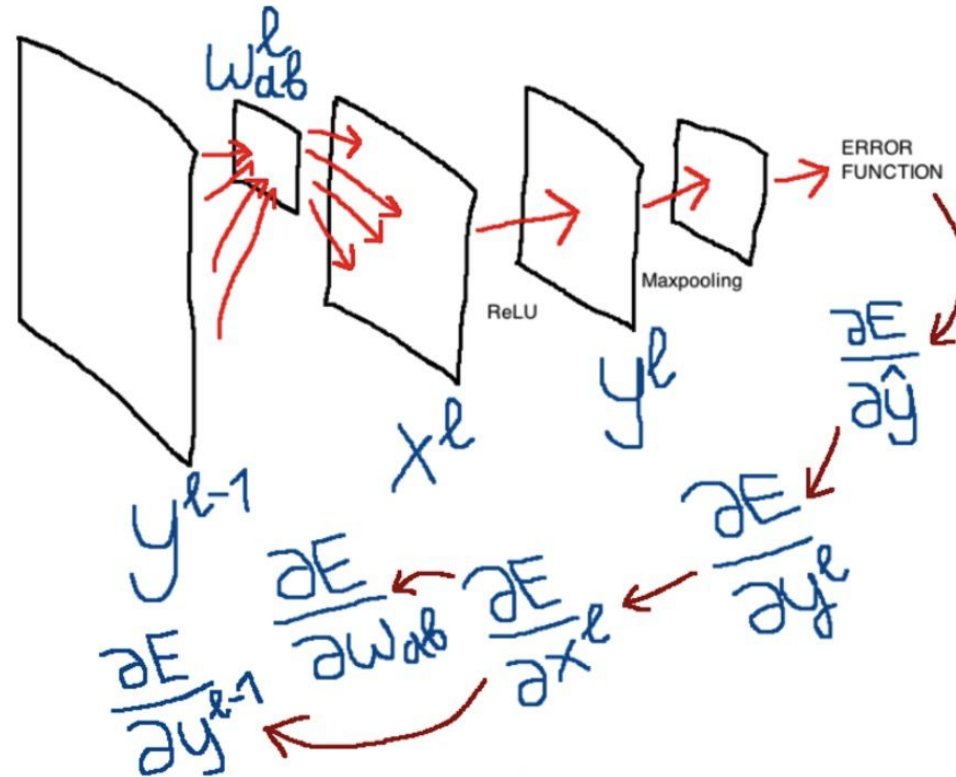
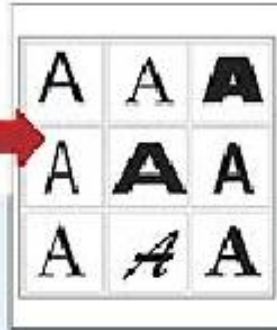


Сверточные нейронные сети



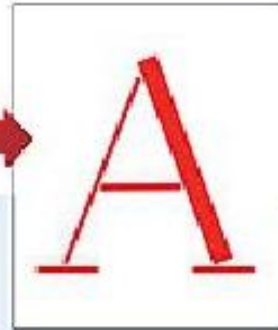
Поиск характерных элементов

Как выполняется распознавание символов



Растровая классификация

Данный метод распознавания сводится к сравнению найденных символов с буквами, используемыми в различных шрифтах. Букву «А», например, программа считает перевернутой буквой «У» с горизонтальной линией посередине.



Структурная классификация

В этом случае программа распознавания текста разбивает символы на линии и дуги – букву «А», к примеру, на пять линий. Выполняя анализ направления и расположения отдельных элементов, программа распознает ту или иную букву.



Признаковая классификация

Программа пытается обнаружить типичные признаки символов, например треугольный верх буквы «А» или боковой изгиб буквы «В» (выделено красным). Кроме того, она определяет, какая область вокруг буквы остается свободной (выделено зеленым).

Наложение шаблона

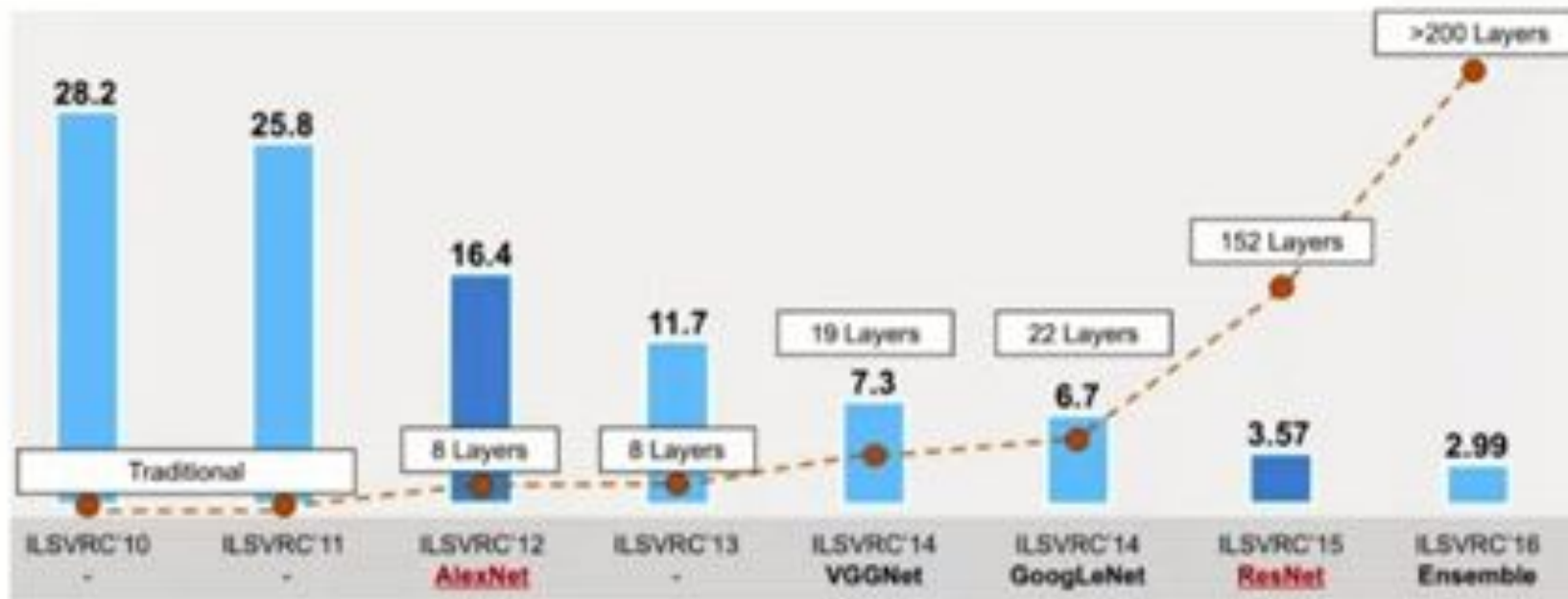


Ян Лекун

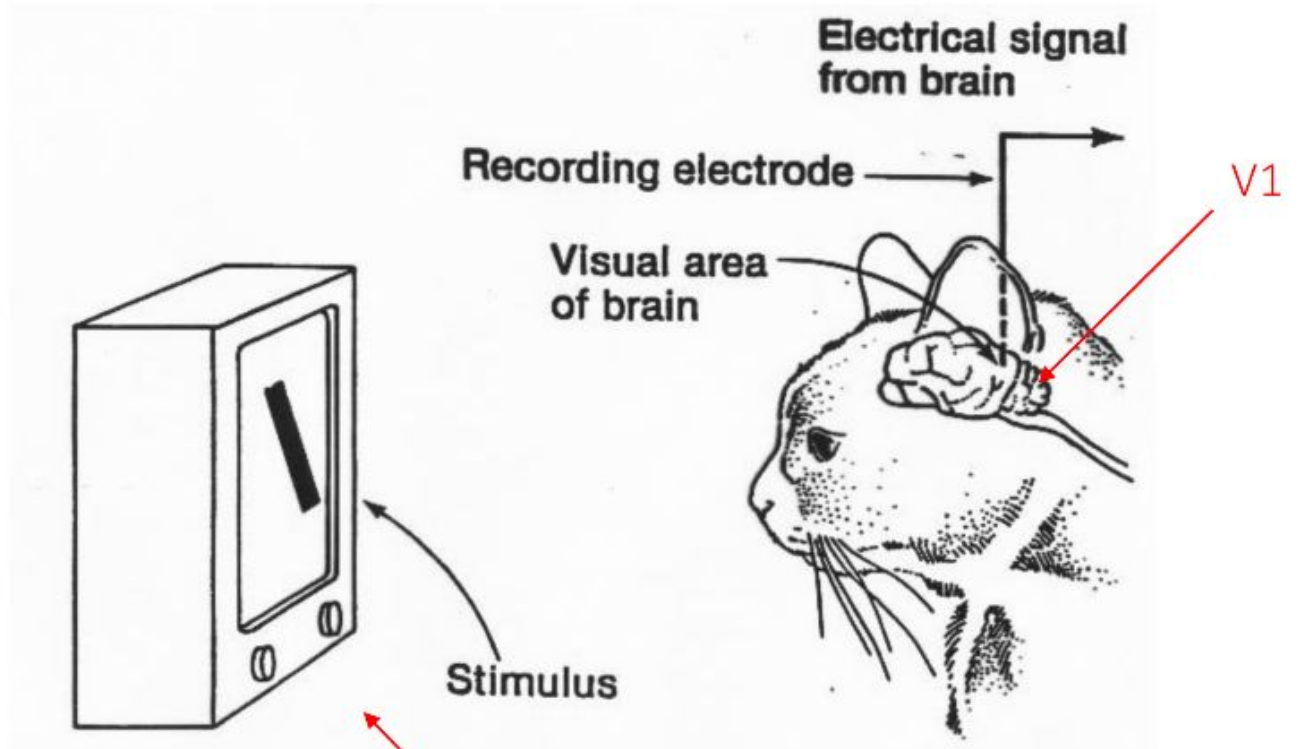


Свёрточная нейронная сеть (англ. *convolutional neural network, CNN*) — специальная архитектура искусственных нейронных сетей, предложенная Яном Лекунем в 1988 году

