

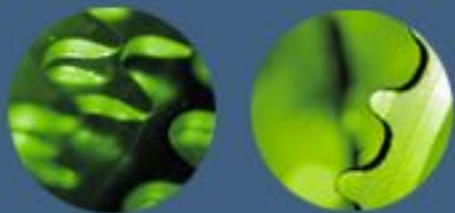


Прикладная механика

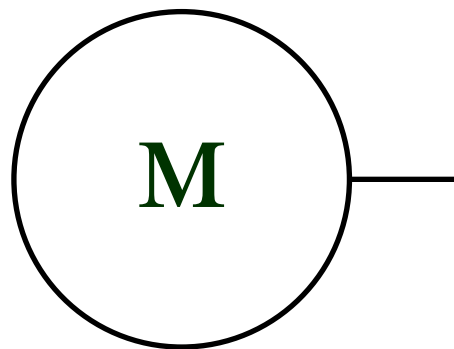
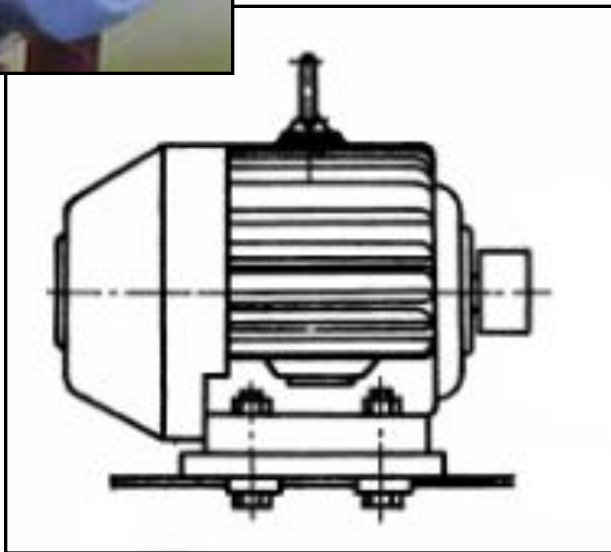
**Давидович
Игорь Юрьевич**
(курс лекций)

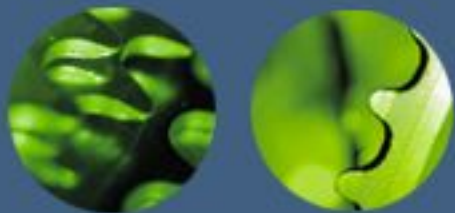
**Кинематическая схема привода
технологической машины.
Обозначения элементов привода
на кинематических схемах.**

к. 205, корпус 1, т. 80222410512
E-mail: igor_davidovich@tut.by

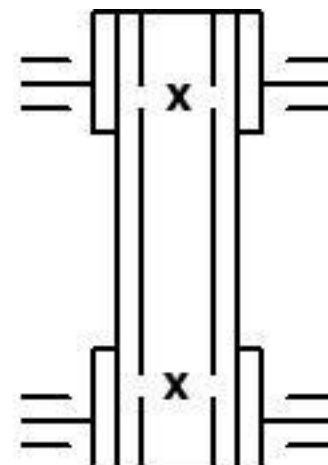
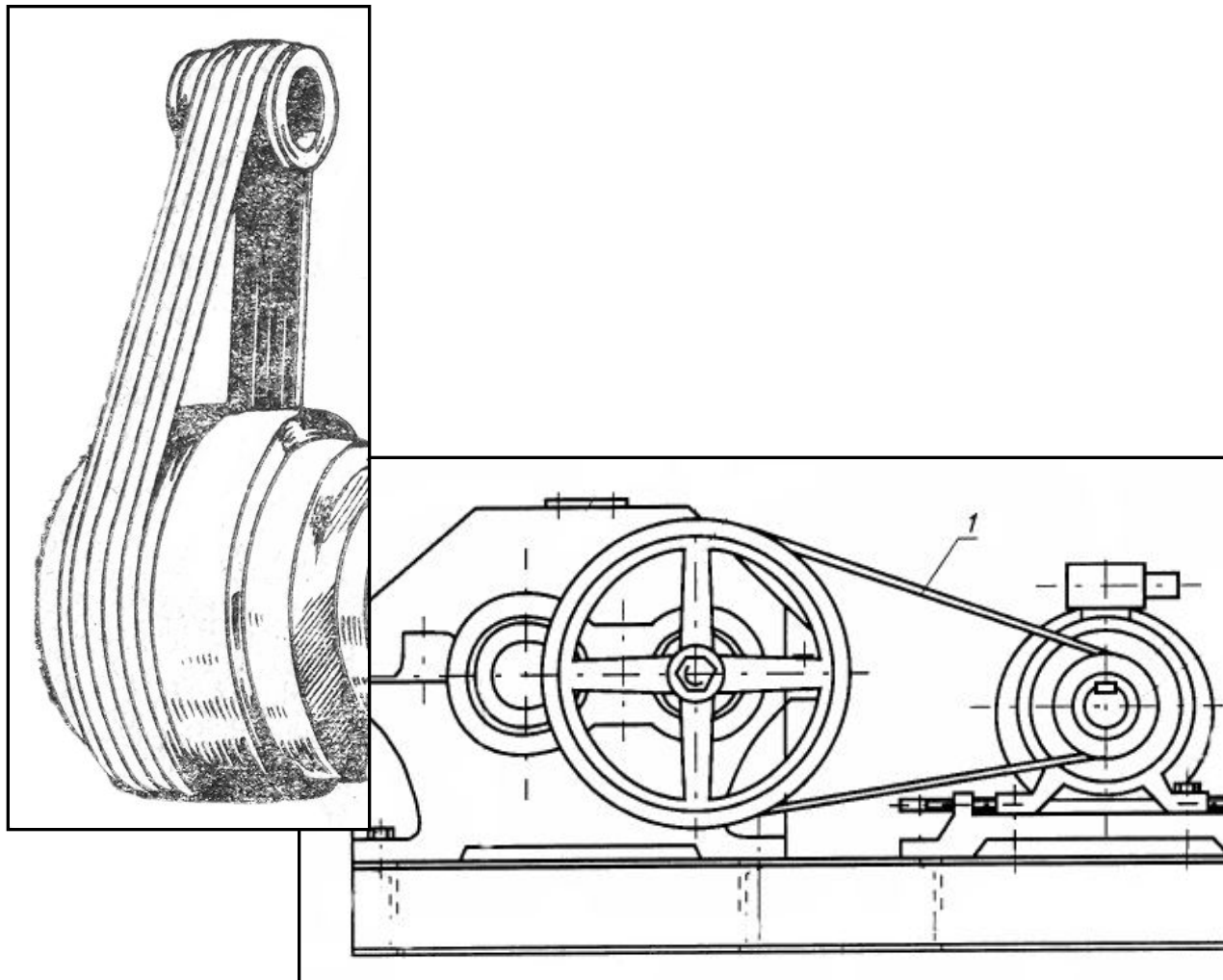


