



# Электричество и магнетизм

## Лекция 10

### Магнитное поле (2)

03 ноября 2021 года

Лектор: доцент НИЯУ МИФИ,  
Ольчак Андрей Станиславович





# Магнитное поле

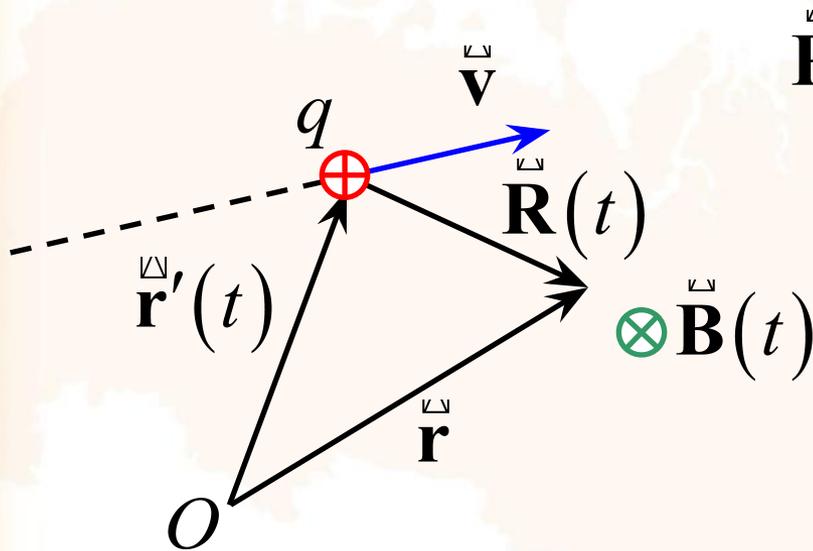


(1) Магнитное поле создаётся движущимися электрическими зарядами:

Закон Био – Савара – Лапласа



## Магнитное поле равномерно движущегося заряда



$$\vec{R}(t) = \vec{r} - \vec{r}'(t)$$

Опыт:

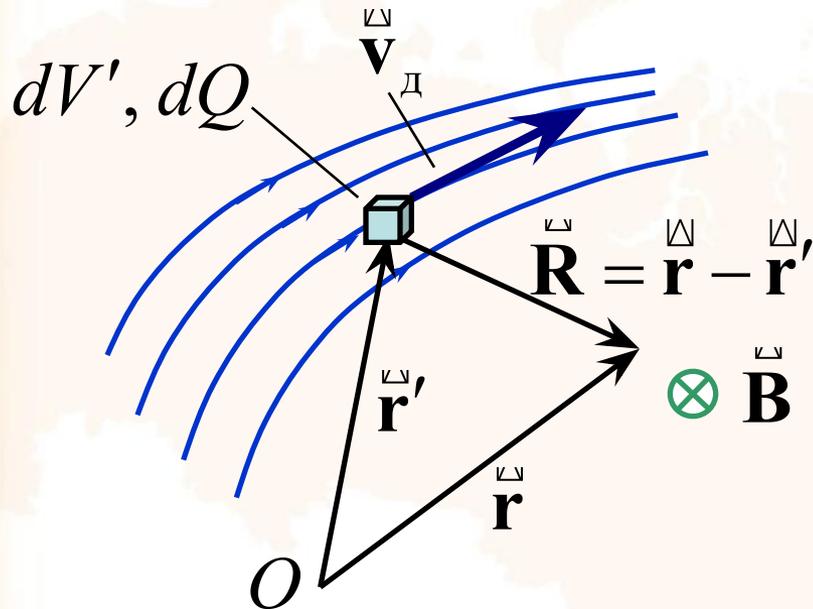
$$\vec{B} = \frac{\mu_0 q}{4\pi R^3} [\vec{v}, \vec{R}]$$

$$(v \ll c)$$

$$\mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7}$$

- магнитная постоянная

$$\text{Гн} = \text{Н} \cdot \text{м} / \text{А}^2$$



$$dQ = qn dV' \quad \mathbf{j} = qn \mathbf{v}_D$$

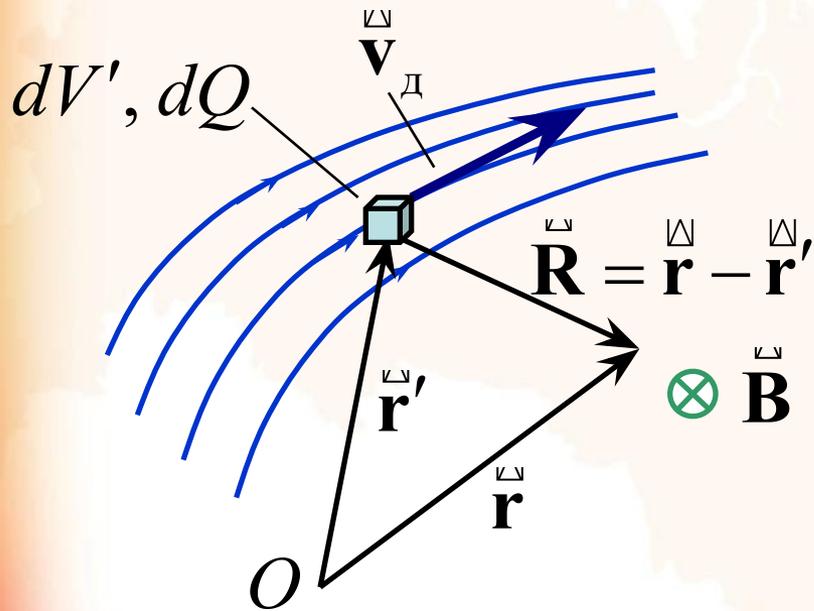
$$d\mathbf{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{dQ [\mathbf{v}_D, \mathbf{R}]}{R^3} =$$

$$= \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{qn [\mathbf{v}_D, \mathbf{R}] dV'}{R^3} =$$

$$d\mathbf{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{[\mathbf{j}, \mathbf{R}] dV'}{R^3}$$



## Магнитное поле объемного тока



$$d\mathbf{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{[\mathbf{j}, \mathbf{R}]}{R^3} dV'$$

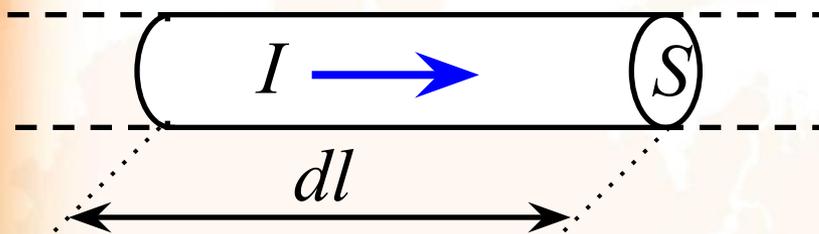
$$\mathbf{R} = \mathbf{r} - \mathbf{r}'$$

Био – Савар (1820, эксперимент)  
Лаплас (1826, теория)

