

## Лекция 3.1. Криволинейные интегралы.

### 1. Определение криволинейных интегралов

Рассмотрим на плоскости  $Oxy$  некоторую спрямляемую кривую  $L$ , не имеющую точек самопересечения и участков самоналегания. Предположим, что кривая определяется параметрическими уравнениями

$$x = \phi(t), y = \psi(t), (a \leq t \leq b) \quad (1)$$

и сначала будем считать ее не замкнутой и ограниченной точками  $A$  и  $B$ .

Предположим далее, что

*функция  $f(x, y)$  | две функции  $P(x, y)$  и  $Q(x, y)$*

определены и непрерывны вдоль кривой  $L = AB$  .

Разобьем сегмент  $[a, b]$  при помощи точек  $a = t_0 < < t_1 < t_2 < \dots < t_n = b$  на  $n$  частичных сегментов.

## Лекция 3.1. Криволинейные интегралы.

Выберем на каждой частичной дуге  $M_k M_{k+1}$  произвольную точку  $N_k(\xi_k, \eta_k)$  координаты, которой отвечают некоторому значению  $\tau_k$  параметра  $t$ , так что  $\xi_k = \varphi(\tau_k)$ ,  $\eta_k = \psi(\tau_k)$ , причем  $t_k \leq \tau_k \leq t_{k+1}$ .  $\Delta l_k$  длина  $k$ -й частичной дуги  $M_k M_{k+1}$  ( $k = 1, 2, \dots, n$ ).

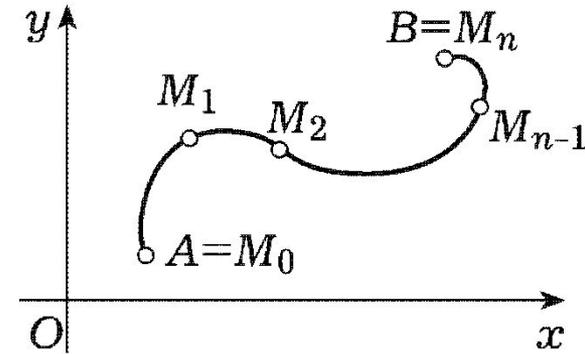
Составим интегральную сумму

$$\sigma_1 = \sum_{k=1}^n f(\xi_k, \eta_k) \Delta l_k$$

Составим еще две интегральные суммы

$$\sigma_2 = \sum_{k=1}^n P(\xi_k, \eta_k) \Delta x_k; \quad \sigma_3 = \sum_{k=1}^n Q(\xi_k, \eta_k) \Delta y_k$$

Назовем число  $I$  пределом интегральной суммы  $\sigma_i$  ( $i = 1, 2, 3$ ) при стремлении к нулю наибольшей из длин  $\Delta l_k$ , если для любого  $\varepsilon > 0$  найдется  $\delta > 0$  такое, что  $|\sigma_i - I| < \varepsilon$ , как только наибольшая из длин  $\Delta l_k$  меньше  $\delta$ .



## Лекция 3.1. Криволинейные интегралы.

### Определения:

Если существует предел интегральной суммы  $\sigma_1$  при стремлении к нулю наибольшей из длин  $\Delta l_k$ , то этот предел называется криволинейным интегралом первого рода от функции  $f(x, y)$  по кривой  $L$  и обозначается символом

$$\int_L f(x, y) dl$$

Если существует предел интегральной суммы  $\sigma_2$  [ $\sigma_3$ ] при стремлении к нулю наибольшей из длин  $\Delta l_k$ , то этот предел называется криволинейным интегралом второго рода от функции  $P(x, y)$  [ $Q(x, y)$ ] по кривой  $L$  и обозначается символом

$$\int_L P(x, y) dx; \left[ \int_L Q(x, y) dy \right]$$

$$\int_L P(x, y) dx + \int_L Q(x, y) dy$$

## Лекция 3.1. Криволинейные интегралы.

### 2. Существование криволинейных интегралов и сведение их к определенным интегралам

Если кривая  $L = AB$  является гладкой, задана параметрически  $x = \varphi(t)$ ,  $y = \psi(t)$ ,  $a \leq t \leq b$ , и не содержит особых точек и если функции  $f(x, y)$ ,  $P(x, y)$  и  $Q(x, y)$  непрерывны вдоль этой кривой, то справедливы следующие формулы, сводящие криволинейные интегралы к обычным определенным интегралам:

$$\int_L f(x, y) dl = \int_a^b f(\varphi(t), \psi(t)) \sqrt{\varphi'^2(t) + \psi'^2(t)} dt$$

$$\int_L P(x, y) dx = \int_a^b P(\varphi(t), \psi(t)) \varphi'(t) dt;$$

$$\int_L Q(x, y) dy = \int_a^b Q(\varphi(t), \psi(t)) \psi'(t) dt;$$

## Лекция 3.1. Криволинейные интегралы.

Свойства:

1°. Линейное свойство

$$\int_L [\alpha f(x, y) + \beta g(x, y)] dl = \alpha \int_L f(x, y) dl + \beta \int_L g(x, y) dl$$

2°. Аддитивность

$$\int_{L_1+L_2} f(x, y) dl = \int_{L_1} f(x, y) dl + \int_{L_2} f(x, y) dl$$

3°. Оценка модуля интеграла

$$\left| \int_L f(x, y) dl \right| \leq \int_L |f(x, y)| dl \quad (\text{для 2-го рода})$$

4°. Формула среднего значения

$$\int_L f(x, y) dl = L \cdot f(M)$$

### Лекция 3.1. Криволинейные интегралы.

**Примеры.** 1°. Вычислить массу эллипса  $L$ , определяемого параметрическими уравнениями

$$x = a \cos t, y = b \sin t \quad (0 \leq t \leq 2\pi)$$

при условии, что  $a > b > 0$  и что линейная плотность распределения массы равна  $\rho = |y|$ .

2°. Вычислить криволинейный интеграл второго рода

$$I = \int_L (x^2 - 2xy) dx + (y^2 - 2xy) dy,$$

в котором  $L$  — парабола  $y = x^2$  при  $-1 \leq x \leq 1$ .

## Лекция 3.1. Криволинейные интегралы.

Выберем на каждой частичной дуге  $M_k M_{k+1}$  произвольную точку  $N_k(\xi_k, \eta_k)$  координаты, которой отвечают некоторому значению  $\tau_k$  параметра  $t$ , так что  $\xi_k = \varphi(\tau_k)$ ,  $\eta_k = \psi(\tau_k)$ , причем  $t_k \leq \tau_k \leq t_{k+1}$ .  $\Delta l_k$  длина  $k$ -й частичной дуги  $M_k M_{k+1}$  ( $k = 1, 2, \dots, n$ ).

Составим интегральную сумму

$$\sigma_1 = \sum_{k=1}^n f(\xi_k, \eta_k) \Delta l_k$$

Составим еще две интегральные суммы

$$\sigma_2 = \sum_{k=1}^n P(\xi_k, \eta_k) \Delta x_k; \quad \sigma_3 = \sum_{k=1}^n Q(\xi_k, \eta_k) \Delta y_k$$

Назовем число  $I$  пределом интегральной суммы  $\sigma_i$  ( $i = 1, 2, 3$ ) при стремлении к нулю наибольшей из длин  $\Delta l_k$ , если для любого  $\varepsilon > 0$  найдется  $\delta > 0$  такое, что  $|\sigma_i - I| < \varepsilon$ , как только наибольшая из длин  $\Delta l_k$  меньше  $\delta$ .