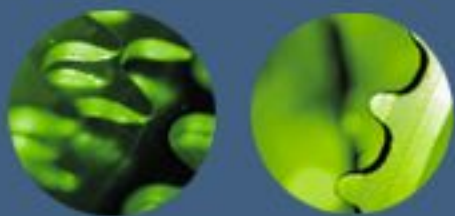
Источник движения



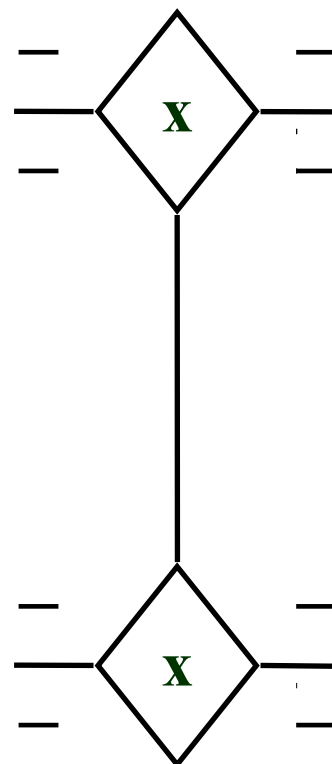
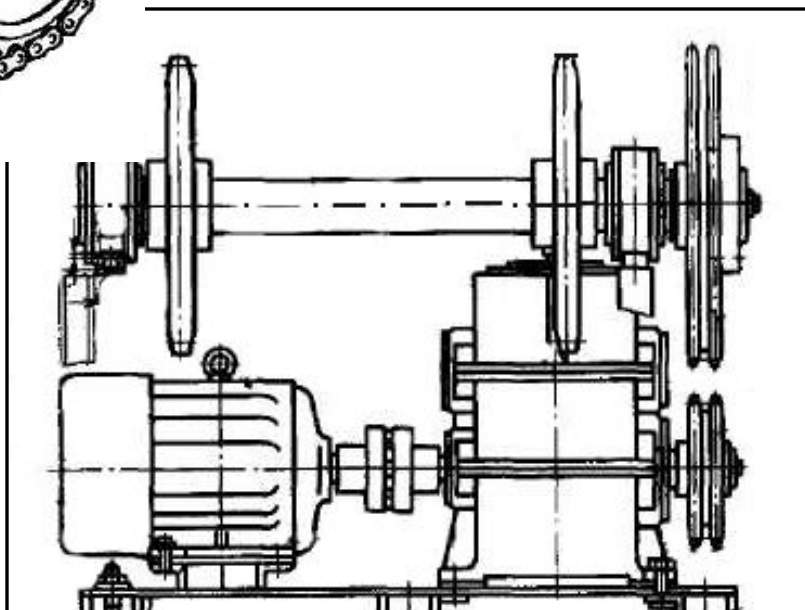
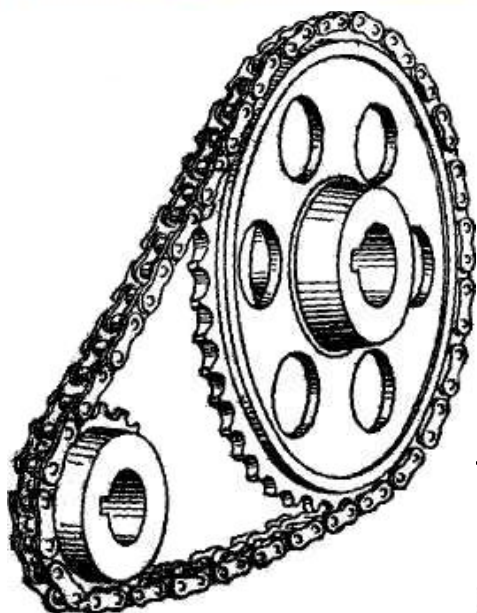


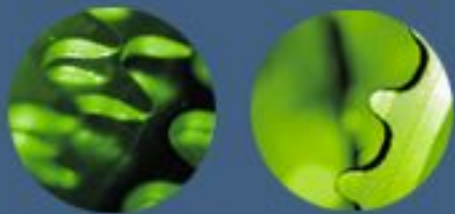
Передача гибкой связью (клиноременная)



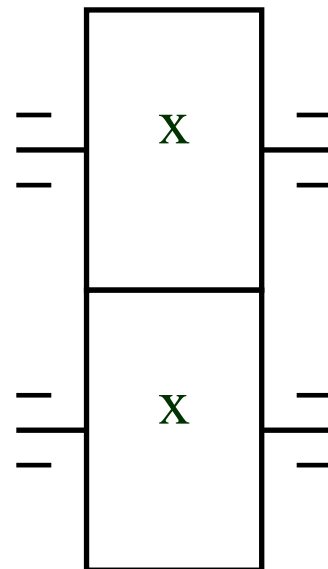
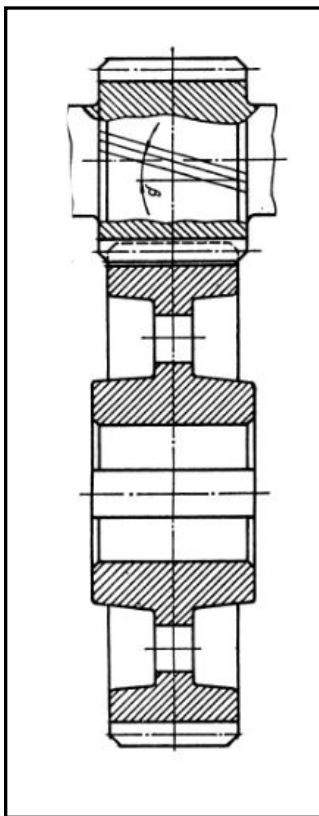
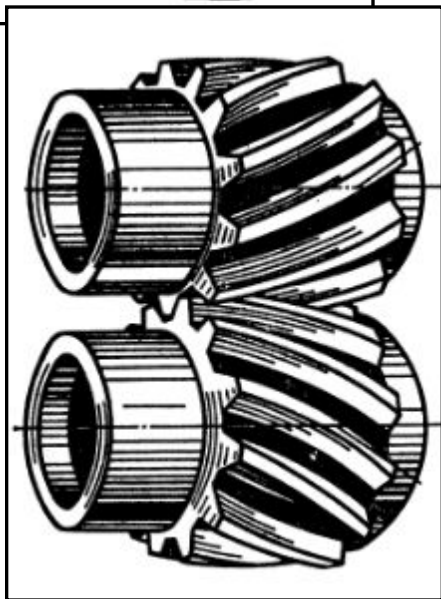
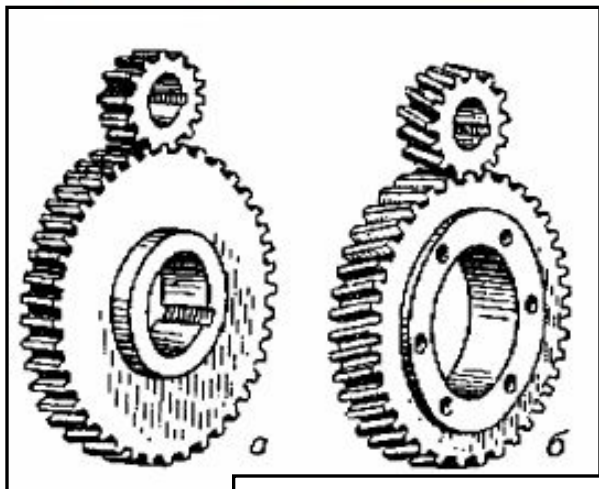


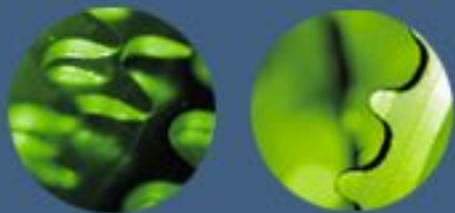
Передача зацеплением (цепная)



