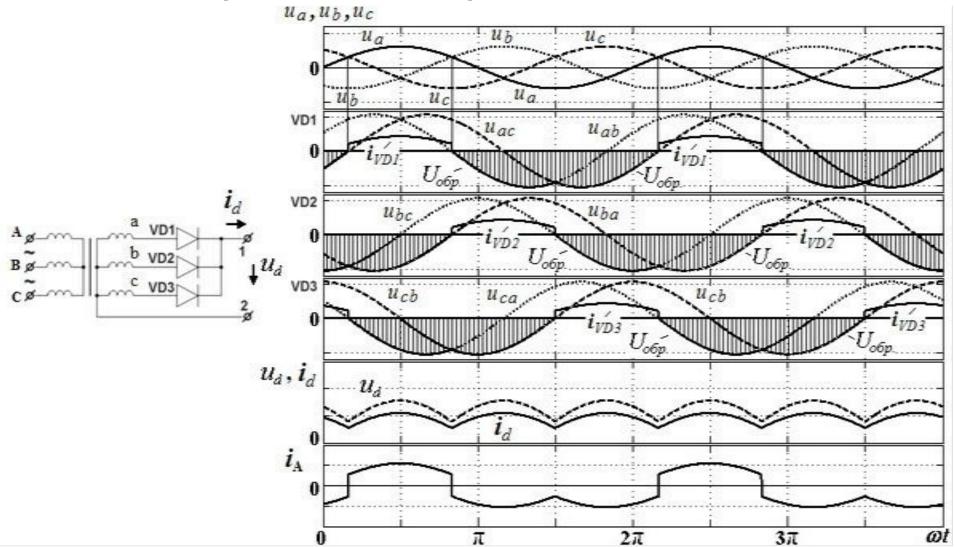
# Двухполупериодная схема выпрямления со средней точкой и диаграммы напряжений и токов



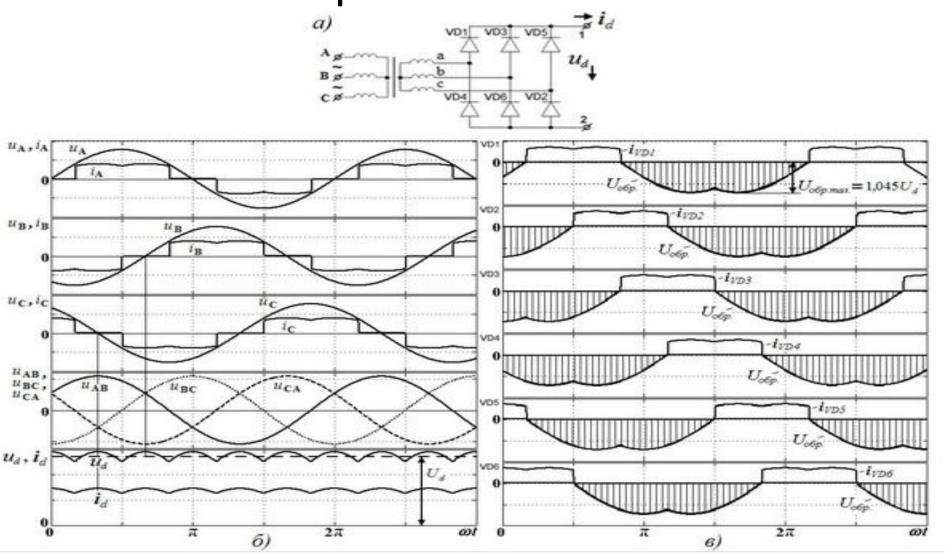
# Однофазная мостовая схема выпрямления (схема Греца) и диаграммы напряжений и токов



## Трехфазная нулевая схема выпрямления (звезда-звезда) и диаграммы напряжений и токов



## Трехфазная мостовая схема выпрямления и диаграммы напряжений и токов



HURASAICH
Максимальное значение тока
вентиля / <sub>в</sub> max
Максимальное значение
обратного напряжения $U_{oбp}$
Действующее значение
напряжения вторичной обмо

