

Матроиды структуры токов и напряжений



Теория матроидов

Матроид – пара $\{\Psi, B\}$, где: Ψ - не пустое конечное множество, а B - не пустая совокупность его подмножеств, называемых базами, которые удовлетворяют следующим условиям:

- никакая база не содержит в качестве подмножества другую базу;
- если B_1 и B_2 - две базы, а $\{e\} \in B_1$, то существует $\{f\} \in B_2$, такое что заменяя его на $\{e\}$ подучим так же базу.

Поскольку существует два способа описания структуры токов и напряжений, то различают матроиды токов и матроиды напряжений, связанные между собой законом сохранения энергии.

$$A_i(\Lambda_O) = 0 \Rightarrow M_I \Leftrightarrow M_I^* \equiv M_U$$

$$A_u(\Theta_O) = 0 \Rightarrow M_U \Leftrightarrow M_U^* \equiv M_I$$

$$M_I \xleftrightarrow{\sum_k u_k \cdot i_k = 0} M_U$$

Построение матроида токов

Предложим способ построения матроида токов M_I .

Пусть Ψ - множество идентификаторов основных ветвей расчетной схемы, а базы – это всевозможные максимальные по включению наборы идентификаторов тех ветвей, относительно токов которых возможно решение системы уравнений

$$A_i(\Lambda_0) = 0$$

Рассмотрим схему колебательного контура, в которой резистор подключен через ИТ. Имеем: $\Psi = \{1, 2, 3, 4\}$

Структура токов и напряжений основных ветвей этой схемы задана совокупностью СОЧ Λ_0 :

$$\Lambda_0 = [-2 \quad -3] [+2 \quad -4] [-k_{5,6} \cdot 1 + 2]$$

которой соответствует система уравнений

$$A_i(\Lambda_0) = 0 \Rightarrow \begin{cases} -i_2 - i_3 = 0 \\ +i_2 - i_4 = 0 \\ +i_2 - k_{5,6} \cdot i_1 = 0 \end{cases}$$

Решим систему относительно токов i_1, i_2 и i_3 :

из первого уравнения: $i_3 = -i_2$, поскольку из второго уравнения $i_2 = i_4$, то $i_3 = -i_4$.

В итоге получим:

$$\begin{cases} i_3 = -i_4 \\ i_2 = i_4 \\ i_1 = k_{5,6}^{-1} \cdot i_2 = k_{5,6}^{-1} \cdot i_4 \end{cases}$$

или

$$\begin{cases} i_1 = k_{5,6}^{-1} \cdot i_4 \\ i_2 = i_4 \\ i_3 = -i_4 \end{cases}$$

Построение матроида токов

Помимо токов i_1, i_2 и i_3 исходную систему уравнений

$$A_i(\Lambda_0) = 0 \Rightarrow \begin{cases} -i_2 - i_3 = 0 \\ +i_2 - i_4 = 0 \\ +i_2 - k_{5,6} \cdot i_1 = 0 \end{cases}$$

можно решить и относительно других наборов токов:

$$i_1, i_2, i_4 ; i_1, i_3, i_4 ; i_2, i_3, i_4 .$$

В этом случае будем иметь следующее множество баз:

$$B_{M_I} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 3 & 3 \\ 3 & 4 & 4 & 4 \end{pmatrix} .$$

В итоге матроид токов M_I будет иметь вид:

$$M_I = \left\{ \Psi = \{1, 2, 3, 4\} ; B_{M_I} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 3 & 3 \\ 3 & 4 & 4 & 4 \end{pmatrix} \right\}$$

Обобщенный подход к формированию уравнений описания переходных процессов

Из множества возможных баз оставим одну, которая удовлетворяет установленному ранее приоритету ветвей

$$3K, E, C, R, L, J, PK .$$

В рассматриваемом примере это $B = \{3, 2, 1\}$.

Дополнение базы B матроида токов M_I до множества Ψ называется **кобазой** и обозначается B^* .

В рассматриваемом примере это $B^* = \{4\}$.