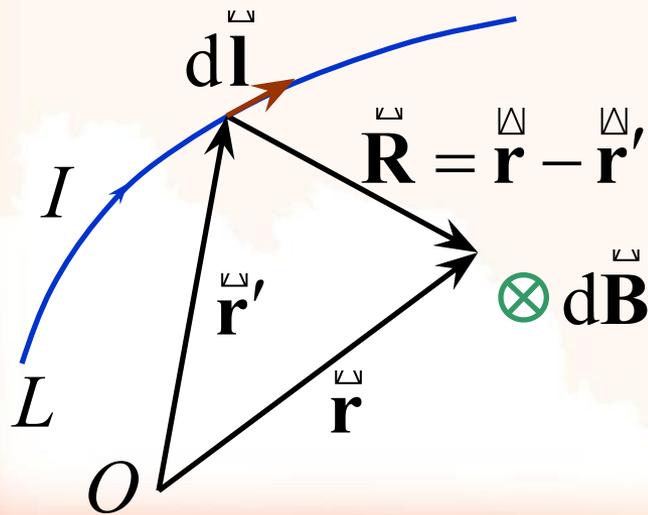
$$\mathbf{B}(\mathbf{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_{V_{\text{пров}}} \frac{[\mathbf{j}(\mathbf{r}'), \mathbf{r} - \mathbf{r}']}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|^3} dV'$$



## Магнитное поле линейного проводника с током

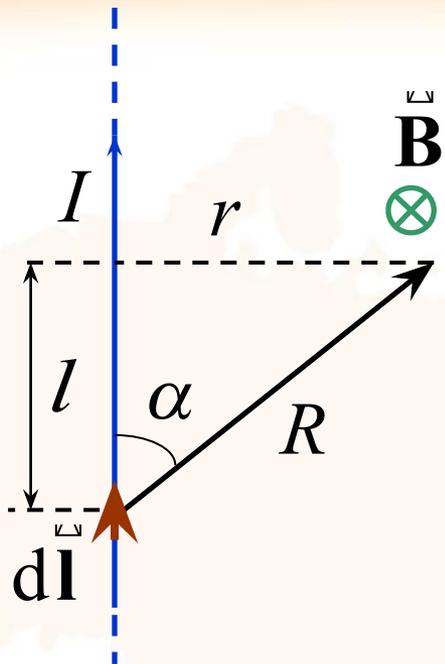


$$\begin{aligned} d\vec{l} \times \vec{j}, \quad |d\vec{l}| = dl, \quad \vec{j} dV' = \vec{j} S dl = \\ = j S d\vec{l} = I d\vec{l} \quad \boxed{\vec{j} dV' = I d\vec{l}} \end{aligned}$$



$$d\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{I [d\vec{l}, \vec{R}]}{R^3}$$

$$\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \int_L \frac{[d\vec{r}', \vec{r} - \vec{r}']}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3}$$

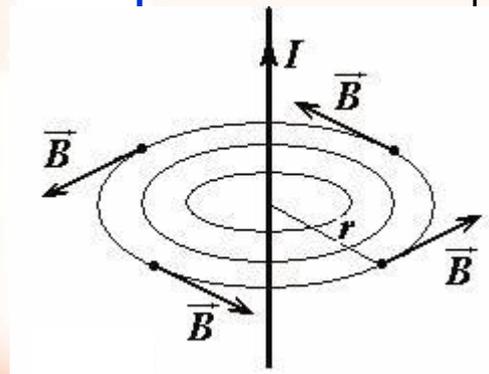


$$d\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{I [d\vec{l}, \vec{R}]}{R^3} \Rightarrow \otimes$$

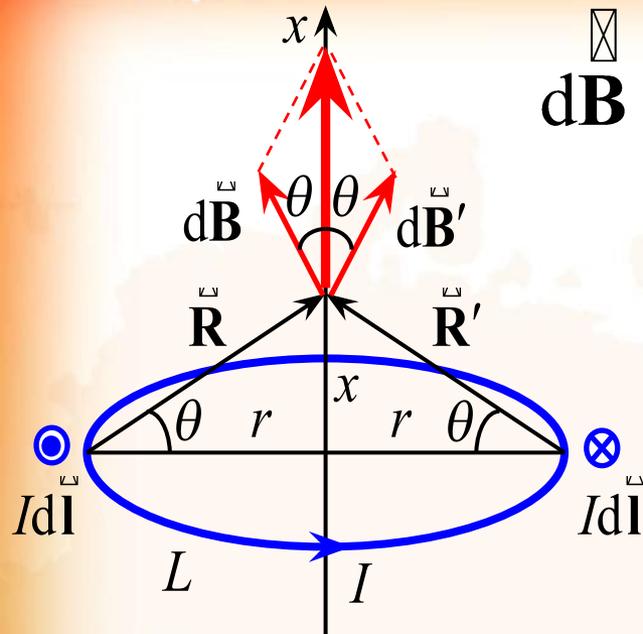
$$|d\vec{B}| = \frac{\mu_0 I dl \sin \alpha}{4\pi R^2}, \quad \sin \alpha = \frac{r}{R}$$

$$R = \frac{r}{\sin \alpha}, \quad l = r \operatorname{ctg} \alpha, \quad dl = \frac{r d\alpha}{\sin^2 \alpha}$$

$$|d\vec{B}| = \frac{\mu_0 I \sin \alpha \sin^2 \alpha}{4\pi r^2} \frac{r d\alpha}{\sin^2 \alpha} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \sin \alpha d\alpha$$



$$\Rightarrow B = \frac{\mu_0 I}{2\pi r}$$

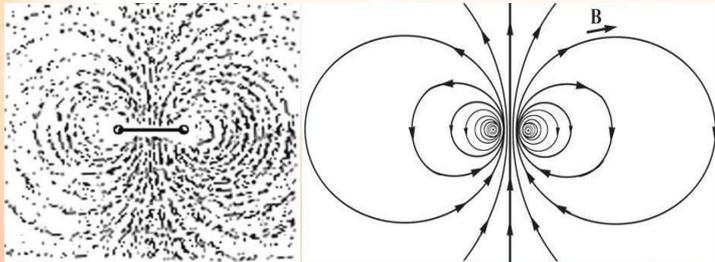


$$d\mathbf{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{I \left[ d\mathbf{l}, \mathbf{R} \right]}{R^3} \quad d\mathbf{l} \perp \mathbf{R} \Rightarrow \left| d\mathbf{B} \right| = \frac{\mu_0 I dl}{4\pi R^2}$$

$$dB_x = \frac{\mu_0 I dl \cos \theta}{4\pi R^2}, \quad \cos \theta = \frac{r}{R}$$

$$B_x = \oint_L dB_x = \frac{\mu_0 I r}{4\pi R^3} \oint_L dl =$$

$$\frac{\mu_0 I r}{4\pi R^3} 2\pi r = \frac{\mu_0 I r^2}{2R^3}$$



$$B_x(x) = \frac{\mu_0 I r^2}{2(r^2 + x^2)^{3/2}}$$

$$B_x \sim \frac{1}{x^3}$$

$$x \gg r$$



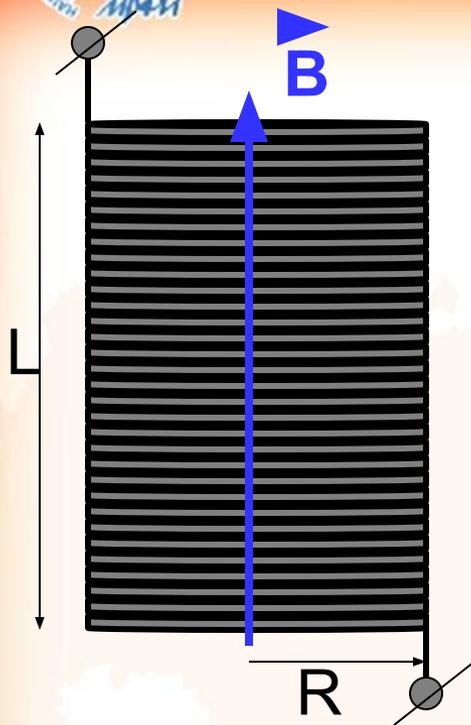
Каждый виток катушки создает в центре соленоида магнитное поле с индукцией:

$$B = (\mu_0/2)I/R$$

Направление вектора магнитной индукции определяется по правилу буравчика.