Действующее значение тока

Коэффициент использования

подмагничивание сердечника

Частота основной гармоники

for при частоте сети 50 Гц

Коэффициент пульсации Кп

вторичной обмотки

Расчетная мощность

грансформатора Р

грансформатора *Кт* 

Вынужденное

грансформатора

Показатели	
	однотактная
ссимальное значение тока	$3,14 I_0$
гиля / <sub>в</sub> max	, 0
ссимальное значение	$3,14 U_0$
атного напряжения $U_{\it oбp}$	
ствующее значение	$2,22 U_0$
ряжения вторичной обмотки	, 0

Схема выпрямления переменного тока

мостовая

 $1,57 I_0$ 

 $1,57 U_0$ 

 $1,11 U_{0}$ 

 $1.11 /_{0}$ 

 $1,23 P_{o}$ 

0,814

Нет

100

0,67

трехфазная

мостовая

 $1,045 I_0$ 

 $1,045 U_0$ 

 $0,43 \ U_{0}$ 

0.82 / 0

 $1,045 P_0$ 

0,955

Нет

300

0.057

двухтактная

 $1,21 I_0$ 

 $2,1 U_{0}$ 

 $0.855 U_{0}$ 

 $0,58/_{0}$ 

 $1.35 P_{o}$ 

0,741

Есть

150

0,25

однофазная

двухтактная

 $1,57 I_0$ 

 $3,14 U_{0}$ 

 $2x1,11 U_{0}$ 

 $0,785/_{0}$ 

 $1,48 P_{o}$ 

0,675

Нет

100

0,67

 $1.57 /_{0}$ 

 $3,09 P_0$ 

0,324

Есть

50

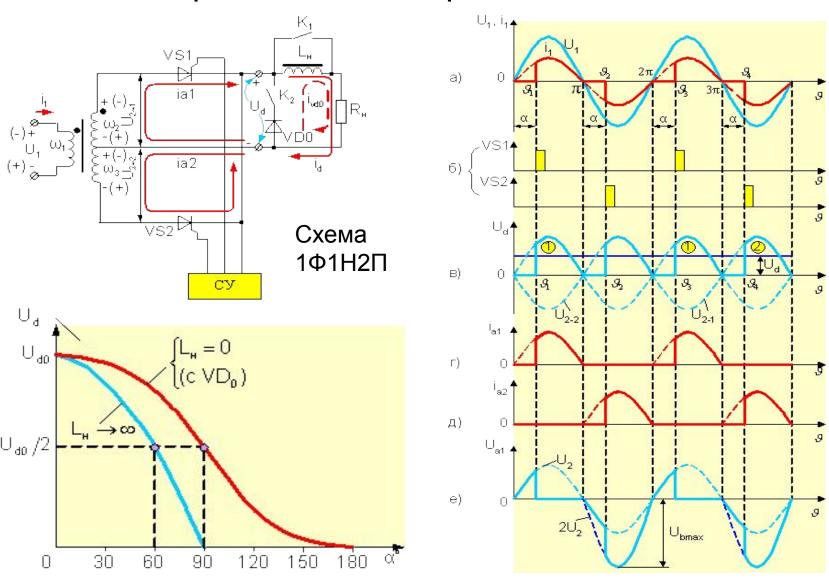
1,57

В большинстве случаев применения выпрямителей средней и большой мощности приходится решать задачу управления средним значением выпрямленного напряжения U<sub>д</sub>. Это обусловлено необходимостью стабилизации напряжения на нагрузке в условиях изменения напряжения питающей сети или тока нагрузки, а также регулирования напряжения на нагрузке с целью обеспечения требуемого режима ее работы (например, при управлении скоростью двигателей постоянного тока). В схеме выпрямителя используются управляемые вентили - тиристоры, в связи с чем выпрямитель называют управляемым. Широкое применение для регулирования напряжения на нагрузке получил фазовый способ, основанный на управлении во времени моментом отпирания вентилей выпрямителя. Момент управления, выраженный в электрических градусах, называют углом управления и обозначают символом а. Отсчет угла управления производится от точки естественной коммутации, в которой на электродах тиристора появляется прямое напряжение. В зависимости от типа источника переменного тока различают однофазные и

В зависимости от типа источника переменного тока различают обнофазные и трехфазные преобразователи (при параллельном соединении – многофазные). Основными параметрами преобразовательной схемы являются число возможных направлений тока и число пульсаций.

