

Выполнил:  
студент группы  
1ИС Алексеев  
Александр.

# Практическое применение интегралов в различных областях

# Краткая история интегрального исчисления

- Многие значительные достижения математиков Древней Греции в решении задач на нахождение площадей, а также объемов тел связаны с именем Архимеда (287-212 до н. э.). Развивая идеи предшественников Архимед определил длину окружности и площадь круга, объем и поверхность шара. В работах «О шаре и цилиндре», «О спиралях», «О коноидах и сферах», он показал, что определение объемов шара, эллипсоида, гиперболоида и параболоида вращения сводится к определению объема конуса и цилиндра. Архимед разработал и применил методы, предвосхитившие созданное в XVII в. интегральное исчисление. Потребовалось более полутора тысяч лет, прежде чем идеи Архимеда нашли четкое выражение и были доведены до уровня исчисления. В XVII в. математики уже умели вычислять площади многих фигур с кривыми границами и объемы многих тел. А общая теория была создана во второй половине XVII в. в трудах великого английского математика Иссака Ньютона (1643-1716) и великого немецкого математика Готфрида Лейбница (1646-1716). Ньютон и Лейбниц являются основателями интегрального исчисления. Они открыли важную теорему, носящую их имя: где  $f(x)$  – функция, интегрируемая на отрезке  $[a;b]$ ,  $F(x)$  – одна из ее первообразных. Рассуждения, которые приводили Ньютон и Лейбниц, несовершенны с точки зрения современного математического анализа. В XVIII в. крупнейший представитель математического анализа Леонард Эйлер эти понятия обобщил в своих трудах. Только в начале XIX в. были окончательно созданы понятия интегрального исчисления. Обычно при этом отмечают заслуги французского математика Огюстена Коши и немецкого математика Георга Римана. Само слово интеграл придумал Я. Бернулли (1690 г.). Оно происходит от латинского *integro*, которое переводится как приводить в прежнее состояние, восстанавливать. В 1696 г. появилось и название новой ветви математики – интегральное исчисление, которое ввел И. Бернулли. Употребляющееся сейчас название первообразная функция заменило более раннее «примитивная функция», которое ввел Лагранж (1797 г.). Обозначение определенного интеграла ввел Иосиф Бернулли, а нижние и верхние пределы Леонард Эйлер.

# Применение интеграла

---

Площадь фигуры

---

Объем тела вращения

---

Работа электрического заряда

---

Работа переменной силы

---

Масса  
Перемещение

---

Дифференциальное уравнение

---

Давление

---

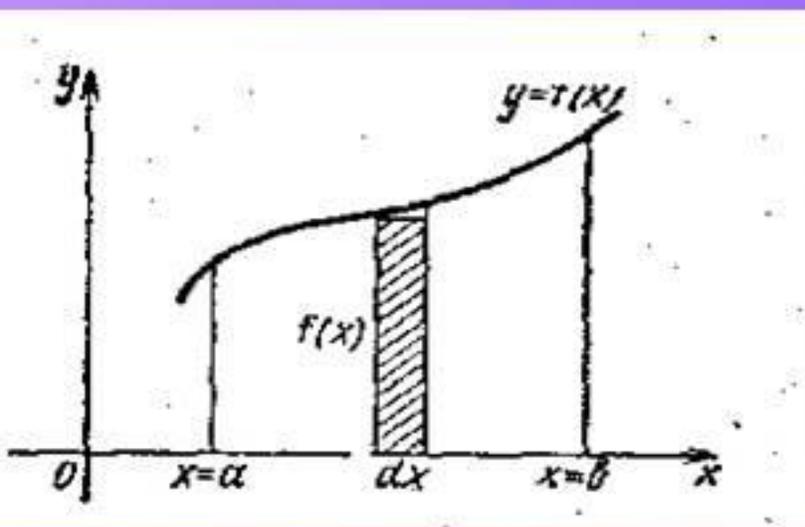
Количество теплоты

# Определенный интеграл

- Понятие определенного интеграла выводится через криволинейную трапецию. Криволинейной трапецией называется фигура, ограниченная линиями  $y = f(x)$ ,  $y = 0$ ,  $x = a$ ,  $x = b$ . Площадь криволинейной трапеции выражается интегральной суммой или числом, которое называется определенным интегралом. Определенный интеграл вычисляется по формуле Ньютона – Лейбница.  $\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$  Общность обозначения определенного и неопределенного интегралов подчеркивает тесную связь между ними: определенный интеграл – это число, а неопределенный интеграл – совокупность первообразных функций. Связь между определенным и неопределенным интегралом выражается формулой Ньютона – Лейбница. Свойства определенного интеграла: Если верхний и нижний пределы интегрирования поменять местами, то определенный интеграл сохранит абсолютную величину, но изменит свой знак на противоположный. Если верхняя и нижняя границы интегрирования равны, то определенный интеграл равен нулю. Если отрезок интегрирования  $[a;b]$  разбить на несколько частей, определенный интеграл на отрезке  $[a;b]$  будет равен сумме определенных интегралов этих отрезков. Определенный интеграл от суммы функций, заданных на отрезке  $[a;b]$  равен сумме определенных интегралов от слагаемых функций. Постоянный множитель к подынтегральной функции можно выносить за знак определенного интеграла. Оценка определенного интеграла: если  $m \leq f(x) \leq M$  на  $[a;b]$ , то  $m(b - a) < \int_a^b f(x) dx < M(b - a)$