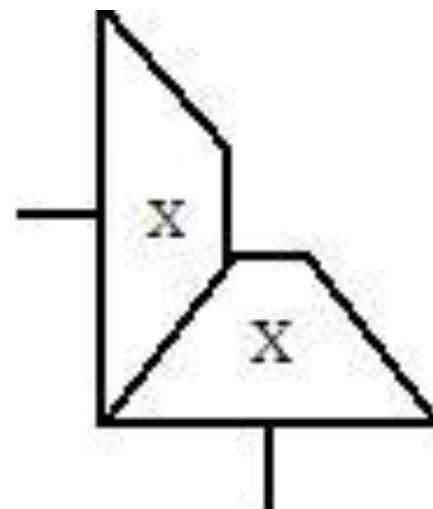
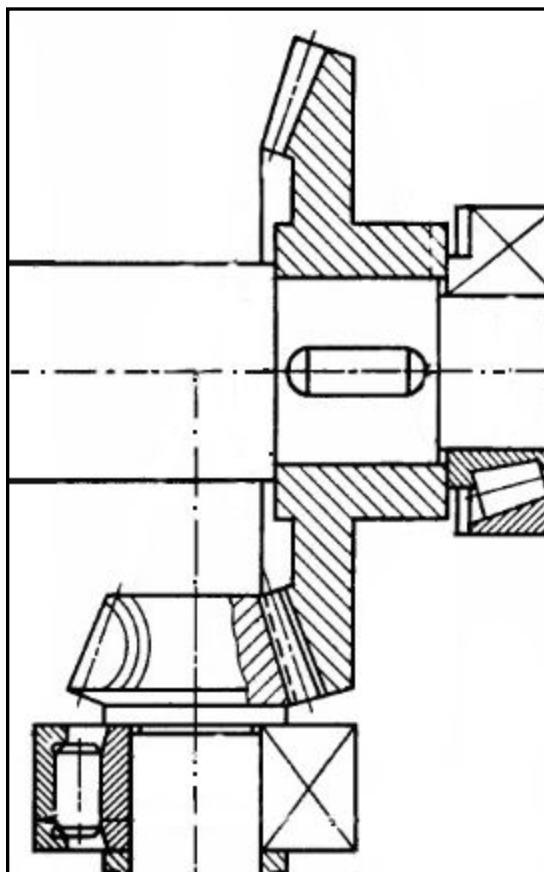
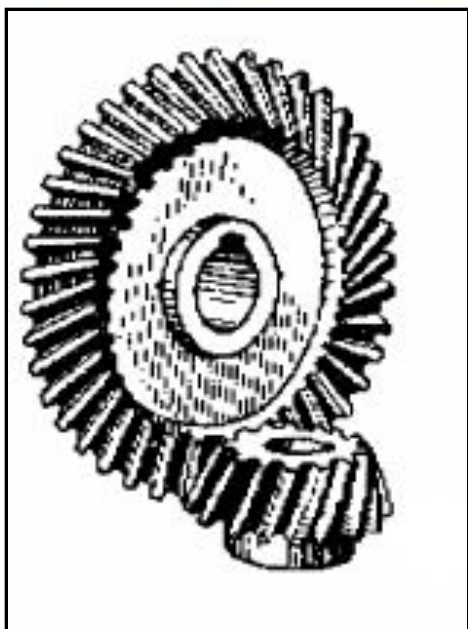


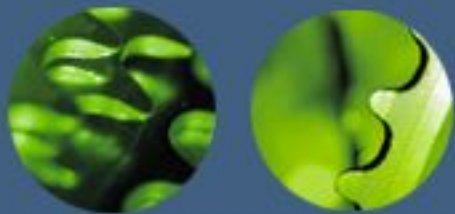
Передача зацеплением (зубчатая цилиндрическая)



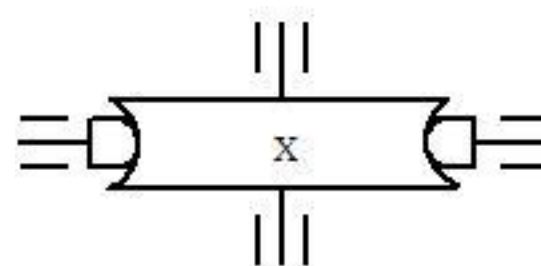
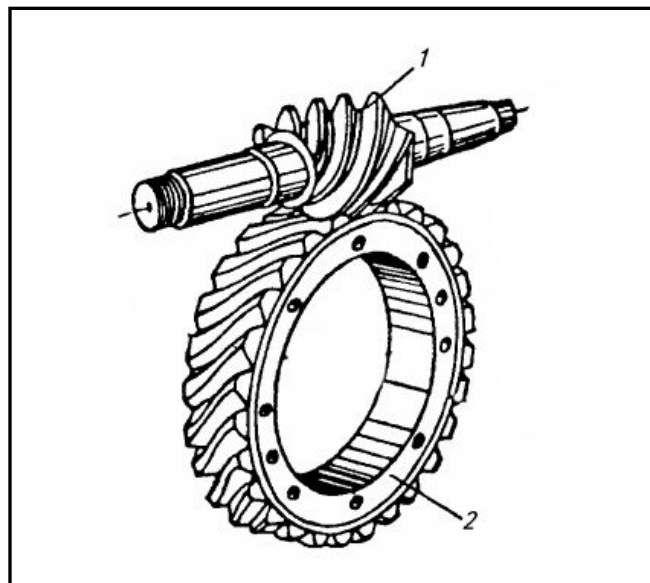


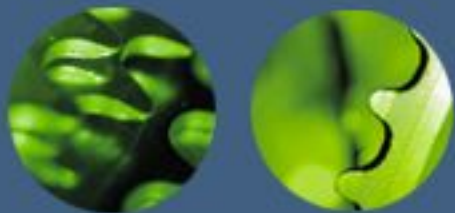
Передача зацеплением (зубчатая коническая)



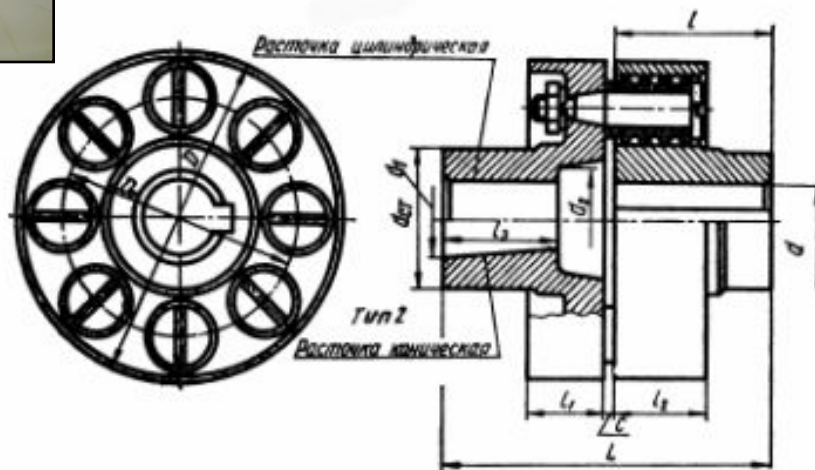
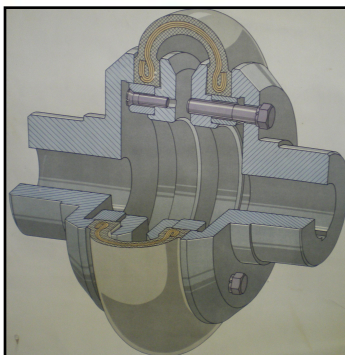


Передача зацеплением (червячная)