Наборы идентификаторов токов ветвей, входящие в каждое уравнение системы $A_i(\Lambda_0) = 0$, разрешенной относительно токов ветвей базы, образуют **базисные коциклы**:

$$A_i(\Lambda_0) = 0 \Rightarrow \begin{cases} i_3 = -i_4 & \Rightarrow [-3 \ -4] \\ i_2 = i_4 & \Rightarrow [-2 \ +4] \\ i_1 = k_{5,6}^{-1} \cdot i_4 & \Rightarrow [-1 \ +k_{5,6}^{-1} \cdot 4] \end{cases} .$$

Совокупность СОЧ Λ является цифровым описанием базисных коциклов матроида токов M_I :

$$\Lambda = [-3 \ -4] [-2 \ +4] [-1 \ +k_{5,6}^{-1} \cdot 4]$$

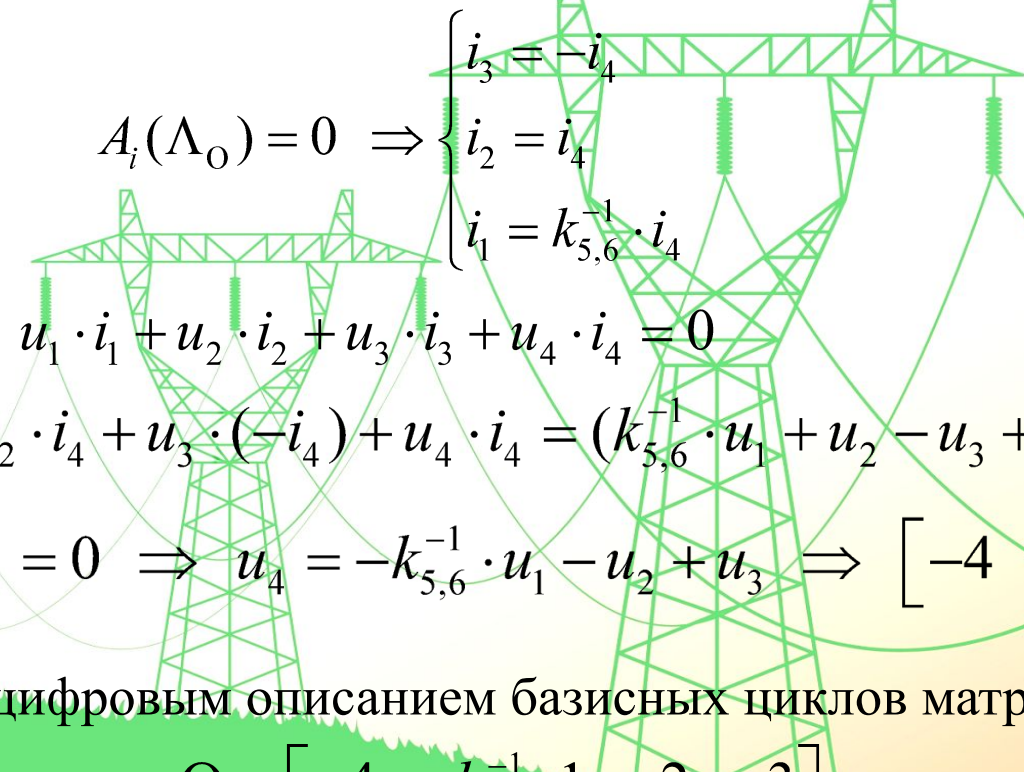
Обобщенный подход

к формированию уравнений описания переходных процессов

Наборы идентификаторов напряжений ветвей, входящие в каждое уравнение системы

$$\begin{cases} A_i(\Lambda_O) = 0 \\ \sum_k u_k \cdot i_k = 0 \end{cases}$$

разрешенной относительно напряжений ветвей кобазы, образуют **базисные циклы**:


$$A_i(\Lambda_O) = 0 \Rightarrow \begin{cases} i_3 = -i_4 \\ i_2 = i_4 \\ i_1 = k_{5,6}^{-1} \cdot i_4 \end{cases}$$
$$u_1 \cdot i_1 + u_2 \cdot i_2 + u_3 \cdot i_3 + u_4 \cdot i_4 = 0$$
$$u_1 \cdot k_{5,6}^{-1} \cdot i_4 + u_2 \cdot i_4 + u_3 \cdot (-i_4) + u_4 \cdot i_4 = (k_{5,6}^{-1} \cdot u_1 + u_2 - u_3 + u_4) \cdot i_4 = 0$$
$$k_{5,6}^{-1} \cdot u_1 + u_2 - u_3 + u_4 = 0 \Rightarrow u_4 = -k_{5,6}^{-1} \cdot u_1 - u_2 + u_3 \Rightarrow \begin{bmatrix} -4 & -k_{5,6}^{-1} \cdot 1 & -2 & +3 \end{bmatrix}$$

Совокупность СОЧ Θ является цифровым описанием базисных циклов матроида токов M_I :

$$\Theta = \begin{bmatrix} -4 & -k_{5,6}^{-1} \cdot 1 & -2 & +3 \end{bmatrix}$$