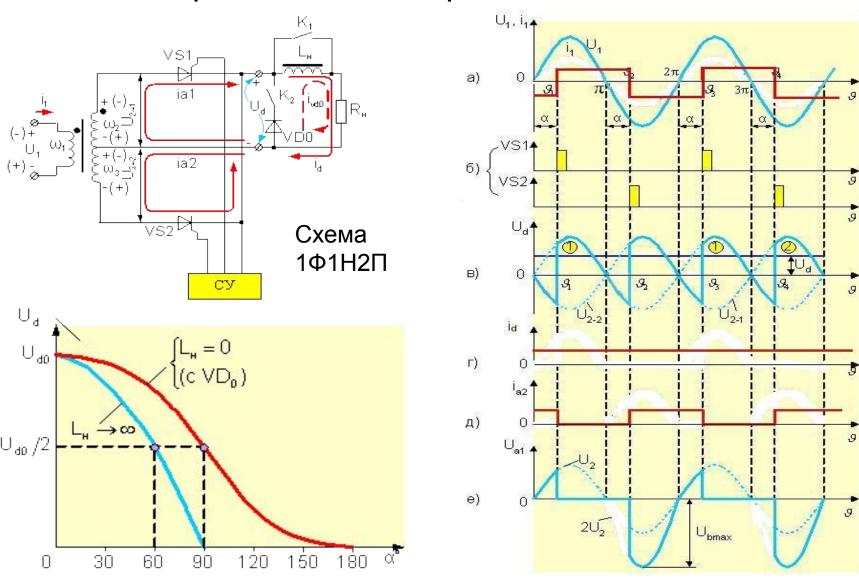
В зависимости от того, проходит ли ток в вентильной обмотке преобразовательного трансформатора только в одном направлении или в том и другом направлении, различают однонаправленные и двунаправленные схемы.

**Число пульсаций** – это отношение частоты низшей гармоники напряжения в пульсирующем напряжении на стороне постоянного тока преобразователя к частоте напряжения на стороне переменного тока.