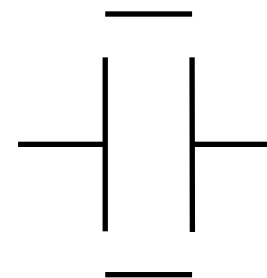




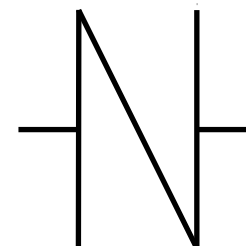
МУФТЫ

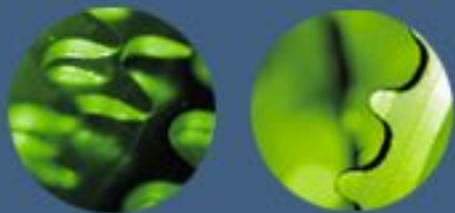


жесткая

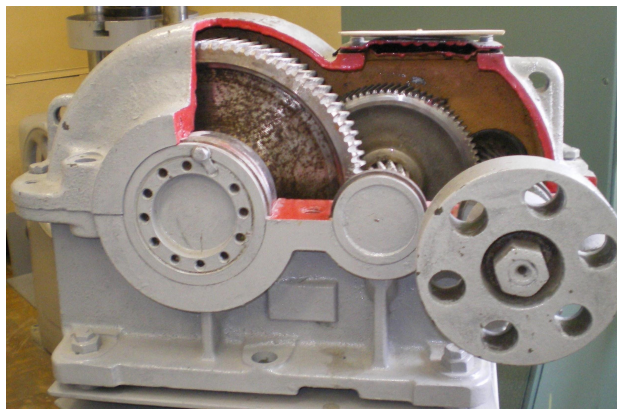
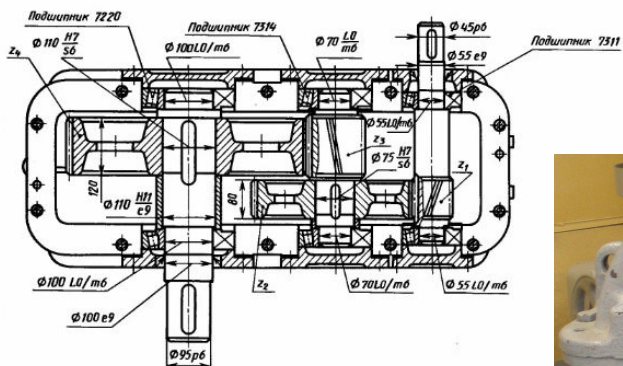
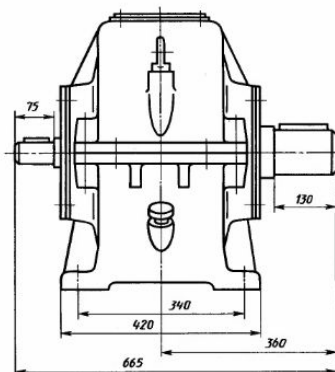
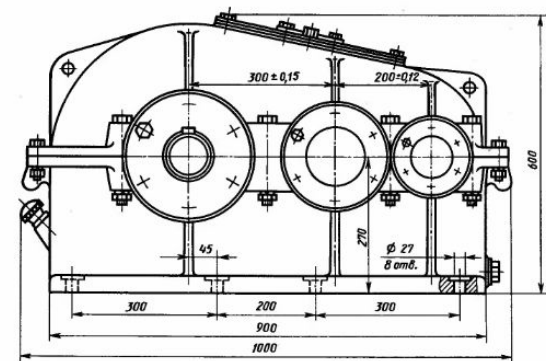


упругая

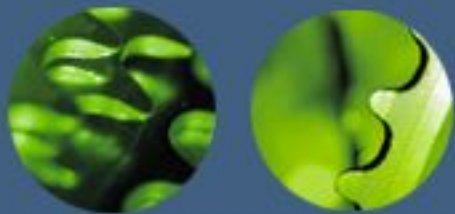




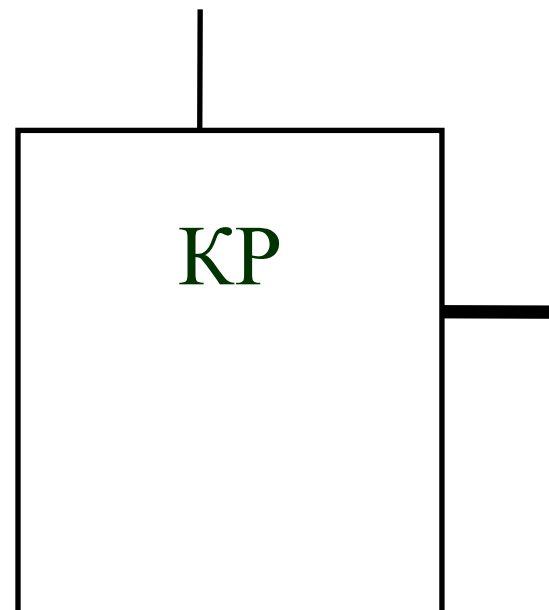
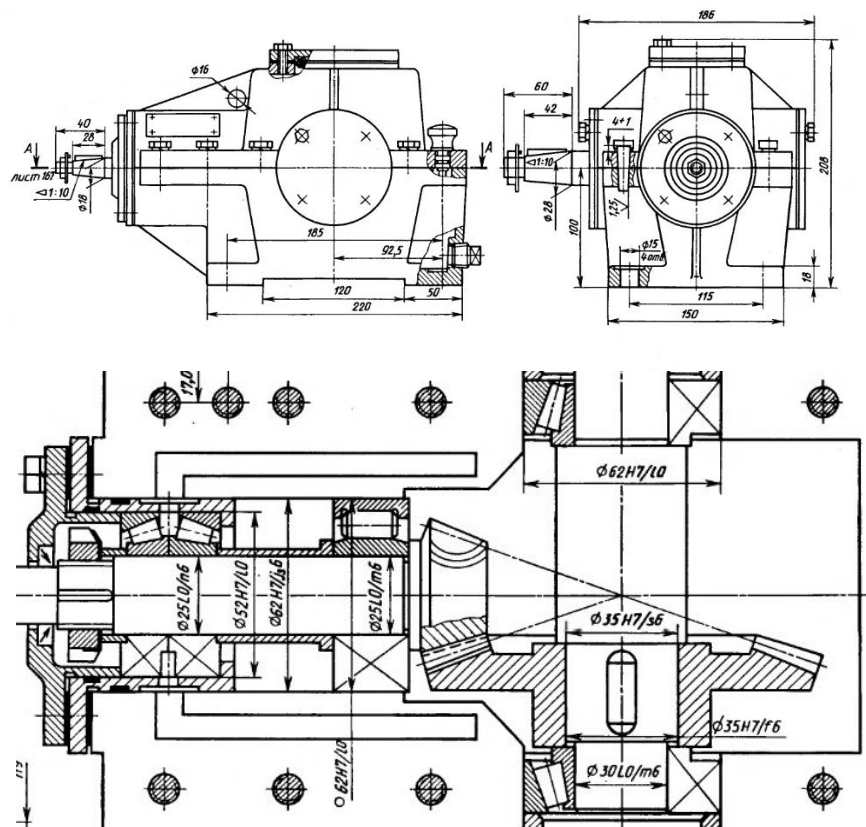
Цилиндрический редуктор

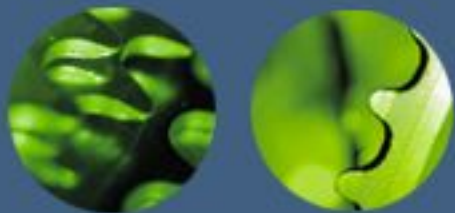


ЦР

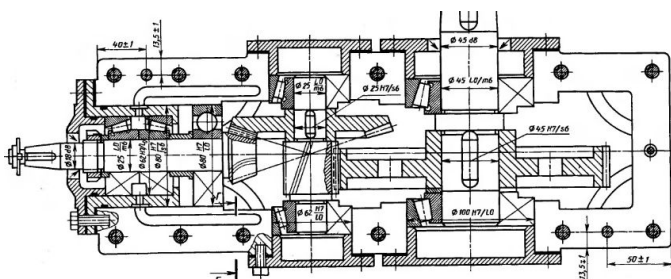
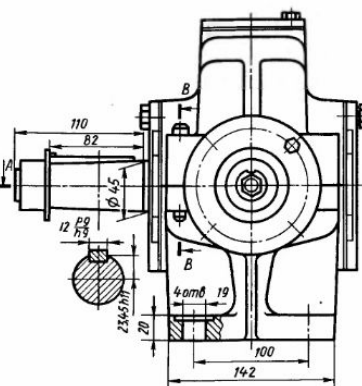
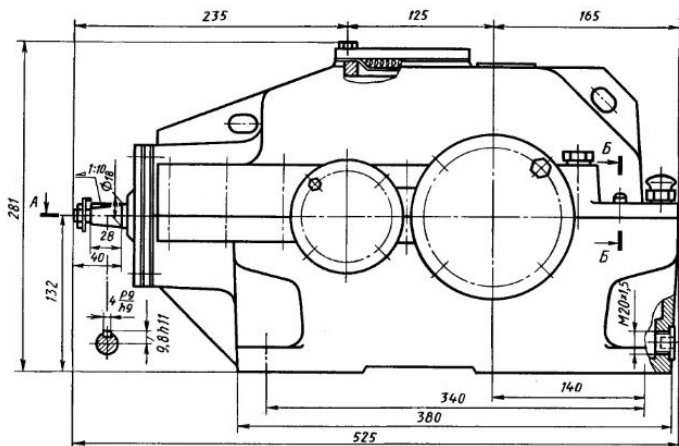