Вся катушка с числом витков  $N$  создаст в сердечнике соленоида однородное магнитное поле с индукцией, вычисляемой методом сложения (интегрирования) полей, создаваемых отдельными витками. Если катушка достаточно длинна ( $L \gg R$ ) то результат интегрирования не зависит от  $R$ :

$$B = \mu_0 IN/L$$





# Магнитное поле



(2) Магнитное поле действует на движущиеся заряды

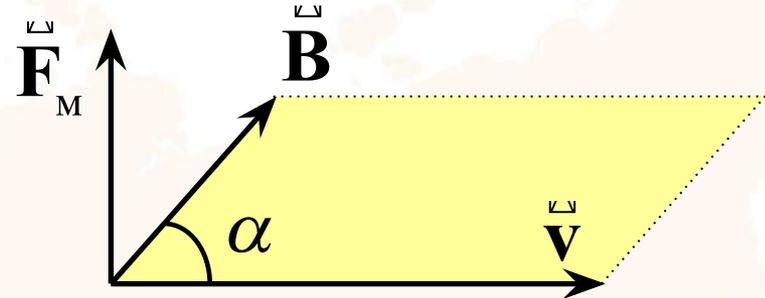
Сила Лоренца  
Закон Ампера



## Магнитная сила

$$\vec{\mathbf{F}}_M = q [\vec{\mathbf{v}}, \vec{\mathbf{B}}]$$

$$|\vec{\mathbf{F}}_M| = |q| v B \sin \alpha$$



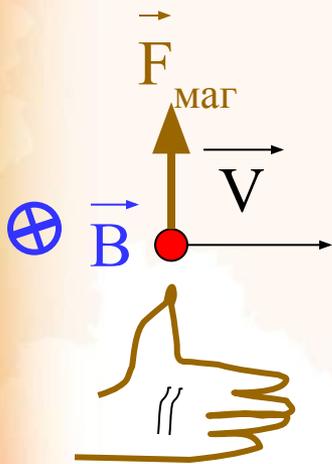
## Сила Лоренца

$$\vec{\mathbf{F}}_M = q \vec{\mathbf{E}} + q [\vec{\mathbf{v}}, \vec{\mathbf{B}}]$$

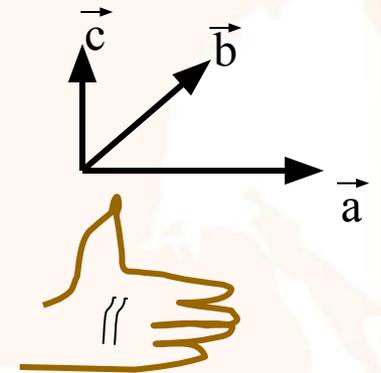
1. Магнитная сила НЕ совершает работы
2. Величина и направление векторов напряженности электрического поля и магнитной индукции зависят от выбора системы отсчета.



$$\vec{F}_{\text{маг}} = q[\vec{V}, \vec{B}]$$



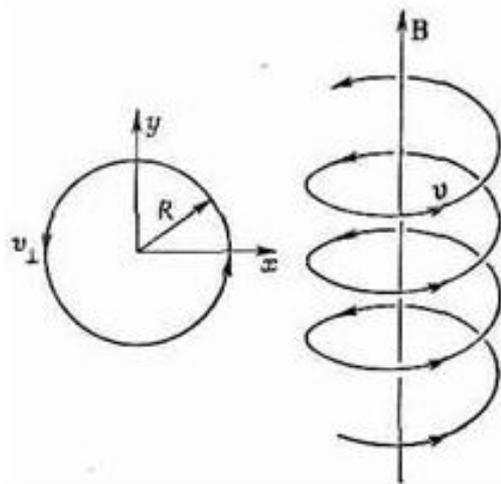
**Немного математики:**  
 Векторное произведение  $\vec{c} = [\vec{a}, \vec{b}]$  направлено перпендикулярно обоим векторам  $\vec{a}$  и  $\vec{b}$  и равно по величине  $c = a b \sin(\alpha)$ , где  $\alpha$  - угол между векторами  $\vec{a}$  и  $\vec{b}$ . Направление вектора  $\vec{c}$  определяется *правилом левой руки*.



Величина силы действия магнитного поля, соответственно, равна

**$F_{\text{маг}} = qVB \sin(\alpha)$** , где  $\alpha$  - угол между векторами скорости и магнитной индукции.

ПРИМЕР. Заряд  $q$  влетает в область однородного магнитного поля  $B$ .  
Определить его траекторию движения.



Если частица имела начальную скорость  $V$  не перпендикулярную направлению вектора магнитной индукции  $B$ :

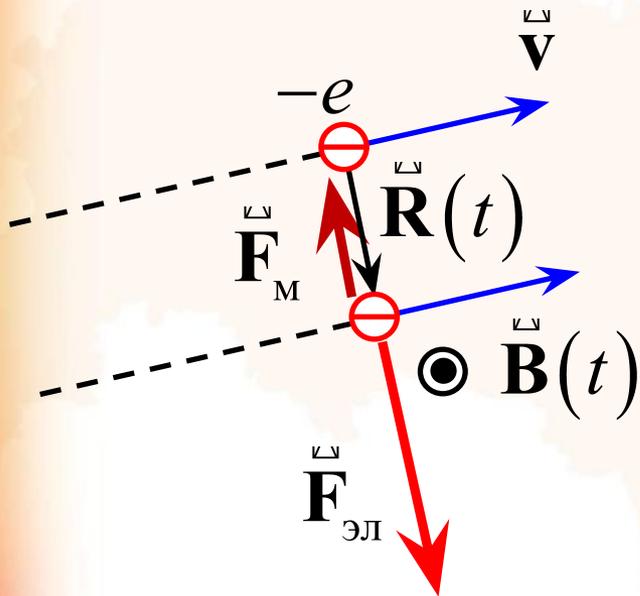
Под действием магнитной силы заряд будет двигаться по дуге окружности радиуса

$$R = mV_{\text{перп}}/qB$$

Где  $V_{\text{перп}}$  - компонента вектора скорости, перпендикулярная направлению вектора магнитной индукции.

Кроме этого, частица будет смещаться вдоль направления вектора магнитной индукции с постоянной скоростью  $V_{\text{парал}}$ . В результате частица будет двигаться по спирали.

