Робот «бабочка»

Выполнил: студент гр. 9312 Попов А.А.

История

В 1998 г. К. Линч, вдохновленный новым видом жонглирования с перекатыванием предметов, сформулировал задачу управления манипуляциями с объектом без захвата.

В 2009 г. был придуман математический метод решения данной задачи.

В 2015 г. данная задача была решена братьями Ширяевыми.

«Робот Бабочка» — это конструкция, в которой шарик катается по дорожке с траекторией, повторяющей цифру восемь, с выпуклостями и впуклостями. Алгоритм им управляет так, чтобы шарик не скатывался с траектории и не падал.

За движением шарика наблюдает камера, которая фиксирует его координаты в пространстве и передает на компьютер, который производя вычисления, ускоряет или тормозит двигатель так, чтобы шарик не упал.





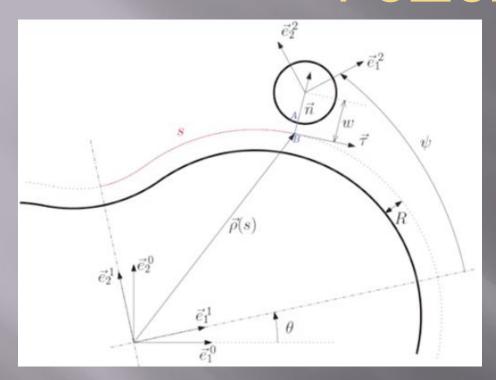
Применение

Расчет силы воздействия на объект манипуляции и алгоритмов движения робота в автономном режиме при невозможности или дороговизне испытания на практике:

- движение хирургического скальпеля;
- посадка ракеты на водную платформу;
- движения робота-сиделки;
- движения фрезеровщика...

В любой области где необходима точность и/или ловкость человеческих рук.

Решение



- θ угол поворота каркаса
- S расстояние, которое нужно пройти до самой короткой точки в центр шара вдоль виртуальной кривой

W – расстояние от центра шара до виртуальной кривой (если w>0, шар подпрыгнул)
ψ – угол поворота шара в

Если θ(t)=Φ(ψ(t)), то можно получить αβγ-уравнение, описывающее динамику движения:

каркасе

 $\alpha(\psi,\{k\})\psi'' + \beta(\psi,\{k\})(\psi^2)' + \gamma(\psi,\{k\}) = 0$

- SIRIUS, November 2, 2019: Dynamic Manipulation and Underactuated Systems
- Shiriaev A. S., Perram J. W., de Wit C. C. Constructive tool for orbital stabilization of underactuated nonlinear systems: Virtual constraints approach // IEEE Transactions on Automatic Control. 2005. P. 1164–1176
- «Эффект «Бабочки» (журнал «Управление бизнесом», № 33, декабрь, 2016 год)
- https://www.if24.ru/babochka-dast-robotam-chelovecheskie-ruk i/
- https://hightech.fm/2020/02/12/robotikum