Конический редуктор

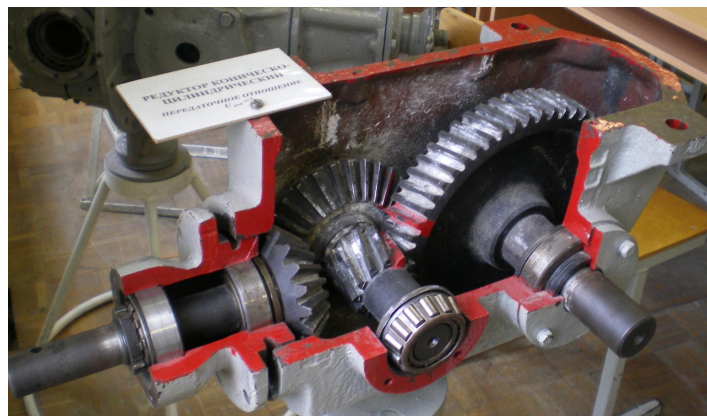


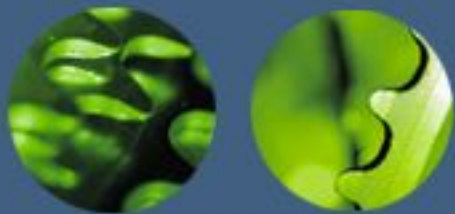


Коническо-цилиндрический редуктор

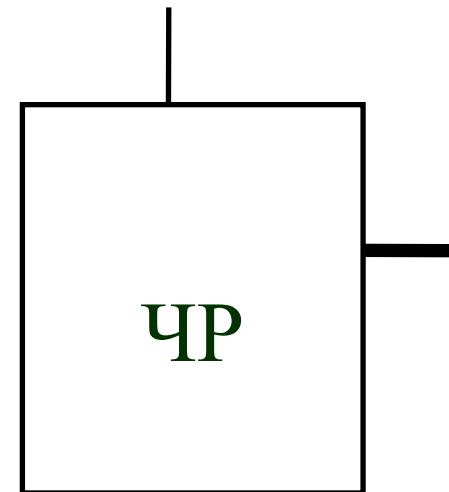
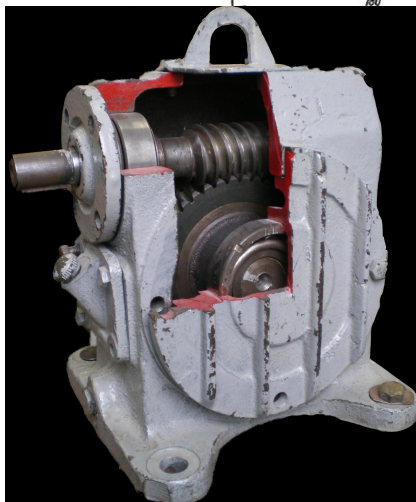
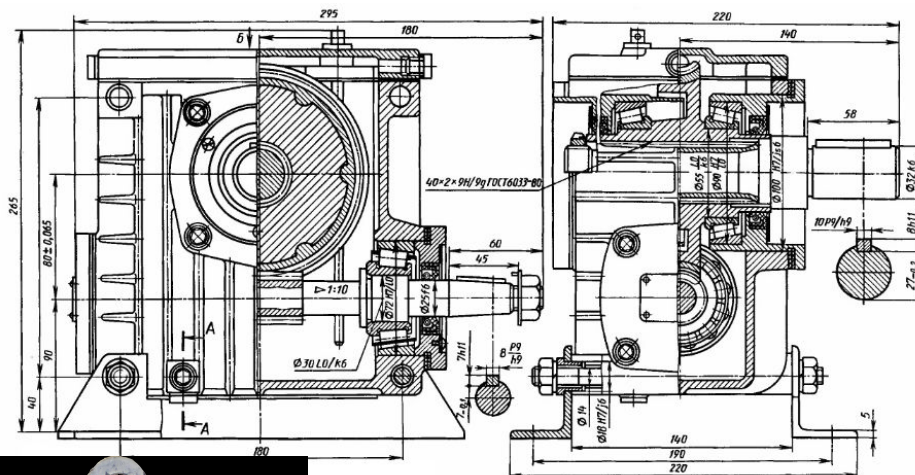


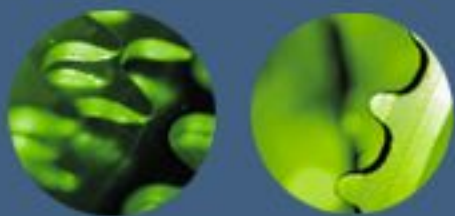
КЦР





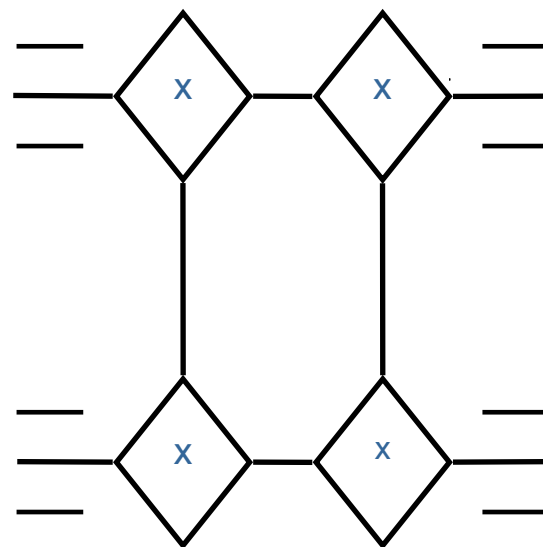
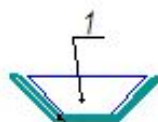
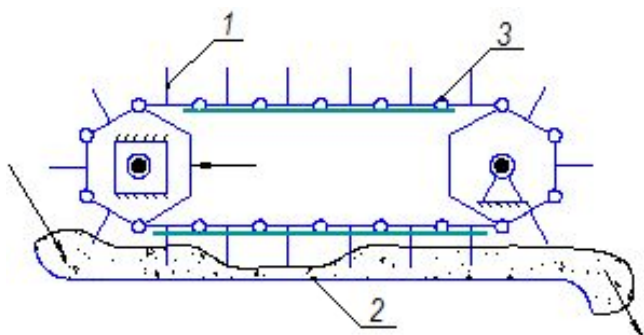
Червячный редуктор



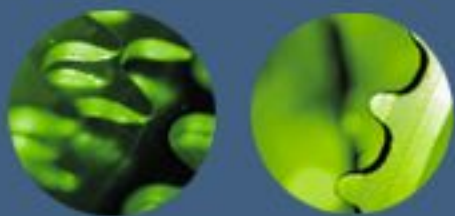


Рабочие органы машин

Цепной транспортер

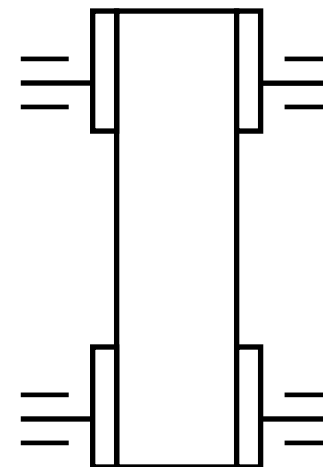
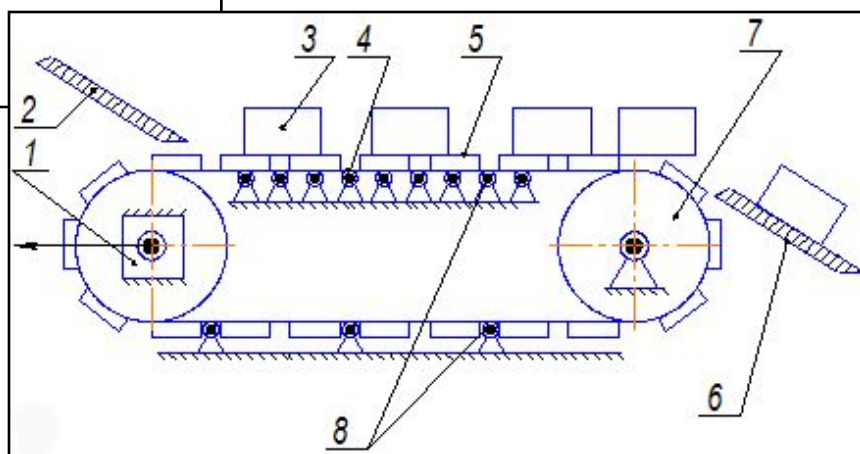