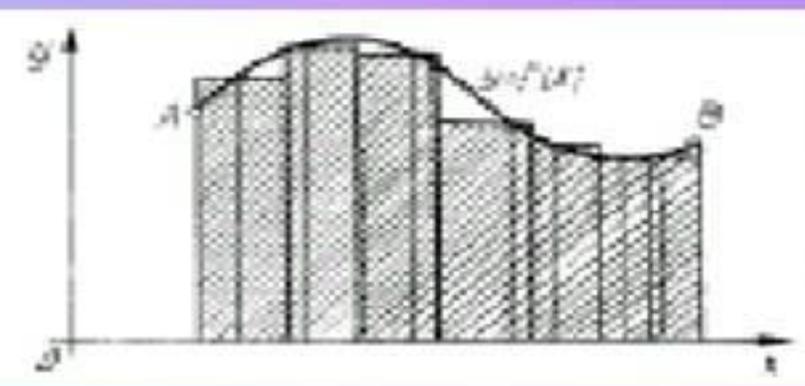


## Геометрический смысл определенного интеграла



Пусть функция  $y=f(x)$  непрерывна на отрезке  $[a; b]$  и  $f(x) \geq 0$ . Фигура, ограниченная графиком  $AB$  функции  $y=f(x)$ , прямыми  $x=a$ ,  $x=b$  и осью  $Ox$  (см. рисунок), называется *криволинейной трапецией*.

Интегральная сумма и ее слагаемые имеют простой геометрический смысл: произведение равно площади прямоугольника с основанием и высотой, а сумма представляет собой площадь заштрихованной ступенчатой фигуры, изображенной на рисунке. Очевидно, что эта площадь зависит от разбиения отрезка  $[a; b]$  на частичные отрезки и выбора количества точек разбиения.



Чем меньше  $\Delta x$ , тем площадь ступенчатой фигуры ближе к площади криволинейной трапеции. Следовательно, за точную площадь  $S$  криволинейной трапеции принимается предел



## Неопределенный интеграл

- Математические операции образуют пары двух взаимно обратных действий, например, сложение и вычитание, умножение и деление, возведение в целую положительную степень и извлечение корня. Дифференцирование дает возможность для заданной функции  $F(x)$  находить ее производную  $F'(x)$ . Существует действие, обратное дифференцированию – это интегрирование – нахождение функции  $F(x)$  по известной ее производной  $f(x) = F'(x)$  или дифференциалу  $f(x)dx$ . Функция  $F(x)$  называется первообразной для функции  $f(x)$ , если  $F'(x) = f(x)$  или  $dF(x) = f(x)dx$ . Если функция  $f(x)$  имеет первообразную  $F(x)$ , то она имеет бесконечное множество первообразных, причем все ее первообразные содержатся в выражении  $F(x) + C$ , где  $C$  – постоянная. Неопределенным интегралом от функции  $f(x)$  (или от выражения  $f(x)dx$ ) называется совокупность всех ее первообразных. Обозначение  $\int f(x)dx = F(x) + C$ . Здесь  $\int$  – знак интеграла,  $f(x)$  – подынтегральная функция,  $f(x)dx$  – подынтегральное выражение,  $x$  – переменная интегрирования. Отыскание неопределенного интеграла называется интегрированием функции. Свойства неопределенного интеграла Производная от неопределенного интеграла равна подынтегральной функции:  $(\int f(x)dx)' = f(x)$  Дифференциал от неопределенного интеграла равен подынтегральному выражению:  $d(\int f(x)dx) = f(x) dx$  Интеграл от дифференциала первообразной равен самой первообразной и дополнительному слагаемому  $C$ :  $\int d(F(x)) = F(x) + C$  Постоянный множитель можно выносить за знак неопределенного интеграла:  $\int a f(x) dx = a \int f(x) dx$  Интеграл от алгебраической суммы конечного числа функций равен алгебраической сумме интегралов от слагаемых:  $\int [f_1(x) \pm f_2(x)] dx = \int f_1(x) dx \pm \int f_2(x) dx$