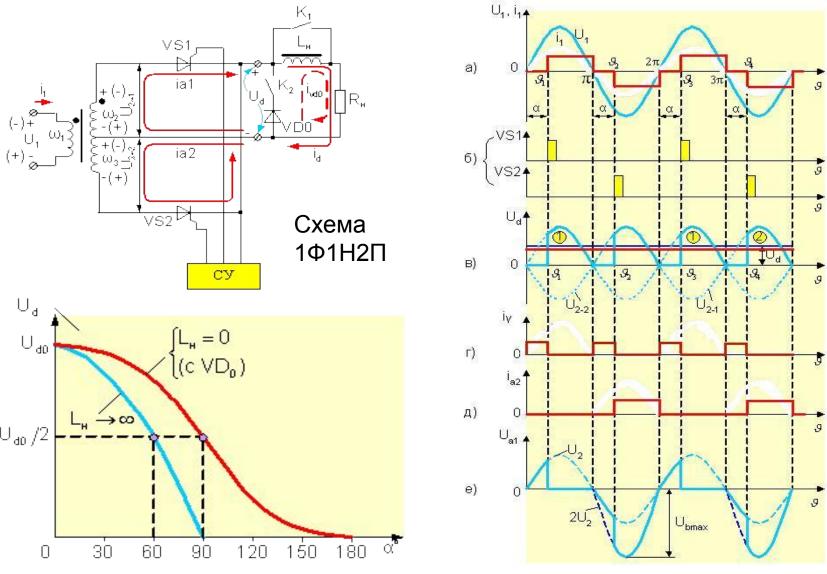
Регулировочные характеристики

Временные диаграммы при активной



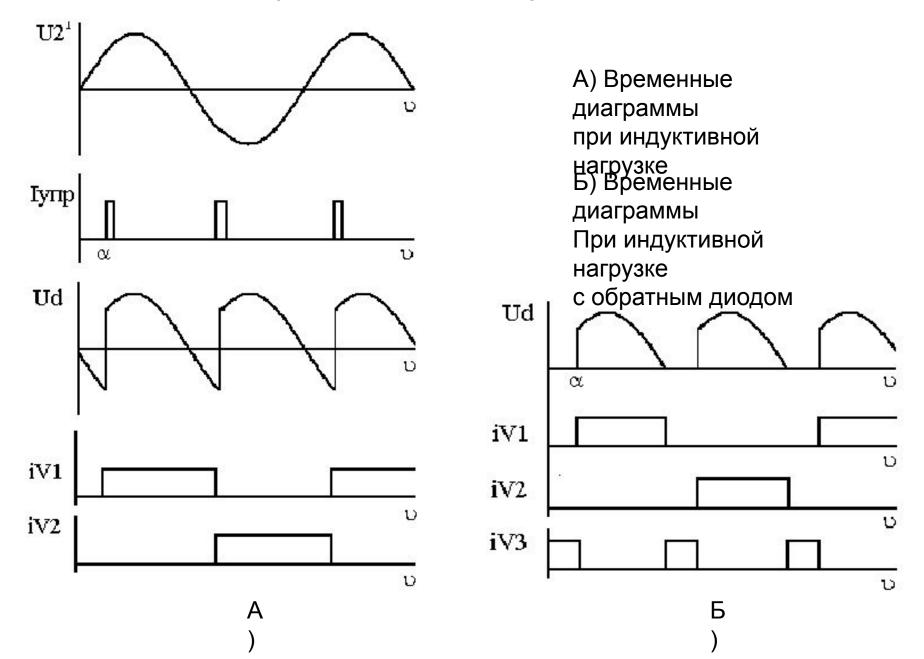
Регулировочные характеристики

Временные диаграммы при индуктивной нагрузке



Регулировочные характеристики

Временные диаграммы при индуктивной нагрузке



При **активной нагрузке** форма выпрямленного напряжения и тока совпадают. И з

за задержки включения тиристора на угол регулирования напряжение на нагрузк е Ud в течение этого времени будет равно нулю. В момент включения возникает характерный для управляемых выпрямителей перепад напряжений. Соответствующие броски напряжений появятся на диаграмме напряжения на

соответствующие ороски напряжении появятся на диаграмме напряжения на тиристоре.

**Индуктивность** препятствует изменению тока в нагрузке. Когда напряжение на аноде тиристора станет равным или меньшим нуля, тиристор должен бы выключ ится и ток через него прекратится, но поскольку в цепи имеется индуктивность то к в ней не может мгновенно изменится до нуля. Энергия, накопленная в индуктив ности,

препятствует этому изменению и напряжение на индуктивности становится отриц ательным, поддерживая включенное состояние тиристора до момента включени я

следующего тиристора.

Включение индуктивности в нагрузку приводит к появлению обратного выброса напряжения и, соответственно, снижения среднего значения выпрямленного напряжения. Для улучшения характеристик выпрямителя включают обратный диод. При этом убирается обратный выброс и энергия накопленная в индуктивно сти

Регулировочная характеристика управляемого выпрямителя

Среднее выпрямения 
$$\frac{1}{\pi} = \frac{1}{\pi} = \frac{1}$$

Пульсации выпрямленного

Переменная правляемого выпрямителя увеличивается с увеличением угла регулирования, так как уменьшаются их Коэффициент средние значдния управляемы может разы напряжения относительно тока пропорционален углу регулирования  $\phi$ = $\alpha$ . Пришиндуктивном характере нагрузки форма тока в сети принимается и ряно объной соs ( ) Искажение формы тока в этом случае равно где  $\mathcal{P} = U1 \cdot I1 \cdot \cos($ коэффициент мощн<del>остимощнос</del>ть полная

мощность.