Обозначение на кинематической схеме

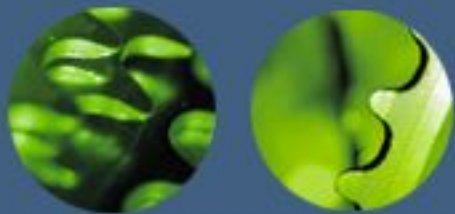


Рабочие органы машин

Ленточный транспортер

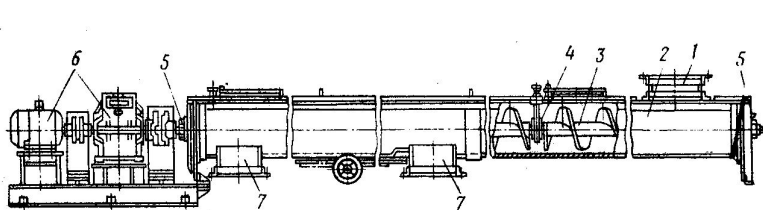


Обозначение на кинематической схеме

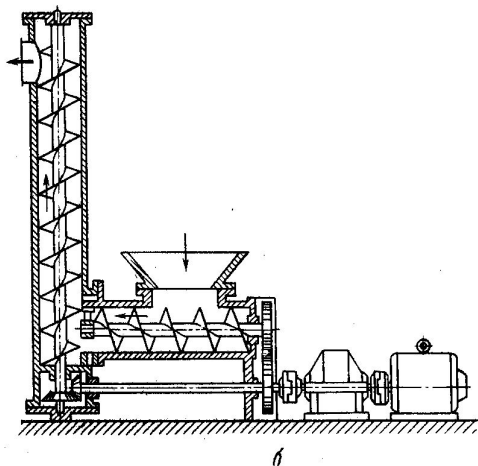


Рабочие органы машин

Винтовой (шнековый) транспортер



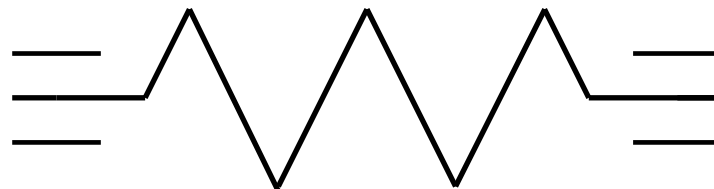
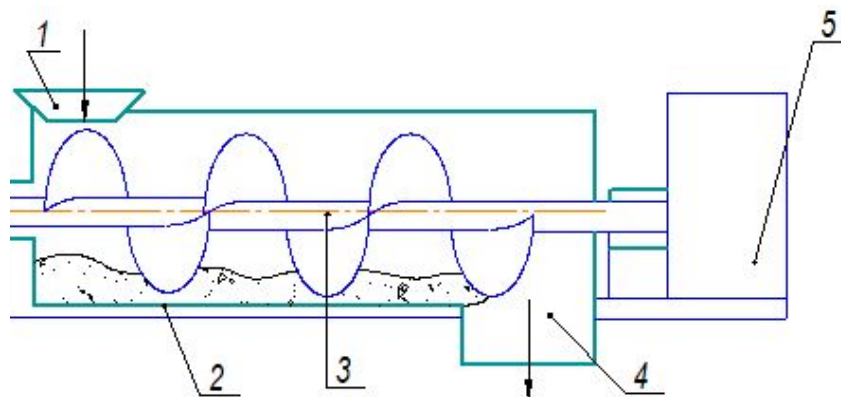
а



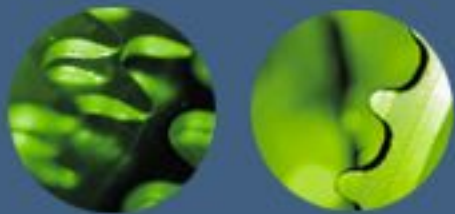
б

а – горизонтальный транспортер

б - вертикальный транспортер

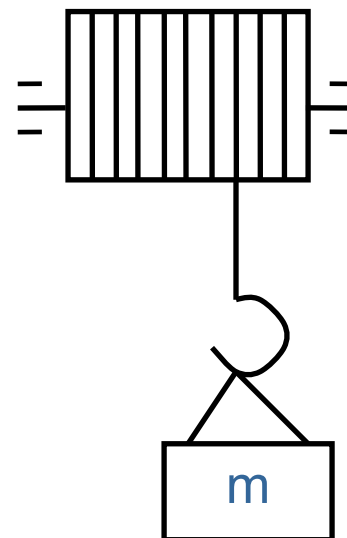
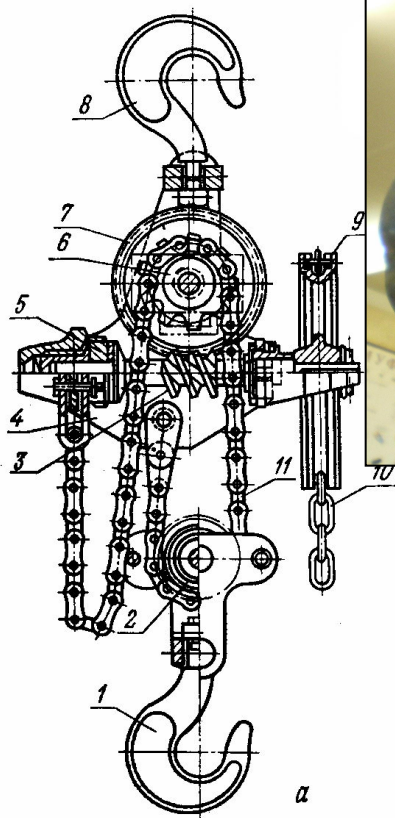
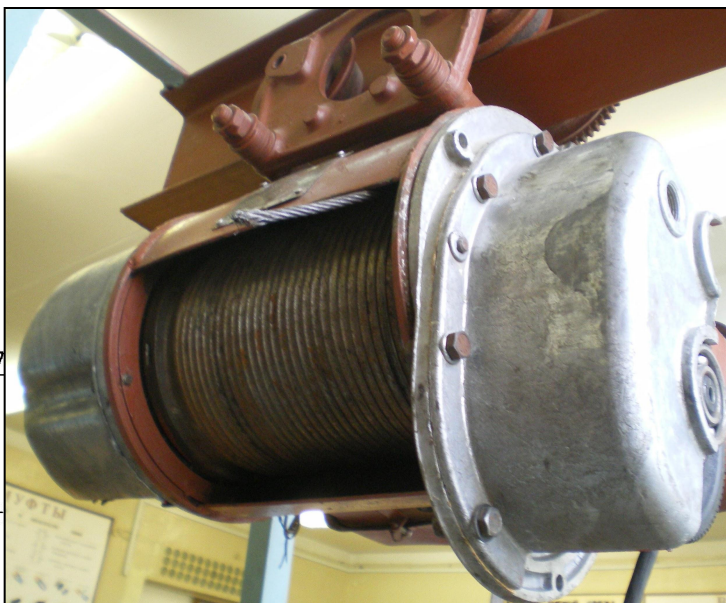


Обозначение на кинематической схеме



Рабочие органы машин

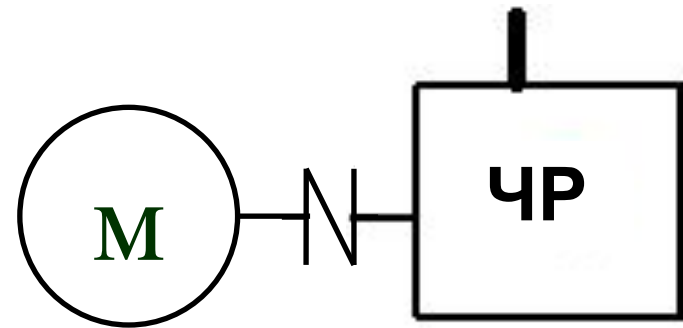
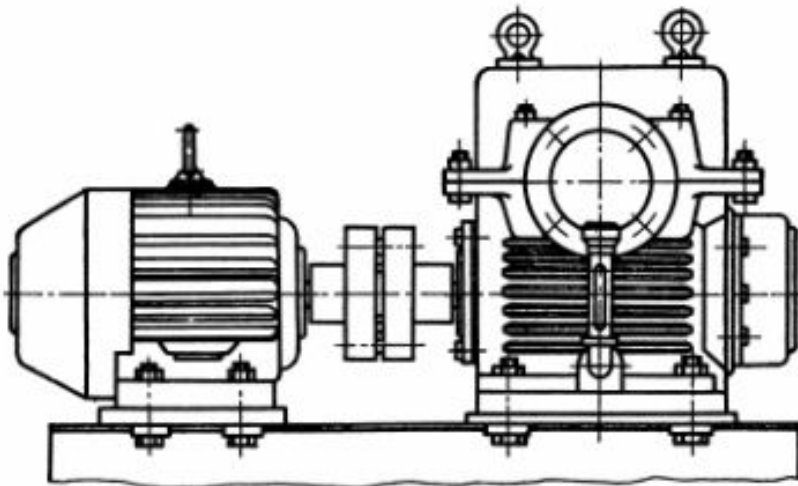
Грузоподъемное устройство (таль)