**Пример 2.** Скорости  $\vec{v}$  двух нерелятивистских электронов одинаковы и перпендикулярны прямой, которая их соединяет. Найти отношение сил магнитного и электрического взаимодействия электронов.

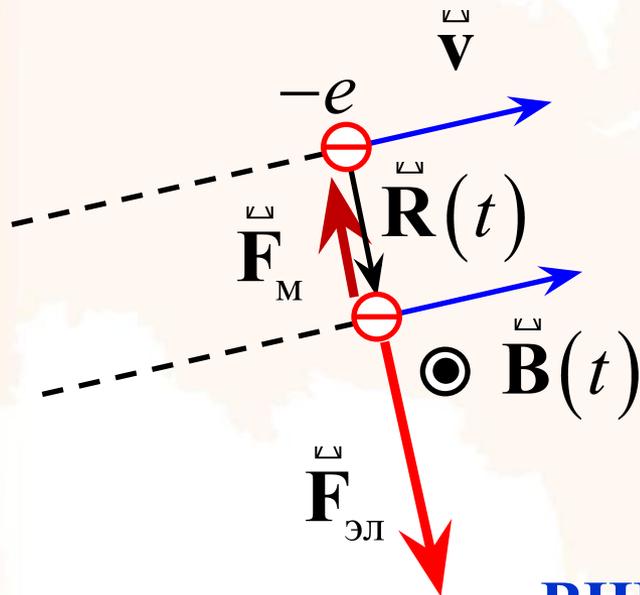


$$\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{(-e) \left[ \vec{v}, \vec{R} \right]}{R^3} \Rightarrow B = \frac{\mu_0 e v}{4\pi R^2}$$

$$\vec{F}_M = (-e) \left[ \vec{v}, \vec{B} \right] \Rightarrow F_M = \frac{\mu_0 e^2 v^2}{4\pi R^2}$$

$$\vec{F}_{эл} = \frac{(-e)^2 \vec{R}}{4\pi \epsilon_0 R^3} \Rightarrow F_{эл} = \frac{e^2}{4\pi \epsilon_0 R^2}$$

**Пример 2.** Скорости  $\vec{v}$  двух нерелятивистских электронов одинаковы и перпендикулярны прямой, которая их соединяет. Найти отношение сил магнитного и электрического взаимодействия электронов.



$$\Rightarrow \frac{F_M}{F_{эл}} = \frac{\mu_0 e^2 v^2}{4\pi R^2} \frac{4\pi \epsilon_0 R^2}{e^2} =$$

$$= \mu_0 \epsilon_0 v^2 = \frac{v^2}{c^2} \ll 1$$

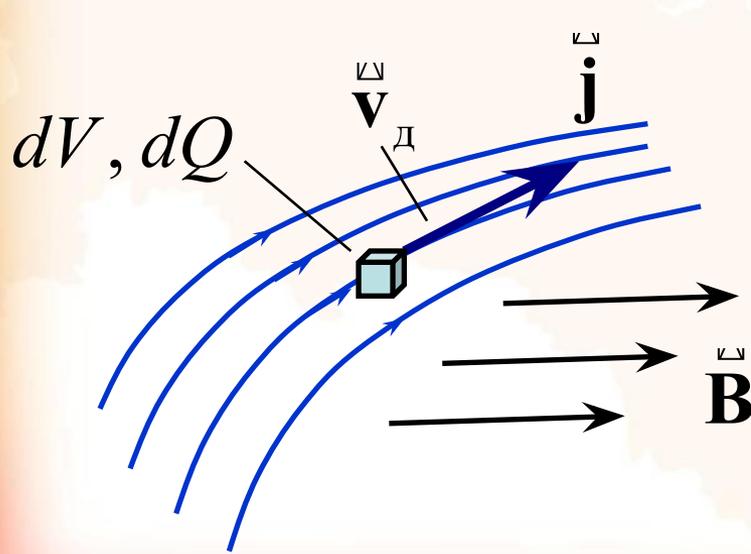
**ВНИМАНИЕ.**  $\mu_0 \epsilon_0 = 1/c^2$ ;  $c = 3 \cdot 10^8$  м/с – скорость света в вакууме (!)



## Магнитная сила, действующая на элемент тока

$$d\vec{F}_M = dQ \left[ \vec{v}_{др} \times \vec{B} \right]$$

$$dQ = qn dV$$



$$d\vec{F}_M = qn \left[ \vec{v}_{др} \times \vec{B} \right] dV = \left[ \vec{j} \times \vec{B} \right] dV$$

$$d\vec{F}_A = \left[ \vec{j} \times \vec{B} \right] dV$$

$$\vec{F}_A = \int_{V_{пров}} \left[ \vec{j} \times \vec{B} \right] dV$$

## Закон Ампера для элемента линейного проводника

$$\vec{j}dV = Id\vec{l} \Rightarrow$$

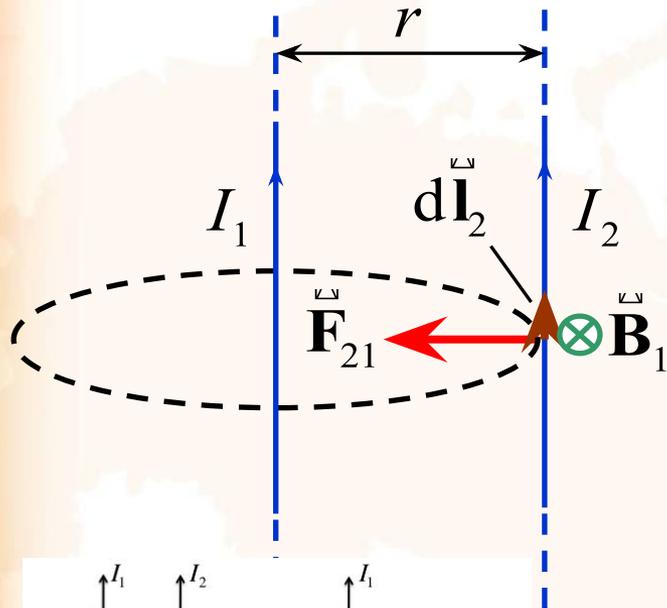
$$d\vec{F}_A = I [d\vec{l} \times \vec{B}]$$

$$\vec{F}_A = I \int_L [d\vec{l} \times \vec{B}]$$



Андре́-Мари́ Ампе́р  
1775-1836

## Сила взаимодействия двух параллельных линейных бесконечных токов в вакууме

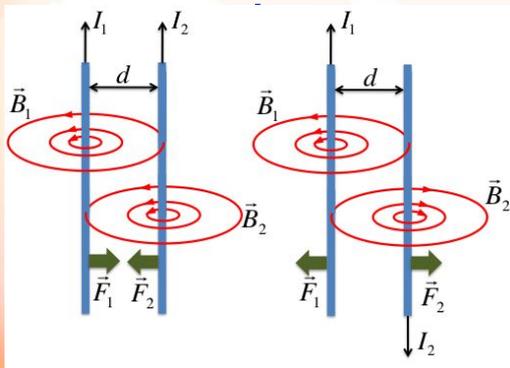


$$d\vec{F}_{21} = I_2 \left[ d\vec{l}_2 \times \vec{B}_1 \right]$$

$$dF_{21} = I_2 dl_2 B_1 \Rightarrow$$

$$\frac{dF_{21}}{dl_2} = I_2 B_1, \quad B_1 = \frac{\mu_0 I_1}{2\pi r}$$

$$\Rightarrow \boxed{\frac{dF_{21}}{dl_2} = \frac{dF_{12}}{dl_1} = \frac{\mu_0 I_1 I_2}{2\pi r}}, \quad \underline{\text{H}}$$