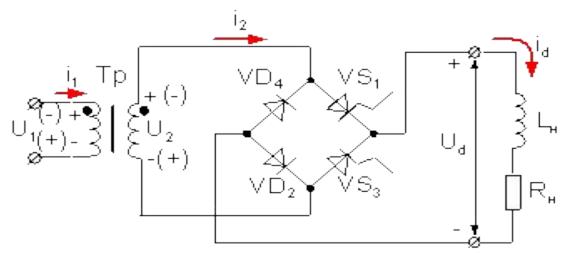
Для разных значений угла регулирования двухполупериодного управляемого выпрямителя получено семейство внешних характеристик. Наличие индуктивности в нагрузке приводит к появлению отрицательного участка выпрямленного напряжения. При угле равном девяносто градусов положительные и отрицательные участки равны и напряжение становится равным нулю. Дальнейшее увеличение угла приводит к изменению полярности выпрямленного напряжения на нагрузке, что в принципе невозможно. Но если в качестве нагрузки представить источник напряжения соответствующей полярности, то дальнейшее увеличение угла регулирования возможно. В этом случае ток будет идти уже от источника через тиристоры в сеть переменного тока. Таким образом, получаем преобразователь постоянного напряжения в переменное — инвертор.

В качестве такой специфической нагрузки может быть двигатель постоянного тока, который в определённых условиях может работать как генератор постоянного тока. Например, в электровозах при торможении можно использовать электродвигатель в режиме генератора и использовать энергию торможения для передачи в питающую сеть, а не на нагрев тормозных колодок.

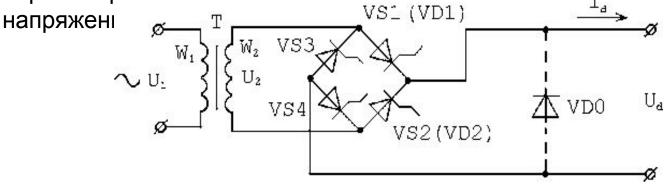
В этом режиме инвертирования работа управляемого выпрямителя синхронизирована с питающей сетью, поэтому этот преобразователь называют инвертиром, ведомым сетью.

### Мостовой управляемый выпрямитель

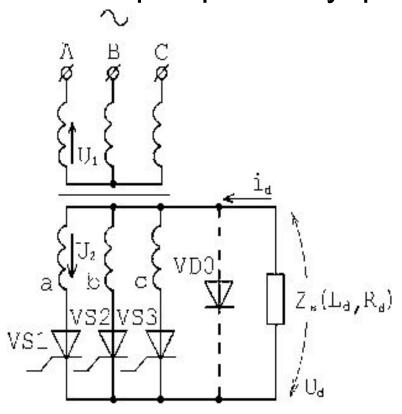
Схемы однофазных мостововых управляемых выпрямителей



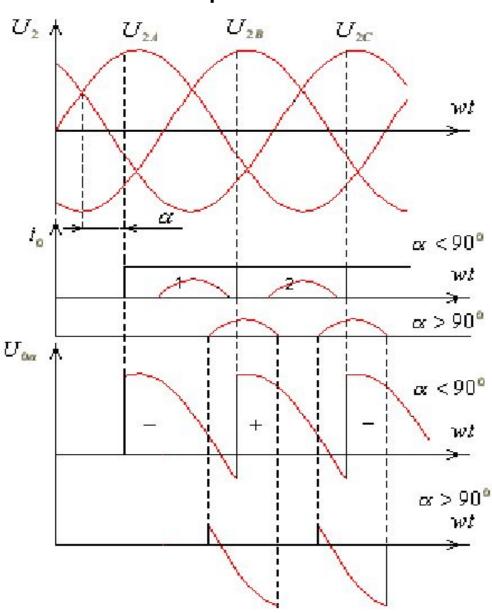
В мостовом выпрямителе с неполным числом управляемых вентилей (несимметричная схема) два вентиля управляемые, а два других – неуправляемые . Режим работы схемы подобен режиму однофазной схемы с нулевым выводом и нулевым диодом. При этом в кривой Ud также отсутствуют участки напряжения отрицательной полярности, а первая гармочима первичного тома имеет фазовый слемя относительно



