

.Система управления вертолетом МИ-8Т

Неверно

.ПЕРЕЙТИ К ВОПРОСУ

НАЧАТЬ СНАЧАЛА

Управление силами тяги ...
осуществляется с помощью системы
управления полетом

- **А) РУЛЕВЫМ ВИНТОМ**
- Б) НЕСУЩИМ ВИНТОМ**
- В) РУЛЕВЫМ И НЕСУЩИМ**
- ВИНТАМИ**

• Продольное управление
достигается отклонением ручки
циклического шага

А) вперед

Б) назад

В) вперед или назад

Автомат перекоса
предназначен для...

• **А) для определения угла
атаки**

**Б) для изменения величины
и направления тяги**

исходящего винта

.ЭМТ-2М предназначен для

А) для снятия нагрузки с ручки продольно-поперечного управления и педалей на установившихся режимах полета

Б) для измерения барометрической высоты

В) для остановки вертолета

• Управление остановом
двигателей осуществляется ...
ручками

А) одной

Б) двумя

В) тремя

.Тест пройден!