## Единица силы тока в системе СИ

Прохождение тока силой в 1 Ампер по двум очень длинным тонким параллельным проводникам, находящимся в вакууме на расстоянии 1 метр друг от друга, вызывает силу взаимодействия  $F = 2 \cdot 10^{-7}$  Н на каждом участке проводника, длиной в 1 метр.

$$\frac{dF_{21}}{dl_2} = \frac{\mu_0 I_1 I_2}{2\pi r} \Rightarrow 2 \cdot 10^{-7} = \frac{4\pi \cdot 10^{-7} \cdot 1 \cdot 1}{2\pi \cdot 1}$$

1 Кулон – это заряд, проходящий за 1 с через поперечное сечение проводника, по которому течёт постоянный ток силой  $I = 1$  А.



**Спасибо за внимание!**



Поток вектора напряженности электрического поля через замкнутую поверхность равен алгебраической сумме заключенных внутри этой поверхности зарядов, деленной на электрическую постоянную  $\epsilon_0 = 4\pi k$

$$\oint_S \mathbf{E} d\mathbf{S} = \frac{1}{\epsilon_0} \sum_{i=1}^N q_i$$

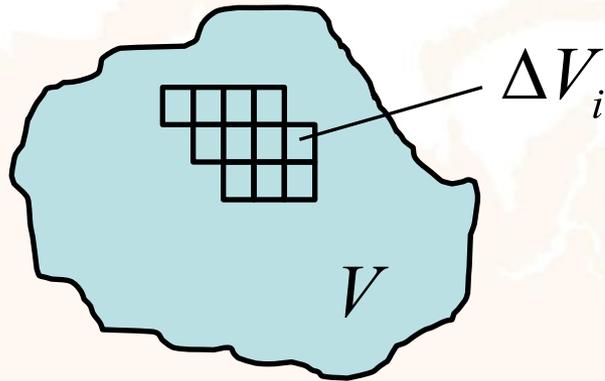
$$\begin{aligned} \operatorname{div} \mathbf{E} &= d\Phi/dV = \\ &= (\sum q_i / \epsilon_0) dV = \\ &= \rho / \epsilon_0 \end{aligned}$$

$$\operatorname{div} \mathbf{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

Дивергенция вектора напряженности электрического поля в точке равна плотности электрического заряда в данной точке, деленной на электрическую постоянную  $\epsilon_0$ .



Факт: поток через внешнюю поверхность группы микро-кубиков = сумме потоков через поверхности всех микро-кубиков



Га́усс И. К. Ф.  
(1777-1855)



Острогра́дский  
М. В. (1801-1861)

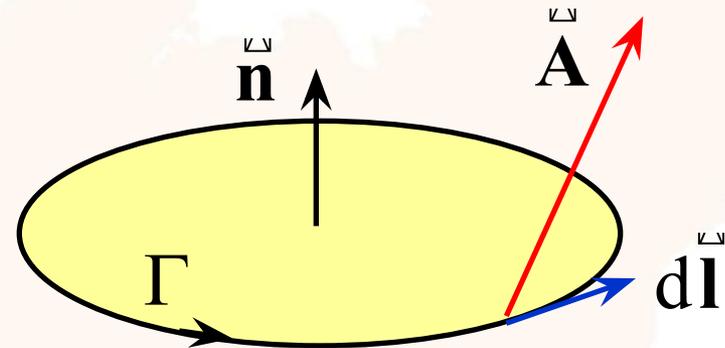
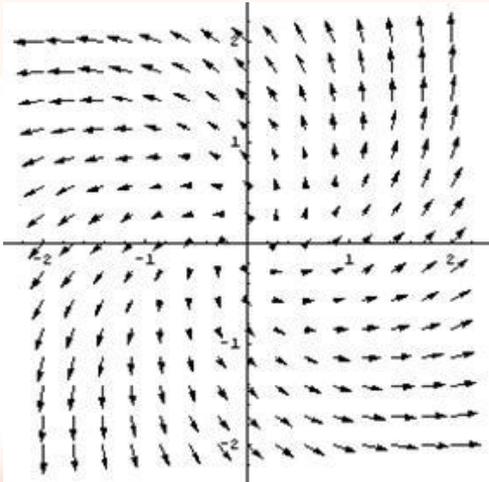
$$\Phi = \oint_S \mathbf{u} \cdot \mathbf{dS} = \sum_{i=1}^N \Delta\Phi_i \approx \sum_{i=1}^N \operatorname{div} \mathbf{u}_i \Delta V_i \xrightarrow[\substack{(\Delta V_i \rightarrow 0) \\ (N \rightarrow \infty)}]{\int_V \operatorname{div} \mathbf{u} dV}$$

$$\oint_S \mathbf{u} \cdot \mathbf{dS} = \int_V \operatorname{div} \mathbf{u} dV$$



## Циркуляция векторного поля

$$C_{\vec{A}} = \oint_{\Gamma} (\vec{A}, d\vec{l})$$

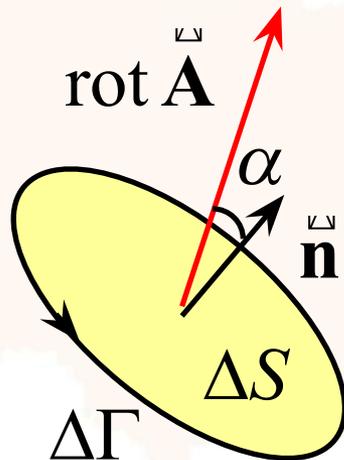


Если  $\vec{A} = \text{const} \Rightarrow \oint_{\Gamma} (\vec{A}, d\vec{l}) = 0$



## Ротор векторного поля

$$\lim_{\Delta S \rightarrow 0} \frac{\oint_{\Delta \Gamma} (\vec{A}, d\vec{l})}{\Delta S} = f(\alpha)$$