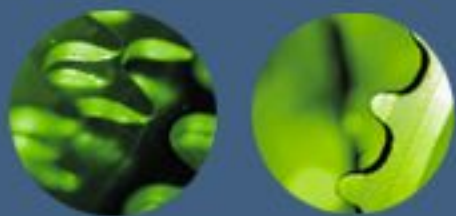
Обозначение на кинематической схеме



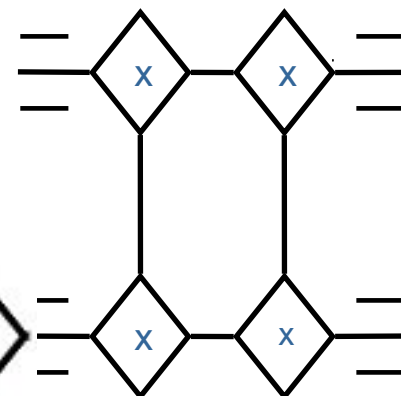
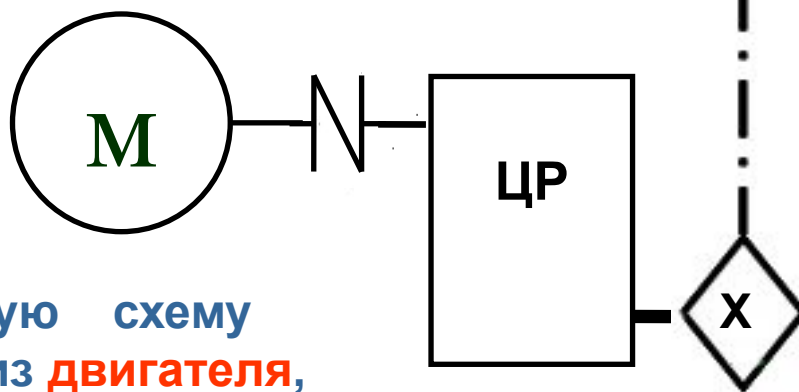
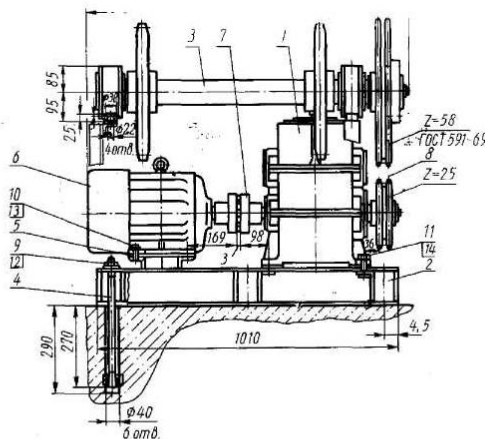
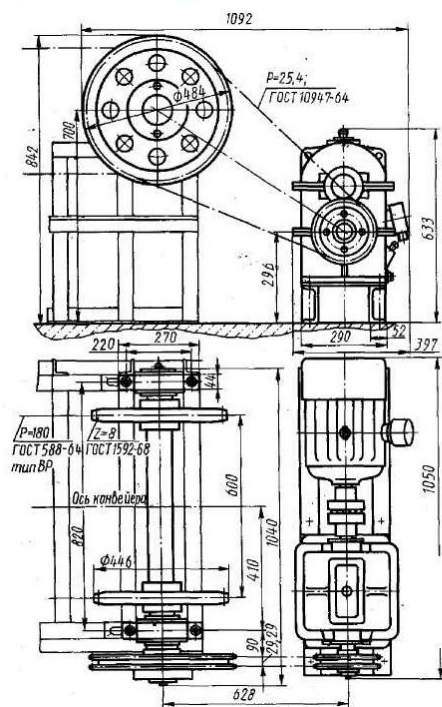
Кинематическая схема привода



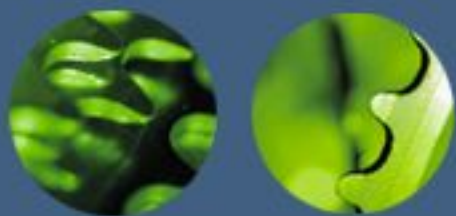
Составить кинематическую схему для привода, состоящего из **электродвигателя**, **упругой муфты** и **червячного редуктора**



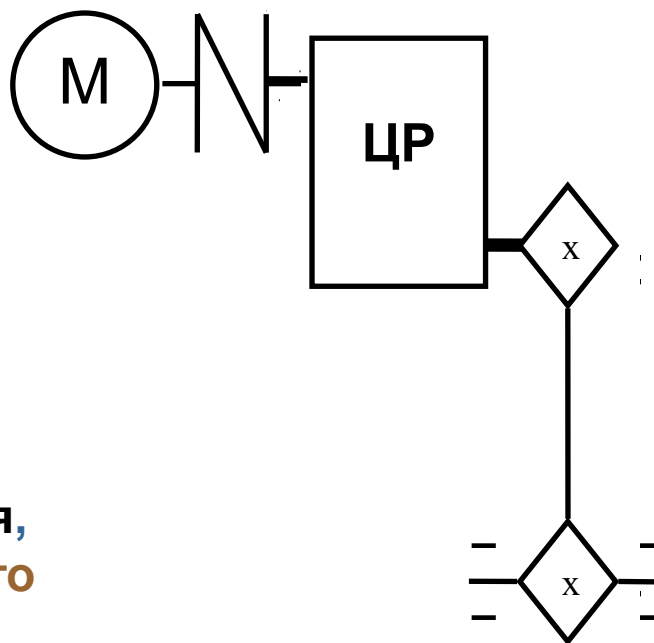
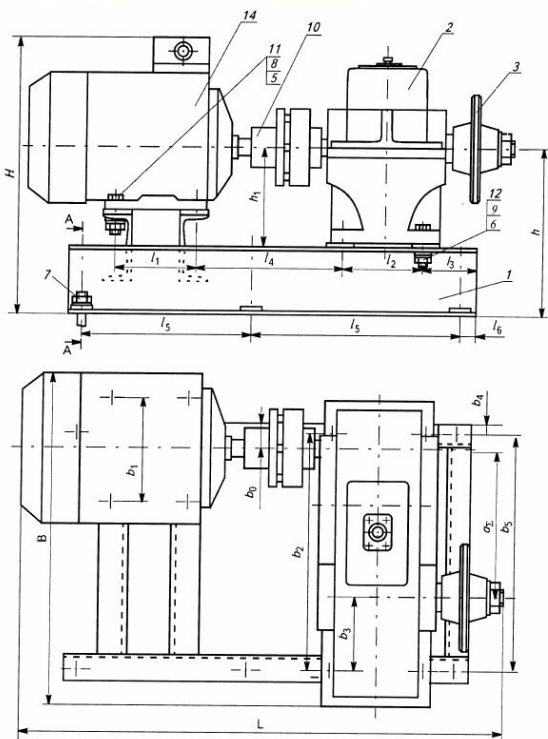
Кинематическая схема привода



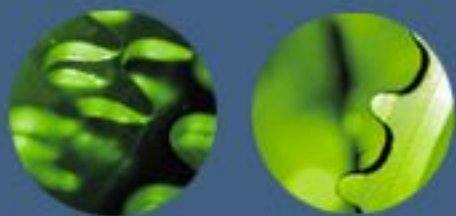
Составить кинематическую схему для привода, состоящего из **двигателя**, **упругой муфты**, **цилиндрического редуктора**, **цепной передачи** и **приводного вала цепного транспортера**