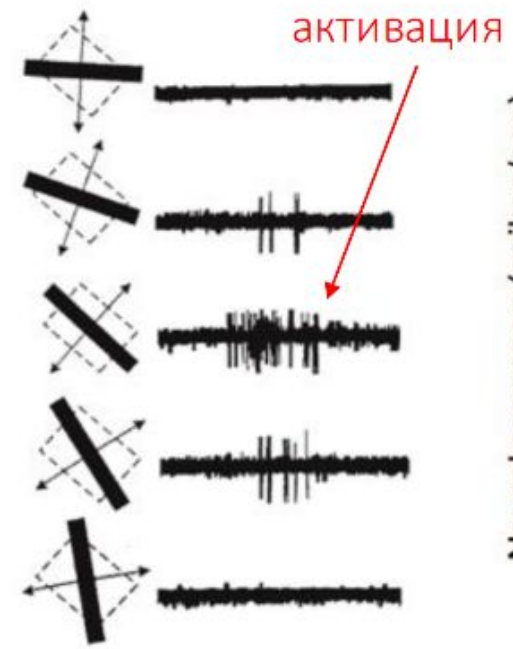
История развития CNN



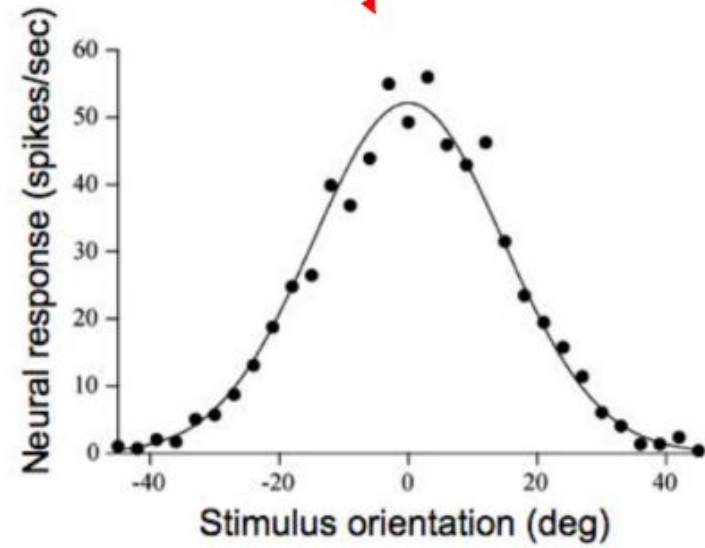
- 1998 год — Ян ЛеКун создал первую CNN
- 2012 год — свёрточная нейронная сеть AlexNet победила в конкурсе ImageNet
- 2015 год — свёрточная нейронная сеть ResNet обогнала обученного человека



СТИМУЛ



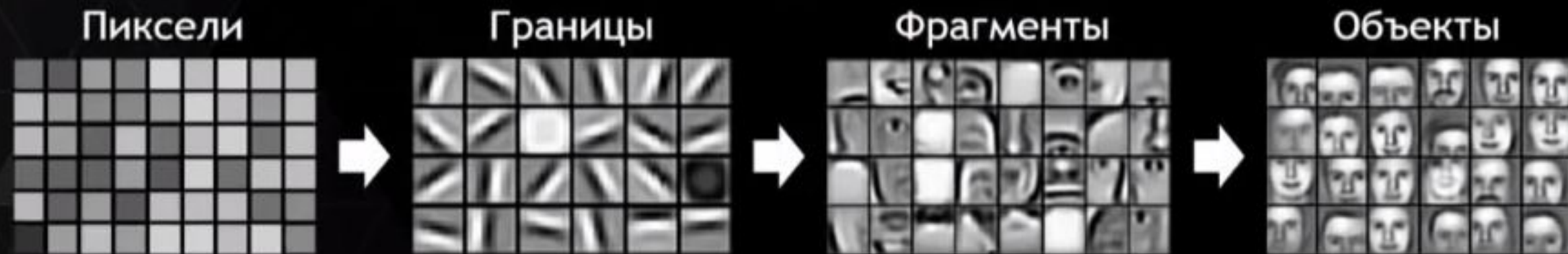
отклик клетки при изменении ориентации стимула



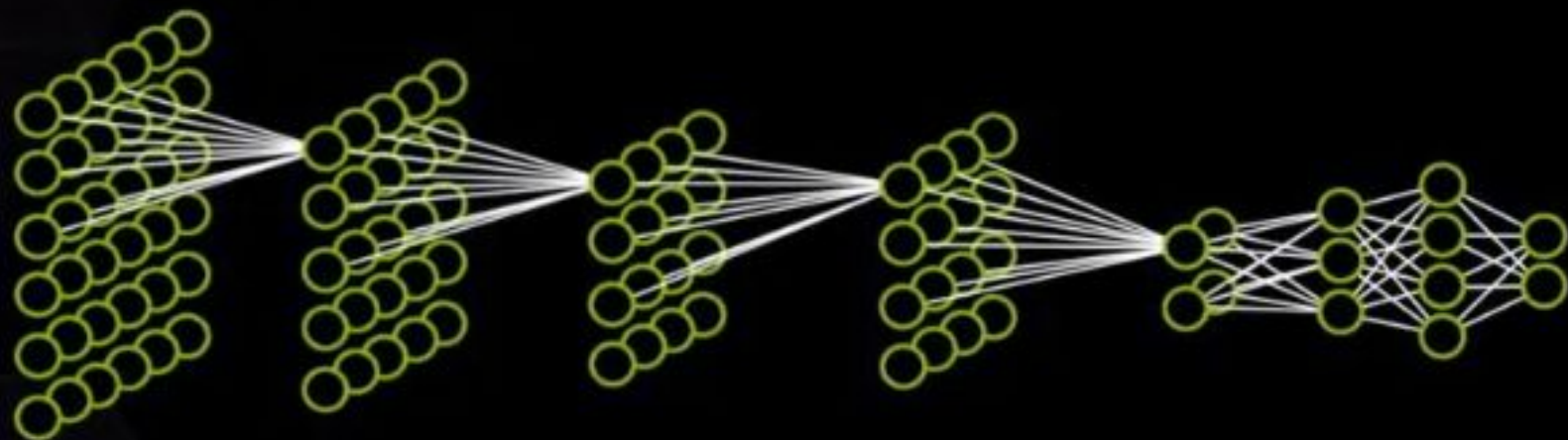
Hubel and Wiesel (1968)

- История вопроса – методы до ИНС
- Пример про цифры
- Эксперимент с кошкой
- Идея свертки
- В каком виде подают значения (тензоры и поделить на разные каналы монохромно)
- Приемы свертки
 - Страйт, паддинг, пулинг
- Примеры свертки
- Пример классификации
- Предобученные нейронные сети
- Выделение абстрактных признаков и перенос знаний