## Трехфазный управляемый выпрямитель



Трёхфазный управляемый выпрямитель с нулевым выводом Схема 3Ф1Н3П



## 3-х 2-т выпрямители (продолжение)

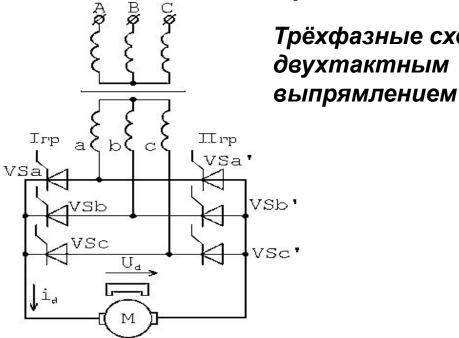


Схема 3Ф2Н6П, с полным числом управляемых вентилей, известная под названием трехфазной



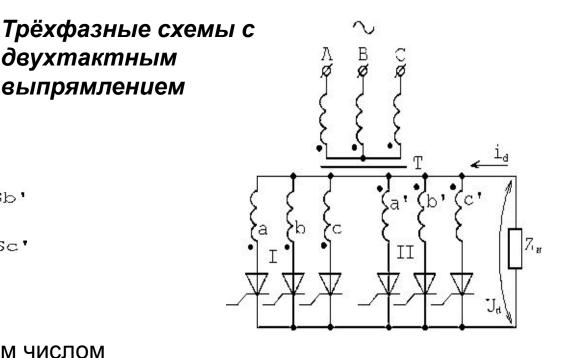
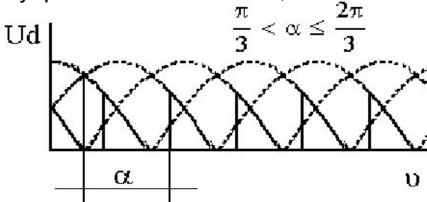


Схема 3Ф1Н6П, с полным числом управляемых вентилей,

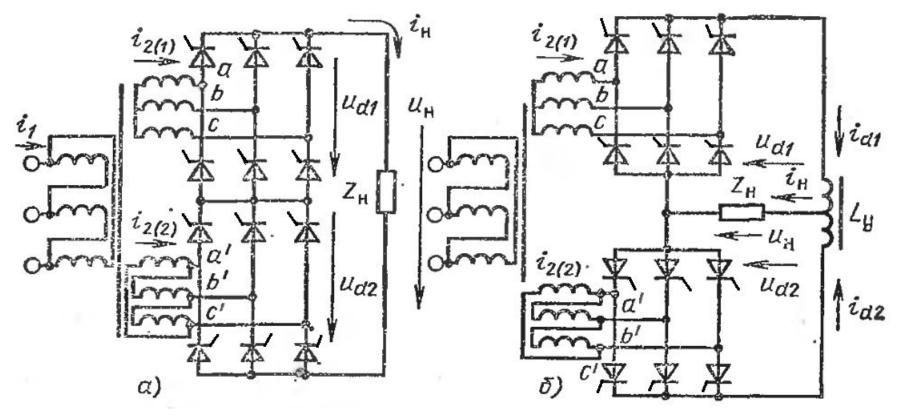


## Трехфазный многопульсный управляемый выпрямитель

Составные выпрямители (12 — пульсные)

- а) последовательное соединение преобразователей.
- б) параллельное соединение преобразователей.

Находят широкое применение для питания мощных потребителей постоянного тока.