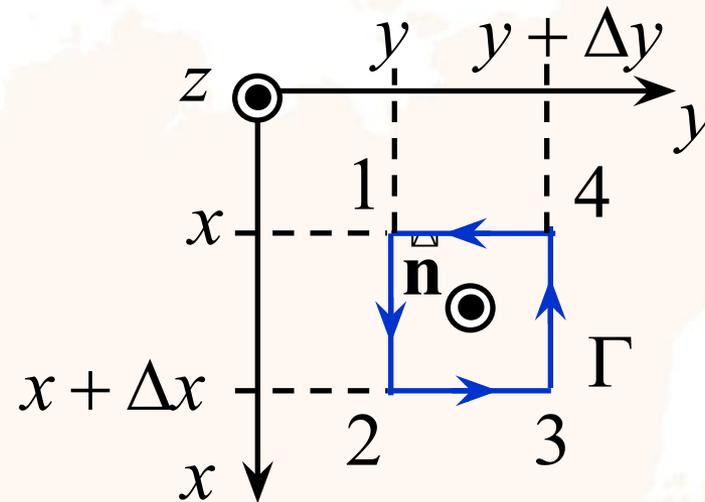
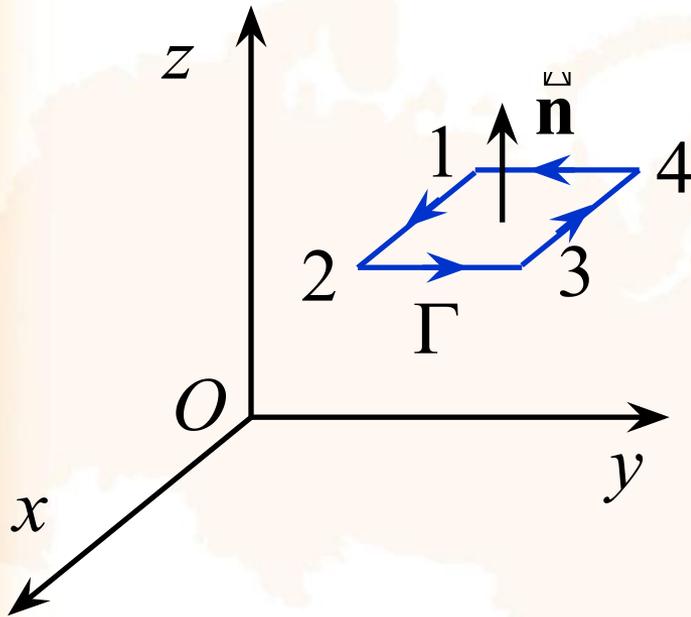


Можно доказать, что этот предел ведёт себя как проекция некоторого вектора, называемого ротором, на нормаль  $\vec{n}$  к площадке.

$$(\text{rot } \vec{A}, \vec{n}) = \lim_{\Delta S \rightarrow 0} \frac{\oint_{\Delta \Gamma} (\vec{A}, d\vec{l})}{\Delta S}$$



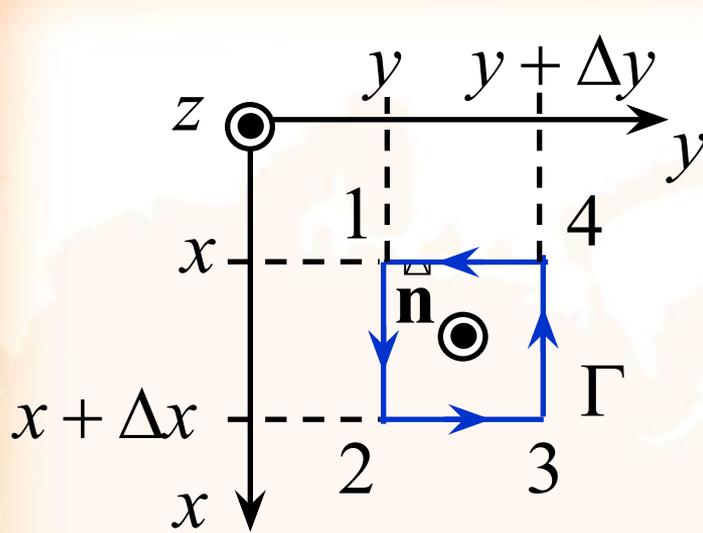
## Компоненты ротора в декартовых координатах



$$(\text{rot } \vec{\mathbf{A}})_z = ?$$

$$\vec{\mathbf{n}} \times z$$

$$\oint_{\Gamma} (\vec{\mathbf{A}}, d\vec{\mathbf{l}}) = ?$$



$$\int_1^2 (\mathbf{A}, d\mathbf{l}) = \int_{x+\Delta x}^{x+\Delta x} A_x dx \approx A_x(x, y) \Delta x$$

$$\int_3^4 (\mathbf{A}, d\mathbf{l}) = \int_{x+\Delta x}^x A_x dx \approx$$

$$\approx -A_x(x, y + \Delta y) \Delta x$$

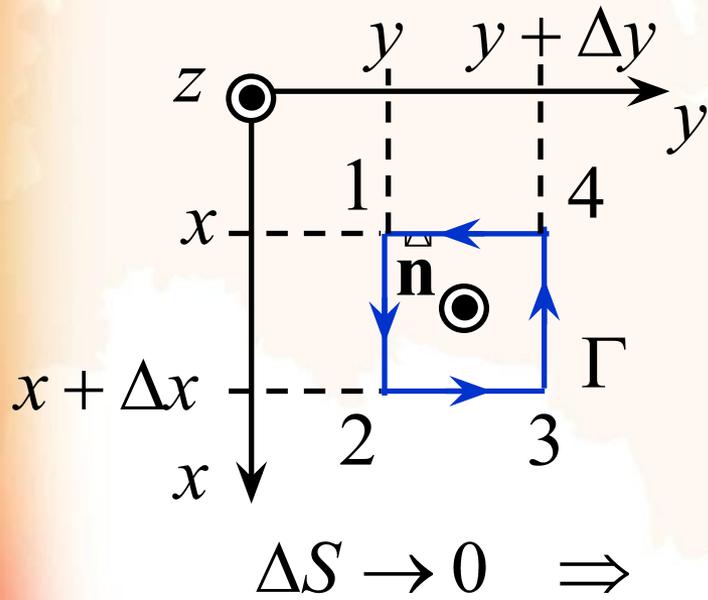
$$\int_4^1 (\mathbf{A}, d\mathbf{l}) = \int_{y+\Delta y}^y A_y dy \approx -A_y(x, y) \Delta y$$

$$\int_2^3 (\mathbf{A}, d\mathbf{l}) = \int_y^{y+\Delta y} A_y dy \approx A_y(x + \Delta x, y) \Delta y$$



$$\oint_{\Gamma} (\vec{A}, d\vec{l}) \approx \{A_x(x, y) - A_x(x, y + \Delta y)\} \Delta x +$$

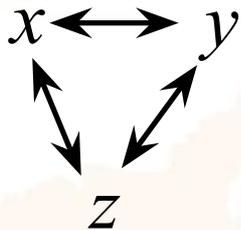
$$+ \{A_y(x + \Delta x, y) - A_y(x, y)\} \Delta y \approx$$



$$\approx -\frac{\partial A_x}{\partial y} \Delta x \Delta y + \frac{\partial A_y}{\partial x} \Delta x \Delta y =$$

$$= \left( \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right) \Delta S \quad \Delta S = \Delta x \Delta y$$

$$\frac{1}{\Delta S} \oint_{\Gamma} (\vec{A}, d\vec{l}) \rightarrow \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} = (\text{rot } \vec{A})_z$$



$$\frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} = (\text{rot } \mathbf{A})_x \quad \frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} = (\text{rot } \mathbf{A})_y$$