ИЕРАРХИЯ ПРИЗНАКОВ



ГЛУБОКИЕ НЕЙРОННЫЕ СЕТИ

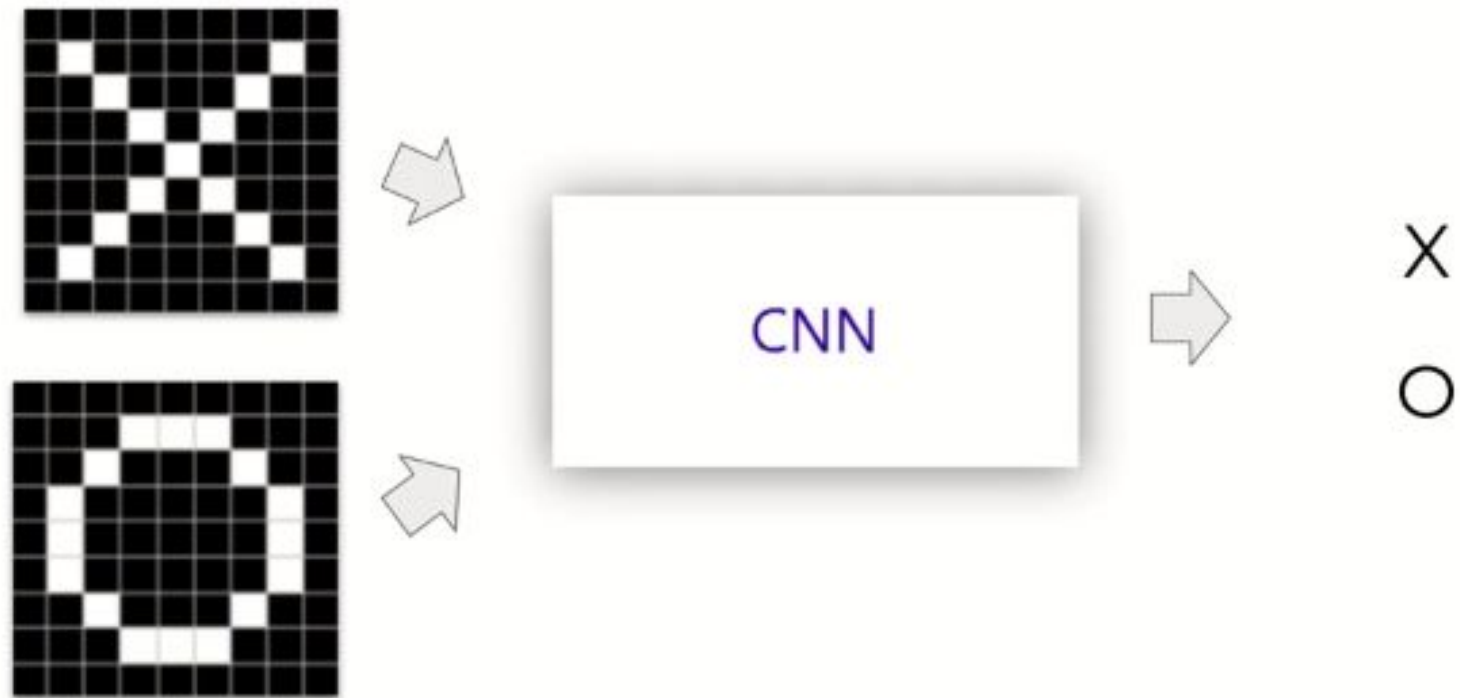


“КОТИК”

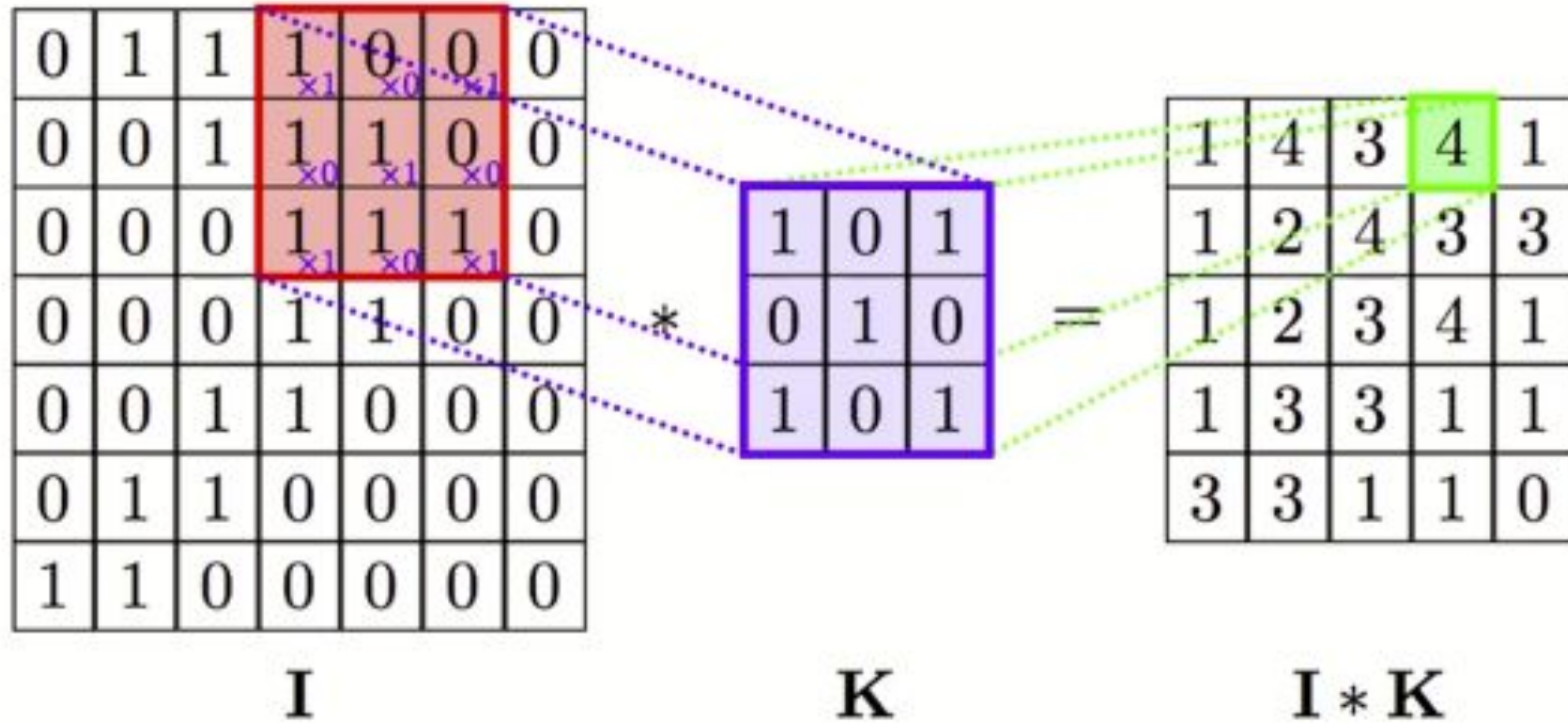
Типы слоев

- ✓ Сверточный слой
- ✓ Слой активации
- ✓ Слой пуллинга
- ✓ Полносвязный слой

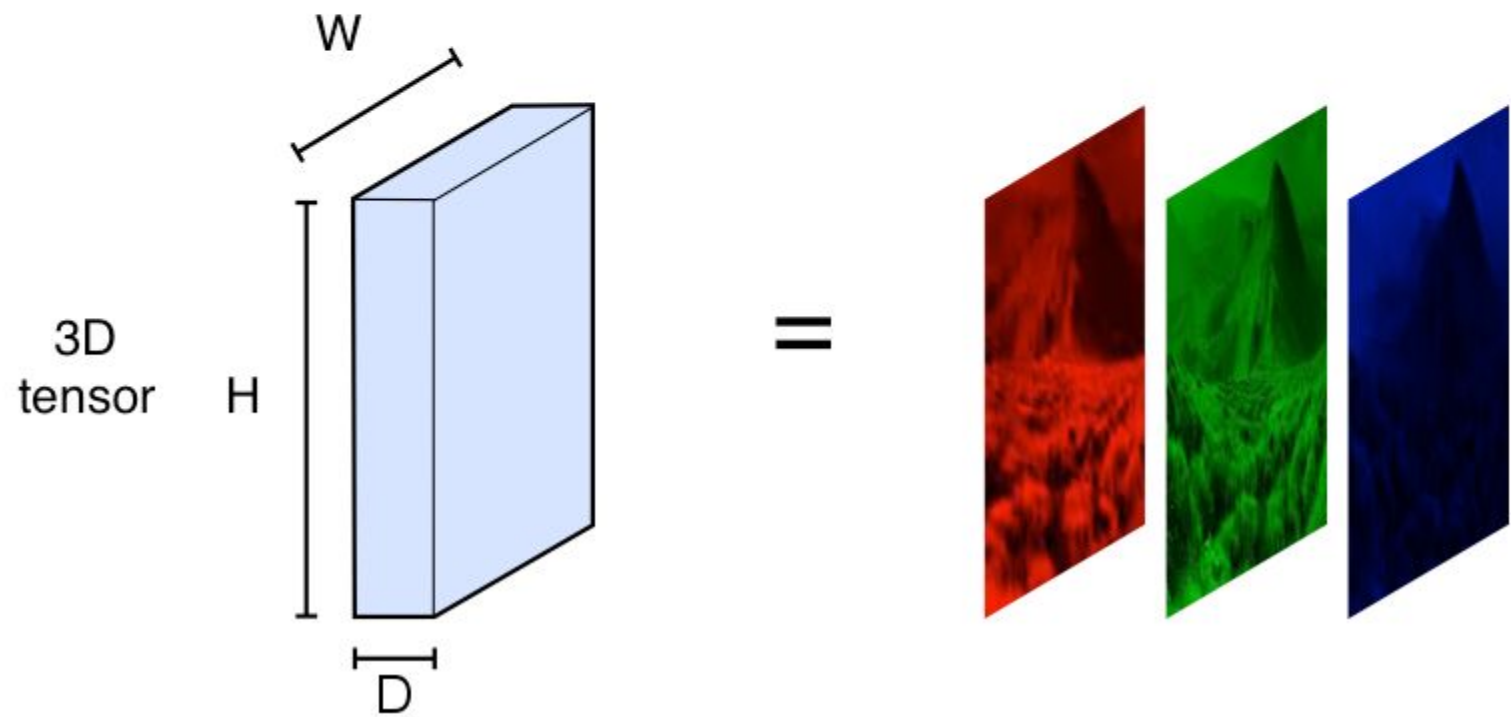
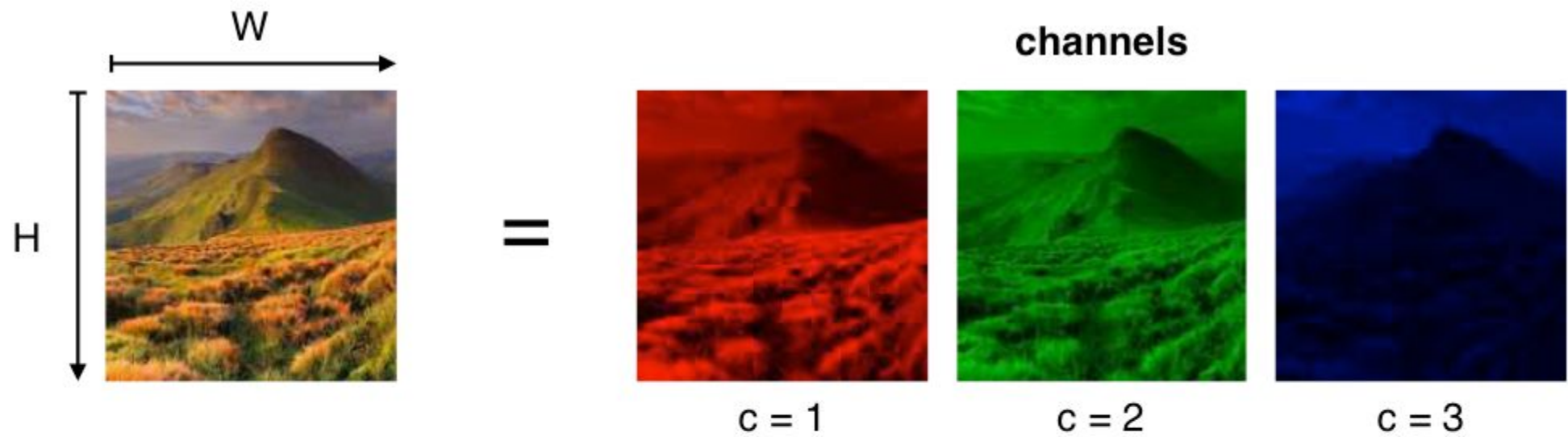
Простая задача классификации