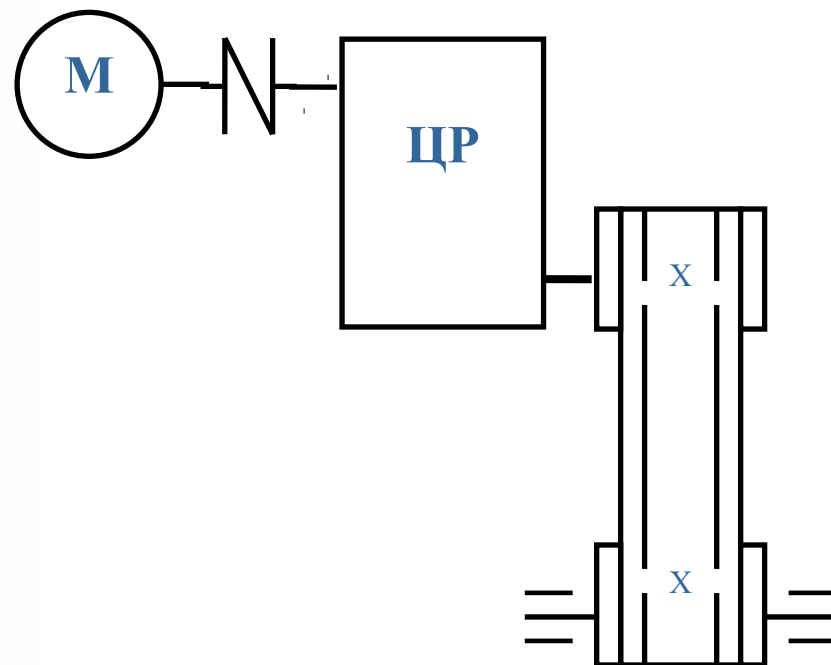
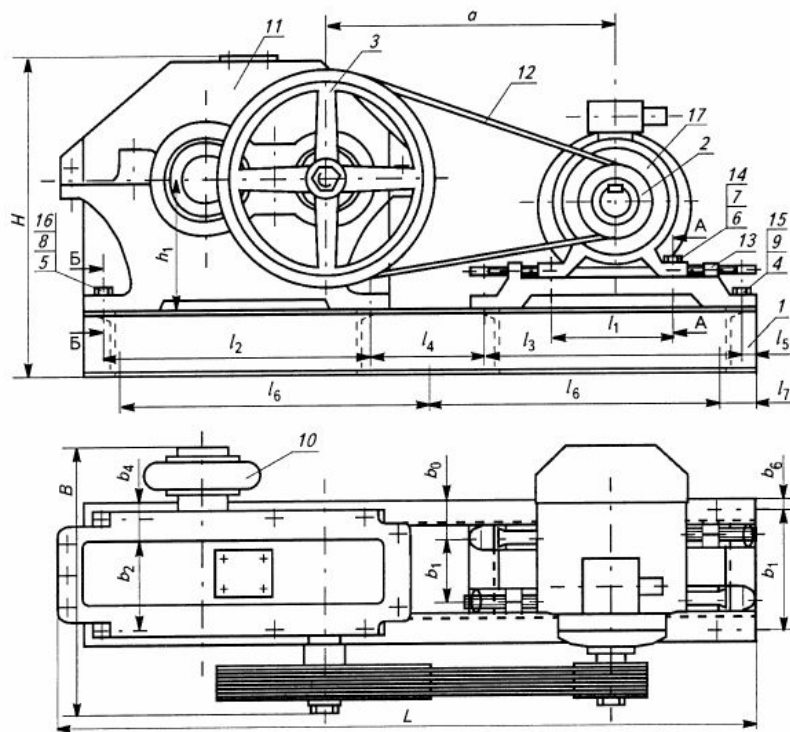
Кинематическая схема привода



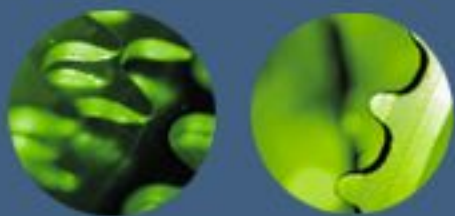
Привод, состоящий из двигателя,
упругой муфты, цилиндрического
редуктора и цепной передачи



Кинематическая схема привода



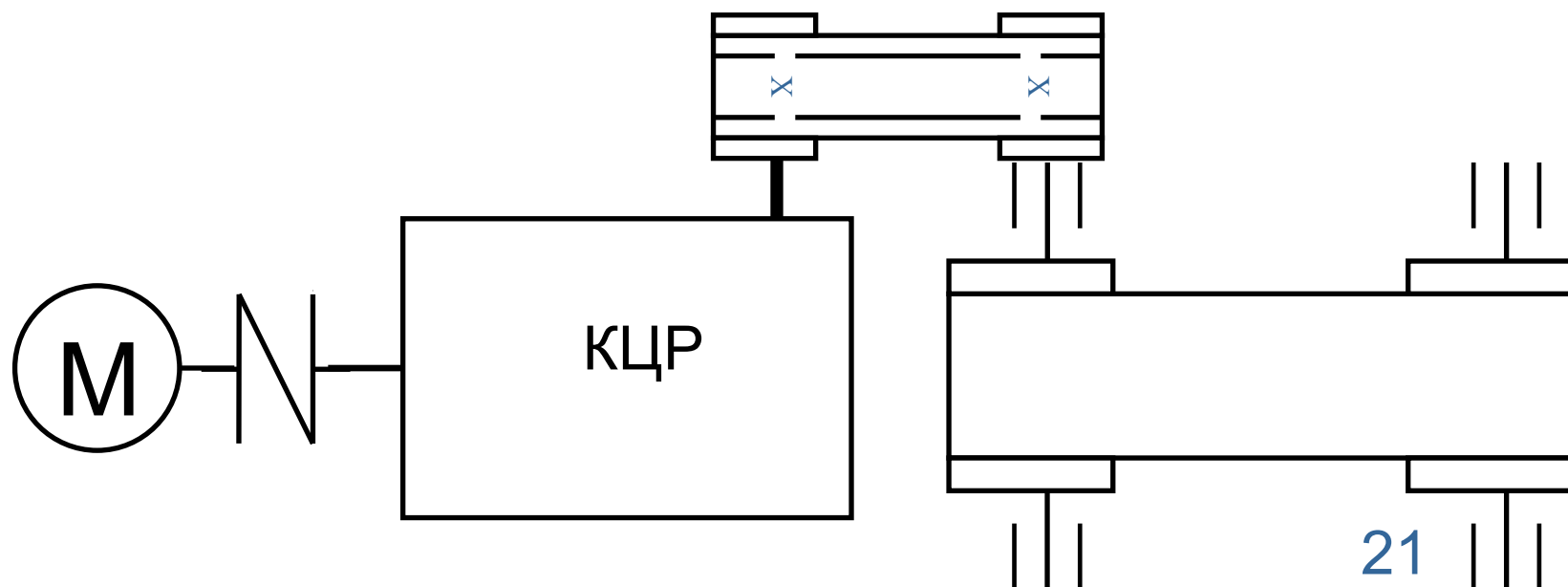
Привод, состоящий из электродвигателя, упругой муфты, цилиндрического редуктора и клиноременной передачи

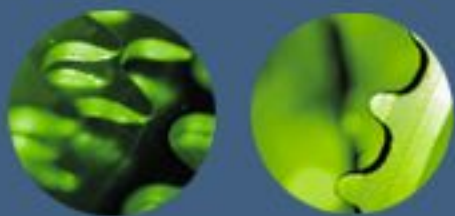


Кинематическая схема привода

Задание:

Составить кинематическую схему привода ленточного транспортера, состоящего из электродвигателя, упругой муфты, коническо-цилиндрического редуктора и клиноременной передачи





Кинематическая схема привода

Задание:

Составить кинематическую
схему привода барабана
лебедки, состоящего из:

- ☐ электродвигателя
- ☐ упругой муфты
- ☐ червячного редуктора
- ☐ цепной передачи