## Сравнительная оценка схем выпрямления

Для выпрямителей важно знать величину мощности постоянного тока  $P_0 = U_0 I_0$ , расходуемой в нагрузке. Но при одной и той же  $P_0$  мощность, потребляемая трансформатором выпрямителя из сети будет зависеть от схемы выпрямителя. Поэтому мы говорим о коэффициенте использования трансформатора  $K_{TP}$  и коэффициентах использования его первичной и вторичной обмоток  $K_1$  и  $K_2$ , так как они определяют экономические и энергетические показатели выпрямителя.

$$K_{TP} = P_0 / S_{TP}, S_{TP} = S_1 + \dot{S}_2, K_1 = P_0 / S_1, S_1 = n_1 U_1 I_1, K_2 = P_0 / S_2, S_2 = n_2 U_2 I_2,$$

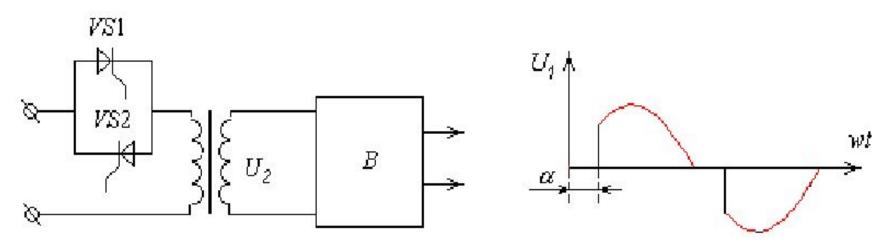
так как  $n_1$  может быть не равно  $n_2$ , то эти коэффициенты могут сильно различаться.

Также следует обращать внимание на коффициент пульсаций q<sub>0</sub>

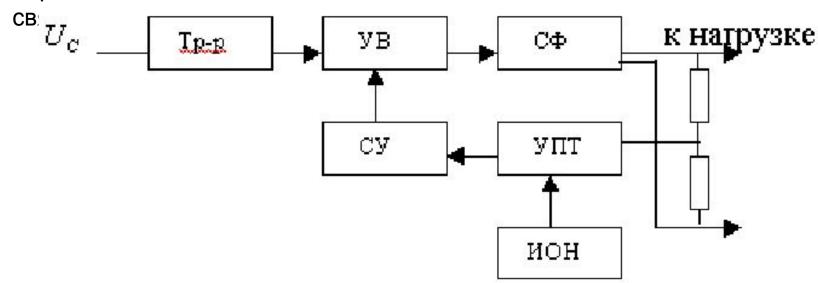
			•	0
Схемы выпрямления	$K_1$	$K_2$	$K_{TP}$	q0
1-тактные:				
1- фазная	0.37	0.29	0.33	
3-х фазная	0.83	0.67	0.75	0,25
2-х тактные:				
1-фазная (со средним выводом)	0.83	0.57		0,67
1-фазная мостовая	0.83	0.83		0,67
3-х фазная мостовая (Ларионова)	0.95	0.95	0.95	0,06

При глубоком регулировании напряжения коэффициент мощности выпрямителей снижается до 0.3 0.5, что является существенным недостатком регулируемых вентилей. Повышается коэффициент мощности путём применения специальных схем с искусственной коммутацией тока (корректоров коэффициента мощности).

Другим недостатком тиристоров являются большие потери по сравнению с диодами (приблизительно в 2 раза больше). Поэтому при низких выходных напряжениях  $U_0 \le 10~B$  и больших токах тиристоры на стороне постоянного тока применять нежелательно. Их переносят на сторону переменного тока, в первичную



В настоящее время управляемые выпрямители охватываются цепью обратной



В – управляемый выпрямитель

СФ – силовой фильтр

СУ – сравнивающее устройства

ИОН – источник опорного напряжения

УПТ – усилитель постоянного тока

Подобным образом может быть введена ОС в схему с регулированием на стороне первичной обмотки. При изменении или по цепи ОС происходит автоматическое регулирование таким образом, что поддерживается постоянным. Такие устройства называются *тиристорные стабилизаторы*.

Методы управления тиристорами (Самостоятельная работа):

- 1. Горизонтальный метод управления (используется при ручном регулировании);
- 2. Вертикальный метод управления (используется при автоматическом регулировании);