Операция свертки



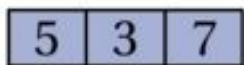
Фильтр — матрица 3x3



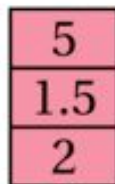
Карты признаков



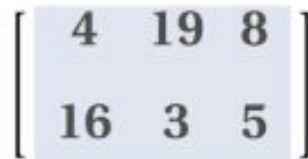
(11)



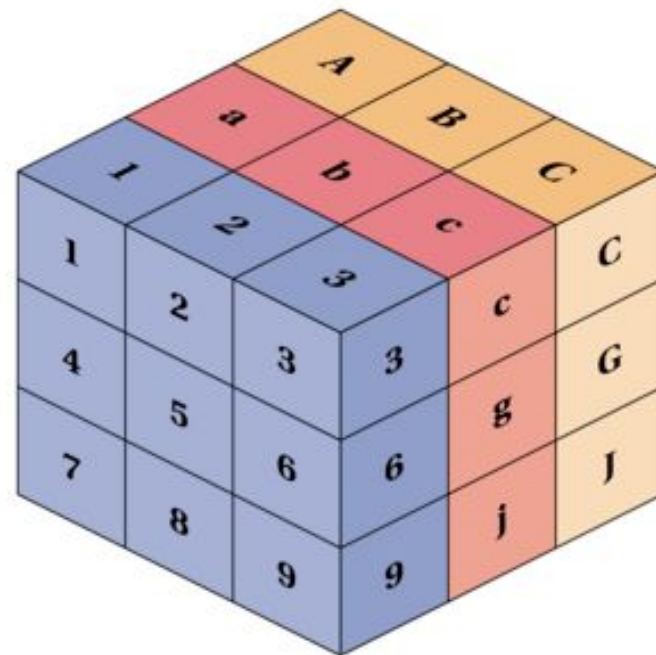
Row Vector
(shape 1x3)



Column Vector
(shape 3x1)



MATRIX



TENSOR

SCALAR

Scalar

Vector

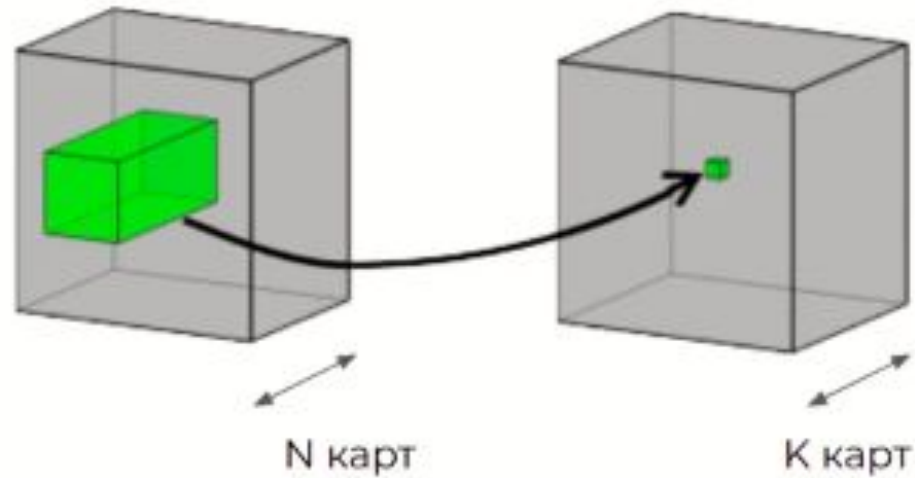
Matrix

Tensor

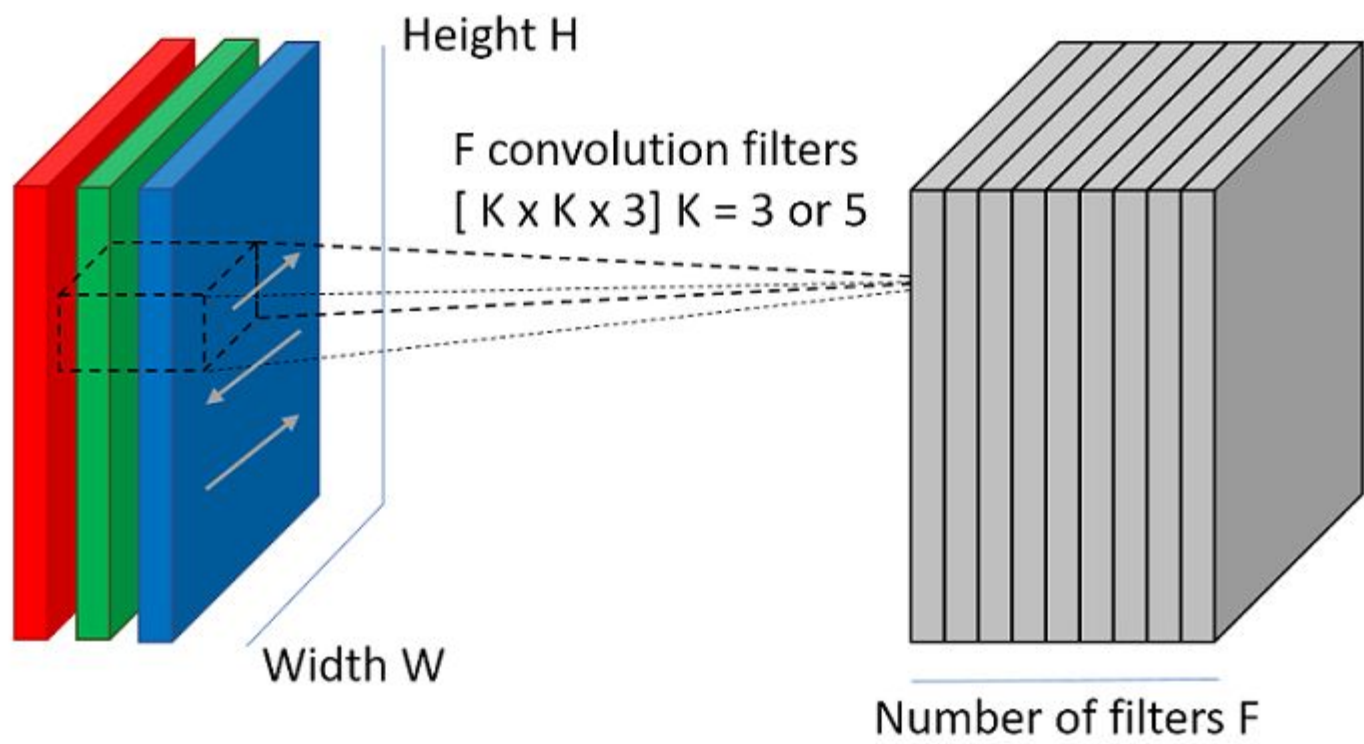
1

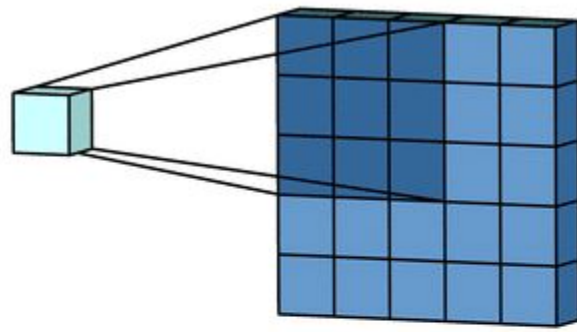
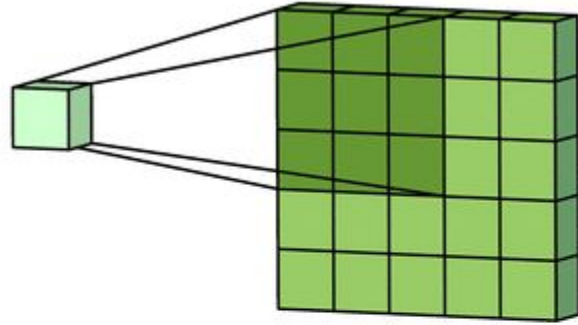
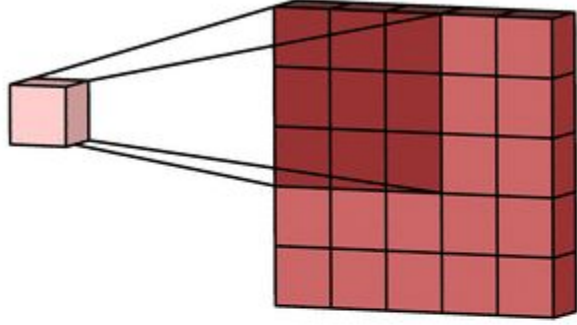
$$\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$
$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$$
$$\begin{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 \end{bmatrix} & \begin{bmatrix} 3 & 2 \end{bmatrix} \\ \begin{bmatrix} 1 & 7 \end{bmatrix} & \begin{bmatrix} 5 & 4 \end{bmatrix} \end{bmatrix}$$