# Таблица неопределенны х интегралов:

$$1. \int dx = x + c$$

$$2. \int x^\alpha dx = \frac{x^{\alpha+1}}{\alpha+1} + c, \alpha \neq -1$$

$$3. \int a^x dx = \frac{a^x}{\ln a} + c$$

$$4. \int \frac{dx}{x} = \ln|x| + c$$

$$5. \int \cos x dx = \sin x + c$$

$$6. \int \sin x dx = -\cos x + c$$

$$7. \int \frac{dx}{\cos^2 x} = \operatorname{tg} x + c$$

$$8. \int \frac{dx}{\sin^2 x} = -\operatorname{ctg} x + c$$

$$9. \int \frac{dx}{\sin x} = \ln \left| \operatorname{tg} \frac{x}{2} \right| + c$$

$$10. \int \frac{dx}{\cos x} = \ln \left| \operatorname{tg} \left( \frac{x}{2} + \frac{\pi}{2} \right) \right| + c$$

$$11. \int \frac{dx}{\sin x} = \ln \left| \operatorname{tg} \frac{x}{2} \right| + c$$

$$12. \int \frac{dx}{a^2 + x^2} = \begin{cases} \frac{1}{a} \operatorname{arctg} \frac{x}{a} + c \\ -\frac{1}{a} \operatorname{arctg} \frac{x}{a} + c \end{cases}$$

$$13. \int \frac{dx}{x^2 - a^2} = \frac{1}{2a} \ln \left| \frac{x-a}{x+a} \right| + c$$

$$14. \int \frac{dx}{a^2 - x^2} = \frac{1}{2a} \ln \left| \frac{a+x}{a-x} \right| + c$$

$$15. \int \frac{dx}{\sqrt{a^2 - x^2}} = \begin{cases} \operatorname{arcsin} \frac{x}{a} + c \\ -\operatorname{arccos} \frac{x}{a} + c \end{cases}$$

$$16. \int \frac{dx}{\sqrt{x^2 \pm a^2}} = \ln \left| x + \sqrt{x^2 \pm a^2} \right| + c$$

$$17. \int \operatorname{sh} x dx = \operatorname{ch} x + c$$

$$18. \int \operatorname{ch} x dx = \operatorname{sh} x + c$$

$$19. \int \frac{dx}{\operatorname{ch}^2 x} = \operatorname{th} x + c$$

$$20. \int \frac{dx}{\operatorname{sh}^2 x} = -\operatorname{cth} x + c$$

# Методы интегрирования

1. Непосредственное интегрирование  
Непосредственным интегрированием принято называть вычисление неопределенных интегралов путем приведения их к табличным с применением основных свойств. Здесь могут представиться следующие случаи:  
1) данный интеграл берется непосредственно по формуле соответствующего табличного интеграла;  
2) данный интеграл после применения свойств приводится к одному или нескольким табличным интегралам;  
3) данный интеграл после элементарных тождественных преобразований над подынтегральной функцией и применением свойств приводится к одному или нескольким табличным интегралам.

2. Интегрирование методом замены переменной (способом подстановки)  
Замена переменной в неопределенном интеграле производится с помощью подстановок двух видов:  $x = \varphi(t)$ , где  $\varphi(t)$  – монотонная, непрерывно дифференцируемая функция новой переменной  $t$ . Формула замены переменной в этом случае имеет вид  $\int f(x) dx = \int f[\varphi(t)] \varphi'(t) dt$ ;  
2)  $u = \psi(x)$ , где  $u$  – новая переменная. Формула замены переменной при такой подстановке:  $\int f[\psi(x)] \psi'(x) dx = \int f(u) du$

3. Интегрирование по частям  
Интегрированием по частям называется нахождение интеграла по формуле  $\int u dv = uv - \int v du$ , где  $u = \varphi(x)$ ,  $v = \psi(x)$  – непрерывно дифференцируемые функции от  $x$ .  
С помощью этой формулы нахождение интеграла  $\int u dv$  сводится к отысканию другого интеграла  $\int v du$ ; ее применение целесообразно в тех случаях, когда последний интеграл либо проще исходного, либо ему подобен. При этом за  $u$  берется такая функция, которая при дифференцировании упрощается, а за  $dv$  – та часть подынтегрального выражения, интеграл от которого известен или может быть найден.

# Применение интеграла в физике



Величины

Соотношение в  
дифференциалах

Вычисление  
производной

Вычисление  
интеграла

A – работа

F – сила

N – мощность

m – масса тонкого  
стержня

$\rho$  – линейная плотность

q – электрический заряд

I – сила тока

s – перемещение

v – скорость

$$dA = F(x) dx$$

$$dA = N(t) dt$$

$$dm = \rho(x) dx$$

$$dq = I(t) dt$$

$$ds = v(t) dt$$

$$F(x) = \frac{dA}{dx}$$

$$N(t) = \frac{dA}{dt}$$

$$\rho(x) = \frac{dm}{dx}$$

$$I(t) = \frac{dq}{dt}$$

$$v(t) = \frac{ds}{dt}$$

$$A = \int_{x_1}^{x_2} F(x) dx$$

$$A = \int_{t_1}^{t_2} N(t) dt$$

$$m = \int_{x_1}^{x_2} \rho(x) dx$$

$$q = \int_{t_1}^{t_2} I(t) dt$$

$$s = \int_{t_1}^{t_2} v(t) dt$$

# Заключение

- Применение физических моделей при введении понятия интеграла, рассмотрении его свойств, отработке техники интегрирования и изучении приложений способствует осознанному качественному усвоению материала, развитию правильного представления об изучаемом понятии, его огромной значимости в различных науках, формированию мировоззрения, таких специальных качеств, как умение строить математические модели реальных процессов и явлений, исследовать и изучать их, а, следовательно, способствует развитию мышления, памяти, внимания и речи.
- 