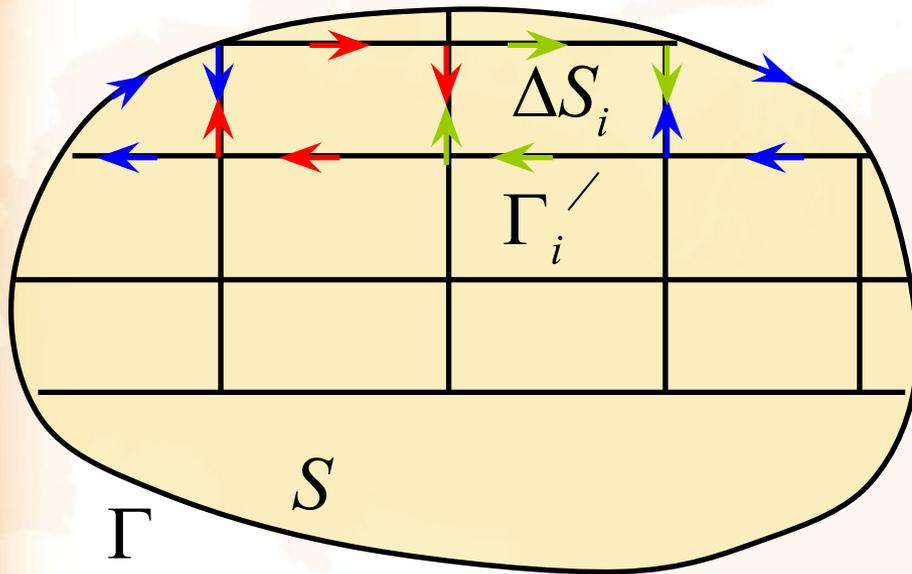
$$\text{rot } \mathbf{A} = \left( \frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) \mathbf{e}_x - \left( \frac{\partial A_z}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial z} \right) \mathbf{e}_y + \left( \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right) \mathbf{e}_z$$

$$\text{rot } \mathbf{A} = [\nabla, \mathbf{A}] = \begin{vmatrix} \mathbf{e}_x & \mathbf{e}_y & \mathbf{e}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix}$$

Векторное поле называется вихревым, если ротор этого поля НЕ равен нулю тождественно.



## Теорема Стокса



$$\Rightarrow \oint_{\Gamma} (\vec{\mathbf{A}}, d\vec{\mathbf{l}}) = \int_S (\text{rot } \vec{\mathbf{A}}, d\vec{\mathbf{S}})$$

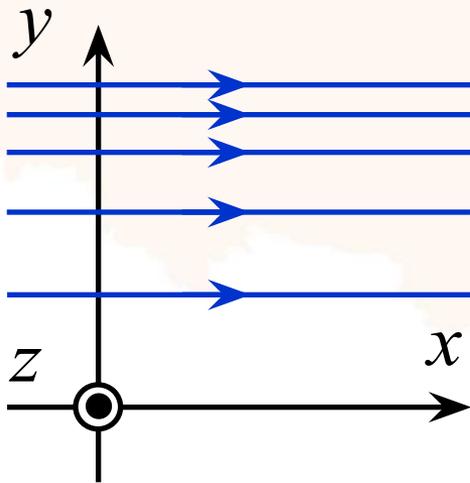
$$\begin{aligned} \oint_{\Gamma} (\vec{\mathbf{A}}, d\vec{\mathbf{l}}) &= \sum_{i=1}^N \oint_{\Gamma_i} (\vec{\mathbf{A}}, d\vec{\mathbf{l}}) \approx \\ &\approx \sum_{i=1}^N (\text{rot } \vec{\mathbf{A}}_i, \vec{\mathbf{n}} \Delta S_i) \rightarrow \\ &\rightarrow \int_S (\text{rot } \vec{\mathbf{A}}, d\vec{\mathbf{S}}) \\ N &\rightarrow \infty \\ \Delta S_i &\rightarrow 0 \end{aligned}$$

# Пример вихревого поля



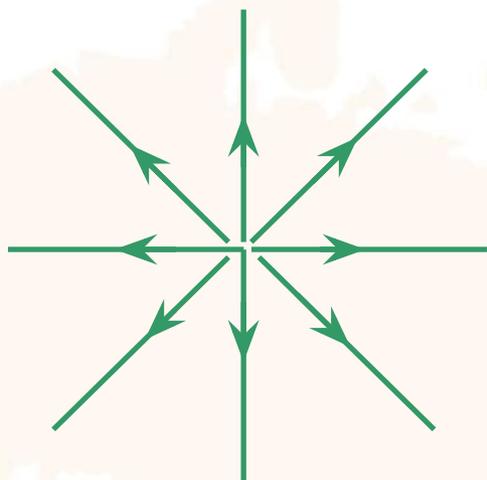
$$\vec{\mathbf{A}} = A_x(y) \vec{\mathbf{e}}_x$$

Является ли это поле вихревым?



$$\text{rot } \vec{\mathbf{A}} = \left[ \nabla, \vec{\mathbf{A}} \right] = \begin{vmatrix} \vec{\mathbf{e}}_x & \vec{\mathbf{e}}_y & \vec{\mathbf{e}}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix}$$
$$\Rightarrow \text{rot } \vec{\mathbf{A}} = -\frac{\partial A_x}{\partial y} \vec{\mathbf{e}}_z$$

Пример.  $\vec{\mathbf{A}} = A(r) \vec{\mathbf{e}}_r$  Является ли это поле вихревым?



$$\oint_{\Gamma} (\vec{\mathbf{A}}, d\vec{\mathbf{l}}) = \oint_{\Gamma} (A(r) \vec{\mathbf{e}}_r, d\vec{\mathbf{l}}) = 0$$

$$\Rightarrow \text{rot } \vec{\mathbf{A}} = 0$$

Из физики:  $\oint_{\Gamma} (\vec{\mathbf{E}}, d\vec{\mathbf{l}}) = 0$

$\text{rot } \mathbf{E} = 0 \Rightarrow$  Электростатическое поле НЕ является вихревым



## Теорема Гаусса для вектора магнитной индукции

Опыт показывает, что в природе нет магнитных зарядов, которые могли бы послужить источниками магнитного поля.

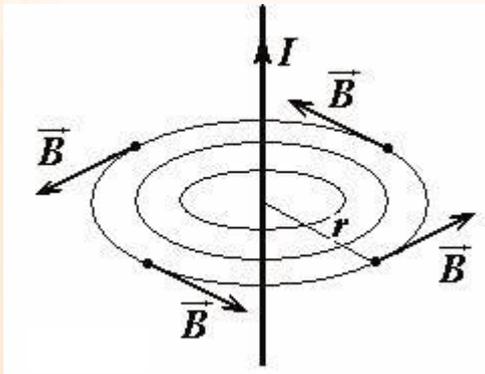
$$\Rightarrow \oint_S \vec{\mathbf{B}} d\vec{\mathbf{S}} = 0 \quad \Rightarrow \quad \operatorname{div} \vec{\mathbf{B}} = 0$$

**Замечание.** Опыт показывает, что данные уравнения справедливы не только для постоянных, но и для переменных магнитных полей.