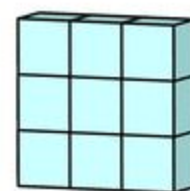
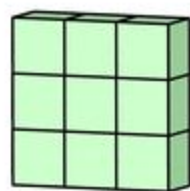
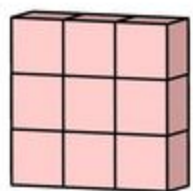
Параметры сверточного слоя

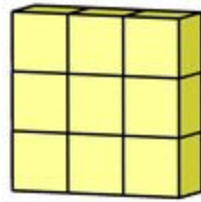


- Фильтр — матрица $3 \times 3 \times N$
- Всего K фильтров
- Параметры свёрточного слоя нейронной сети — тензор размерности $3 \times 3 \times N \times K$









Работа сверточной нейронной сети



Свёрточная Нейросеть (CNN)

Каждый фильтр свёртки формирует собственную карту



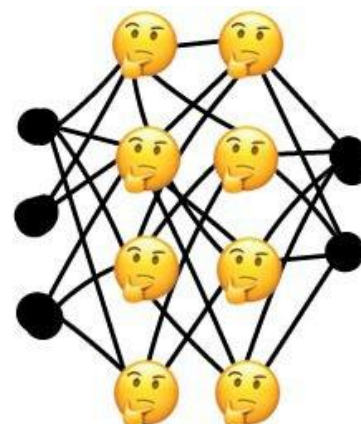
Исходное
изображение



Предварительная
обработка



Отобранные вручную
признаки



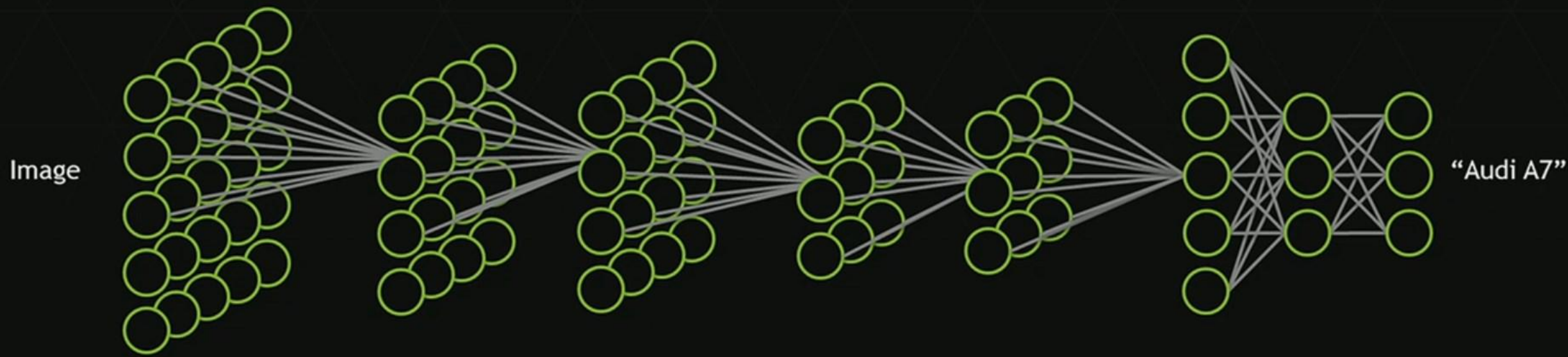
Нейросеть



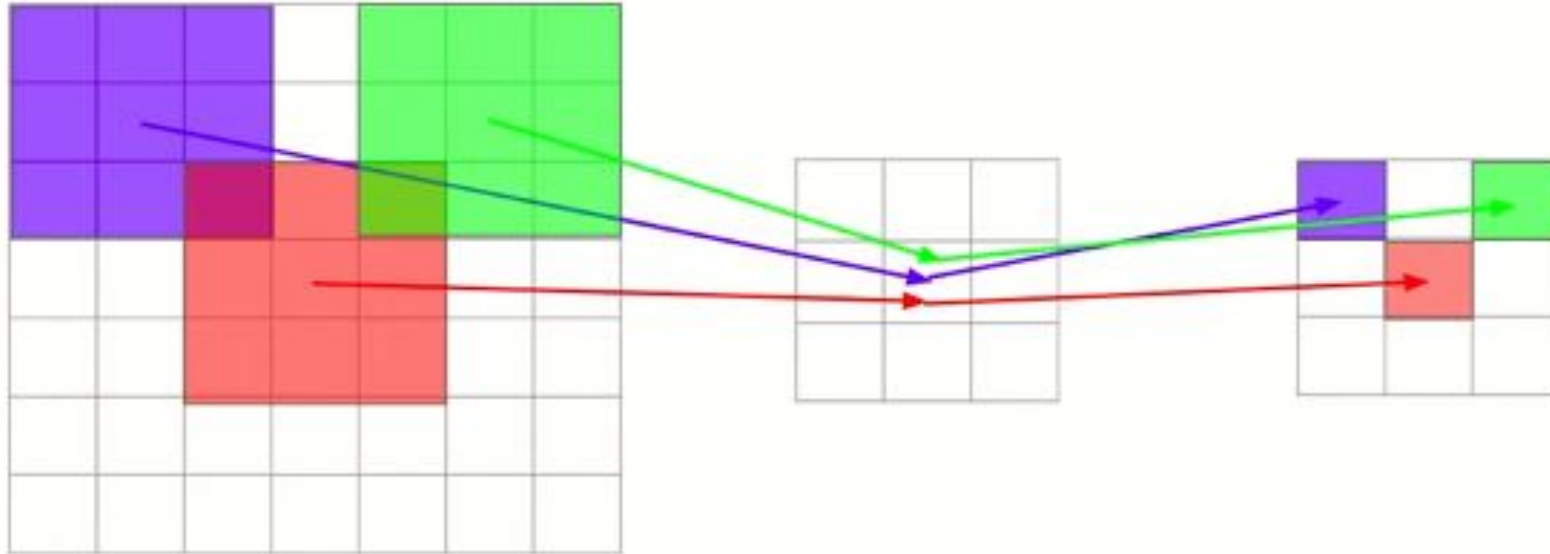
«КОТИК»

Результат

HOW A DEEP NEURAL NETWORK SEES



Strided

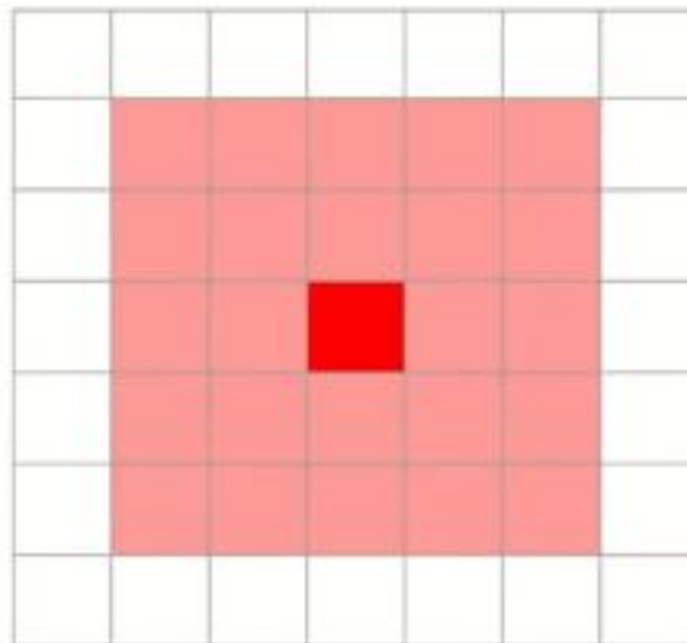
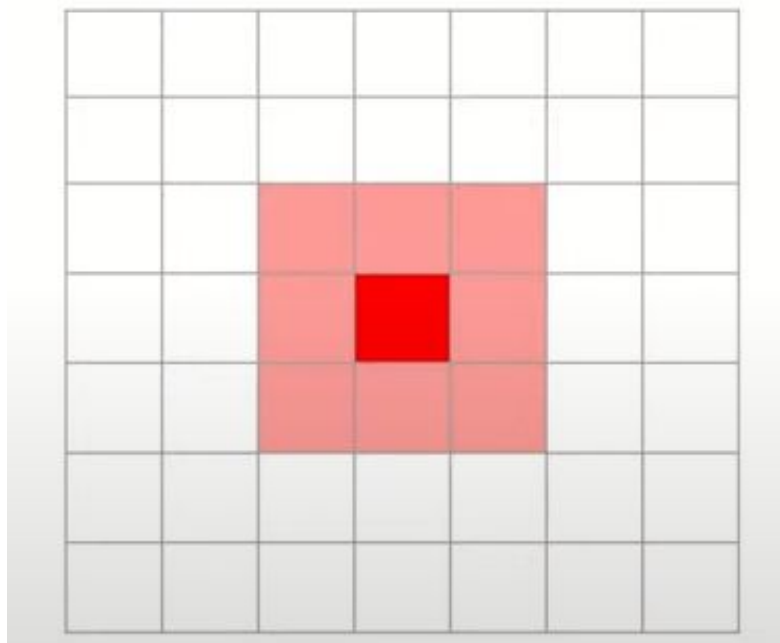


- Прогоняем фильтр не по всей карте, а через фиксированный шаг
- Резко уменьшаем размер изображения
- Повышаем receptive field

Receptive field

Дано: многослойная свёрточная нейронная сеть с фильтрами свёртки 3×3

Найти: сколько пикселей видит нейрон каждого слоя



Padding

“Набивка” — искусственно увеличиваем размер изображения перед свёрткой.

- Same — сохраняет размер изображения
- Valid — не использует паддинг

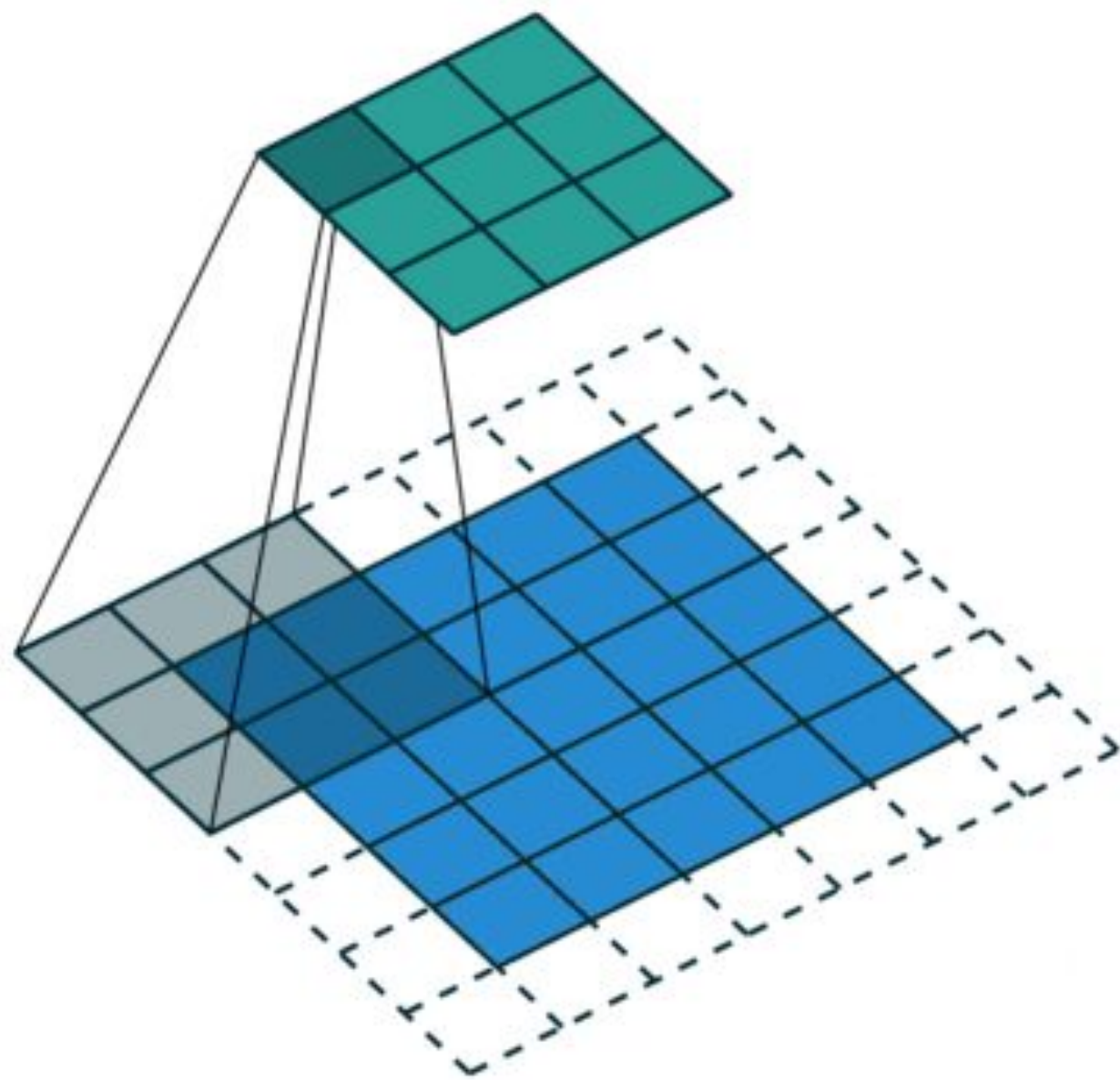
Можно выполнять паддинг нулями или как-то иначе

Padding

0 ₂	0 ₀	0 ₁	0	0	0	0
0 ₁	2 ₀	2 ₀	3	3	3	0
0 ₀	0 ₁	1 ₁	3	0	3	0
0	2	3	0	1	3	0
0	3	3	2	1	2	0
0	3	3	0	2	3	0
0	0	0	0	0	0	0

1	6	5
7	10	9
7	10	8

padding = 1, stride = 2



Параметры свёрточного слоя

Число признаков (filters count, fc) – это количество фильтров, которые есть в слое.

Размер фильтров (filter size, fs) – это высота и ширина тензора фильтров. Обычно является нечётным числом, наиболее часто используются фильтры размером 3 или 5.

Шаг свёртки (stride, S) – это количество пикселей, на которое перемещается матрица фильтра по входному изображению. Когда шаг равен 1, фильтры перемещаются по одному пикселю за раз. Когда шаг равен 2, тогда фильтры перескакивают на 2 пикселя за раз. Чем больше шаг, тем меньшего размера карты признаков получаются на выходе.

Дополнения нулями (padding, P) – количество пикселей, которые добавляются с каждого края изображения. Это позволяет избежать уменьшения изображения на размер фильтра, поскольку фильтр может накладываться лишь в тех местах, в которых под каждым значением фильтра будет значение входного изображения.

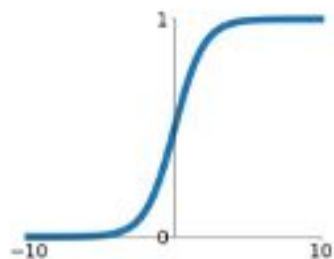
Таким образом, входными параметрами свёрточного слоя являются:

- тензор размером $W_1 \times H_1 \times D_1$;
- 4 гиперпараметра: fc , fs , S , P ;
- А выходным параметром слоя является тензор размером $W_2 \times H_2 \times D_2$, где $W_2 = (W_1 - fs + 2P) / S + 1$, $H_2 = (H_1 - fs + 2P) / S + 1$, $D_2 = fc$.

Слой активации

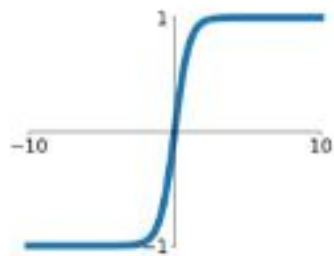
Sigmoid

$$\sigma(x) = \frac{1}{1+e^{-x}}$$



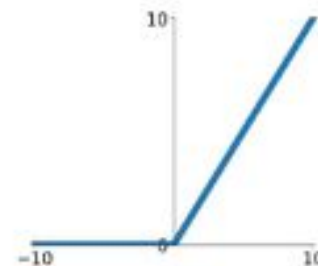
tanh

$$\tanh(x)$$



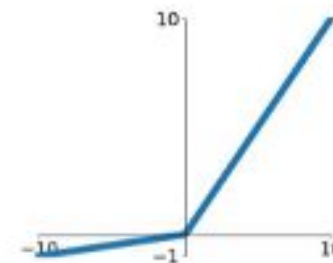
ReLU

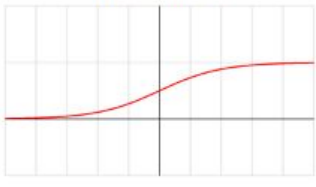
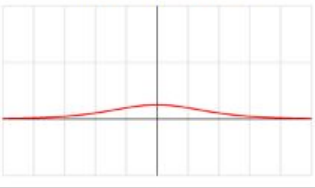
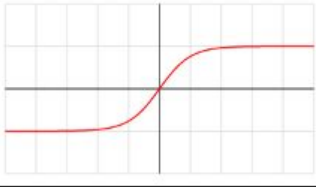
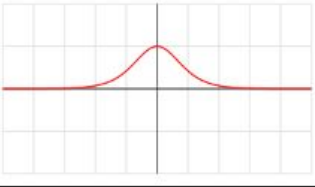
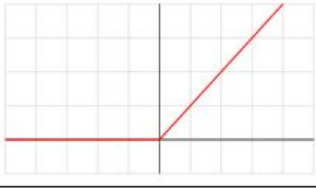
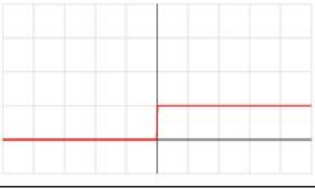