## Циркуляция и ротор вектора магнитной индукции

Циркуляция по контуру вокруг прямого проводника с током:

$$dl = rda \Rightarrow rda/r = da \Rightarrow.$$



$$\oint_{\Gamma} \vec{B} \cdot d\vec{l} = \frac{\mu_0 I}{2\pi} \oint_{\Gamma} d\alpha =$$
$$= \frac{\mu_0 I}{2\pi} 2\pi = \mu_0 I$$

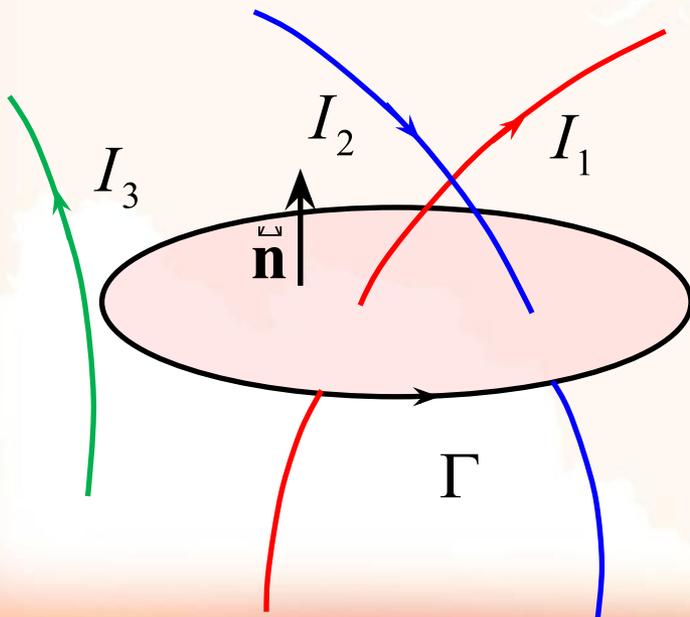
$$\mathit{rot} \mathbf{B} = \mu_0 I / \pi r^2 = \mathbf{j}.$$

Знак плюс, если ток направлен вверх (как и нормаль к контуру интегрирования)



Случай нескольких токов  $\vec{\mathbf{B}} = \sum_{i=1}^N \vec{\mathbf{B}}_i$

$$\oint_{\Gamma} \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{\mathbf{l}} = \oint_{\Gamma} \sum_{i=1}^N \vec{\mathbf{B}}_i \cdot d\vec{\mathbf{l}} = \sum_{i=1}^N \oint_{\Gamma} \vec{\mathbf{B}}_i \cdot d\vec{\mathbf{l}} = \mu_0 \sum_{i=1}^N I_i$$



Теорема о циркуляции вектора магнитной индукции

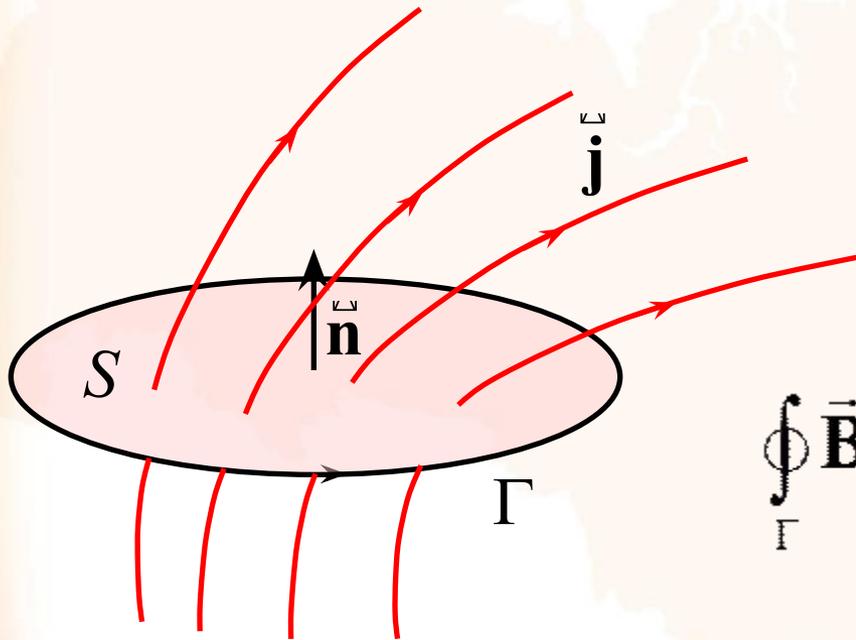
$$\oint_{\Gamma} \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{\mathbf{l}} = \mu_0 \sum_{i=1}^N I_i$$



## Ротор магнитного поля

Непрерывное распределение токов

$$I = \sum_{i=1}^N I_i = \int_S \mathbf{j} \cdot \mathbf{dS}$$



$$\oint_{\Gamma} \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{\mathbf{l}} = \mu_0 \int_S \mathbf{j} \cdot \mathbf{dS}$$

$$\oint_{\Gamma} \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{\mathbf{l}} = \int_S (\text{rot } \vec{\mathbf{B}} \cdot \mathbf{dS}) = \mu_0 \int_S \mathbf{j} \cdot \mathbf{dS}$$

$$\Rightarrow \text{rot } \vec{\mathbf{B}} = \mu_0 \mathbf{j}$$



# Основные законы магнитостатики



**Замечание 1.** Магнитное поле является вихревым, поскольку его ротор  $\text{NE}$  равен нулю тождественно.

**Замечание 2.** Любое векторное вихревое поле (в частности – магнитное  $\mathbf{B}$ ) можно представить в виде ротора другой векторной функции:  $\mathbf{B} = \text{rot } \mathbf{A}$

Где вектор  $\mathbf{A}$  называют *векторным потенциалом* магнитного поля.

Для магнитного поля, создаваемого точечным равномерно движущимся зарядом  $\mathbf{B} = (\mu_0/4\pi)q[\mathbf{v}, \mathbf{r}]/r^3$

$$\mathbf{A} = (\mu_0/4\pi)q\mathbf{v}/r = \mu_0\varepsilon_0\varphi\mathbf{v} = \varphi\mathbf{v}/c^2$$

ДЗ: проверить формулу!



## Магнитная постоянная и скорость света.



$\mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7} \text{ Н/А}^2 = 12,56 \cdot 10^{-7} \text{ Н/А}^2$  - магнитная постоянная

$\varepsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12} \text{ Кл}^2/\text{Нм}^2$  - электрическая постоянная (из закона Кулона)

$$\mu_0 \varepsilon_0 = 1,256 \cdot 10^{-6} \cdot 0,885 \cdot 10^{-11} [\text{Н/А}^2 \cdot \text{Кл}^2/\text{Нм}^2] = 1,1 \cdot 10^{-17} [\text{с}^2/\text{м}^2]$$

$$(\mu_0 \varepsilon_0)^{-1/2} = (0,11 \cdot 10^{-16})^{-1/2} [\text{м/с}] = 3 \cdot 10^8 \text{ м/с} = c$$

(скорость света)



## Основные законы электростатики и магнитостатики

$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{1}{\epsilon_0} \sum_{i=1}^N q_i$$

$$(\nabla \cdot \vec{E}) = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

$$\oint_{\Gamma} \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$$

$$[\nabla \times \vec{E}] = 0$$

$$\oint_S \vec{B} d\vec{S} = 0$$

$$(\nabla \cdot \vec{B}) = 0$$

$$\oint_{\Gamma} \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 \sum_{i=1}^N I_i$$

$$[\nabla \times \vec{B}] = \mu_0 \vec{j}$$



**Спасибо за внимание!**

**Следующая лекция  
10 ноября**