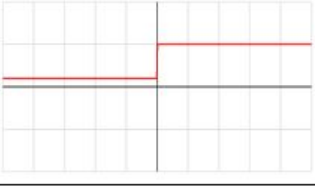
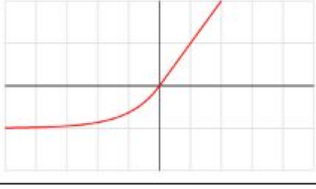
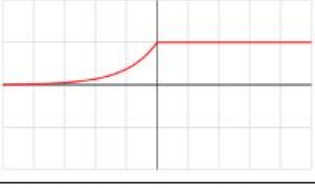
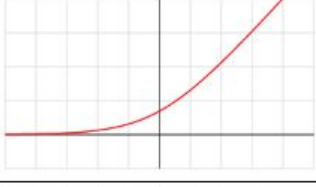
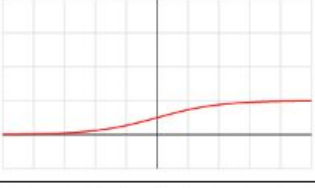

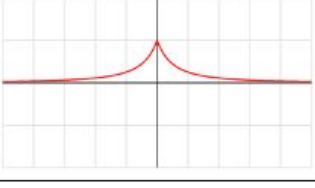
$$\max(0, x)$$



Leaky ReLU

$$\max(-0.1x, x)$$

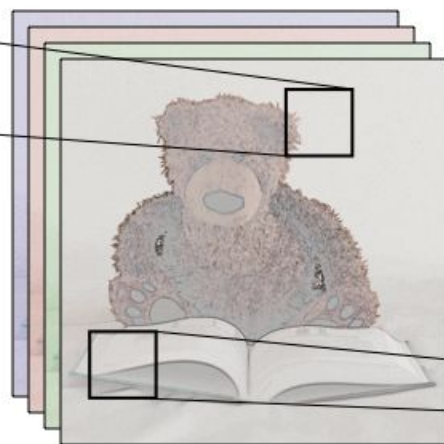


Название	Функция	Производная	Область значений	График функции	График производной
Sigmoid	$\frac{1}{1 + e^{-x}}$	$f(x)(1 - f(x))$	(0, 1)		
Tanh	$\frac{e^{2x} - 1}{e^{2x} + 1}$	$1 - f^2(x)$	(-1, 1)		
ReLU	$x, x > 0$ $0, x \leq 0$	$1, x > 0$ $0, x \leq 0$	$[0, +\infty)$		
Leaky ReLU	$x, x > 0$ $\alpha x, x \leq 0$	$1, x > 0$ $\alpha, x \leq 0$	$(-\infty, +\infty)$		
ELU	$x, x > 0$ $\alpha(e^x - 1), x \leq 0$	$1, x > 0$ $\alpha e^x, x \leq 0$	$[-\alpha, +\infty)$		
Softplus	$\ln(1 + e^x)$	$\frac{1}{1 + e^{-x}}$	$(0, +\infty)$		
Softsign	$\frac{x}{1 + x }$	$\frac{1}{(1 + x)^2}$	(-1, 1)		

Пуллинг



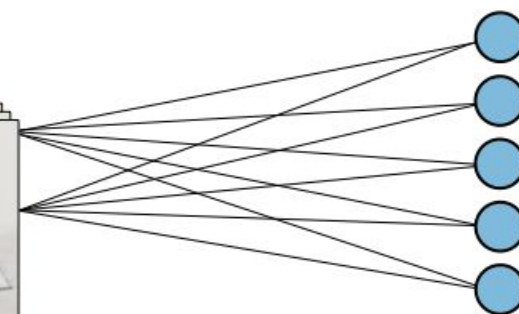
Input image



Convolutions

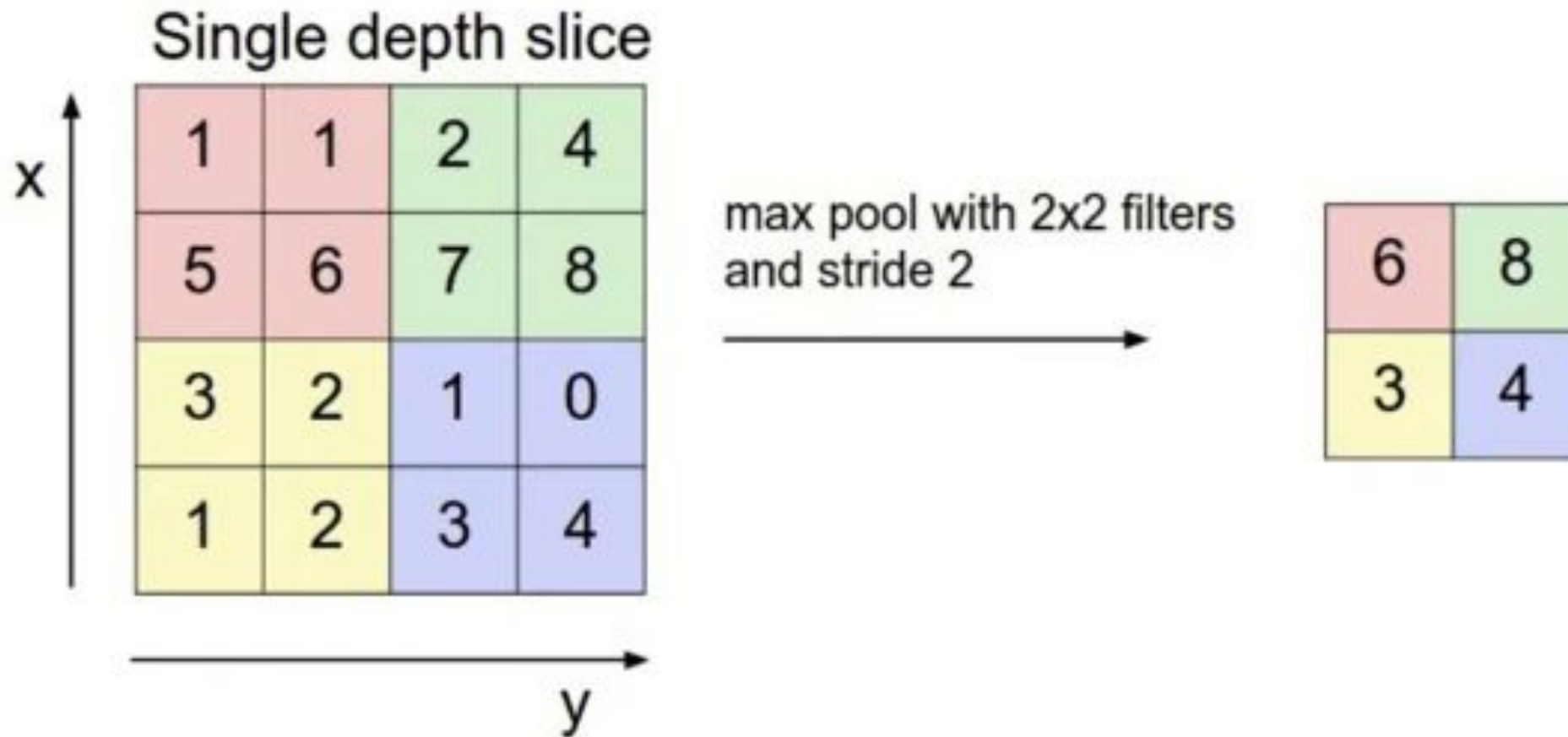


Pooling



Fully Connected

Пуллинг



Пуллинг

Feature Map

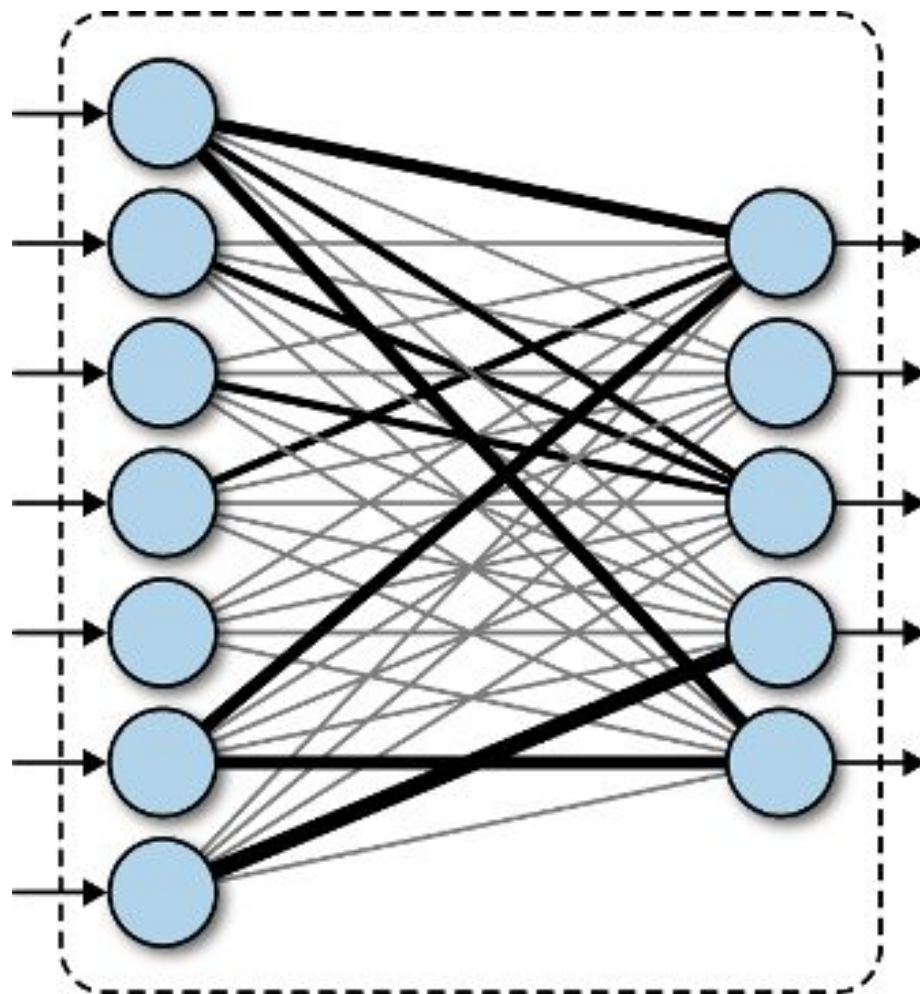
6	6	6	6
4	5	5	4
2	4	4	2
2	4	4	2

Max
Pooling

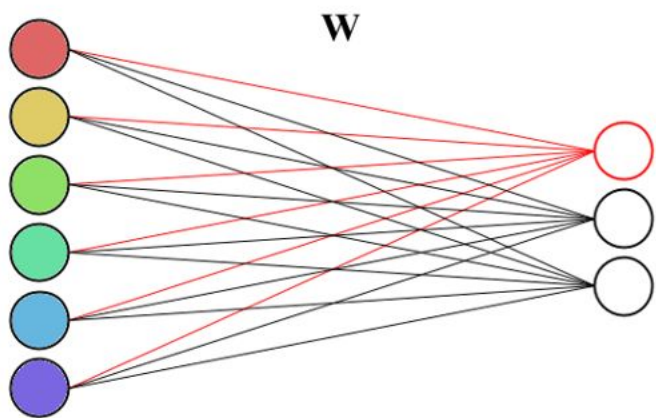
Average
Pooling

Sum
Pooling

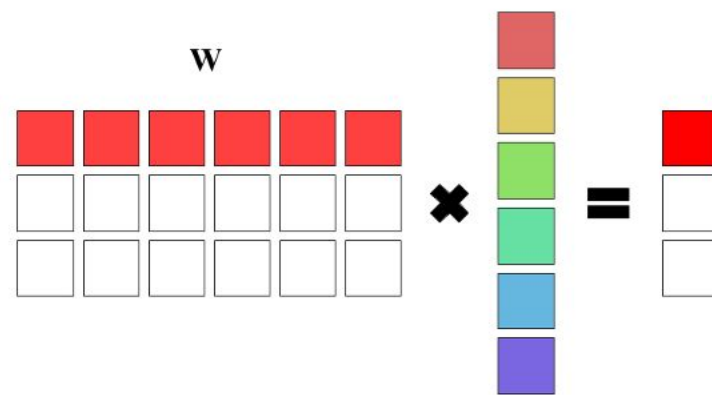
Полносвязный слой



Полносвязный слой

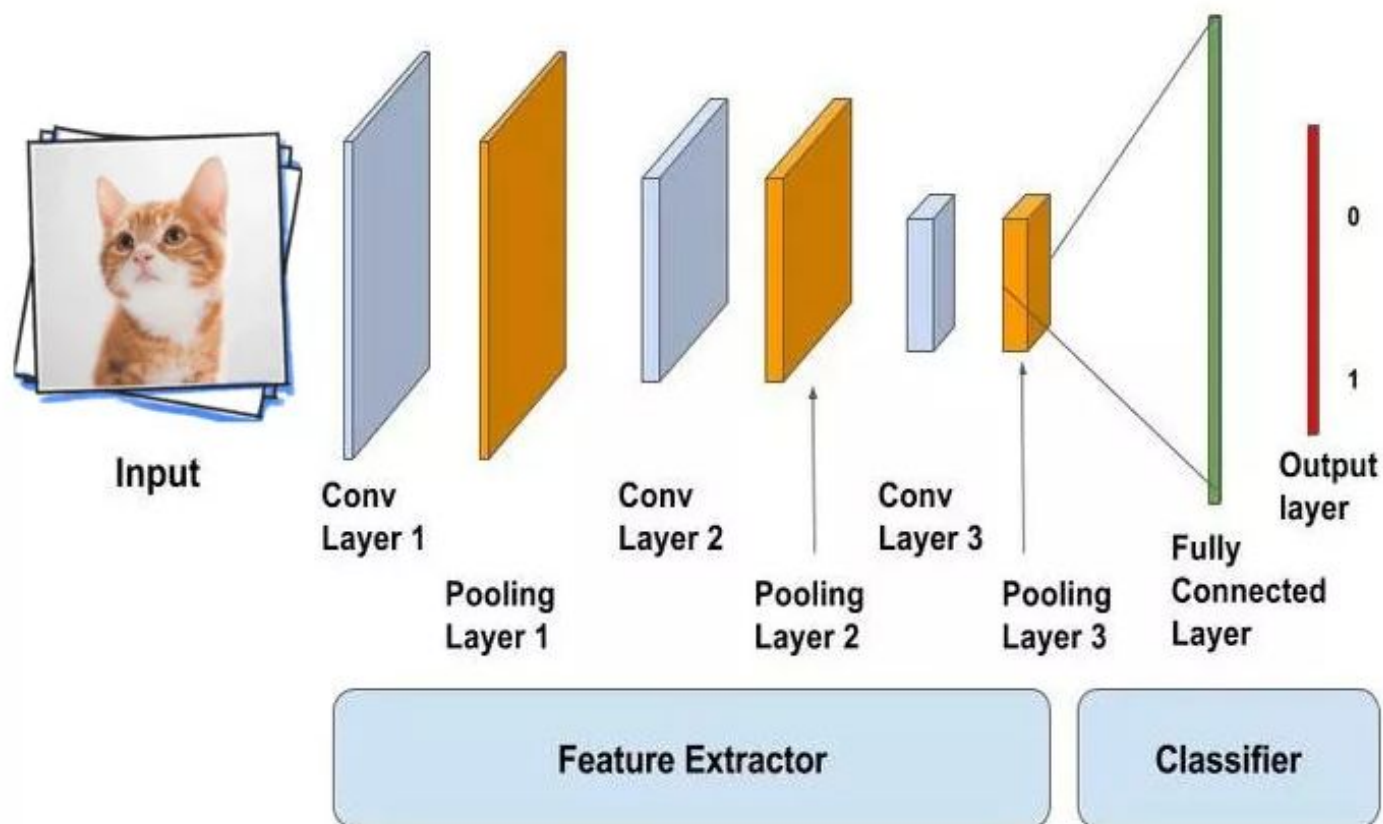


Полносвязный слой



Полносвязный слой в виде матрицы

Работа сверточной нейронной сети



Использование полносвязного слоя

```

model = keras.Sequential([
    Conv2D(32, (3,3), padding='same', activation='relu', input_shape=(28, 28, 1)),
    MaxPooling2D((2, 2), strides=2),
    Conv2D(64, (3,3), padding='same', activation='relu'),
    MaxPooling2D((2, 2), strides=2),
    Flatten(),
    Dense(128, activation='relu'),
    Dense(10, activation='softmax')
])

```

Давайте выведем структуру этой сети и посмотрим на число весовых коэффициентов в каждом слое:

```
print(model.summary())
```

```

Model: "sequential"

```

Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d (Conv2D)	(None, 28, 28, 32)	320
max_pooling2d (MaxPooling2D)	(None, 14, 14, 32)	0
conv2d_1 (Conv2D)	(None, 14, 14, 64)	18496
max_pooling2d_1 (MaxPooling2D)	(None, 7, 7, 64)	0
flatten (Flatten)	(None, 3136)	0
dense (Dense)	(None, 128)	401536
dense_1 (Dense)	(None, 10)	1290

```

Total params: 421,642
Trainable params: 421,642
Non-trainable params: 0

```




```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from tensorflow.keras.datasets import mnist          # библиотека базы выборок Mnist
from tensorflow import keras
from tensorflow.keras.layers import Dense, Flatten, Dropout, Conv2D, MaxPooling2D

(x_train, y_train), (x_test, y_test) = mnist.load_data()

# стандартизация входных данных
x_train = x_train / 255
x_test = x_test / 255

y_train_cat = keras.utils.to_categorical(y_train, 10)
y_test_cat = keras.utils.to_categorical(y_test, 10)
```

```
x_train = np.expand_dims(x_train, axis=3)
x_test = np.expand_dims(x_test, axis=3)
print( x_train.shape )
```

```
model.compile(optimizer='adam',  
              loss='categorical_crossentropy',  
              metrics=['accuracy'])
```

```
his = model.fit(x_train, y_train_cat, batch_size=32, epochs=5, validation_split=0.2)
```

```
model.evaluate(x_test, y_test_cat)
```